

Rapport de séance 13/02/2024

IOVINO Rémi

1ère partie de la séance (~ 1h30): Finition de l'assemblage des pièces

- Pour la première partie de cette séance, nous avons réglé les derniers sur le roomba. En effet, nous n'avions pas décidé l'emplacement réservé pour la batterie et la manière dont nous allions agencer et répartir les fils électriques. Nous nous sommes donc assurés de cette tâche après impression et assemblage.
- Nous avons décidé de placer la batterie 9V derrière le support du capteur de distance dans le but de pouvoir la connecter facilement avec les cartes de contrôles.
- Pour éviter que les fils se dispersent et s'entremêlent, nous les avons attachés ensemble et collés au châssis.
- Nous n'excluons pas de désigner des caches et protections pour les fils et les éléments électroniques pour éviter tout contact avec la poussière.
- Cette étape nous a pris un temps important car il a fallu agir avec précaution du fait de la fragilité des pièces et du peu d'espace disponible pour fixer les pièces.

2ème partie de la séance (~ 30min): Aide technique

- Je suis ensuite allé aider Younes pour assembler le coffre fort.

En effet, la boîte étant particulièrement volumineuse, il avait impérativement besoin de quelqu'un pour maintenir les plaques enfoncées pendant l'étape de vissage des parois, afin d'éviter tout jeu dans entre les pièces de la structure.

-

3ème partie de la séance (~ 1h): Travail sur les réglages des moteurs

- Le fait d'avoir rajouté la batterie et les derniers éléments électroniques a entraîné un déséquilibre dans la tenue des moteurs et a donc modifié la tenue des trajectoires du roomba.
- Cette étape nous a là aussi pris énormément de temps à cause d'une mauvaise répartition de la tension que nous ne comprenions pas et le passage à des moteurs pas à pas qui n'ont pas le même comportement que des moteurs classiques.

