

Коваріаційний аналіз

Приклад 1. Залежна змінна η – **кількісний** показник ризику зараження та важкість перебігу COVID-19,
незалежна **якісна** змінна ζ_1 – група крові пацієнта,
незалежна **якісна** змінна ζ_2 – раса пацієнта,
незалежна **якісна** змінна ζ_3 – стать пацієнта,
незалежна **кількісна** змінна ξ_1 – вік,
незалежна **кількісна** змінна ξ_2 – рівень цукру у крові,
незалежна **кількісна** змінна ξ_3 – середня кількість викурених сигарет за добу,

вступ

Коваріаційний аналіз – розділ аналізу даних, який займається побудовою математичних моделей поточних зв'язків між залежною кількісною змінною η та вектором незалежних якісних змінних $\vec{\zeta}$ та вектором незалежних кількісних змінних $\vec{\xi}$. Цей розділ аналізу даних в об'єднанні регресійного та дисперсійного аналізу даних.

Постановка задачі

Нехай \vec{x} має розмірність q , а \vec{z} має розмірність p , k -те спостереження кар y $\in y(k)$, тоді математична модель коваріаційного аналізу матиме наступний вигляд:

$$y(k) = x_d^T(k) \alpha_d + x^T(k) \alpha + e(k), k = \overline{1, N} \quad (1)$$

Зауваження. α має розмірність p , що дорівнює кількості регресорів, а α_d ("альфа-де") має розмірність q , що дорівнює кількості невідомих параметрів дисперсійної моделі.
 $\alpha, e(k)$ може зал. від $x_d(k)$

$$y = x_d \alpha_d + x \alpha + e \quad (2)$$

$$y = \begin{pmatrix} y(1) \\ \vdots \\ y(N) \end{pmatrix}, \quad x_d = \begin{pmatrix} x_d^T(1) \\ \vdots \\ x_d^T(N) \end{pmatrix}, \quad x = \begin{pmatrix} x^T(1) \\ \vdots \\ x^T(N) \end{pmatrix}, \quad e = \begin{pmatrix} e(1) \\ \vdots \\ e(N) \end{pmatrix}$$

Класичний коваріаційний аналіз

Припущення класичного коваріаційного аналізу:

1. $e \sim N(0, \sigma^2 E_N)$, $\sigma^2 > 0$
2. $\text{rank}(x_d) = q$ (враховані лінійні залежності)
 $\text{rank}(x) = p$
3. $\alpha_d \in \mathbb{R}^q$, $\alpha \in \mathbb{R}^p$
4. Матриця x не залежить від матриці x_d

(3)

Двокроковий метод найменших квадратів

I крок:

$$y - X\alpha = X_g d_g + e$$

Покладемо $d = \theta_p$

$$\hat{d}_g(\theta) = (X_g^T X_g)^{-1} X_g^T y$$

S_e - залишкова сума квадратів

$$S_e(\theta) = \|y - X_g \hat{d}_g\|^2 = \|y - X_g (X_g^T X_g)^{-1} X_g^T y\|^2$$

$$Q = E - X_g (X_g^T X_g)^{-1} X_g^T$$

Q - симетрична, ідempотентна (на \mathbb{C}^p).

$$\begin{aligned} \ominus \| (E - X_g (X_g^T X_g)^{-1} X_g^T) y \|^2 &= y^T Q^T Q y = y^T Q^2 y = \\ &= y^T Q y = \|y\|_Q^2 \end{aligned}$$

II крок:

$$y \rightarrow y - X\alpha$$

$$S_e(\alpha) = (y - X\alpha)^T Q (y - X\alpha)$$

$$\hat{\alpha} = \underset{\alpha}{\operatorname{argmin}} S_e(\alpha) = (X^T Q X)^{-1} X^T Q y \quad (4)$$

$$\hat{d}_g(\hat{\alpha}) = (X_g^T X_g)^{-1} X_g^T (y - X\hat{\alpha}) \quad (5)$$

$$S_e(\hat{\alpha}) = (y - X\hat{\alpha})^T Q (y - X\hat{\alpha})$$