Київський національний університет імені Тараса Шевченка Факультет комп'ютерних наук та кібернетики Кафедра інтелектуальних програмних систем Алгоритми та складність

Завдання №3

"Розширюване дерево"
Виконав студент 2-го курсу
Групи К-28
Гуща Дмитро Сергійович

Предметна область

Варіант 4

Предметна область: Учбовий відділ

Об'єкти: Групи, Студенти

Примітка: Маємо множину учбових груп. Кожна група містить в собі

множину студентів

Завдання

Реалізувати розширюване дерево

Теорія та Алгоритм

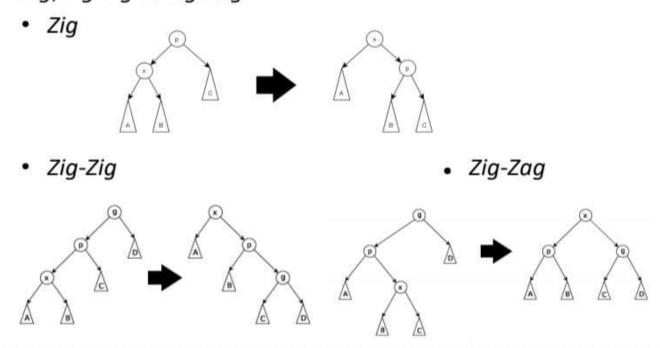
Розширювані дерево - це Двійкове дерево пошуку з підтримкою збалансованості. Має наступні властивості:

- Не потребує додаткових полів у вузлі.
- Явні функції балансування відсутні.
- При кожному звертанні до дерева виконується «операція розширення» (splay operation).
- В результаті вузли, до яких звертаються частіше, берігаються ближче до кореня, а до яких рідше ближче до листків.

Дамо визначення операціям над розширювальним деревом **splay,merge** та **split**

Операція SPLAY

Переміщує вершину x в корінь за допомогою операцій Zig, Zig-Zig та Zig-Zag.



Операція SPLAY

Переміщує вершину х в корінь за допомогою операцій: Zig, Zig-Zig та Zig-Zag.

- Zig: виконується, коли р ϵ коренем. Дерево повертається по ребру між х і р. Існує лише для розбору крайнього випадку і виконується тільки один раз в кінці, коли початкова глибина х була непарна.
- Zig-Zig: виконується, коли і x, і p ϵ лівими (або правими) синами. Дерево повертається по ребру між g і p, а потім по ребру між p і x.
- Zig-Zag: виконується, коли х ϵ правим сином, а p лівим (або навпаки). Дерево повертається по ребру між p і x, а потім по ребру між x і g.
- 1) Merge (об'єднання двох дерев). Для злиття дерев Т1 і Т2, в яких всі ключі Т1 менше ключів в Т2, робимо Splay для максимального елементу Т1, тоді біля кореня Т1 не буде правого дочірнього елемента. Після цього робимо Т2 правим дочірнім елементом Т1.

- 2) Split (розділення дерева на дві частини). Для розділення дерева знаходиться найменший елемент, більший або рівний х і для нього робиться Splay. Після цього відрізаємо ліве піддерево у якості другого дерева.
- 3) Search (пошук елемента). Спочатку звичайний пошук. При знаходженні елементу запускаємо Splay для нього.
- 4) Insert (додавання елемента). Запускаємо Split від елементу, що додається, і підвішуємо дерева, що вийшли, за нього.
- 5) Delete (видалення елемента). Знаходимо елемент в дереві, робимо Splay для нього, робимо поточним деревом Merge його дітей.

Складність

Вартість будь-якої операції на розширюваному дереві становить O(lg n), де n – це кількість вузлів у дереві.

Мова програмування

C++

Модулі програми

student.h

```
class Student{}; //Класс опису студента
std::string getName(); // метод повертає ім'я студента
void getStudent();//метод виводить ID та ім'я студента в консоль
void setName(std::string name); //метод змінює ім'я студента
group.h
```

```
class Group {};
Group(): title("NULL"); //конструктор пустої групи
Group(std::string title); //конструктор з початковою назвою групи
Group(std::string title, Student* first_student); //конструктор з початковою назвою
групи та першим студентом
std::string getGroupTitle(); //модуль повертає назву групи
std::vector<Student*> getGroupStudents(); //модуль повертає множину студентів
void setGroupTitle(std::string title); //модуль змінює назву групи
void setGroupStudents(std::vector<Student*> students); //модуль змінює множину
студентів
void addStudent(Student* student); //додати нового студента
void printStudents(); //вивід у консоль усіх студентів групи
splayTree.h
```

```
struct Node {}; // структура вузла
class SplayTree {}; // клас Розширюваного дерева
```

```
void zig(Node* node); // операція переміщення вершини в корінь
void zig_zig(Node* node); // операція переміщення вершини в корінь
void zig_zag(Node* node); // операція переміщення вершини в корінь
void splay(Node* node); // реалізація алгоритму Splay
SplayTree(); // пустий конструктор классу розширюванного дерева
SplayTree(Node* newNode); // конструктор классу роширюваного дерева який приймає
перший вузол
Node* getRoot(); // повертає вказівник на корінь дерева
Node* find(int quantityOfStudents); // займається пошуком потрібноного вузла
void insertGroup(Group* group); // додавання нової групи
void deleteGroup(int quantityOfStudents); // видалення групи
void inOrderPrint(bool flag); // виведення в консоль всього дерева
Node* subtree_max(Node* subRoot) // вибір більшого серед двух нащадків
Node* subtree_min(Node* subRoot) // вибір меншого серед двух нащадків
void printTree(Node* root, bool brackets) // виведення піддерева в консоль
```

main.cpp

```
void manu(); //модуль відповідає за вибір подальших дій
void inputGroupAndStudents(Group& newGroup); //функція додавання нової групи та
студентів
void searchAGroup(SplayTree educationalTree); //пошук групи у дереві
void interactiveMode(SplayTree& educationalTree); //інтерактивне використання
программи
void deleteGroup(SplayTree& educationalTree) //видалення групи
int main(); //основна функція программи
```

Інтерфейс користувача

Вхідні дані вводяться в консоль користувачем і виводяться в консоль

Тестовий приклад

Групи в дереві сортуються за кількістю студентів в них.

input	output
Insert(group.size(16));	Splay tree:
Insert(group.size(21));	16 10 5 21 28 30
Insert(group.size(5));	
Insert (group.size(30));	Splay tree after deleting an item with a value
Insert(group.size(28));	of 5:
	10 16 21 28 30
Delete(group.size(5));	Splay tree after adding an element with a
	value of 25:

Insert(group.size(25));	25 16 10 21 28 30

Висновки

Розширювальне дерево ε досить ефективним оскільки він не потребує додаткових полів у вузлі, явні функції балансування відсутні, всі операції потребують часу в середьному $O(\lg n)$.

Література

- Лекція № 3
- https://ru.wikipedia.org/wiki/Splay-дерево