# Перевірка лінійних гіпотез для лінійної регресійної моделі

Розглянемо задачу регресійного аналізу у класичний постановці. Вважаємо, що для регресійної моделі

$$y = X\alpha + e \tag{0.24}$$

справедливі усі припущення класичного регресійного аналізу:

I. 
$$e \sim \mathcal{N}(\theta_N, \sigma^2 E_N), \sigma^2 \in \mathbb{R}_+,$$

II. 
$$rank(X) = p$$
,

III. немає ніяких обмежень на  $\alpha$ , тобто  $\alpha \in \mathbb{R}^p$ .

Позначимо  $Q(\alpha) = \|y - X\alpha\|^2$ . Тоді відомо, що при справедливості припущень І, ІІ, ІІІ оцінка МНК є розв'язком такої оптимізаційної задачі

$$\hat{\alpha} = \arg\min_{\alpha} Q(\alpha) = (X^T X)^{-1} X^T y.$$

Послабимо тепер припущення Ш, а саме будемо вважати, що α задовольняє деякій системі алгебраїчних рівнянь, а саме:

III'. 
$$\alpha \in \mathcal{L}$$
,  $\underline{\text{de}} \mathcal{L} = \{\alpha : A\alpha = b, rank(A) = q\}, A \in M_{q,p}(\mathbb{R}), b \in \mathbb{R}^q$ .

Тоді оцінка МНК для об'єкту (0.24) при справедливості припущень І, ІІ, ІІІ', тобто при наявності лінійних обмежень, визначається таким чином

$$\hat{\alpha}_{\mathcal{L}} = \arg\min_{\alpha \in \mathcal{L}} Q(\alpha) = \hat{\alpha} - \left(X^T X\right)^{-1} A^T \left[A \left(X^T X\right)^{-1} A^T\right]^{-1} \left[A \hat{\alpha} - b\right].$$

А її вигляд задає таке твердження.

T е о р е м а. Нехай розглядається перевірка лінійної гіпотези  $H_0: A\alpha = b, \quad rank(A) = q, A \in M_{q,p}(\mathbb{R}), b \in \mathbb{R}^q$ 

з деяким малим рівнем значущості  $\gamma$ ,  $\gamma > 0$  для регресійної моделі (0.24). Тоді для статистики

$$F = \frac{\left[\mathcal{Q}(\hat{\alpha}_{\mathcal{L}}) - \mathcal{Q}(\hat{\alpha})\right]}{\frac{\mathcal{Q}(\hat{\alpha})}{N - p}} = \frac{\left\{\left(A\hat{\alpha} - b\right)^{T} \left[A\left(X^{T}X\right)^{-1}A^{T}\right]^{-1}\left(A\hat{\alpha} - b\right)\right\}}{\frac{\left\|y - X\hat{\alpha}\right\|^{2}}{N - p}}$$

при справедливості лінійної гіпотези  $H_0$  виконується

$$F \sim F(q, N-p),$$

а область прийняття гіпотези  $H_{\scriptscriptstyle 0}$  має вигляд

$$F < F_{\gamma}(q, N-p),$$

де  $F_{\alpha}(m,n)$  —  $100\alpha$  відсоткова точка F-розподілу з m та n ступенями свободи.

 $\Pi$ ема. Якщо справедлива лінійна гіпотеза  $H_{\scriptscriptstyle 0}$ , то

$$Q(\hat{\alpha}_{\mathcal{L}}) - Q(\hat{\alpha}) = \|X\hat{\alpha}_{\mathcal{L}} - X\hat{\alpha}\|^2. \tag{0.25}$$

Означення. i-тою частинною F-статистика  $F_i$  для перевірки гіпотези

$$H_0: \alpha_i = 0$$

а відповідний критерій для перевірки гіпотези  $H_0$  називається i-тим частинним F-критерієм.

Зауваження. З останньої теореми отримуємо вираз i-тої частинної F-статистики та вигляд її розподілу

$$F_i \sim F(1, N-p)$$

# Перевірка на значимість параметрів лінійної регресійної моделі

Тобто перевіряємо гіпотезу чи значимо (суттєво) відхиляється від початку координат  $\alpha(\alpha_i)$ .

#### Перевіримо гіпотезу

$$H_0: \alpha = \vec{\theta}_p$$

з деяким малим рівнем значущості  $\gamma > 0$ .

Ця гіпотеза є частинним випадком лінійної гіпотези

$$H_0: A\alpha = b, \quad rank(A) = q, A \in M_{q,p}(\mathbb{R}), b \in \mathbb{R}^q,$$

у якій 
$$A = \vec{E}_p, b = \vec{\theta}_p$$
, а  $rank(A) = rank(E_p) = p \Rightarrow q = p$ .

Тому згідно теореми про перевірку лінійної гіпотези, якщо справедлива лінійна гіпотеза  $H_{\scriptscriptstyle 0}$ , то статистика

$$F = \frac{\left\{ \left( E_{p} \hat{\boldsymbol{\alpha}} - \vec{\boldsymbol{\theta}}_{p} \right)^{T} \left[ E_{p} \left( X^{T} X \right)^{-1} E_{p}^{T} \right]^{-1} \left( E_{p} \hat{\boldsymbol{\alpha}} - \vec{\boldsymbol{\theta}}_{p} \right) \right\}}{\frac{p}{\left\| \boldsymbol{y} - \boldsymbol{X} \hat{\boldsymbol{\alpha}} \right\|^{2}}} = \frac{\left\| \boldsymbol{y} - \boldsymbol{X} \hat{\boldsymbol{\alpha}} \right\|^{2}}{\left\| \boldsymbol{\delta}^{2} \right\|} = \frac{\left( \boldsymbol{X} \hat{\boldsymbol{\alpha}} \right)^{T} \boldsymbol{X} \hat{\boldsymbol{\alpha}}}{p \hat{\boldsymbol{\sigma}}^{2}} = \frac{\left\| \boldsymbol{X} \hat{\boldsymbol{\alpha}} \right\|^{2}}{p \hat{\boldsymbol{\sigma}}^{2}} \sim F(p, N - p),$$

а область прийняття гіпотези  $H_{\scriptscriptstyle 0}$  набуває вигляду

$$F = \frac{\|X\hat{\alpha}\|^2}{p\hat{\sigma}^2} < F_{\gamma}(p, N-p),$$

де  $F_{\gamma}(m,n)$  — 100 $\gamma$  відсоткова точка F-розподілу з m та n ступенями свободи.

#### Перевіримо гіпотезу

$$H_0: \alpha_i = 0$$
,

з деяким малим рівнем значущості  $\gamma > 0$ .

Ця гіпотеза також  $\epsilon$  частинним випадком лінійної гіпотези

$$H_0: A\alpha = b, \quad rank(A) = q, A \in M_{q,p}(\mathbb{R}), b \in \mathbb{R}^q,$$

у якій 
$$A = l_i^T = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}, b = 0,$$

a 
$$rank(A) = q = rank(l_i^T) = 1.$$

Тому згідно теореми про перевірку лінійної гіпотези, якщо справедлива лінійна гіпотеза  $H_{\rm o}$ , то статистика

$$F_{i} = \frac{\left\{ \left( l_{i}^{T} \hat{\boldsymbol{\alpha}} - 0 \right)^{T} \left[ \underbrace{\boldsymbol{l}_{i}^{T} \left( \boldsymbol{X}^{T} \boldsymbol{X} \right)^{-1} l_{i}}^{d_{i}} \right]^{-1} \underbrace{\boldsymbol{\hat{\alpha}_{i}}}_{\left[ \boldsymbol{l}_{i}^{T} \hat{\boldsymbol{\alpha}} - 0 \right]} \right\}}_{= \frac{\hat{\boldsymbol{\alpha}}_{i}^{2}}{\hat{\boldsymbol{\sigma}}^{2} d_{i}} \sim F(1, N - p),$$

$$\underbrace{\frac{\|\boldsymbol{y} - \boldsymbol{X} \hat{\boldsymbol{\alpha}}\|^{2}}{N - p}}_{= \hat{\boldsymbol{\sigma}}_{i}^{2}}$$

де  $d_i = \left\{ \left( X^T X \right)^{-1} \right\}_{ii}$ , а область прийняття гіпотези  $H_0$  набуває вигляду

$$F_i = \frac{\hat{\alpha}_i^2}{\hat{\sigma}^2 d_i} < F_{\gamma} (1, N - p),$$

де  $F_{\gamma}(m,n)$  — 100 $\gamma$  відсоткова точка F -розподілу з m та n ступенями свободи.

Для останньої гіпотези  $H_0$ , область прийняття можна записати і іншим чином. Дійсно

$$F_{i} = \left(\frac{\hat{\alpha}_{i}}{\underbrace{\hat{\sigma}\sqrt{d_{i}}}_{t_{i}}}\right)^{2} = t_{i}^{2}.$$

$$(0.26)$$

А так як при побудові довірчого інтервалу для  $\alpha_i$  згідно (0.19) отримано, що

$$\frac{\alpha_i - \hat{\alpha}_i}{\hat{\sigma}_{\mathbb{I}}\sqrt{d_i}} \sim t(N - p) \Rightarrow -\frac{\alpha_i - \hat{\alpha}_i}{\hat{\sigma}\sqrt{d_i}} \sim t(N - p).$$

Далі, при справедливості  $H_0$ , одержуємо

$$t_i = \frac{\hat{\alpha}_i}{\hat{\sigma}\sqrt{d_i}} \sim t(N-p).$$

Тоді логічно до області прийняття гіпотези  $H_0$  віднести усі значення останньої статистики крім областей її екстремальних значень, у які ця статистика повинна попадати з ймовірністю  $\gamma$ :

$$\left|t_{i}\right| = \frac{\left|\hat{\alpha}_{i}\right|}{\hat{\sigma}\sqrt{d_{i}}} < t_{\frac{\gamma}{2}}(N-p), \tag{0.27}$$

де  $t_{\gamma}(n)$  – 100 $\gamma$  відсоткова точка t-розподілу Стьюдента з n ступенями свободи.

Зауваження. З (0.26) випливає, що  $F_i = t_i^2$ .

Перш ніж переходити до перевірки ще одного класу гіпотез, розглянемо таку лінійну регресійну модель з явним вільним членом  $\alpha_1$ , а саме:

$$y(k) = \alpha_1 + \sum_{i=2}^{p} \alpha_i x_i(k) + e(k), k = \overline{1, N}.$$
 (0.28)

Оцінка МНК його вектора невідомих параметрів  $\alpha = (\alpha_1 \ \alpha_2 \ \cdots \ \alpha_p)^T$  буде мати вигляд

$$\hat{\alpha} = \left(X^T X\right)^{-1} X^T y,$$
де  $x^T (k) = \begin{pmatrix} 1 & x_2(k) & x_3(k) & \cdots & x_p(k) \end{pmatrix}, k = \overline{1, N},$ 

$$X = \begin{pmatrix} x^T (1) \\ x^T (2) \\ \vdots \\ x^T (N) \end{pmatrix}, y = \begin{pmatrix} y(1) \\ y(2) \\ \vdots \\ y(N) \end{pmatrix}.$$

#### Ш. Перевіримо гіпотезу

$$H_0: \alpha_i = 0, i = \overline{2, p}$$

## з деяким малим рівнем значущості $\gamma > 0$ .

Ця гіпотеза цікава своєю інтерпретацією, а саме її справедливість еквівалентна одному з тверджень:

- відсутній вплив усієї множини регресорів  $\{\phi_i(\vec{\xi})\}_{i=2}^p$  на  $\eta$ , які введені у праву частину моделі (0.28),
- множинний коефіцієнт кореляції  $\eta$  та вектора  $\left(\phi_1(\vec{\xi}) \ \phi_2(\vec{\xi}) \ \cdots \ \phi_p(\vec{\xi})\right)^T$  не значимо (не суттєво) відхиляється від нуля,
- відсутня регресія  $\eta$  щодо  $\left\{ \phi_i \left( \vec{\xi} \right) \right\}_{i=2}^p$ .

Гіпотеза  $H_0$   $\epsilon$  частинним випадком лінійної гіпотези

$$H_0: A\alpha = b$$
,  $rank(A) = q, A \in M_{q,p}(\mathbb{R}), b \in \mathbb{R}^q$ ,

у якій 
$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix} \in M_{p-1,p} (\mathbb{R}), b = \vec{\theta}_{p-1} \in \mathbb{R}^{p-1},$$

a rank(A) = p-1.

Введемо позначення

$$\mathcal{L} = \left\{ \alpha : \alpha_i = 0, i = \overline{2, p} \right\}.$$

Тоді модель (0.28) спроститься до вигляду

$$y(k) = \alpha_1 + \tilde{e}(k), k = \overline{1, N}, \qquad (0.29)$$

або її можна переписати у такому матричному представлення

$$y = \tilde{X}\alpha_1 + \tilde{e} \,, \tag{0.30}$$

де

$$y = \begin{pmatrix} y(1) \\ y(2) \\ \vdots \\ y(N) \end{pmatrix}, \quad \tilde{X} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \tilde{e} = \begin{pmatrix} \tilde{e}(1) \\ \tilde{e}(2) \\ \vdots \\ \tilde{e}(N) \end{pmatrix}.$$

Тоді оцінка МНК  $\hat{\alpha}_{1\mathcal{L}}$  для  $\alpha_1$  у моделі (0.29) при наявності лінійних обмежень  $\mathcal{L} = \left\{\alpha: \alpha_i = 0, i = \overline{2,p}\right\}$  підраховується згідно

$$\hat{\boldsymbol{\alpha}}_{1\mathcal{L}} = \left(\tilde{X}^T \tilde{X}\right)^{-1} \tilde{X}^T y = \begin{cases} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}^T y = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^N y(k) = \overline{y}.$$

Далі згідно теореми про перевірку лінійної гіпотези, якщо справедлива лінійна гіпотеза  $H_{\scriptscriptstyle 0}$ , то статистика

$$F = \frac{ \frac{\left[ \mathcal{Q}(\hat{\alpha}_{\mathcal{L}}) - \mathcal{Q}(\hat{\alpha}) \right]}{P - 1}}{\frac{\mathcal{Q}(\hat{\alpha})}{N - p}} = \frac{ \frac{\left\| X \hat{\alpha}_{\mathcal{L}} - X \hat{\alpha} \right\|^2}{P - 1}}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{\frac{p - 1}{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X \hat{\alpha} \right\|^2}{N - p}} = \frac{p - 1}{\frac{\left\| y - X$$

$$= \frac{\frac{1}{(p-1)} \sum_{k=1}^{N} (x^{T}(k) \hat{\alpha} - \overline{y})^{2}}{\frac{1}{N-p} \sum_{k=1}^{N} (y(k) - x^{T}(k) \hat{\alpha})^{2}} \sim F(p-1, N-p),$$

а область прийняття гіпотези  $H_0$  набуває вигляду

$$F == \frac{\frac{1}{(p-1)} \sum_{k=1}^{N} (x^{T}(k)\hat{\alpha} - \overline{y})^{2}}{\frac{1}{N-p} \sum_{k=1}^{N} (y(k) - x^{T}(k)\hat{\alpha})^{2}} < F_{\gamma}(p-1, N-p),$$
(0.31)

де  $F_{\gamma}(m,n)$  —  $100\gamma$  відсоткова точка F -розподілу з m та n ступенями свободи.

# Перевірка на адекватність лінійної регресійної моделі

T

Перевірка на адекватність отриманої лінійної регресійної моделі — це один з відповідальних етапів розв'язання задачі регресійного аналізу, та як потрібно впевнитися, що побудована математична модель достатньо добре описує об'єкт дослідження.

При конструюванні математичної моделі системи потрібно використовувати спостереження в усіх можливих режимах функціонування об'єкту. При виборі лінійної регресійної моделі намагаються, щоб вона використовувала якомога менше параметрів, тобто керуються принципом економічності моделі.

Які можливі випадки неадекватності лінійної регресійної моделі? У порівнянні уявною ідеальною лінійною регресійною моделлю вибрана лінійна регресійна модель може містити регресорів або менше, або більше. Проаналізуємо ці випадки.

## І. Випадок недобору регресорів у вибраній моделі.

Нехай вибрана модель містить менше регресорів

$$y = X\alpha + e, \ \alpha \in \mathbb{R}^p \tag{0.32}$$

у порівнянні з уявною ідеальною лінійною регресійною моделлю

$$y = (X \mid X_1) \begin{pmatrix} \alpha \\ \alpha_1 \end{pmatrix} + \tilde{e}, \ \alpha \in \mathbb{R}^p, \alpha_1 \in \mathbb{R}^{p_1},$$

де 
$$y,e,\tilde{e}\in\mathbb{R}^N,X\in M_{N,p}\left(\mathbb{R}\right),X_1\in M_{N,p_1}\left(\mathbb{R}\right).$$

Користуючись моделлю (0.32) отримуємо оцінки

$$\hat{\alpha} = (X^T X)^{-1} X^T y,$$

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{N - p} \|y - X \hat{\alpha}\|^2.$$

З'ясувалося, що

- оцінка α̂ є
  - зміщеною,
  - неслушною,
- 2) оцінка  $\hat{\sigma}^2$  є

• зміщеною.

#### П. Випадок перебору регресорів у вибраній моделі.

Нехай вибрана модель містить більше регресорів

$$y = (X \mid X_1) \begin{pmatrix} \alpha \\ \alpha_1 \end{pmatrix} + \tilde{e} = \tilde{X}\tilde{\alpha} + \tilde{e}, \ \alpha \in \mathbb{R}^p, \alpha_1 \in \mathbb{R}^{p_1}$$
 (0.33)

у порівнянні з уявною ідеальною лінійною регресійною моделлю  $y = X\alpha + e, \ \alpha \in \mathbb{R}^p,$ 

де 
$$y,e,\tilde{e}\in\mathbb{R}^N, \tilde{X}=\left(X\,|\,X_1\right),X\in M_{N,p}\left(\mathbb{R}\right),X_1\in M_{N,p_1}\left(\mathbb{R}\right),\tilde{\alpha}=\begin{pmatrix}\alpha\\\alpha_1\end{pmatrix}.$$

Користуючись моделлю (0.33) отримуємо оцінки

$$\hat{\tilde{\alpha}} = (\tilde{X}^T \tilde{X})^{-1} \tilde{X}^T y,$$

$$\hat{\tilde{\sigma}}^2 = \frac{1}{N - p - p_1} \| y - \tilde{X} \hat{\tilde{\alpha}} \|^2.$$

З'ясувалося, що

- 1) оцінка  $\hat{\tilde{\alpha}}$   $\epsilon$ 
  - ullet незміщеною, тобто  $M\hat{\tilde{lpha}} = egin{pmatrix} lpha \ ec{ heta}_{p_1} \end{pmatrix}$ ,
  - слушною,
- 2) оцінка  $\hat{\tilde{\sigma}}^2$   $\epsilon$ 
  - незміщеною.

Але виявляється характеристика розсіювання для  $\hat{\tilde{\alpha}}$  набуває вигляду

$$M\Big(\hat{\tilde{\alpha}}-M\hat{\tilde{\alpha}}\Big)\Big(\hat{\tilde{\alpha}}-M\hat{\tilde{\alpha}}\Big)^T=\sigma^2\left(X^TX\right)^{-1}+\Delta V,\ \Delta V\geq 0,$$

#### Зауваження.

## І. Випадок недобору регресорів у вибраній моделі.

У цьому випадку оцінки  $\hat{\alpha}$  та  $\hat{\sigma}^2$  є зміщеними, а також втрачені деякі регресори у вибраній моделі.

## П. Випадок перебору регресорів у вибраній моделі.

Хоч у цьому випадку оцінки  $\hat{\alpha}$  та  $\hat{\sigma}^2$  є незміщеними, але характеристика розсіювання для  $\hat{\alpha}$  може зрости і в результаті втрачається точність оцінювання параметрів регресійної моделі. Крім цього не працює принцип економічності для обраної моделі.

Перевірку на адекватність отриманої лінійної регресійної моделі будемо здійснювати шляхом перевірки гіпотези

$$H_0: M\hat{\sigma}^2 = \sigma^2$$

з деяким малим рівнем значущості  $\gamma > 0$ .

Нехай по основній вибірці об'єму N на основі моделі

$$y = X\alpha + e, \ \alpha \in \mathbb{R}^p, \ y, e \in \mathbb{R}^N, X \in M_{N,p}(\mathbb{R}),$$
 (0.34)

отримали оцінку

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{1}{N-p} \| y - X \hat{\alpha} \|^2,$$

де 
$$\hat{\alpha} = (X^T X)^{-1} X^T y$$
.

Припустимо, що маємо також додаткову вибірку об'єму n незалежних спостережень у фіксованій точці фазового простору  $x_0$ :

$$y_0(k) = x_0^T \alpha + e_0(k), k = \overline{1, n},$$

тоді на базі цієї вибірки отримуємо незалежну оцінку для  $\sigma^2$ :

$$\hat{\sigma}_{0}^{2} = \frac{1}{n-1} \sum_{k=1}^{n} (y_{0}(k) - \overline{y}_{0})^{2},$$
[55:38]

де 
$$\overline{y}_0 = \frac{1}{n} \sum_{k=1}^{n} y_0(k)$$
.

Відомо, що статистики  $\frac{(n-1)\hat{\sigma}_0^2}{\sigma^2}$  та  $\frac{(N-p)\hat{\sigma}^2}{\sigma^2}$  є незалежними по побудові та мають такі розподіли відповідно

$$\frac{(n-1)\hat{\sigma}_0^2}{\sigma^2} \sim \chi^2(n-1),$$
$$\frac{(N-p)\hat{\sigma}^2}{\sigma^2} \sim \chi^2(N-p),$$

причому в останньому прийнята до уваги властивість IV.а для оцінки  $\hat{\sigma}^2$ .

Тоді згідно побудови справедливо

$$\frac{(N p)\hat{\sigma}^2}{(N p)} = \frac{\hat{\sigma}^2}{\hat{\sigma}_0^2} \sim F(N-p, n-1).$$

Введемо позначения

$$F = \begin{bmatrix} \frac{\hat{\sigma}^2}{\hat{\sigma}_0^2}, \text{якщо } \hat{\sigma}^2 \ge \hat{\sigma}_1^2, \\ \frac{\hat{\sigma}_0^2}{\hat{\sigma}^2}, \text{якщо } \hat{\sigma}^2 < \hat{\sigma}_0^2. \end{bmatrix}$$

Тоді логічно в якості критичної області для гіпотези  $H_0$  взяти область великих значень, а відповідна область прийняття для нашої гіпотези набуде вигляду:

$$\begin{bmatrix}
F < F_{\gamma}(N-p, n-1), якщо \hat{\sigma}^{2} \ge \hat{\sigma}_{0}^{2}, \\
F < F_{\gamma}(n-1, N-p), якщо \hat{\sigma}^{2} < \hat{\sigma}_{0}^{2}.
\end{bmatrix} (0.35)$$

Зауваження. Рекомендується, щоб принаймні  $\min(N-p,n-1) \ge 5$ ,

але чим він більший тим краще.

# Випадок неоднорідних та корельованих похибок лінійної регресійної моделі

Згадаємо постановку задачі у класичному регресійному аналізі. Вважаємо, що для регресійної моделі

$$y = X\alpha + e \tag{0.36}$$

справедливі усі припущення класичного регресійного аналізу:

I. 
$$e \sim \mathcal{N}(\theta_N, \sigma^2 E_N), \sigma^2 \in \mathbb{R}_+,$$

II. 
$$rank(X) = p$$
,

III. немає ніяких обмежень на  $\alpha$ , тобто  $\alpha \in \mathbb{R}^p$ .

Введемо позначення  $Q(\alpha) = \|y - X\alpha\|^2$ . Тоді відомо, що при справедливості припущень І, ІІ, ІІІ оцінка МНК є розв'язком такої оптимізаційної задачі

$$\hat{\alpha} = \arg\min_{\alpha} Q(\alpha) = (X^T X)^{-1} X^T y.$$

Послабимо тепер припущення I, а саме будемо вважати, що вектор похибок моделі е задовольняє умові:

I'. 
$$e \sim \mathcal{N}(\theta_N, V), V > 0$$
.

Тоді оцінка МНК для об'єкту (0.36) при справедливості припущень Г, П, Ш, тобто при наявності неоднорідних та корельованих похибок моделі, будемо шукати як розв'язок такої оптимізаційної задачі

$$\hat{\alpha}_{v^{-1}} = \arg\min_{\alpha} \left\| e \right\|_{v^{-1}}^{2}.$$

Тобто ця оцінка є частинним випадком оцінки ЗМНК з ваговою матрицею  $V^{-1}$  і буде мати такий випляд

$$\hat{\alpha}_{v^{-1}} = (X^T V^{-1} X)^{-1} X^T V^{-1} y \tag{0.37}$$

і називається марковською оцінкою.

#### Властивості марковської оцінки:

I. 
$$\hat{\alpha}_{v^{-1}} \sim \mathcal{N}\left(\alpha, \left(X^T V^{-1} X\right)^{-1}\right)$$
,

II. оцінка  $\hat{\alpha}_{\nu^{-1}}$  є ефективною,

III. Вкажемо явно у регресійній моделі поточну кількість спостережень N:

$$y_N=X_N\alpha+e_N,$$
де  $y_N,e_N\in\mathbb{R}^N,X_N\in M_{N,p}\big(\mathbb{R}\big),e_N\sim\mathcal{N}_{\overline{1}}\big(\theta_N,V_N\big),V_N>0,N\in\mathbb{N}.$ 

Позначимо через  $\hat{\alpha}_{V_N^{-1}}(N) = (X_N^T V_N^{-1} X_N)^{-1} X_N^T V_N^{-1} y_N$  марковську

оцінку для α у цій моделі.

Тоді марковська оцінка  $\hat{\alpha}_{\nu_N^{-1}}(N)$  є сильно слушною тоді і тільки тоді,

коли

$$\left(X_N^T V_N^{-1} X_N\right)^{-1} \xrightarrow[N \to \infty]{} \Theta_p$$

де  $\Theta_p$  - нульова матриця порядку p .