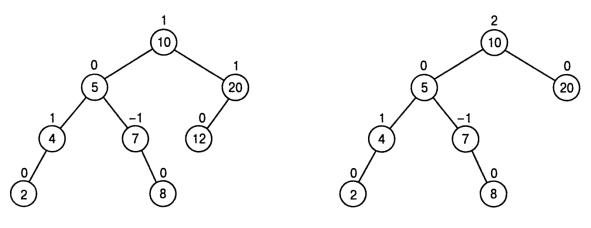
Алгоритми та складність

II семестр Лекція 3

- Адельсон-Вельський Георгій Максимович, Ландіс Євген Михайлович (1962 р.)
- Бінарне дерево пошуку, збалансоване по висоті: для кожної вершини висота її двох піддерев відрізняється не більше ніж на 1.
- Висота порожнього дерева рівна -1.
- Вводиться додаткове поле для значення балансу вершини (або висоти піддерева).



2

• Висота АВЛ-дерева з n вузлів обмежена знизу $\lfloor \log_2 n \rfloor$ і не перевищує

$$\log_{\varphi}(\sqrt{5(n+2)}) - 2 \approx 1.44 \log_2(n+2) - 0.328$$
, де φ – золотий перетин.

• Експериментально показано, що середня висота АВЛдерева з *п* вузлів для немаленьких *п* складає

Right Rotation

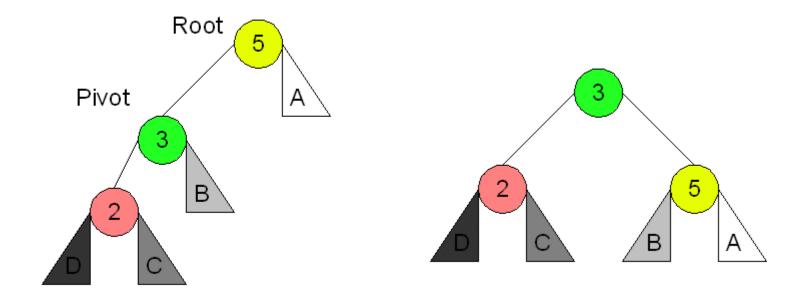
Left Rotation

- $1.011\log_2 n + 0.1.$
- Операції вставки та видалення вузла займають час O(lg n),

причому при відновленні

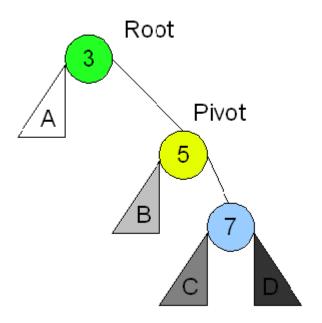
балансу може відбутися до $O(\lg n)$ обертань.

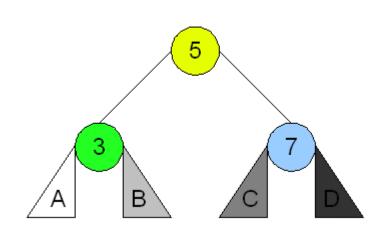
Left Left Case



Right Rotation

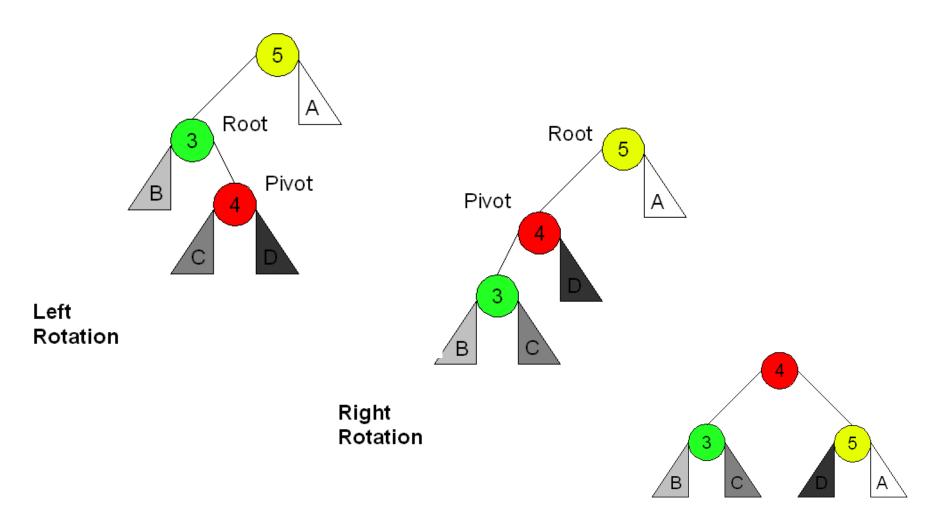
Right Right Case



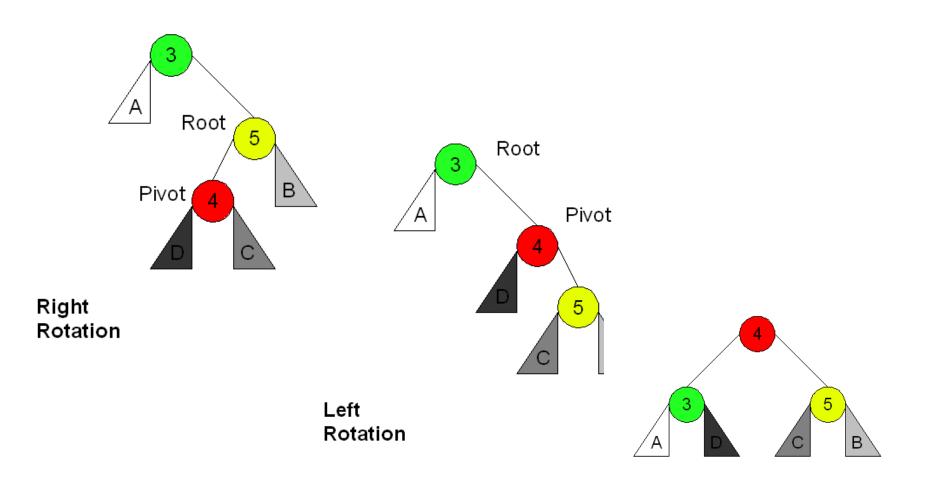


Left Rotation

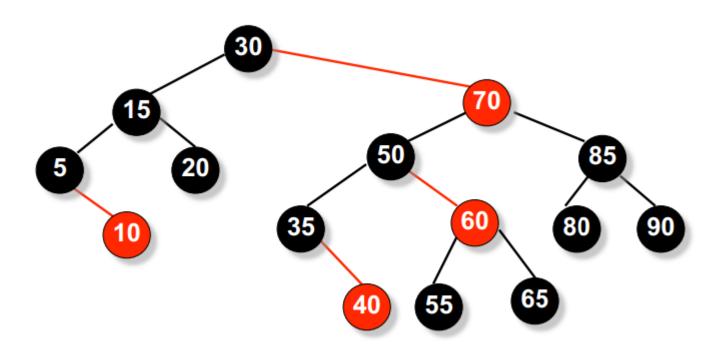
Left Right Case



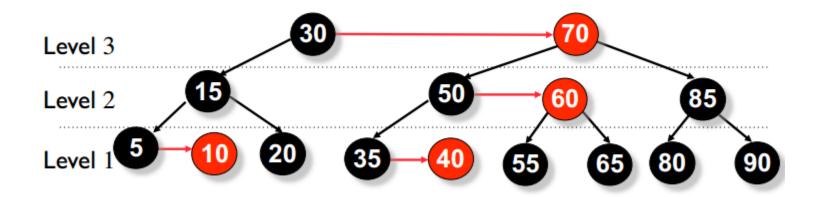
Right Left Case



- AA = Arne Andersson (1993).
- Варіація червоно-чорного дерева: червоні вершини можуть бути лише правими потомками.
- Рівень вершини: збільшується від листів до кореня; рівень листа 1.
- *Коротке правило АА-дерева*: до однієї вершини можна приєднати іншу вершину того ж рівня лише одну і тільки справа.
- Для балансування використовуються дві операції: SKEW (перекрут) та SPLIT (розбиття).
- Всі операції потребують часу $O(\lg n)$.

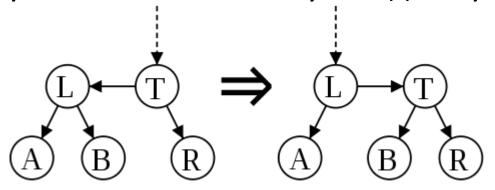


Приклад АА-дерева

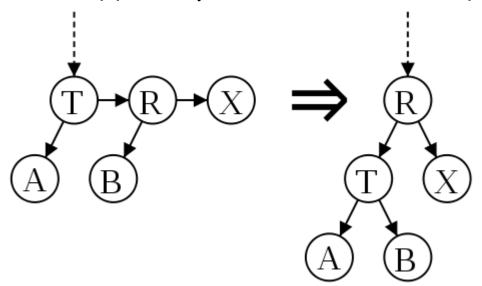


- З'являється поняття рівня і напрямку зв'язку (правий-лівий).
- Зв'язки можуть бути вертикальні і горизонтальні.

• SKEW (усунення лівого зв'язку на одному рівні)



• SPLIT (усунення двох правих зв'язків на одному рівні).



<u>Додавання вузла</u>

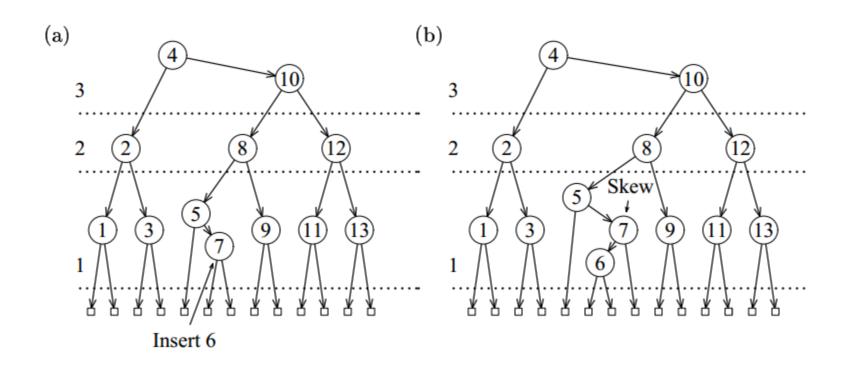
• Після звичайного додавання вершини піднімаємося вгору, виконуючи для кожного вузла SKEW, а потім SPLIT.

Видалення вузла

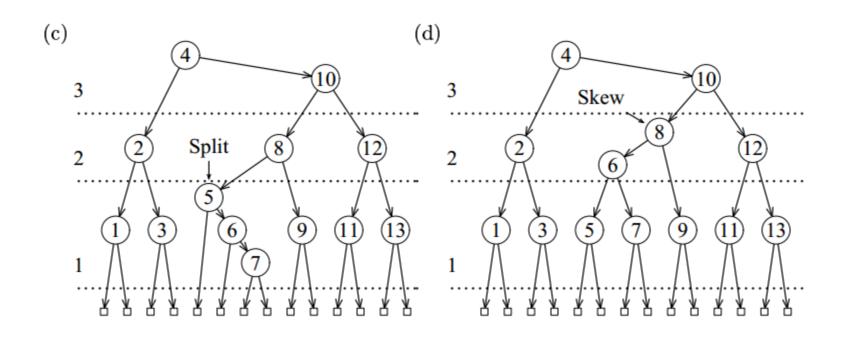
 Після видалення листа при русі вгору спочатку за необхідності відбувається пониження рівня, потім тричі викликається SKEW і двічі SPLIT:

```
T := decrease_level(T)
T := skew(T)
right(T) := skew(right(T))
right(right(T)) := skew(right(right(T)))
T := split(T)
right(T) := split(right(T))
```

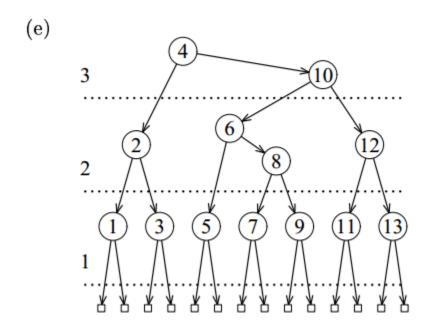
Додавання вузла

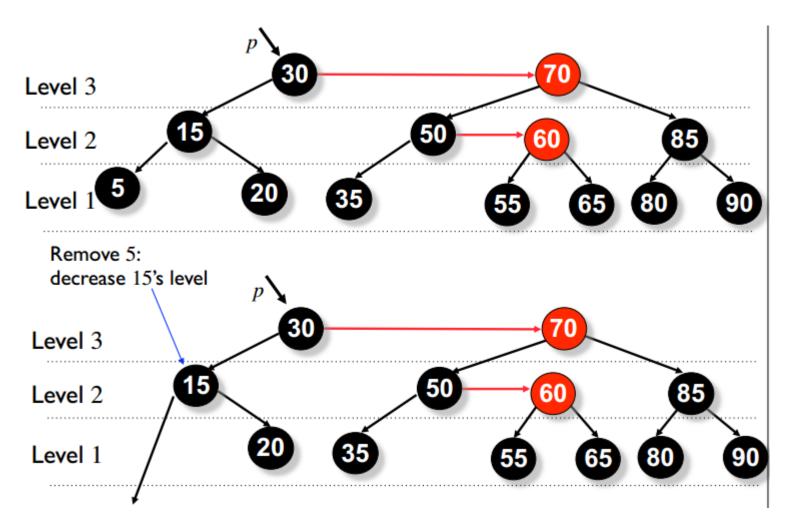


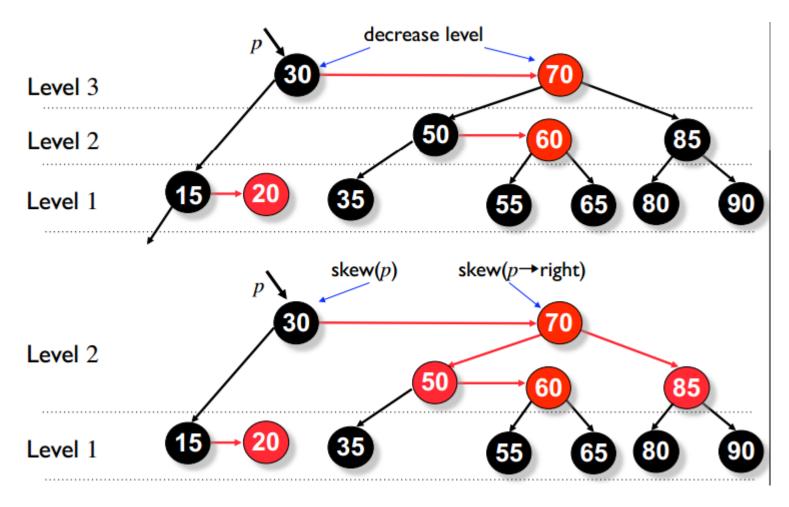
Додавання вузла

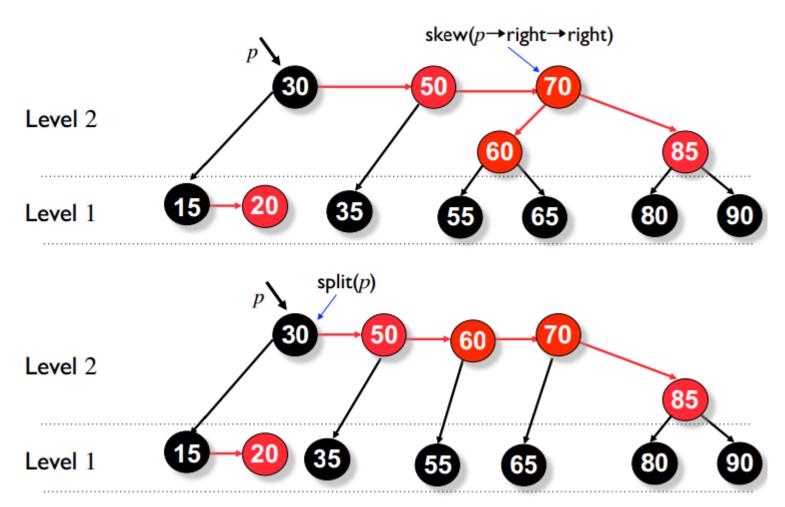


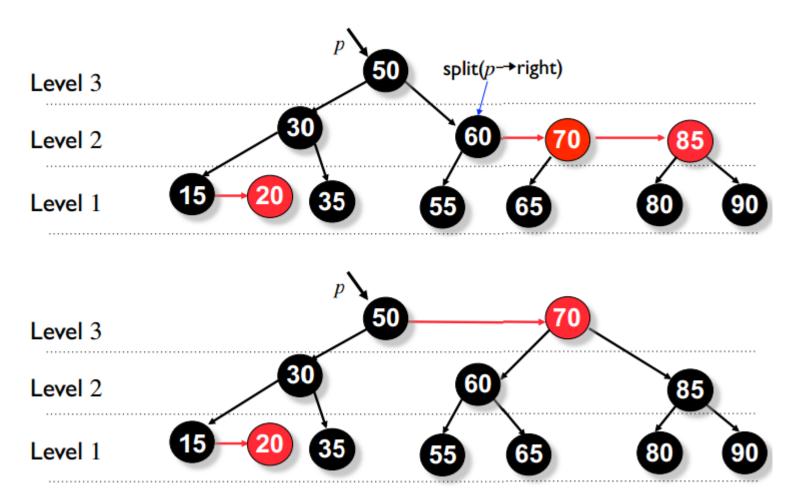
Додавання вузла





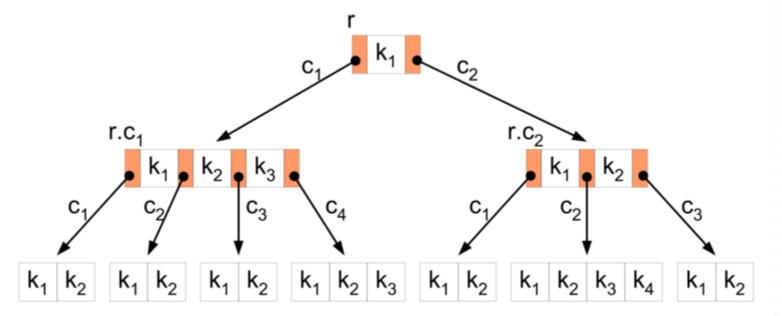






В-дерева

- Дерево пошуку, збалансоване по висоті.
- Кожен вузол може мати від 2 до т потомків для дерева порядку т.
- Основні операції виконуються за час O(lg n).
- 2-3 дерева частковий випадок В-дерев.



Приклад В-дерева

Розширювані дерева (splay trees)

- Двійкове дерево пошуку з підтримкою збалансованості.
- Не потребує додаткових полів у вузлі.
- Явні функції балансування відсутні.
- При кожному звертанні до дерева виконується «операція розширення» (splay operation).
- В результаті вузли, до яких звертаються частіше, зберігаються ближче до кореня, а до яких рідше – ближче до листків.
- Всі операції потребують часу в середньому $O(\lg n)$.

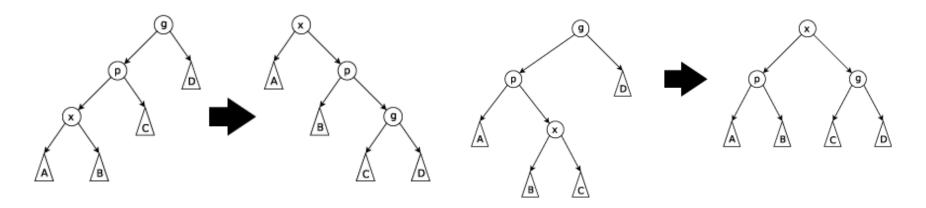
Розширювані дерева (splay trees) Операція SPLAY

Переміщує вершину x в корінь за допомогою операцій Zig, Zig-Zig та Zig-Zag.

• Zig

• Zig-Zig

Zig-Zag



Розширювані дерева (splay trees)

- *Merge* (об'єднання двох дерев). Для злиття дерев Т1 і Т2, в яких всі ключі Т1 менше ключів в Т2, робимо Splay для максимального елементу Т1, тоді біля кореня Т1 не буде правого дочірнього елемента. Після цього робимо Т2 правим дочірнім елементом Т1.
- Split (розділення дерева на дві частини). Для розділення дерева знаходиться найменший елемент, більший або рівний х і для нього робиться Splay. Після цього відрізаємо ліве піддерево у якості другого дерева.

Розширювані дерева (splay trees)

- Search (пошук елемента). Спочатку звичайний пошук. При знаходженні елементу запускаємо Splay для нього.
- *Insert* (додавання елемента). Запускаємо Split від елементу, що додається, і підвішуємо дерева, що вийшли, за нього.
- *Delete* (видалення елемента). Знаходимо елемент в дереві, робимо Splay для нього, робимо поточним деревом Merge його дітей.

• Tree + Heap = Treap

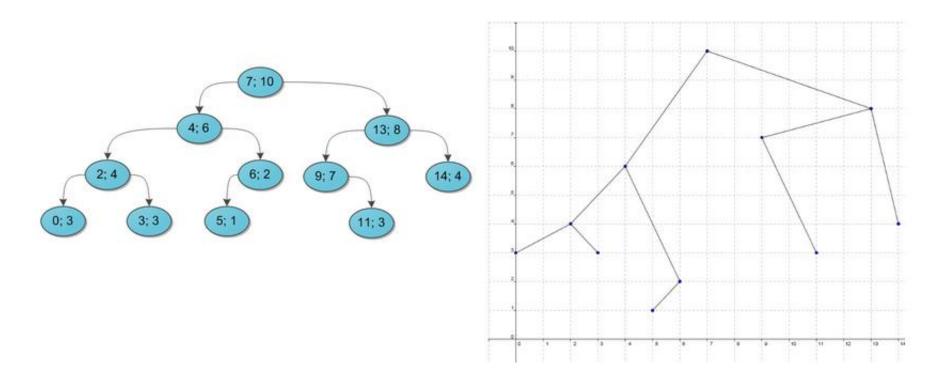
- Tree + Heap = Treap
- Дерево + Піраміда = Дераміда

- Tree + Heap = Treap
- Дерево + Піраміда = Дераміда
- Купа + Дерево = Курево

- Tree + Heap = Treap
- Дерево + Піраміда = Дераміда
- Купа + Дерево = Курево
- Дерево + Купа = ?

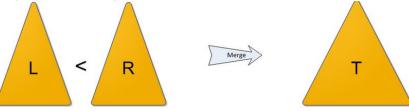
- Поєднує в собі бінарне дерево пошуку і купу.
- Вузол містить значення ключа та пріоритету.
- Структура є деревом пошуку за ключами та купою (пірамідою) за пріоритетами.
- Ключі можуть повторюватися, але дублі мають знаходитися однозначно тільки справа чи зліва.
- Пріоритетом є випадкове число з заданого проміжку (наприклад, (0, 1)). Повторів пріоритетів слід уникати.
- Висота дерева з дуже високою ймовірністю ≤ 4 log₂ *n*.

Чому дерево «декартове»



Можна визначити дві базові операції: Merge та Split.

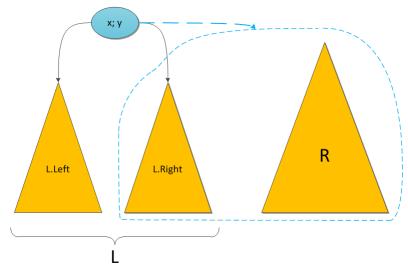
• Злиття двох дерев *Merge*. Умова: всі ключі одного дерева не перевищують ключів іншого.



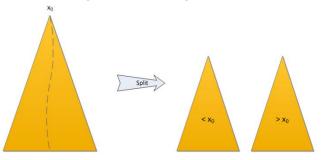
В якості нового кореня береться корінь дерева з більшим пріоритетом. Одне з піддерев зрозуміле, друге

отримується рекурсивно.

Пріоритет лівого кореня більший



• Розбиття дерева за ключем *Split*. Умова: всі ключі одного дерева не перевищують ключів іншого.

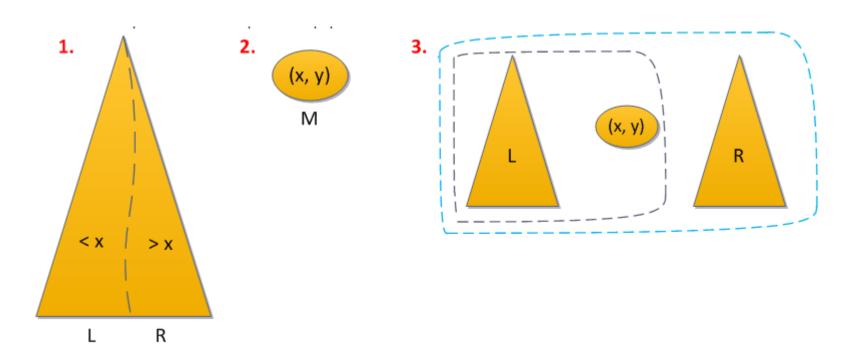


Звіряємо корінь з ключем. В залежності від результату бачимо, до якого з нових дерев належатиме корінь з одним із піддерев. Друге дерево рекурсивно виділяється з іншого піддерева.

T.Left

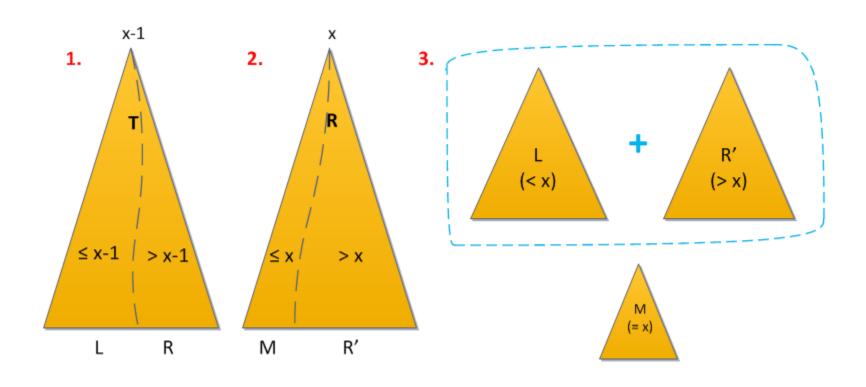
Ключ кореня менший за x_0

Вставка елемента



Час виконання операцій *Merge* та *Split* складає O(lg *n*). Такий же буде час при виконанні операцій, що складаються зі скінченної кількості їх викликів.

• Видалення елемента



<u>Інший спосіб вставки та видалення елемента (*x, y*)</u>

- Вставка
- 1. Спуск як по дереву пошуку, поки не знайдемо перший елемент (x1, y1) з пріоритетом y1 < y.
- 2. Розбиття піддерева з коренем (x1, y1) по ключу x.
- 3. На це місце вставляємо дерево з коренем (*x*, *y*) і отриманими після розбиття деревами в якості синів.
- Видалення
- 1. Спуск як по дереву пошуку, поки не знайдемо елемент (x, y).
- 2. Злиття синів піддерева з коренем (х, у).
- 3. Результат цього злиття ставиться на місце (х, у).

Розширення структур даних

Розширення структур даних можна розбити на чотири кроки.

- 1. Вибір базової структури даних.
- 2. Визначення необхідної додаткової інформації, яку слід зберігати в базовій структурі даних і підтримувати її актуальність.
- 3. Перевірка того, що додаткова інформація може підтримуватися основними модифікуючими операціями над базовою структурою даних.
- 4. Розробка нових операцій.

Теорема (розширення червоно-чорних дерев).

Нехай f — поле, яке розширює червоно-чорне дерево Т з n вузлів, і нехай вміст поля f вузла x може бути обчислений з використанням лише інформації, що зберігається у вузлах x, left[x] і right[x], включаючи f[left[x]] та f[right[x]].

Тоді можливо підтримувати актуальність інформації f у всіх вузлах дерева Т в процесі вставки і видалення без впливу на асимптотичний час роботи цих процедур $O(\lg n)$.

Доведення.

Ідея доведення.

Зміна поля f вузла x може вплинути тільки на значення поля f предків вузла x. Тобто, зміна f[x] може зумовити зміну лише f[p[x]], зміна f[p[x]] — зміну тільки f[p[p[x]]], і так до кореня. При модифікації f[root[T]] від цього значення ніякі інші вже не залежать, процес оновлення завершується. Висота червоно-чорного дерева $O(\lg n)$, тому зміна поля f у вузлі вимагатиме часу $O(\lg n)$ для оновлення всіх залежних від нього вузлів.

Доведення (далі).

Вставка вузла.

Перша фаза. Вузол x вставляється як дочірній деякого існуючого вузла p[x]. Значення f[x] обчислюється за час O(1), бо за умовою залежить тільки від інформації в інших полях x та його синах (в даному випадку це обмежувачі nil[T]). Після цього зміни «піднімаються» по дереву, що дає час першої фази $O(\lg n)$.

Друга фаза. Структурні зміни можуть зумовити лише повороти, яких буде не більше двох. За один поворот зміни відбуваєються у двох вузлах, тому на оновлення піде час $O(\lg n)$.

Отже, вставка відбувається за час $O(\lg n)$.

Доведення (завершення).

Видалення вузла.

Перша фаза. Після власне видалення вузла відбувається оновлення значень поля f по ланцюжку вгору, що забере час $O(\lg n)$.

Друга фаза. Поворотів відбудеться не більше трьох, кожен з яких вимагає часу на оновлення всіх полів f на шляху до кореня не більше $O(\lg n)$.

Таким чином, для видалення потрібен час також $O(\lg n)$.

Зауваження. У багатьох випадках для оновлення полів при повороті досить часу O(1).

Динамічні порядкові статистики

i-та порядкова статистика множини з *n* елементів — елемент з *i-*м в порядку зростання ключем.

Ранг елемента — його порядковий номер в лінійно впорядкованій множині.

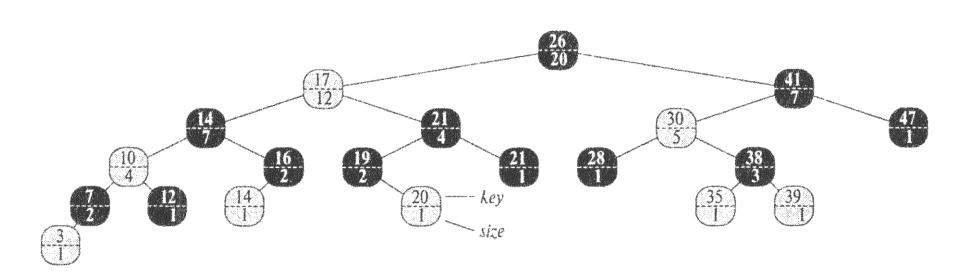
Модифіковане червоно-чорне дерево дозволяє знайти ранг і порядкову статистику за час $O(\lg n)$.

Дерево порядкової статистики Т (order-statistic tree) — червоно-чорне дерево з додатковим інформаційним полем size[x] (розмір піддерева з коренем x).

Поклавши size[nil[T]]=0, отримуємо тотожність size[x] = size[left[x]] + size[right[x]] + 1.

Оскільки ключі потенційно не унікальні, під рангом розумітимемо позицію елемента в дереві при симетричному обході.

Дерево порядкової статистики



Ключі зі значеннями 14 і 21 повторюються. Які їх ранги?

Дерево порядкової статистики

<u>Пошук елемента з заданим рангом</u> *і* в піддереві з коренем *х*:

```
OS_SELECT(x, i)

1  r \leftarrow size[left[x]]+1

2  if i = r

3  then return x

4  elseif i < r

5  then return OS_SELECT(left[x], i)

6  else return OS_SELECT(right[x], i - r)
```

(size[left[x]]+1) — ранг вузла x в піддереві з коренем x.

Кожен рекуривний виклик опускає нас на один рівень дерева нижче, тому час роботи в найгіршому випадку пропорційний висоті дерева, тобто $O(\lg n)$ для червоночорного дерева з n елементів.

(Знайдемо в дереві-прикладі елемент з рангом 17.)

Дерево порядкової статистики

<u>Пошук рангу</u> елемента *х*:

```
OS_RANK(T, x)

1 r \leftarrow size[left[x]] + 1

2 y \leftarrow x

3 while y \neq root[T]

4 do if y = right[p[y]]

5 then r \leftarrow r + size[left[p[y]]] + 1

6 y \leftarrow p[y]

7 return r
```

Ранг вузла *x* — кількість вершин, обійдених при симетричному обході до *x*, плюс 1 для самого вузла *x*.

В циклі рухаємось від х до кореня;

якщо по дорозі проходимо елемент, що є чиїмось правим сином, додаємо кількість елементів, які треба обійти перед ним, плюс 1 для нього.

Покажемо коректність процедури OS_RANK за допомогою наступного інваріанту циклу:

• На початку кожної ітерації циклу **while** значення $r \in paнгом key[x]$ в піддереві з коренем у вузлі y.

Ініціалізація. Перед першою ітерацією r присвоюється ранг key[x] в піддереві з коренем x. Присвоєння в рядку 2 робить інваріант циклу істинним перед першою ітерацією.

Збереження. Треба показати, що якщо r — ранг key[x] в піддереві з коренем y на початку виконання тіла циклу, то в кінці виконання r є рангом key[x] в піддереві з коренем p[y]. Якщо y є лівим потомком, то ні p[y], ні жоден вузол з піддерева правого потомка p[y] не може передувати x при симетричному обході, тому значення r не зміниться. Інакше y є правим потомком, і всі вузли в піддереві лівого потомка p[y], а також p[y], передують x, тому значення r має збільшитися на (size[left[p[y]]+1).

Завершення. Цикл завершується, коли y=root[T], тому піддерево з коренем y і є цілим деревом. Таким чином r є рангом key[x] в усьому дереві.

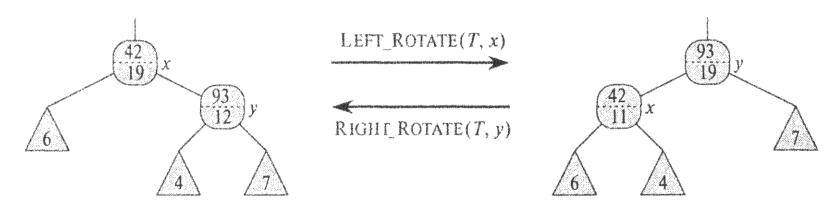
Кожна ітерація циклу має час O(1), а y при кожній ітерації піднімається на один рівень вгору, тому час роботи процедури OS_RANK в найгіршому випадку буде $O(\lg n)$.

Приклад: послідовність значень key[y] та r на початку кожної ітерації циклу while при пошуку рангу вузла з ключем 38: Итерация key[u] r

Итерация	key[y]	r
1	38	2
2	30	4
3	41	4
4	26	17

Дерево порядкової статистики Підтримка розміру піддерев

Оновлення розмірів піддерев при поворотах:



Некоректними стають тільки лише два значення поля *size* вузлів, навколо зв'язку яких відбувається поворот.

Досить до псевдокоду LEFT_ROTATE додати

13
$$size[y] \leftarrow size[x]$$

14
$$size[x] \leftarrow size[left[x]] + size[right[x]] + 1$$

На кожен поворот витрачається час O(1).

Дерево порядкової статистики Підтримка розміру піддерев

Додавання вузла

В першій фазі потрібно збільшити значення size[x] для кожного вузла x на шляху від нового вузла до кореня. Новий вузол отримує значення size 1. Друга фаза складатиметься максимум з двох поворотів. Тому загальний час операції $O(\lg n)$.

Видалення вузла

На першому етапі проходимо шлях від позиції видаленого вузла вгору до кореня, зменшуючи значення поля *size* для кожного вузла. В другій фазі може відбутися до трьох поворотів. Отже, загальний час операції O(lg n).

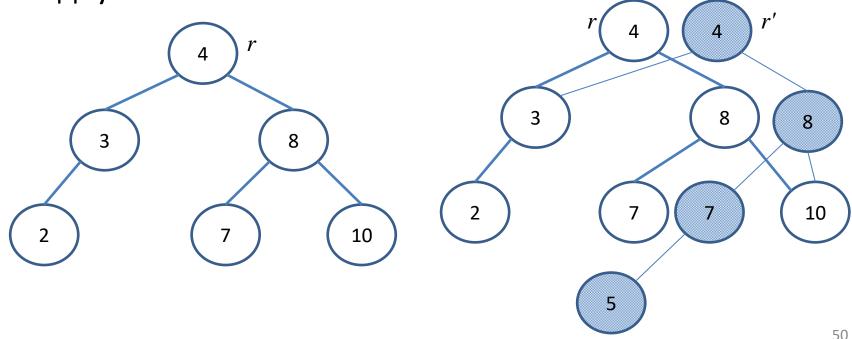
Персистентні динамічні множини

- Зберігають свої попередні версії (і доступ до них) в процесі внесення змін.
- Може зберігатися тільки остання версія або всі існуючі попередні.
- Персистентними можна зробити різні структури даних.
- Для ефективної реалізації просте копіювання не підходить.

Персистентні динамічні множини

- Розглянемо реалізацію персистентної множини з операціями пошуку, видалення та вставки на основі бінарного дерева пошуку.
- Для кожної версії множини зберігається свій корінь.

 Фактично будується копія лише тієї вітки (шляху), де відбулися зміни.



Запитання і завдання

Нехай в реалізації персистентної множини на основі бінарного дерева пошуку вузол не містить посилання на батька.

- Визначте, які вузли мають змінитися при вставці ключа k та видаленні вузла y в загальному випадку.
- Напишіть процедуру PERSISTENT_TREE_INSERT, що повертає нове персистентне дерево T' результат вставки ключа k у дерево T. Яким буде її час роботи, якщо висота дерева h?
- Використайте для реалізації червоно-чорне дерево. Час роботи вставки і видалення в найгіршому випадку і об'єм необхідної пам'яті мають бути O(lg n).