# Алгоритми та складність

II семестр Лекція 6

# 2-3-4-піраміди

- Різновид пірамід злиття.
- Кожен внутрішній вузол містить 2, 3 або 4 нащадка.
- Все листя розташоване на одній глибині.
- Ключі зберігаються лише в листі, кожен лист містить рівно один ключ *key*[*x*].
- Порядок ключів по листкам при переліченні їх зліва направо не зберігається.
- Кожен внутрішній вузол x зберігає у полі small[x] значення мінімального ключа серед листів піддерева з коренем x.
- Корінь r має поле height[r], що зберігає висоту.
- 2-3-4-піраміди зберігаються в оперативній пам'яті.
- Всі операції пірамід злиття потребують логарифмічного часу.

## Піраміди злиття (нагадування)

Піраміди, що підтримують операцію злиття.

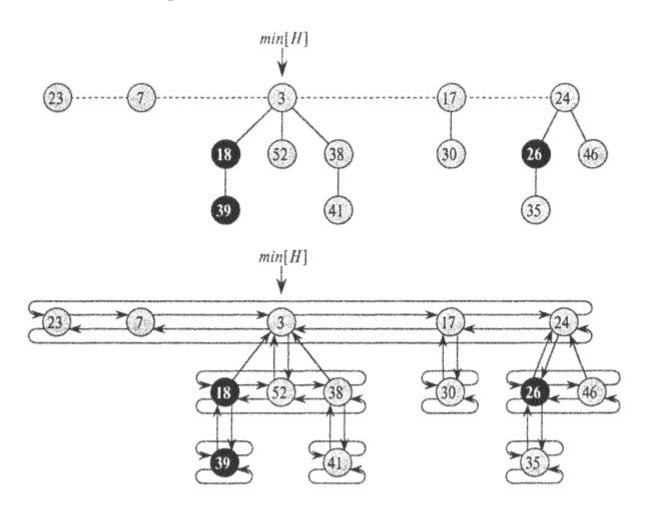
За замовчуванням вважаємо їх неспадаючими (вузол з мінімальним ключем у вершині).

- МАКЕ\_НЕАР(): створення нової порожньої піраміди.
- INSERT(H,x): вставка готового вузла x в піраміду H.
- MINIMUM(H): повертає вказівник на вузол піраміди Н з найменшим ключем.
- EXTRACT\_MIN(H): видаляє вузол піраміди Н з найменшим ключем і повертає вказівник на нього.
- UNION( $H_1, H_2$ ): повертає нову піраміду результат злиття  $H_1, H_2$  (вони не зберігаються).
- DECREASE\_KEY(H,x,k): присвоєння вузлу x піраміди Н значення ключа k, що є меншим за поточне.
- DELETE(H,x): видалення вузла x з піраміди H.

- Слабша структура, ніж у біноміальної піраміди.
- Амортизований час операцій, що не використовують видалення, дорівнює O(1).
- Можуть виявитися корисними в алгоритмах, де частка операцій EXTRACT\_MIN та DELETE відносно мала (ряд алгоритмів на графах: наприклад, пошук мінімального кістякового дерева, найкоротший шлях з однієї вершини, алгоритми, що використовують DECREASE\_KEY для кожного ребра в майже повних графах).
- Складність реалізації, порівняно з бінарними (та *k*-арними) пірамідами, вища.
- Значення констант у формулах часу виконання також високі.

- Невпорядкований набір дерев з коренем, кожне з яких є незростаючою пірамідою.
- Кожен вузол x містить вказівник на батька p[x] і вказівник на одного з синів child[x].
- Дочірні вузли вершини об'єднані в двозв'язний циклічний список (child list). (Операції видалення елемента та об'єднання двох таких списків займають константний час.)
- Кожен дочірній вузол *у* має вказівники на лівого та правого своїх братів: *left[y]*, *right[y]*. Порядок братських вузлів довільний.

- Кожен вузол містить поле кількості синів degree[x] та логічне поле mark[x] ознаку наявності втрат дочірніх вузлів з моменту, коли x сам став дочірнім вузлом.
- Значення *mark*[*x*] для новостворених вузлів FALSE; наявна мітка знімається, коли вузол стає дочірнім.
- Всі корені дерев також зв'язані в двозв'язний циклічний список (root list). Звернення до піраміди Н іде через корінь дерева з мінімальним ключем min[H] (мінімальний вузол).
- Кількість вузлів піраміди зберігається в *n*[H].



Піраміда Фібоначчі з 5 деревами та 14 вузлами

# Піраміди Фібоначчі: функція потенціалу

• Для піраміди Фібоначчі Н позначимо

t(H) — кількість дерев у списку коренів H,

m(H) – кількість вузлів з мітками в піраміді H.

Тоді потенціал піраміди визначається як

$$\Phi(\mathsf{H}) = t(\mathsf{H}) + 2m(\mathsf{H}).$$

- Потенціал множини пірамід сума потенціалів пірамідскладників.
- Вважаємо, що одиниці потенціалу достатньо для покриття вартості довільної операції часу O(1).
- На початку роботи піраміда порожня, тобто початковий потенціал дорівнює 0. Тоді в подальшому потенціал завжди буде залишатися невід'ємним.
- Верхня границя загальної амортизованої вартості є верхньою границею загальної фактичної вартості послідовності операцій.

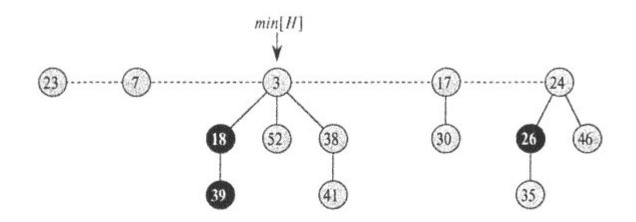
8

#### Піраміди Фібоначчі: функція потенціалу

Верхня границя D(n) максимальної степені вузла піраміди Фібоначчі з n вузлів:

- піраміди без підтримки DECREASE\_KEY та DELETE:  $D(n) \leq \big|\lg n \big|$
- з підтримкою DECREASE\_KEY та DELETE:

$$D(n) = O(\lg n)$$



Потенціал піраміди: 5 + 2·3 = 11.

- Якщо підтримуються лише операції MAKE\_HEAP, INSERT, MINIMUM, EXTRACT\_MIN та UNION, кожна піраміда Фібоначчі буде набором невпорядкованих біноміальних дерев (unordered binomial tree):
  - невпорядковане біноміальне дерево U<sub>0</sub>
     складається з єдиного вузла;
  - невпорядковане біноміальне дерево U<sub>к</sub> складається з двох невпорядкованих біноміальних дерев U<sub>к-1</sub>, причому корінь одного з них є довільним дочірнім вузлом іншого.
- Виконується лема про властивості біноміальних дерев з заміною пункту 4 на 4\* (буде далі).
- <u>Особливість пірамід Фібоначчі</u>: об'єднання дерев у піраміді буде відбуватися лише під час операції EXTRACT MIN.

#### <u>Лема</u>

(властивості невпорядкованих біноміальних дерев) Невпорядковане біноміальне дерево U<sub>к</sub>

- 1. має 2<sup>k</sup> вузлів;
- 2. має висоту *k*;
- 3. має  $\binom{k}{i}$  вузлів на глибині i = 0, 1...k;
- 4\* має корінь степеня *k*, а степінь інших вузлів буде менша; при цьому синами кореня є корені піддерев U<sub>0</sub>, U<sub>1</sub>, ..., U<sub>k-1</sub> в деякому порядку.
- Для піраміди Фібоначчі з n вузлами максимальна степінь вузла  $D(n) = |\lg n|$ .

• <u>Створення піраміди Фібоначчі МАКЕ FIB HEAP</u>

Повертає нову порожню піраміду Фібоначчі Н з *n*[H]=0 та *min*[H]=NIL.

Маємо t(H)=0 та m(H)=0, тому потенціал  $\Phi(H)=0$ .

Амортизована вартість процедури МАКЕ\_FIB\_HEAP дорівнює її фактичній вартості O(1).

• Вставка вузла FIB\_HEAP\_INSERT

Вузол x вже готовий і має заповнене поле key[x].

```
FIB_HEAP_INSERT(H,x)

1 degree[x] \leftarrow 0

2 p[x] \leftarrow NIL 6 mark[x] \leftarrow FALSE

3 child[x] \leftarrow NIL 7 Присоединение списка корней, содержащего x, к списку корней H

4 left[x] \leftarrow x 8 if min[H] = NIL или key[x] < key[min[H]]

5 right[x] \leftarrow x 9 then min[H] \leftarrow x

10 n[H] \leftarrow n[H] + 1
```

• Вставка вузла FIB HEAP INSERT (далі)

Процедура не намагається об'єднати дерева в піраміді. Послідовне виконання FIB\_HEAP\_INSERT k разів призведе до додавання до списку коренів k дерев з одного вузла.

Додавання вузла відбувається за постійний час О(1).

Амортизована вартість процедури.

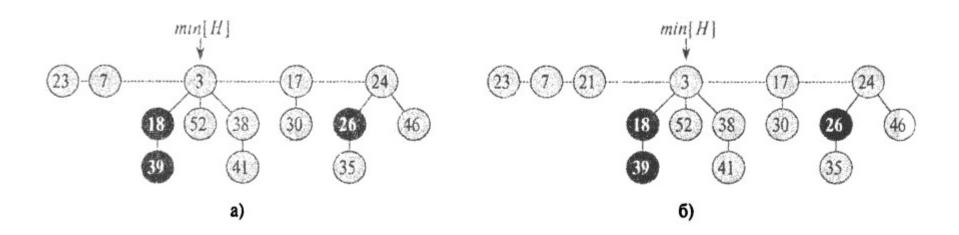
Нехай отримуємо з піраміди Н піраміду Н\*.

$$t(H^*) = t(H) + 1$$
,  $m(H^*) = m(H)$ .

Збільшення потенціалу

$$((t(H) + 1) + 2m(H)) - (t(H) + 2m(H)) = 1.$$

Фактична вартість дорівнює O(1), тому амортизована вартість буде O(1) + 1 = O(1).



Вставка вузла з ключем 21 в піраміду Фібоначчі

• Пошук мінімального вузла

На нього вказує *min*[H], тому пошук відбувається за час O(1). Потенціал H не змінюється, тому амортизована вартість рівна фактичній O(1).

• Об'єднання двох пірамід FIB HEAP UNION

Списки коренів пірамід H<sub>1</sub> та H<sub>2</sub> просто об'єднуються і шукається новий мінімальний вузол.

```
FIB_HEAP_UNION(H_1, H_2)

1 H \leftarrow \text{MAKE\_FIB\_HEAP}()

2 min[H] \leftarrow min[H_1]

3 Добавление списка корней H_2 к списку корней H

4 if (min[H_1] = \text{NIL}) или (min[H_2] \neq \text{NIL} и key[min[H_2]] < key[min[H_1]])

5 then min[H] \leftarrow min[H_2]

6 n[H] \leftarrow n[H_1] + n[H_2]

7 Освобождение объектов H_1 и H_2

8 return H
```

• Об'єднання двох пірамід FIB HEAP UNION (далі)

Знову ж таки, об'єднання дерев відсутнє.

Амортизована вартість процедури.

$$t(H) = t(H_1) + t(H_2),$$
  
 $m(H) = m(H_1) + m(H_2).$ 

Зміна потенціалу дорівнює

$$\Phi(H) - (\Phi(H_1) + \Phi(H_2)) =$$

$$= (t(H) + 2m(H)) -$$

$$- ((t(H_1) + 2m(H_1)) + (t(H_2) + 2m(H_2))) =$$

$$= 0.$$

Отже, амортизована вартість рівна фактичній О(1).

• Видалення мінімального вузла

```
FIB\_HEAP\_EXTRACT\_MIN(H)
 1 \quad z \leftarrow min[H]
 2 if z \neq NIL
        then for (для) каждого дочернего по отношению к z узла x
                   do Добавить x в список корней H
                      p[x] \leftarrow \text{NIL}
              Удалить z из списка корней H
             if z = right[z]
                then min[H] \leftarrow NIL
                else min[H] \leftarrow right[z]
                      CONSOLIDATE(H)
10
            n[H] \leftarrow n[H] - 1
    return z
```

Спочатку всі дочірні вузли мінімального вузла переміщуються в список коренів піраміди, який потім ущільнюється процедурою CONSOLIDATE, щоб не було коренів однакової степені.

- Видалення мінімального вузла (далі)
- Ущільнення полягає у повторному виконанні наступних кроків, поки всі корені в списку не матимуть різні значення поля *degree*.
- 1. Знайти два корені x та y однакової степені, причому  $key[x] \le key[y]$ .
- 2. Прив'язати (link) *у* до *х*: видалити *у* зі списку коренів та зробити сином *х*. Поле *degree*[*x*] при цьому збільшується, а мітка *mark*[*y*], якщо вона була, знімається.

#### $FIB\_HEAP\_LINK(H, y, x)$

- 1 Удалить y из списка корней H
- 2 Сделать y дочерним узлом x, увеличить degree[x]
- $3 \quad mark[y] \leftarrow FALSE$

• Видалення мінімального вузла (далі)

Процедура CONSOLIDATE використовує допоміжний масив A[0..D(n(H))]. Якщо A[i]=y, то y в даний момент є коренем степені degree[y]=i.

По завершенні циклу **for** в списку коренів залишиться не більше одного кореня кожної степені, і елементи масиву A вказуватимуть на ці корені.

Якщо перед викликом FIB\_HEAP\_EXTRACT\_MIN всі дерева піраміди були невпорядкованими біноміальними деревами, то після виконання процедури вони такими і залишаться. Шляхи отримання нових дерев:

- дочірні дерева вузла, що видаляється (вони за умовою є невпорядкованими біноміальними деревами);
- дерево, отримане об'єднанням двох дерев однакової степені (якщо вони мають структуру U<sub>k</sub>, то їх об'єднання процедурою FIB\_HEAP\_LINK дає дерево типу U<sub>k+1</sub>).

• Видалення мінімального вузла (далі)

```
CONSOLIDATE(H)
     for i \leftarrow 0 to D(n[H])
           do A[i] \leftarrow NIL
     for (для) каждого узла w в списке корней H
           do x \leftarrow w
 4
              d \leftarrow degree[x]
              while A[d] \neq NIL
                    do y \leftarrow A[d] \triangleright Узел с той же степенью, что и у x.
                        if key[x] > key[y]
                          then обменять x \leftrightarrow y
 9
                        FIB\_HEAP\_LINK(H, y, x)
10
                        A[d] \leftarrow NIL
11
                       d \leftarrow d + 1
12
              A[d] \leftarrow x
14 min[H] \leftarrow NIL
     for i \leftarrow 0 to D(n[H])
           do if A[i] \neq NIL
16
                 then Добавить A[i] в список корней H
17
                    . if min[H] = \text{NIL} или key[A[i]] < key[min[H]]
18
                          then min[H] \leftarrow A[i]
19
```

• Видалення мінімального вузла (далі)

Розглянемо цикл while (рядки 6-12).

```
while A[d] \neq \text{NIL}
do y \leftarrow A[d] \Rightarrow Узел с той же степенью, что и у x.

if key[x] > key[y]

then обменять x \leftrightarrow y

FIB\_HEAP\_LINK(H, y, x)
A[d] \leftarrow \text{NIL}
d \leftarrow d + 1
```

Він зв'язує корінь x дерева, яке містить вузол w, з іншим деревом степені, що співпадає зі степінню x. Це робиться, допоки жоден інший корінь не матиме степінь, як у кореня x.

Інваріант циклу while:

На початку кожної ітерації d = degree[x].

Скориставшись ним, доведемо коректність алгоритму.

• Видалення мінімального вузла (далі)

Ініціалізація. Рядок 5 гарантує виконання інваріанту.

Збереження. В кожній ітерації A[d] вказує на деякий корінь y. Оскільки d = degree[x] = degree[y], треба зв'язати x та y. Батьком стає вузол з меншим ключем (за необхідності відбувається обмін значень x та y в рядках 8-9).

Потім y прив'язується до x при виклику FIB\_HEAP\_LINK(H,y,x). Цей виклик збільшує degree[x].

3 масиву A видаляється посилання на *у*.

В рядку 12 здійснюється відновлення інваріанту d = degree[x].

Завершення. Цикл виконується, поки не отримується A[d]=NIL, так що не буде коренів такої ж степені, як в x.

• Видалення мінімального вузла (далі)

Амортизована вартість процедури

Нехай працюємо над пірамідою Н з *п* вузлами.

Підрахуємо фактичну вартість.

Вклад O(D(n)) дає обробка максимум D(n) дочірніх вузлів мінімального вузла в FIB\_HEAP\_EXTRACT\_MIN та рядки 1-2 і 14-19 в CONSOLIDATE.

Розмір списку при виклику CONSOLIDATE не перевищує (t(H)+D(n)-1). При кожному виконанні циклу **while** один з коренів зв'язується з іншим, тому загальний час роботи циклу **for** буде обмеженим згори (t(H)+D(n)).

Отже, загальний фактичний час дорівнює O(t(H)+D(n)).

#### • Видалення мінімального вузла (далі)

Потенціал до вилучення мінімального вузла t(H)+2m(H), а після — не перевищує (D(n)+1)+2m(H), бо залишається не більше (D(n)+1) коренів і нових міток не утворюється.

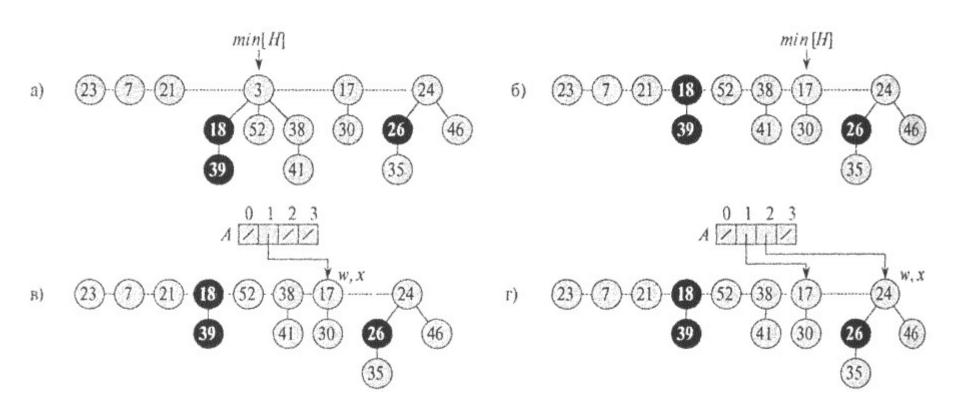
Верхня оцінка амортизованої вартості:

$$O(t(H)+D(n)) + ((D(n)+1)+2m(H)) - (t(H)+2m(H)) =$$
  
=  $O(D(n)) + O(t(H)) - t(H) = O(D(n)).$ 

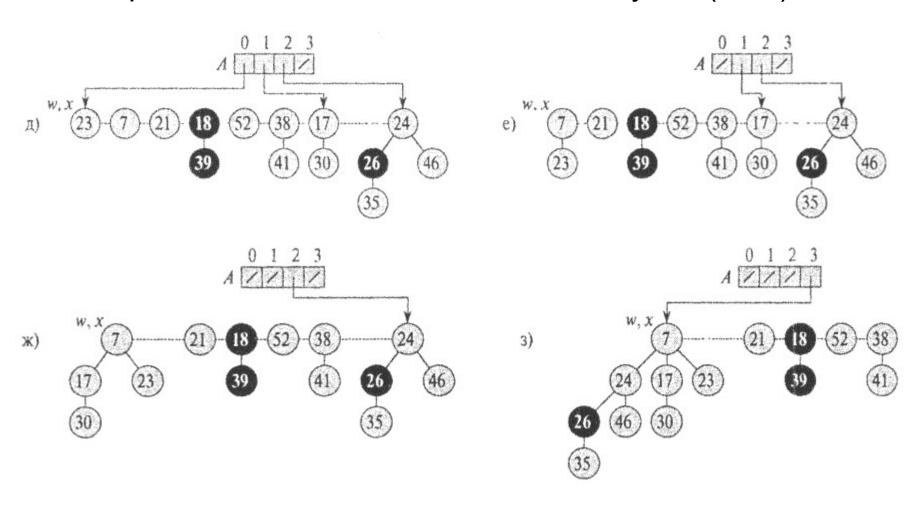
Остання рівність справедлива, оскільки можна масштабувати одиниці потенціалу так, щоб знехтувати константою, прихованою в O(t(H)).

Далі покажемо, що  $D(n) = O(\lg n)$ , тому амортизована вартість процедури складе  $O(\lg n)$ .

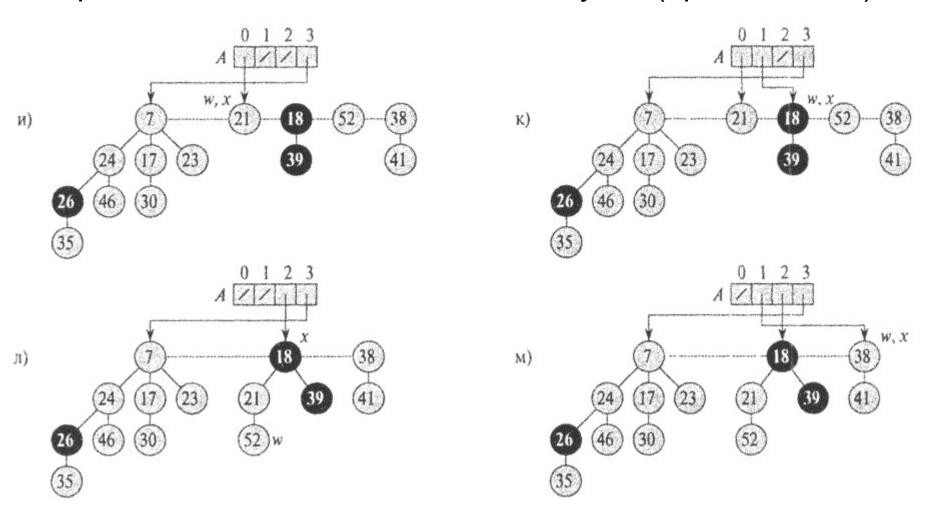
#### Приклад видалення мінімального вузла



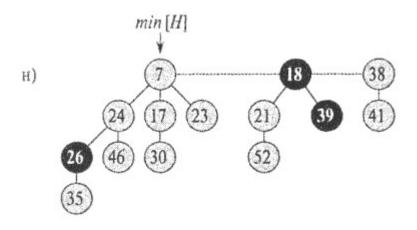
Приклад видалення мінімального вузла (далі)



Приклад видалення мінімального вузла (продовження)



Приклад видалення мінімального вузла (завершальний етап)



#### • Зменшення ключа

Операція порушує властивість того, що піраміда Фібоначчі складається з невпорядкованих біноміальних дерев (втім, вони близькі до них).

Максимальна степінь D(n) матиме порядок  $O(\lg n)$ .

```
FIB_HEAP_DECREASE_KEY(H, x, k)

1 if k > key[x]

2 then error "Новый ключ больше текущего"

3 key[x] \leftarrow k

4 y \leftarrow p[x]

5 if y \neq \text{NIL } \text{u} \ key[x] < key[y]

6 then \text{CUT}(H, x, y)

7 CASCADING-CUT(H, y)

8 if key[x] < key[min[H]]

9 then min[H] \leftarrow x
```

• Зменшення ключа (далі)

Якщо властивість піраміди в дереві порушена, відбувається операція вирізання і, можливо, каскадного вирізання.

```
CUT(H, x, y)
1 Удаление x из списка дочерних узлов y, уменьшение degree[y]
2 Добавление x в список корней H
3 p[x] \leftarrow NIL
4 mark[x] \leftarrow FALSE
CASCADING_CUT(H, y)
1 z \leftarrow p[y]
2 if z \neq NIL
      then if mark[y] = FALSE
3
              then mark[y] \leftarrow TRUE
              else CUT(H, y, z)
                   CASCADING CUT(H, z)
```

#### • Зменшення ключа (далі)

Вирізання означає, що утворюється нове дерево з коренем *x*.

Каскадне вирізання робить вершину новим коренем, якщо вона була помічена, і рекурсивно піднімається вище, або помічає її і зупиняється. Процес також зупиняється при досягненні кореня.

Тобто при каскадному видаленні вершина вирізатиметься, якщо вона перед цим втратила другого сина.

• Зменшення ключа (далі)

Таким чином, поле мітки *mark*[x] буде змінюватися в таких випадках:

- 1. *х* став коренем (скидання мітки);
- 2. х прив'язали до іншого вузла (скидання мітки);
- 3. вирізали сина *х* (поява мітки).

В кінці процедури FIB\_HEAP\_DECREASE\_KEY може відбутися оновлення мінімального вузла піраміди. Єдиний інший кандидат – перший вирізаний вузол.

• Зменшення ключа (далі)

Амортизована вартість процедури

Фактична вартість.

FIB\_HEAP\_DECREASE\_KEY вимагає O(1) часу плюс час на каскадне вирізання. Нехай CASCADING\_CUT викликалося c разів, кожен з яких без врахування рекурсії вимагає час O(1). Тобто вартість процедури зменшення ключа складе O(c).

• Зменшення ключа (далі)

Амортизована вартість процедури

Зміна потенціалу.

Кожен рекурсивний виклик CASCADING\_CUT, крім останнього, здійснює вирізання та скидає мітку. Після цього отримуємо (t(H)+c) дерев (початкові t(H), (c–1) вирізане та одне з коренем x) та не більше (m(H)-c+2) помічених вузла (каскадом зняли мітку в (c–1) вузла та один можливо помітили в кінці).

• Зменшення ключа (далі)

Амортизована вартість процедури

Зміна потенціалу складе

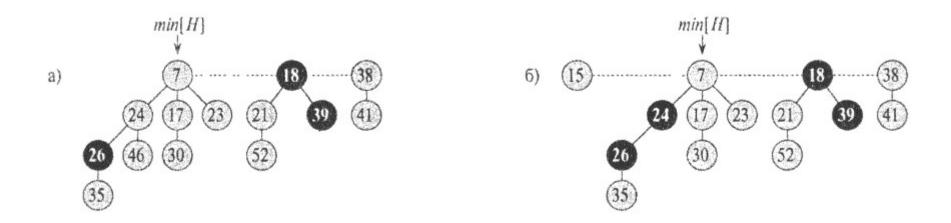
$$((t(H)+c)+2(m(H)-c+2)) - (t(H)+2m(H)) = 4-c.$$

Амортизована вартість не перевищить O(c) + 4 - c = O(1).

(Можна відповідно масштабувати одиниці потенціалу для домінування над константою в O(c).)

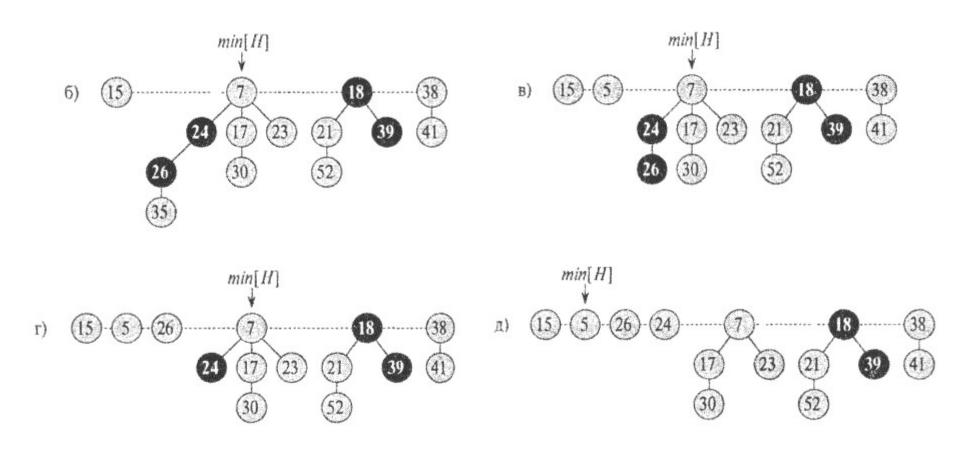
Коли мічений вузол видаляється в процесі каскадного вирізання, скидання мітки призводить до зменшення потенціалу на 2: одна одиниця оплачує вирізання і скидання мітки, друга компенсує збільшення потенціалу через появу нового кореня. Тому функція потенціалу містить як член подвоєну кількість помічених вузлів.

#### Приклад зменшення ключа 46 до 15



# Додаткові операції над пірамідами злиття

#### Приклад зменшення ключа 35 до 5



#### Додаткові операції над пірамідами злиття

#### • Видалення вузла

```
FIB_HEAP_DELETE(H, x)

1 FIB_HEAP_DECREASE_KEY(H, x, -\infty)

2 FIB_HEAP_EXTRACT_MIN(H)
```

Вважається, що піраміда не містить ключів зі значенням -∞.

Процедура FIB\_HEAP\_DELETE цілком аналогічна BINOMIAL\_HEAP\_DELETE: робить *х* мінімальним значенням піраміди і вилучає його.

Амортизований час — сума амортизованого часу процедури зменшення ключа O(1) та амортизованого часу роботи процедури видалення мінімуму O(D(n)), тобто він складе  $O(\lg n)$ .

#### Оцінка максимальної степені вузла

Покажемо, що максимальна степінь D(n) матиме порядок  $O(\lg n)$  за умови вирізання вузла, як тільки він втратив двох синів.

Для кожного вузла x визначимо size(x) — кількість вузлів у піддереві з коренем x, включно з ним.

**Лема 1**. Нехай x — довільний вузол піраміди Фібоначчі та  $y_1,...,y_k$  — дочірні вузли x в порядку їх зв'язування з x від ранніх до пізніх. Тоді  $degree[y_1] \ge 0$  та  $degree[y_i] \ge i$  — 2 при i=2,3,...,k.

<u>Доведення</u>. Очевидно  $degree[y_1] ≥ 0$ .

Для  $i \ge 2$  при зв'язуванні  $y_i$  з х всі вузли  $y_1, y_2, ..., y_{i-1}$  вже є дочірніми для x, тому  $degree[x] \ge i-1$ . Зв'язування  $y_i$  з x можливе лише за умови  $degree[x] = degree[y_i]$ , тому на момент зв'язування  $degree[y_i] \ge i-1$ . Після цього  $y_i$  міг втратити не більше одного сина (інакше його вже би вирізали). Тому  $degree[y_i] \ge i-2$ .

## Оцінка максимальної степені вузла

$$\emph{k}$$
-те число Фібоначчі:  $F_k = egin{cases} 0 & \text{при } k = 0, \\ 1 & \text{при } k = 1, \\ F_{k-1} + F_{k-2} & \text{при } k \geq 2. \end{cases}$ 

**Лема 2**. Для всіх цілих  $k \ge 0$ :  $F_{k+2} = 1 + \sum_{i=0}^{\kappa} F_i$ . Доведення. За матіндукцією по k.

При k = 0:

$$1 + \sum_{i=0}^{0} F_i = 1 + F_0 = 1 + 0 = 1 = F_2.$$

Припустимо 
$$F_{k+1} = 1 + \sum_{i=0}^{k-1} F_i$$
 . Тоді

$$F_{k+2} = F_k + F_{k+1} = F_k + \left(1 + \sum_{i=0}^{k-1} F_i\right) = 1 + \sum_{i=0}^{k} F_i.$$

#### Оцінка максимальної степені вузла

<u>Лема 3</u>. Нехай x — довільний вузол піраміди Фібоначчі, а k = degree[x] — його степінь.

Тоді 
$$size(x) \ge F_{k+2} \ge \varphi^k$$
, де  $\varphi = (1 + \sqrt{5})/2$ .

**Наслідок**. Максимальна степінь D(n) довільного вузла в піраміді Фібоначчі з n вузлами дорівнює  $O(\lg n)$ .

Доведення. Нехай x — довільний вузол в піраміді Фібоначчі з n вузлами і нехай k = degree[x]. За лемою 3,  $n \ge size(x) \ge \varphi^k$ . Прологарифмуємо за основою  $\varphi$ :

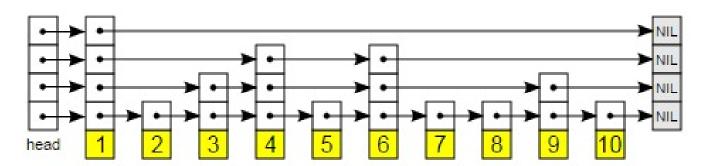
$$k \leq \log_{\varphi} n$$
.

Тому максимальна степінь D(n) довільного вузла дорівнює  $O(\lg n)$ .

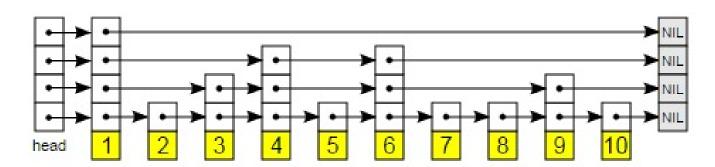
Зауваження. В дійсності k є цілим числом, тому справедливою буде оцінка

$$k \leq \lfloor \log_{\phi} n \rfloor$$
.

- Ймовірнісна структура даних, в основі якої декілька паралельних відсортованих зв'язаних списки (з пропущеними вузлами).
- Основна ідея— реалізація бінарного пошуку для зв'язаних списків.
- Вставка, пошук і видалення виконуються за логарифмічний випадковий час.
- Елементи, що використовуються в списку з пропусками, можуть мати більше одного вказівника і відповідно належати до більш ніж одного списку.

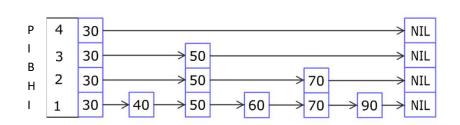


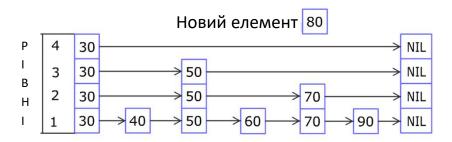
- На нижньому рівні звичайний впорядкований зв'язний список, що містить всі вузли (з імовірністю 1).
- Вузол з кожного рівня i присутній в шарі (i+1) з фіксованою ймовірністю p (найчастіше 1/2 чи 1/4).
- В середньому кожен елемент зустрічається в 1/(1-p) списках, а верхній елемент (зазвичай особливий елемент на початку списку з пропусками) в  $\log_{1/p} n$  списках.

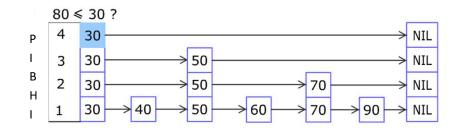


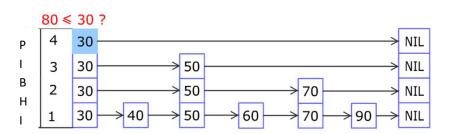
- *Пошук* починається з головного елемента верхнього списку і продовжується горизонтально, поки поточний елемент ≤ цільового.
- Якщо елемент знайшли, пошук завершується; якщо поточний елемент більший ніж цільовий або пошук досяг кінця списку в шарі, процедуру повторюють після повернення до попереднього елемента і спуску на один рівень нижче.
- Очікуване число кроків при пошуку елемента становить 1/p.
- Вибір різних значень для *р* дає можливість досягти необхідного балансу між швидкістю пошуку і затратами пам'яті на зберігання списку.

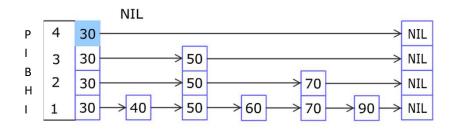
- Вставка нового елемента робиться так.
- 1. За допомогою алгоритму пошуку знаходиться позиція вставки елемента в нижньому списку.
- 2. Елемент вставляється.
- 3. «Підкидається монетка» і в залежності від результату елемент проштовхується на рівень вище.
- 4. Попередній крок повторюється, поки «підкидання монетки» дає позитивний результат.
- Видалення елемента відбувається елементарно: елемент знаходиться і видаляється з усіх рівнів.

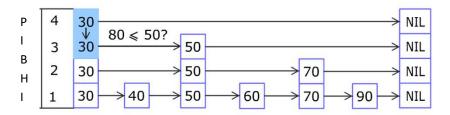


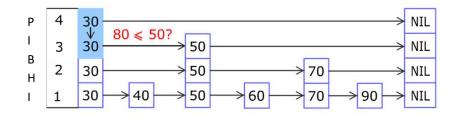


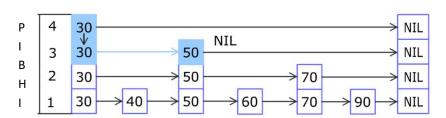


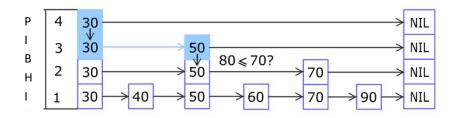


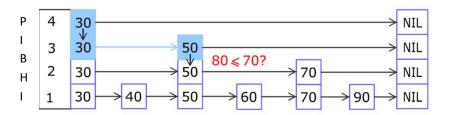


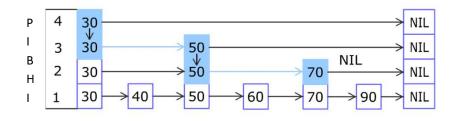


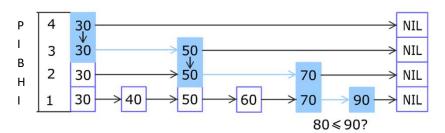


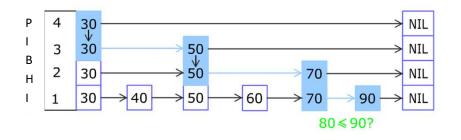


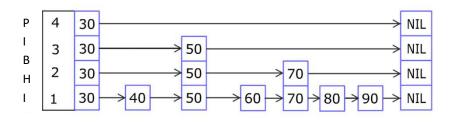




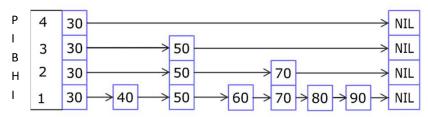




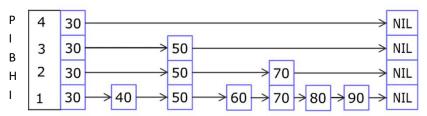


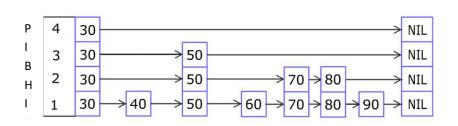




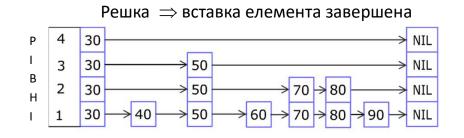


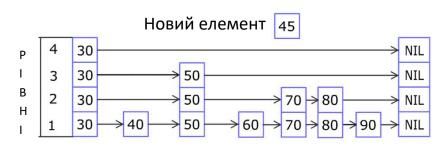
#### Орел ⇒ вставка на другий рівень

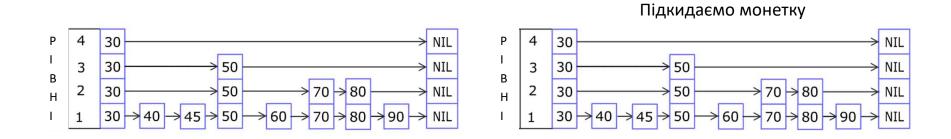


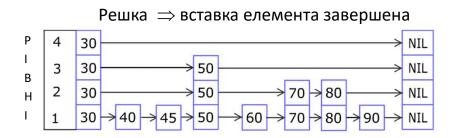












#### Запитання і завдання

- Доведіть лему про властивості невпорядкованих біноміальних дерев.
- Покажіть, що за підтримки лише операцій МАКЕ\_НЕАР, INSERT, MINIMUM, EXTRACT\_MIN та UNION максимальна степінь D(n) піраміди Фібоначчі з n вузлами не перевищує  $\lfloor \lg n \rfloor$
- Нехай корінь *х* піраміди Фібоначчі помічений. Як вузол *х* міг стати поміченим коренем? Покажіть, що той факт, що він помічений, не має значення для аналізу, навіть якщо це не корінь, який спочатку був прив'язаний до іншого вузла, а потім втратив одного сина.

#### Запитання і завдання

- Припустимо, введено узагальнення каскадного вирізання: вузол x вирізається з батьківського, як тільки втрачає k-го сина, де k деяка константа (в розглянутому нами випадку k = 2). Для яких значень k буде справедливе співвідношення D(n) =  $O(\lg n)$ ?
- Введіть нову операцію над пірамідами Фібоначчі  $FIB\_HEAP\_CHANGE\_KEY(H,x,k)$ , яка змінює ключ вузла x, присвоюючи йому значення k. Наведіть її ефективну реалізацію і проаналізуйте амортизований час роботи для випадків, коли k більше, менше чи рівне key[x]. Амортизований час роботи інших операцій не має змінитися.
- Розробіть ефективну реалізацію процедури FIB\_HEAP\_PRUNE(H,r), що видаляє min(r, n[H]) вузлів з H. Які саме вузли видаляються, не важливо. Проаналізуйте амортизований час її роботи. (При цьому може знадобитися зміна структури даних і функції потенціалу.) Амортизований час роботи інших операцій не має змінитися.