

Київський національний університет імені Тараса Шевченка
Факультет комп'ютерних наук та кібернетики
Кафедра інтелектуальних програмних систем
Алгоритми та складність

Завдання № 9
“ Алгоритм Джонсона ”
Виконав студент 2-го курсу
Групи К-28
Гуща Дмитро Сергійович

Предметна область

Варіант 4

Предметна область: Учбовий відділ

Об'єкти: Групи, Студенти

Примітка: Маємо множину учбових груп. Кожна група містить в собі множину студентів

Завдання

Алгоритм Джонсона для розріджених графів (включає алгоритми Белмана-Форда і Дейкстри). В алгоритмі Дейкстри використайте піраміду Фібоначчі.

Теорія

Алгоритм Джонсона дозволяє знайти найкоротші шляхи між усіма парами вершин зваженого орієнтованого графа. Цей алгоритм працює, якщо у графі містяться ребра з додатною чи від'ємною вагою, але відсутні цикли з від'ємною вагою. В алгоритмі Джонсона використовують алгоритм Беллмана-Форда та алгоритм Дейкстри втілені у вигляді підпрограм. Ребра зберігають у вигляді переліків суміжних вершин. Алгоритм повертає звичайну матрицю $D = d_{ij}$ розміром $n \times n$ або видає повідомлення про те, що вхідний граф містить цикл із від'ємною вагою.

Алгоритм Дейкстри – алгоритм на графах, відкритий Дейкстрою. Знаходить найкоротший шлях від однієї вершини графа до всіх інших вершин. Класичний алгоритм Дейкстри працює тільки для графів без циклів від'ємної довжини.

1. Кожній вершині з V зіставимо мітку - мінімальне відоме відстань від цієї вершини до a . Алгоритм працює покроково - на кожному кроці він «відвідує» одну вершину і намагається зменшувати мітки. Робота алгоритму завершується, коли всі вершини відвідані.
2. Ініціалізація.
Мітка самої вершини a покладається рівною 0, мітки інших вершин - нескінченності. Це відображає те, що відстані від a до інших вершин поки невідомі. Всі вершини графа позначаються як невідвіданих.
3. Крок алгоритму Дейкстри :
Якщо всі вершини відвідані, алгоритм завершується. В іншому випадку, з ще не відвіданих вершин вибирається вершина u , що має мінімальну позначку.

Ми розглядаємо різні маршрути, в яких u є передостаннім пунктом. Вершини, в які ведуть ребра з u , назовемо сусідами цієї вершини. Для кожного сусіда вершини u , крім позначених відвідані, розглянемо нову довжину шляху, що дорівнює сумі значень поточної мітки u і довжини ребра, що з'єднує u з цим сусідом.

Якщо отримане значення довжини менше значення мітки сусіда, замінімо значення мітки отриманим значенням довжини. Розглянувши всіх сусідів, позначимо вершину u як відвіданих і повторимо крок алгоритму.

Усі невідвідані вершини графу зберігаються у Піраміді Фібоначчі, яка з кожним кроком алгоритму зменшуються тобто в кожному кроці алгоритму Дейкстри з неї видаляються відвідані вершини, і так як видалення з піраміди Фібоначчі має середню складність $O(\log n)$ то час роботи алгоритму Дейкстри зменшується з $O(n^2)$ до $O(n \log n + m)$ що і зменшує складність самого алгоритму Джонсона

Алгоритм Беллмана-Форда – алгоритм пошуку найкоротшого шляху в зваженому графі. Знаходить найкоротші шляхи від однієї вершини графа до всіх інших. На відміну від алгоритму Дейкстри, алгоритм Беллмана-Форда допускає ребра з негативною вагою. Запропоновано незалежно Річардом Беллманом і Лестером Фордом.

Для знаходження найкоротших шляхів від однієї вершини до всіх інших, скористаємося методом динамічного програмування.

Крок 1

На цьому кроці не започатковано відстані від вихідної вершини до всіх інших вершин, як нескінченні, а відстань до самого src приймається рівним 0. Створюється масив $dist[]$ розміру $|V|$ з усіма значеннями рівними нескінченності, за винятком елемента $dist[src]$, де src - вихідна вершина.

Крок 2

Другим кроком обчислюються найкоротші відстані. Наступні кроки потрібно виконувати $|V| - 1$ раз, де $|V|$ - число вершин в даному графі. Проведіть наступна дія для кожного ребра $u-v$: Якщо $dist[v] > dist[u] + \text{вага ребра } uv$, то поновіть $dist[v]$ $dist[v] = dist[u] + \text{вага ребра } uv$

Крок 3

На цьому кроці повідомляється, чи присутній в графі цикл негативного ваги. Для кожного ребра $u-v$ необхідно виконати наступне: Якщо $dist[v] > dist[u] + \text{вага ребра } uv$, то в графі присутній цикл негативного ваги.

Алгоритм

- Перевірка графа на від'ємні цикли ,у разі виявлення алгоритм Повертає інформацію про те що алгоритм неможливий завершує свою роботу
- Спочатку до графу додається новий вузол q , пов'язаний ребрами з нульовим вагою з кожним з інших вузлів

- По-друге, алгоритм Беллмана - Форда використовується, починаючи з нової вершини q , для знаходження для кожної вершини v мінімальної ваги $h(v)$ шляху з q в v .
- Потім ребра вихідного графа повторно зважуються з використанням значень, обчислених алгоритмом Беллмана - Форда: ребру від u до v , має довжину, дається нова довжина $w(u, v) + h(u) - h(v)$.
- Нарешті, q видаляється, і алгоритм Дейкстри використовується для пошуку найкоротших шляхів від кожного вузла s до кожної іншої вершини в переглянутому графі. Відстань у вихідному графі потім обчислюється для кожної відстані $D(u, v)$ шляхом додавання $h(v) - h(u)$ до відстані, що повертається алгоритмом Дейкстри

Складність

Якщо в алгоритмі Дейкстри неспадну чергу з пріоритетами втілено у вигляді піраміди Фібоначчі, то тривалість роботи алгоритму Джонсона дорівнює $O(VE + \log V^2)$

Мова програмування

C++

Модулі програми

student.h

```
class Student{}; //Клас опису студента
std::string getName(); // метод повертає ім'я студента
void getStudent(); //метод виводить ID та ім'я студента в консоль
void setName(std::string name); //метод змінює ім'я студента
```

group.h

```
class Group {};
Group() : title("NULL"); //конструктор пустої групи
Group(std::string title); //конструктор з початковою назвою групи
Group(std::string title, Student* first_student); //конструктор з початковою назвою групи та першим студентом
std::string getGroupTitle(); //модуль повертає назву групи
std::vector<Student*> getGroupStudents(); //модуль повертає множину студентів
void setGroupTitle(std::string title); //модуль змінює назву групи
void setGroupStudents(std::vector<Student*> students); //модуль змінює множину студентів
void addStudent(Student* student); //додати нового студента
void printStudents(); //вивід у консоль усіх студентів групи
```

graph.h/cpp

```
class Vertex; //клас для опису ребра
class Edge; //клас для опису ребра
class GraphFunctionality; //Клас для опису функціоналу графу
class AdjacentListBasedGraph; //клас для опису списку мінімальних маршрутів
class Graph : public GraphFunctionality; //клас для опису графа
```

JohnsonAlgorhythm.h/cpp

```
distanceVector belmanFord(GraphFunctionality& graph, size_t fromVertex)
throw(std::runtime_error); //функція виконує алгоритм Белмана-Форда
void relax(distanceVector& dist, GraphFunctionality& graph, size_t u, size_t v); //робить релаксацію ребра тобто виключення з циклу
void relax(distanceVector& dist, edgesContainer& edgesWeight, size_t u,
```

```

size_t v); //робить релаксацію ребра тобто виключення з циклу
std::vector<distanceVector> johnsonAlgorithm(GraphFunctionality& g); //функція
виконує алгоритм Джонсона
void initDistanceVector(distanceVector& distance, size_t fromVertex); //
вилучає ребро з циклу
std::pair<size_t, int> findMin(std::vector<bool>& in, edgesContainer&
edgesWeight); //шукає мінімальне ребро
distanceVector dijkstra(GraphFunctionality& graph, edgesContainer
newEdgesWeight, size_t fromVertex); //функція виконує алгоритм Дейкстри
void initDistanceVector(distanceVector& distance, size_t fromVertex);
//допоміжна функція знаходить довжину маршруту

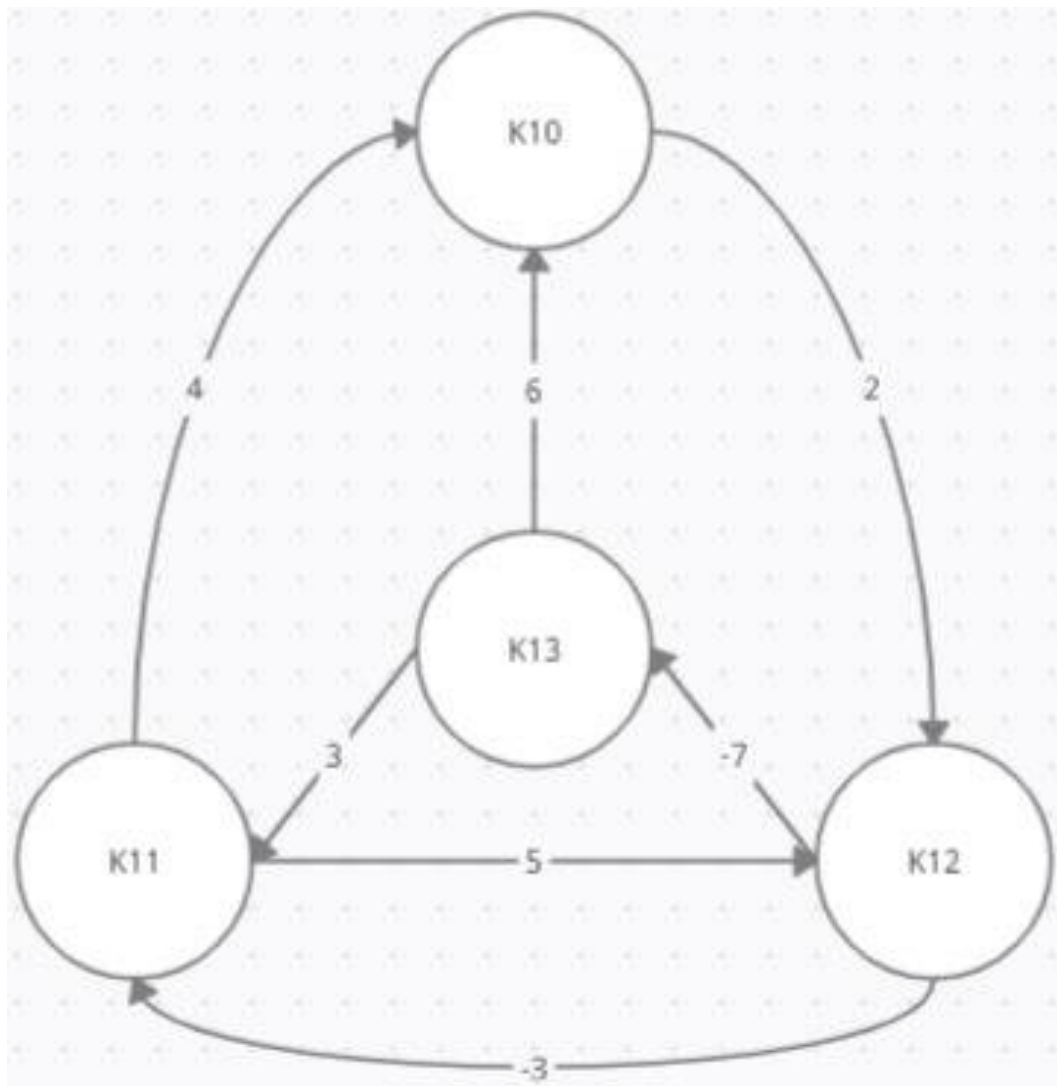
```

Інтерфейс користувача

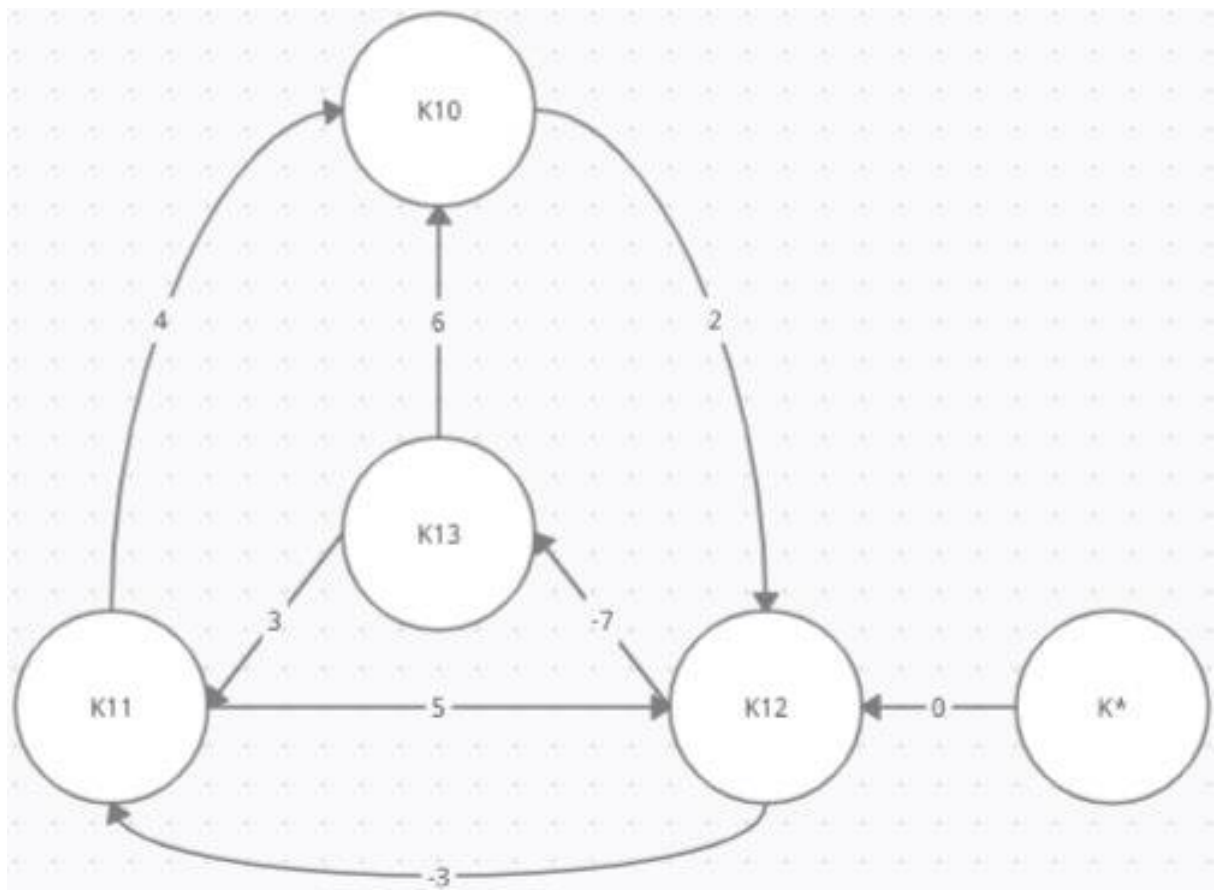
Вхідні дані назви груп прописані у програмі а довжини ребер графу беруться з файлу, вихідні виводяться у консоль.

Тестовий приклад

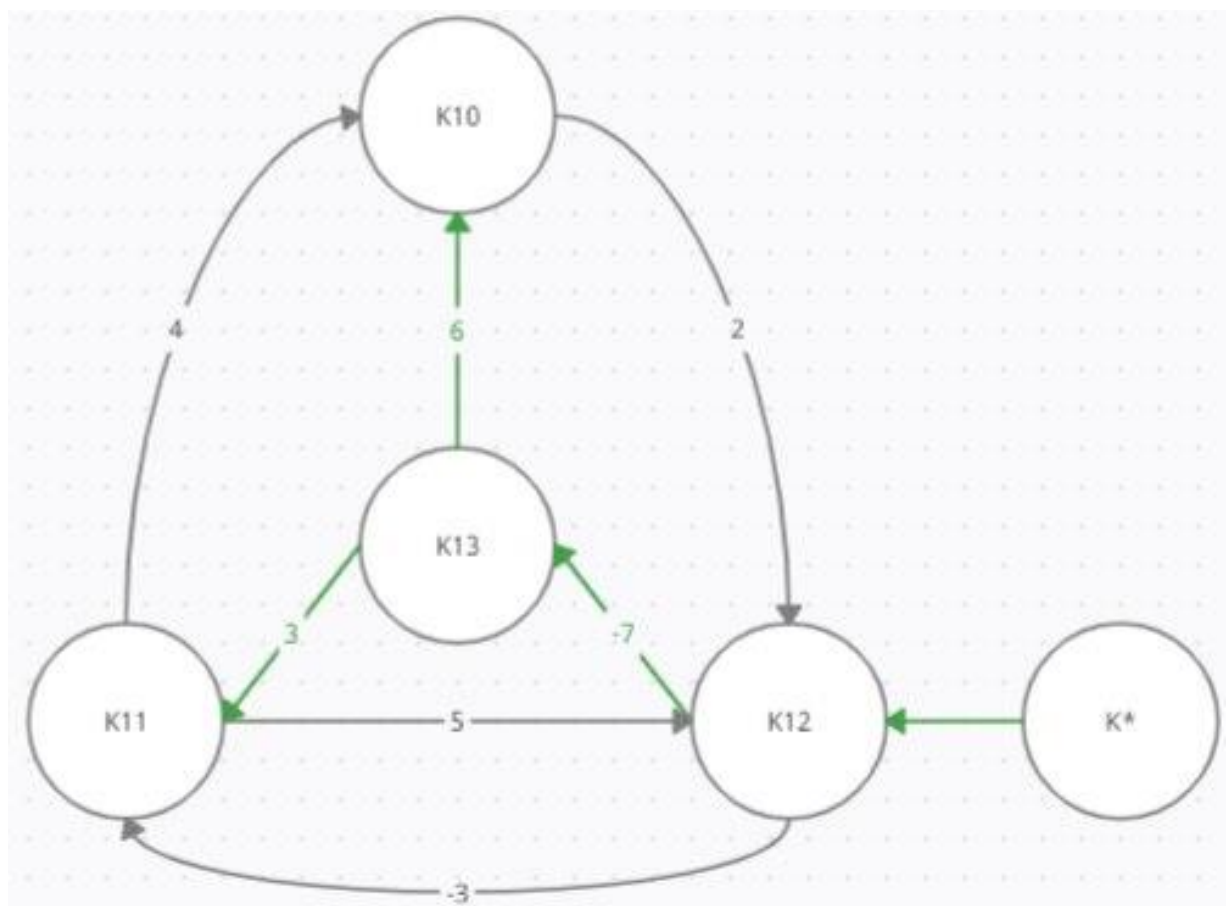
Нехай маємо множину Груп взаємне положення яких множина подати у вигляді орієнтованого графу



Додаємо уявну вершину K*



Шукаємо для всіх вершин найкоротші шляхи до **K*** за Алгоритмом Беллмана-Форда



$$h(K11) = 3 + (-7) = -4$$

$$h(K12) = 0$$

$$h(K13) = -7$$

$$h(K10) = 6 + (-7) = -1$$

далі для кожного ребра $w(u,v)$ даємо йому нове значення $w(u,v) + h(u) - h(v)$

$$w'(K11, K10) = w(K11, K10) + h(K11) - h(K10)$$

$$= 4 + (-4) - (-1) = 1$$

$$w'(K10, K12) = w(K10, K12) + h(K10) - h(K12) =$$

$$2 + (-1) - 0 = 1$$

$$w'(K12, K11) = w(K12, K11) + h(K12) - h(K11) =$$

$$-3 + 0 - (-4) = 1$$

$$w'(K11, K12) = w(K11, K12) + h(K11) - h(K12) =$$

$$5 + (-4) - 0 = 1$$

$$w'(K13, K12) = w(K13, K12) + h(K13) - h(K12) =$$

$$-7 + 0 - (-7) = 0$$

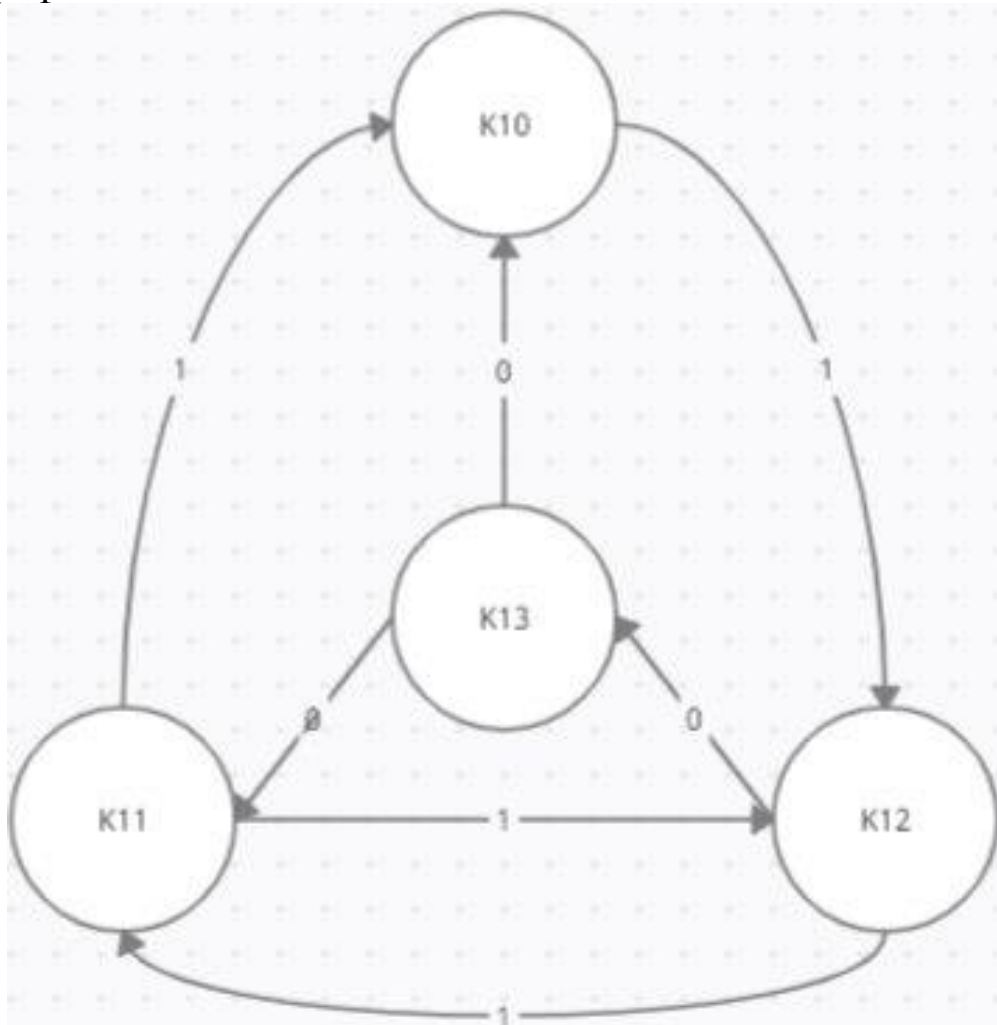
$$w'(K11, K13) = w(K11, K13) + h(K11) - h(K13) =$$

$$3 + (-7) - (-4) = 0$$

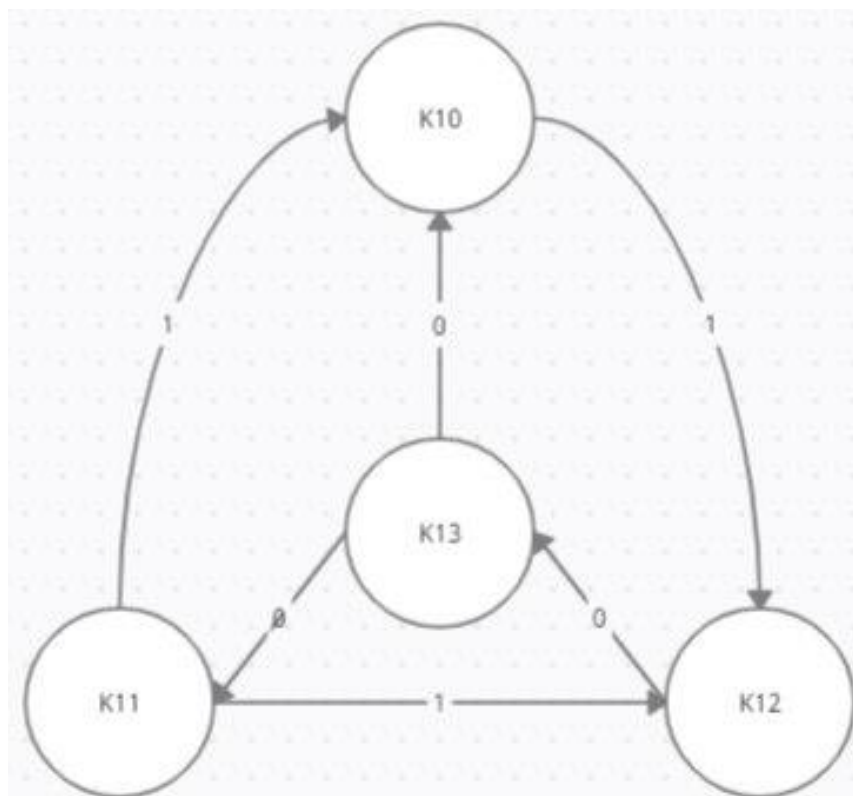
$$w'(K11, K10) = w(K11, K10) + h(K11) - h(K10) =$$

$$6 + (-4) - (-1) = 0$$

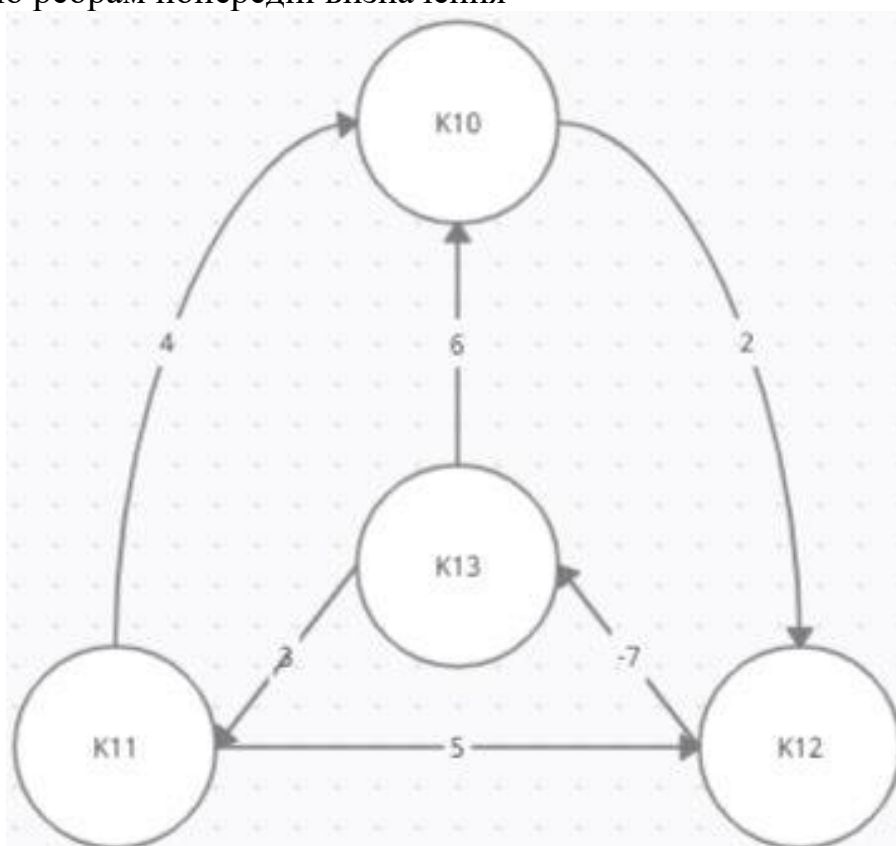
Далі граф має вигляд з новими вагами



Застосовуємо алгоритм Дейкстри для цього графу
Вихідний граф



Повертаємо ребрам попередні визначення



Це остаточний граф з мінімальними маршрутами і Алгоритм завершив свою роботу.

Висновок:

Так як ми для зберігання невідвіданих вершин використовували купу Фібоначчі то ми значно зменшили складність алгоритму з тої яка б була при наївній реалізації. При розріджених графах складність алгоритму стає меншою чи складність алгоритму Флойда-Уоршала який виконує цю задачу за $O(V^2)$

Література:

- <https://habr.com/ru/company/otus/blog/484382/>
- https://ru.wikipedia.org/wiki/%D0%90%D0%BB%D0%B3%D0%BE%D1%80%D0%B8%D1%82%D0%BC_%D0%94%D0%B5%D0%B9%D0%BA%D1%81%D1%82%D1%80%D1%8B