위성 관측 데이터 활용 강수량 산출 AI 경진대회

서주원

0. 대회 및 데이터 설명

Feature

Data columns

채널 0~8: 밝기온도(단위: K, 10.65GHz~89.0GHz)

채널 9: 지표타입 (앞자리 0: Ocean, 1: Land, 2: Coastal, 3: Inland Water)

채널 10: GMI 경도 채널 11: GMI 위도 채널 12: DPR 경도 채널 13: DPR 위도

채널 14: 강수량 (mm/h, 결측치는 -9999.xxx 형태의 float 값으로 표기)

(채널 14는 target이기 때문에 train data에서만 존재)

본 대회는 밝기 온도, 지표 타입, GMI 경도, GMI 위도, DPR 경도, DPR 위도 등의 데이터를 가지고 강수량을 예측하는 대회입니다.

1. 준비

```
In [1]: import numpy as np
        import pandas as pd
        import os
        import matplotlib.pyplot as plt
        import tensorflow as tf
        from keras import regularizers
       from keras.utils import to_categorical
        from keras.models import Sequential, Model
        from keras.layers import Input, Dense, Add, BatchNormalization, concatenate,Convolution2D, Conv2D
        from mlxtend.classifier import EnsembleVoteClassifier
        from keras.callbacks import EarlyStopping, LambdaCallback
        from keras.applications import ResNet50
        from sklearn.linear_model import LogisticRegression
        from sklearn.metrics import fl_score
        from sklearn import utils
        from sklearn import preprocessing
        from sklearn.model_selection import train_test_split
        from sklearn.ensemble import RandomForestClassifier, AdaBoostClassifier, GradientBoostingClassifier, ExtraTreesClassifier
        from sklearn.svm import SVC
        from sklearn.model_selection import KFold, StratifiedKFold
       Using TensorFlow backend.
```

- 학습을 몇 번 시도해 봤는데, CPU만을 이용해 학습하니 train set의 데이터가 너무나도 방대해서 epoch당 학습 속도가 너무 좋지 않았습니다. 그래서 tensorflow-gpu를 설치해 다음과 같은 코드

를 실행시켜서 GPU로 model을 학습할 수 있게 하는 환경을 구축했습니다.

- Google colab에서는 ram 용량의 제한이 있어서 개인 pc의 anaconda, jupyter notebook을 이용했습니다.

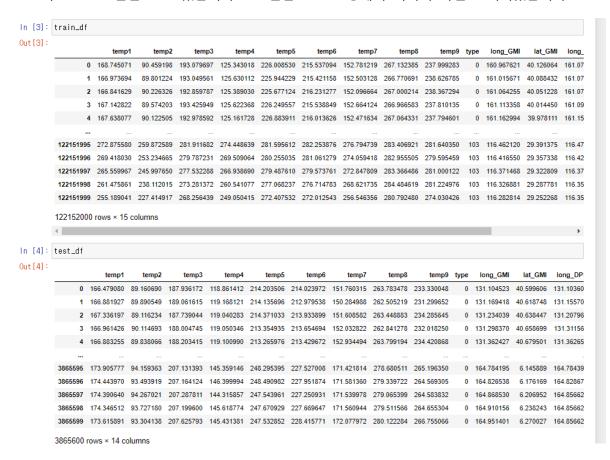
2. 데이터 로드

```
In [3]: submission = pd.read_csv('sample_submission.csv')
train_files = os.listdir('C:/Users/seozo/OneDrive/바탕 화면/dacon/train')

In [4]: train = []
for file in train_files:
    try:
        data = np.load('C:/Users/seozo/OneDrive/바탕 화면/dacon/train/'+file).astype('float32')
        train.append(data)
    except:
        continue

In [5]: test = []
for sub_id in submission['id']:
    data = np.load('C:/Users/seozo/OneDrive/바탕 화면/dacon/test/'+'subset_'+sub_id+'.npy').astype('float32')
    test.append(data)
```

- train과 test data들을 로드 했습니다. data들은 40X40 형태의 이미지 파일로 되어있습니다.



- ftr 파일로 읽어서 data frame 형식으로 받아 올 수 있었지만 이상하게 제 환경에서는 이렇게 데이터를 받아오면 조그마한 작업을 수행해도 컴퓨터가 멈춰버려서 위의 방법으로 데이터를 받아오게 되었습니다. 아마 개인 pc에서도 ram부족으로 인해서 이런 문제가 발생한 것 같습니다.

3. 데이터 전처리

```
In [6]: train = np.array(train)
              test = np.array(test)
In [7]: x_{train} = train[:,:,:,:14]
              y_train = train[:,:,:,14]
              test = test[:,:,:,:14]
In [8]: del train
In [9]: x_train, x_test, y_train, y_test = train_test_split(x_train, y_train, test_size=0.025, random_state=7777)
              x_train.shape, y_train.shape, x_test.shape, y_test.shape
Out [9]: ((74436, 40, 40, 14), (74436, 40, 40), (1909, 40, 40, 14), (1909, 40, 40))
   In [14]:
pred = []
pred = model1.predict(x_test)
print(maeOverFscore_keras(y_test, pred))
                                                                                                                       In [13]: pred = []
pred = model1.predict(x_test)
print(maeOverFscore_keras(y_test, pred))
                pred = model1.predict(test)
submission.iloc[:,1:] = pred.reshape(-1, 1600)
submission.to_csv('f14_test1.csv', index = False)
                                                                                                                                    pred = model1.predict(test)
                                                                                                                                   submission.iloc[:,1:] = pred.reshape(-1, 1600)
submission.to_csv('f14_test1.csv', index = False)
                tf.Tensor(3.21039, shape=(), dtype=float32)
                                                                                                                                    tf.Tensor(2.161281, shape=(), dtype=float32)
   In [15]: # 트레이닝 Epoch에 따라 Loss의 변화를 그래프로 시각화하는 코드입니다.
plt.plot(modell_history.history['loss'])
plt.title('modell_Loss')
plt.ylabe('modell_Loss')
plt.xlabe('modell_Epoch')
plt.legend('Train'],loc='upper right')
plt.show()
                                                                                                                       In [14]: #트레이닝 Spoch에 따라 Loss의 변화를 그래프로 시각화하는 코드입니다.
plt.plot(modell_history.history['loss'])
plt.title('modell_Loss')
plt.ylabel('modell_Loss')
plt.xlabel('modell_Epoch')
plt.legend(['Train'],loc='upper right')
plt.show()
                                                    model1 loss
                                                                                                                                                                   model1 loss
                                                                                                                                        0.125
                     0.115
                                                                                                                                       0.120
                     0.110
                                                                                                                                        0.115
                                                                                                                                     0.110
                     0.105
                                                                                                                                     를 0.105
                                                                                                                                       0.095
                     0.095
                                                    model1_Epoch
```

- 저는 데이터의 14개의 채널을 모두 이용했습니다. 학습에 필요한 시간이 너무 많이 소모되어서 epoch를 10이라는 작은 수치로 두었지만 제가 만든 모델에 대해서 10개의 채널을 이용한 왼쪽의 정확도 3.210에 비해서 14개의 채널을 이용한 오른쪽의 정확도 2.16128이 좀 더 정확도 높았기때문입니다.

```
In [10]: y_train_ = y_train.reshape(-1,y_train.shape[1]*y_train.shape[2])

x_train = np.delete(x_train, np.where(y_train_<0)[0], axis=0)
y_train = np.delete(y_train, np.where(y_train_<0)[0], axis=0)
y_train = y_train.reshape(-1, x_train.shape[1], x_train.shape[2],1)
y_test = y_test.reshape(-1, y_test.shape[1], y_test.shape[2],1)
| y_train_ = np.delete(y_train_, np.where(y_train_<0)[0], axis=0)

x_train.shape, y_train.shape</pre>
Out[10]: ((74061, 40, 40, 14), (74061, 40, 40, 1))
```

- 0보다 작은 데이터 값이 포함된 데이터를 삭제했습니다. Outlier에 대한 조치입니다.

4. loss 함수 정의

```
In [11]: from sklearn.metrics import fl_score
         def mae(y_true, y_pred) :
             y_true, y_pred = np.array(y_true), np.array(y_pred)
             y_{true} = y_{true.reshape}(1, -1)[0]
             y_pred = y_pred.reshape(1, -1)[0]
             over_threshold = y_true >= 0.1
             return np.mean(np.abs(y_true[over_threshold] - y_pred[over_threshold]))
         def fscore(y_true, y_pred):
             y\_tru|e,\ y\_pred\ =\ np.array(y\_true),\ np.array(y\_pred)
             y_true = y_true.reshape(1, -1)[0]
             y_pred = y_pred.reshape(1, -1)[0]
             remove_NAs = y_true >= 0
             y_true = np.where(y_true[remove_NAs] >= 0.1, 1, 0)
             y_pred = np.where(y_pred[remove_NAs] >= 0.1, 1, 0)
             return(f1_score(y_true, y_pred))
         def maeOverFscore(y_true, y_pred):
             return mae(y_true, y_pred) / (fscore(y_true, y_pred) + 1e-07)
         def fscore_keras(y_true, y_pred):
             score = tf.py_function(func=fscore, inp=[y_true, y_pred], Tout=tf.float32, name='fscore_keras')
return score
         def maeOverFscore_keras(y_true, y_pred):
             score = tf.py_function(func=maeOverFscore, inp=[y_true, y_pred], Tout=tf.float32, name='custom_mse')
```

- loss 함수는 baseline에 구축되어 있는 것을 그대로 사용했습니다.

5. 모델 구축

1) 모델 1

```
def create_model1():
    model = Sequential()
    model.add(Convolution2D(32,kernel_size=(3,3),padding='same', activation='relu',input_shape=(40,40,14)))
    model.add(BatchNormalization())
    model.add(Convolution2D(32,kernel_size=(3,3),padding='same', activation='relu'))
    model.add(BatchNormalization())
    model.add(Convolution2D(64,kernel_size=(3,3),padding='same', activation='relu'))
    model.add(BatchNormalization())
    model.add(Convolution2D(16,kernel_size=(3,3),padding='same', activation='relu'))
    model.add(BatchNormalization())
    model.add(Convolution2D(8,kernel_size=(3,3),padding='same', activation='relu'))
    model.add(BatchNormalization())
    model.add(Convolution2D(2,kernel_size=(3,3),padding='same', activation='relu'))
    model.add(BatchNormalization())
    model.add(Convolution2D(1,kernel_size=(3,3),padding='same', activation='relu'))
    model.compile(loss="mae", optimizer="adam", metrics=[maeOverFscore_keras, fscore_keras])
    return model
early_stopping = EarlyStopping(patience=5, min_delta=0, monitor='val_loss')
model1 = create_model1()
model1.compile(loss="mae"
                           optimizer="adam", metrics=[maeOverFscore_keras, fscore_keras])
model1_history = model1.fit(x_train, y_train, batch_size=50,epochs = 10, verbose=1)
```

- Baseline과 토론 글 등을 참고해서 만든 모델입니다. Baseline에서는 kernel size를 모두 3으로 주었고 토론 글에서 차원 축소를 하지 않는 모델의 정확도가 좀 더 올라간다고 하여서 차원 축소를 거치지 않는 기본 모델을 제작했습니다.

2) 모델 2 - Resnet 변형

```
#Resnet
      def create_model3():
              inputs=Input(x_train.shape[1:])
             bn=BatchNormalization()(inputs)
                =Conv2D(256, kernel_size=3, strides=1, padding='same', activation='relu')(bn)
             bn=BatchNormalization()(x)
             bn=BatchNormalization()(concat)
              x2=Conv20(64, kernel_size=3, strides=1, padding='same', activation='relu')(bn) concat=concatenate([concat, x2], axis=3)
             bn=BatchNormalization()(concat)  
x2=Conv2D(32, kernel_size=3, strides=1, padding='same', activation='relu')(bn)  
concat=concatenate([concat, x2], axis=3)  
bn=BatchNormalization()(concat)  
x2=Conv2D(32, kernel_size=3, strides=1, padding='same', activation='relu')(bn)  
concat=concatenate([concat, x2], axis=3)  
bn=BatchNormalization()(concat)  
x2=Conv2D(32, kernel_size=3, strides=1, padding='same', activation='relu')(bn)  
concat=concatenate([concat, x2], axis=3)
             bn=BatchNormalization()(concat)
             bn-BatchNormalization('(concat)')
x=Conv2D(32, kernel_size=3, strides=1, padding='same', activation='relu')(bn)
concat=concatenate([concat, x], axis=3)
bn-BatchNormalization()(concat)
x=Conv2D(32, kernel_size=3, strides=1, padding='same', activation='relu')(bn)
concat=concatenate([concat, x], axis=3)
             bn=BatchNormalization()(concat)
outputs=Conv2D(1, kernel_size=3, strides=1, padding='same', activation='relu')(bn)
             model=Model(inputs=inputs, outputs=outputs)
              return model
      early_stopping = EarlyStopping(patience=5, min_delta=0, monitor='val_loss')
      model3 = create_model3()
model3.compile(loss="mae", optimizer="adam", metrics=[mae0verFscore_keras, fscore_keras])
model3_history = model3.fit(x_train, y_train, batch_size=[0, epochs = 3, verbose=[)
```

- CNN 모델 중 하나인 Resnet을 변형한 모델입니다.

3) 모델 3 - VGG 변형

```
def create_model4():
    inputs=Input(x_train.shape[1:])
    bn=BatchNormalization()(inputs)

x = Conv2D(64, (3, 3), activation='relu', strides=1, padding='same', kernel_initializer='he_normal', kernel_regularizer=
x = Conv2D(64, (3, 3), activation='relu', strides=1, padding='same', kernel_initializer='he_normal', kernel_regularizer=
x = Conv2D(28, (3, 3), activation='relu', strides=1, padding='same', kernel_initializer='he_normal', kernel_regularizer=
x = Conv2D(256, (3, 3), activation='relu', strides=1, padding='same', kernel_initializer='he_normal', kernel_regularizer=
x = Conv2D(256, (3, 3), activation='relu', strides=1, padding='same', kernel_initializer='he_normal', kernel_regularizer=
x = Conv2D(256, (3, 3), activation='relu', strides=1, padding='same', kernel_initializer='he_normal', kernel_regularizer=
x = Conv2D(512, (3, 3), activation='relu', strides=1, padding='same', kernel_initializer='he_normal', kernel_regularizer=
x = Conv2D(512, (3, 3), activation='relu', strides=1, padding='same', kernel_initializer='he_normal', kernel_regularizer=
x = Conv2D(512, (3, 3), activation='relu', strides=1, padding='same', kernel_initializer='he_normal', kernel_regularizer=
x = Conv2D(512, (3, 3), activation='relu', strides=1, padding='same', kernel_initializer='he_normal', kernel_regularizer=
x = Conv2D(512, (3, 3), activation='relu', strides=1, padding='same', kernel_initializer='he_normal', kernel_regularizer=
x = Conv2D(512, (3, 3), activation='relu', strides=1, padding='same', kernel_initializer='he_normal', kernel_regularizer=
x = Conv2D(512, (3, 3), activation='relu', strides=1, padding='same', kernel_initializer='he_normal', kernel_regularizer=
x = Conv2D(512, (3, 3), activation='relu', strides=1, padding='same', kernel_initializer='he_normal', kernel_regularizer=
bn=BatchNormalization()(x)

outputs=Conv2D(1, (1,1), strides=1, padding='same', activation='relu')(bn)
model=Model(inputs=inputs, outputs=outputs)

return model
early_stopping = EarlyStopping(patience=5, min_delta=0, monitor='val_loss')
model4_cor
```

- CNN 모델 중 하나인 VGG16을 변형한 모델입니다.

4) 모델 4 – Alexnet 변형

```
#alexnet #8
def create_model5():
    inputs=Input(x_train.shape[1:])
    bn=BatchNormalization()(inputs)

x=Conv2D(96, (11,11), strides=1, padding='same', activation='relu')(bn)
x=Conv2D(266, (5,5), strides=1, padding='same', activation='relu')(x)
bn=BatchNormalization()(x)

x=Conv2D(384, (3,3), strides=1, padding='same', activation='relu')(bn)
bn=BatchNormalization()(x)

x=Conv2D(384, (3,3), strides=1, padding='same', activation='relu')(bn)
x=Conv2D(384, (3,3), strides=1, padding='same', activation='relu')(x)
    outputs=Conv2D(1, (1,1), strides=1, padding='same', activation='relu')(x)
    model=Model(inputs=inputs, outputs=outputs)

return model
early_stopping = EarlyStopping(patience=5, min_delta=0, monitor='val_loss')
model5 = create_model5()
model5_compile(loss='mae', optimizer="adam", metrics=[maeOverFscore_keras, fscore_keras])
model5_history = model5.fit(x_train, y_train, batch_size=10, epochs = 3, verbose=1)
```

- CNN 모델 중 하나인 VGG16을 변형한 모델입니다.
- 각 모델에는 EarlyStopping을 적용시켜서 loss값이 0보다 더 좋아지는 경우가 없는 것이 5번 진행되면 그만 수행하도록 설정했습니다.

6. 성능 평가

1) model1

```
In [14]: pred = []
pred = model1.predict(x_test)
             print(maeOverFscore_keras(y_test, pred))
              pred = model1.predict(test)
             submission.iloc[:,1:] = pred.reshape(-1, 1600)
submission.to_csv('dacon_test4.csv', index = False)
              tf.Tensor(1.7414199, shape=(), dtype=float32)
In [21]: # 트레이닝 Epoch에 따라 Loss의 변화를 그래프로 시각화하는 코드입니다
plt.plot(model1_history.history['loss'])
             plt.title('model1 loss')
plt.ylabel('model1_Loss')
plt.ylabel('model1_Epoch')
plt.legend(['Train'],loc='upper right')
             plt.show()
                                                 model1 loss
                                                                           — Train
                  0.110
                  0.105
               model1 Loss
                  0.100
                  0.095
                  0.090
                                      10
                                                 model1_Epoch
```

- Model1을 epoch을 50으로 두고 batch를 64로 주었을 때의 결과입니다. Test에 대해서 1.7414점이 나왔지만, 제출 결과는 1.90148점이었습니다.

2) model2 - Resnet 변형

```
In [16]: pred = [] pred = model3.predict(x_test) print(mae0verFscore_keras(y_test, pred))

pred = model3.predict(test) submission.iloc[:,1:] = pred.reshape(-1, 1600) submission.to_csv('f14_test2.csv', index = False)

tf.Tensor(2.3090997, shape=(), dtype=float32)

In [17]: # 트레이닝 Epoch에 따라 Loss의 변화를 그래프로 시각화하는 코드를 plt.plot(model3.history.history['loss']) plt.title('model313oss') plt.ylabel('model35poch') plt.legend(['Train'],loc='upper right') plt.show()

model13loss

0.122
0.120
0.118
0.112
0.110
0.108
0.000 0.25 0.50 0.75 1.00 1.25 1.50 1.75 2.00 model3Epoch
```

- Resnet을 변형한 모델입니다. Batch를 10으로 주어야만 작동했고 그에 따라서 epoch당 학습 속도가 너무 많이 소모되어 epoch를 3으로 주고 실험했습니다. Test에 대한 결과는 2.3090입니다.

3) model3 – VGG 변형

- VGG를 변형한 모델입니다. 마찬가지로 batch를 10으로 주어야만 작동합니다. Resnet에 비해서 epoch당 학습하는데 걸리는 시간이 3배정도 많이 들었습니다. GPU 메모리 문제 탓인지 epoch가 7이 넘어가면 메모리 부족으로 학습이 중단되었습니다. 1번 학습 했을 때, 209600372로 상당히 좋지 않은 점수를 보여줍니다. 학습을 1번만 해서 정확하지 않은 점도 있으나 타 모델들이 1번 학습했을 때의 점수가 기본 5~100점대인 것을 감안하면 좋은 성능은 아닌 것 같습니다.

4) model4 - Alexnet 변형

```
In [22]: pred = []
pred = model5.predict(x_test)
print(mae0verFscore_keras(y_test, pred))

pred = model5.predict(test)
submission.iloc[:,1:] = pred.reshape(-1, 1600)
submission.to_csv('f14_test4.csv', index = False)

tf.Tensor(20960372.0, shape=(), dtype=float32)
```

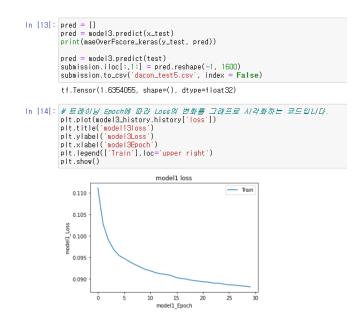
- Alexnet을 변형한 모델입니다. 마찬가지로 batch를 10으로 주어야만 작동합니다. Resnet에 비해서 epoch당 학습하는데 걸리는 시간이 1.5배 정도 많이 들었습니다. test 점수가 209600372로 상당히 좋지 않은 점수를 보여줍니다. 학습을 1번만 해서 정확하지 않은 점도 있으나 타 모델들이 1번 학습했을 때의 점수가 기본 5~100점대인 것을 감안하면 좋은 성능은 아닌 것 같습니다.
- VGG나 Alexnet을 변형한 모델들은 데이터가 제대로 들어가지 않는 다던가, 차원 문제에 대해서한 번 확인해 봐야할 것 같습니다.

5) 모델 선택

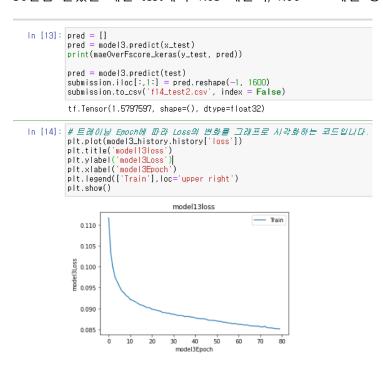
성능이 가장 좋다고 판단되는 2개의 모델1과 모델2에 대해서 epoch를 크게 주어서 실험했습니다.

모델 1같은 경우에는 epoch를 기존 50에서 100으로 늘려서 학습한 후 제출했을 때, 오히려 점수가 2.066점으로 악화되었습니다.

모델 2(Resnet) 같은 경우 epoch를 30 그리고 80까지 늘려서 학습한 결과



30만큼 늘렸을 때는 test에서 1.63 제출시, 1.66으로 제일 성능이 좋았습니다.



80만큼 늘렸을 때는 test에서 1.57로 제일 좋았지만, 막상 제출해 보니 1.67점을 받았습니다.

7. 의견

- 컴퓨터의 램 문제 때문에 ftr 파일의 data frame형태로 받아와서 작업하지 못했던 것이 아쉽습니다.
- 이번 대회는 여러 CNN 모델들에 대해서 알아보고 직접 모델도 만들어 본 좋은 기회였습니다.
- Sklearn의 K-Fold나 xg-boost, AdaboostClassifier 등을 이용해서 여러 모델에 대해서 stacking ensemble을 구현하고 싶었는데, 이것을 완성하지 못해 아쉽습니다.
- GPU로 model을 학습시키는 방법을 좀 더 빨리 알았으면 hyper parameter에 대한 정확도에 대해서 여러 모델로 더 많이 비교 분석 해볼 수 있었을 텐데, 이 점이 상당히 아쉽습니다.
- GPU로 model을 학습시켜도 어떤 모델에 대해서는 batch를 크게 주어도 잘 동작하는 반면, 어떤 모델에서는 batch를 작게 주어야만 작동했습니다. Batch 작게 주어야만 모델을 학습시킬 수 있었기 때문에 여러 model에 대해 epoch를 크게 주어 학습시키지 못했던 것이 아쉽습니다.