

Chapitre 3 Régime sinusoïdal

Sommaire

1 Introduction : les grandeurs périodiques

2 Représentation des grandeurs sinusoïdales

2-1- Fonction mathématique

2-2- Représentation de Fresnel

2-3- Nombre complexe associé

3 Déphasage entre deux grandeurs sinusoïdales

4 Les dipôles passifs linéaires en régime sinusoïdal **5- Etude des circuits linéaires en régime sinusoïdal** 5-1- Lois de Kirchhoff

5-2- Association de dipôles passifs linéaires

5-3- Théorèmes généraux

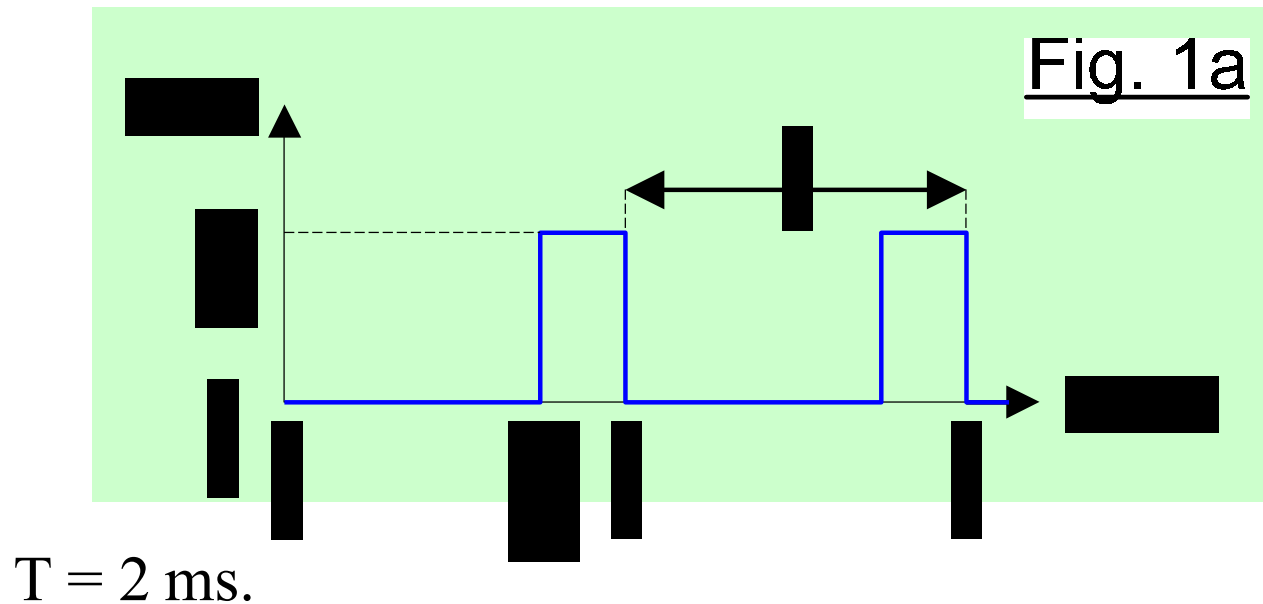
6- Puissance en régime sinusoïdal

Chapitre 3 Régime sinusoïdal

1- Introduction : les grandeurs périodiques

- Période

Un signal périodique est caractérisé par sa période :



- Fréquence

La fréquence f (en hertz) correspond au nombre de périodes par unité de temps :

$$f = \frac{1}{T}$$

A.N.

$$T = 2 \text{ ms} \quad \Leftrightarrow \quad f = 500 \text{ Hz} \quad (500 \text{ périodes par seconde})$$

- Pulsation

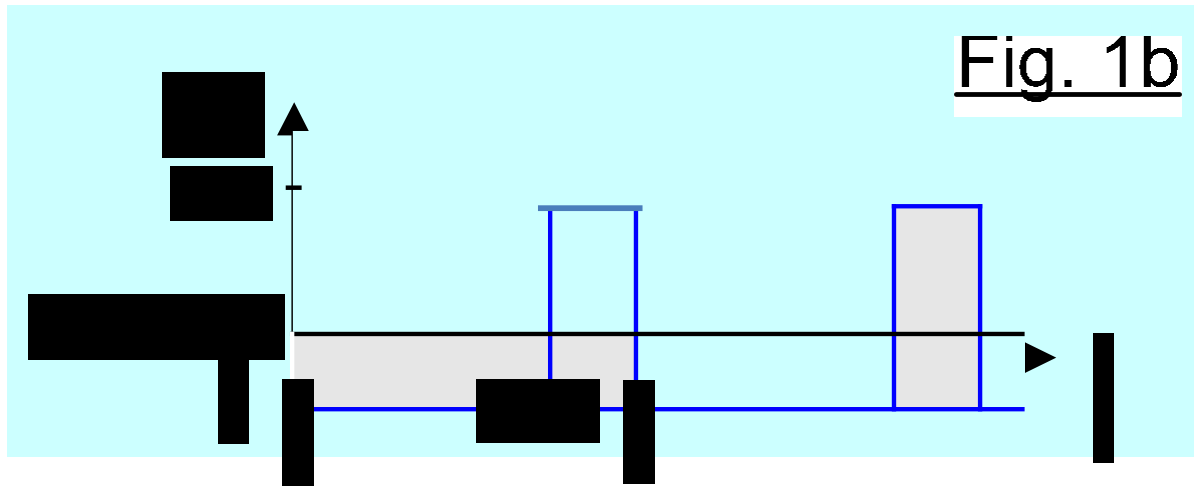
La pulsation est définie par :

$$\omega = 2\pi f = 2\pi/T \quad (\text{en radians par seconde})$$

- Valeur moyenne

On note $\langle u \rangle$ la valeur moyenne dans le temps de la tension $u(t)$:

$$\langle u \rangle = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) dt$$



A.N.

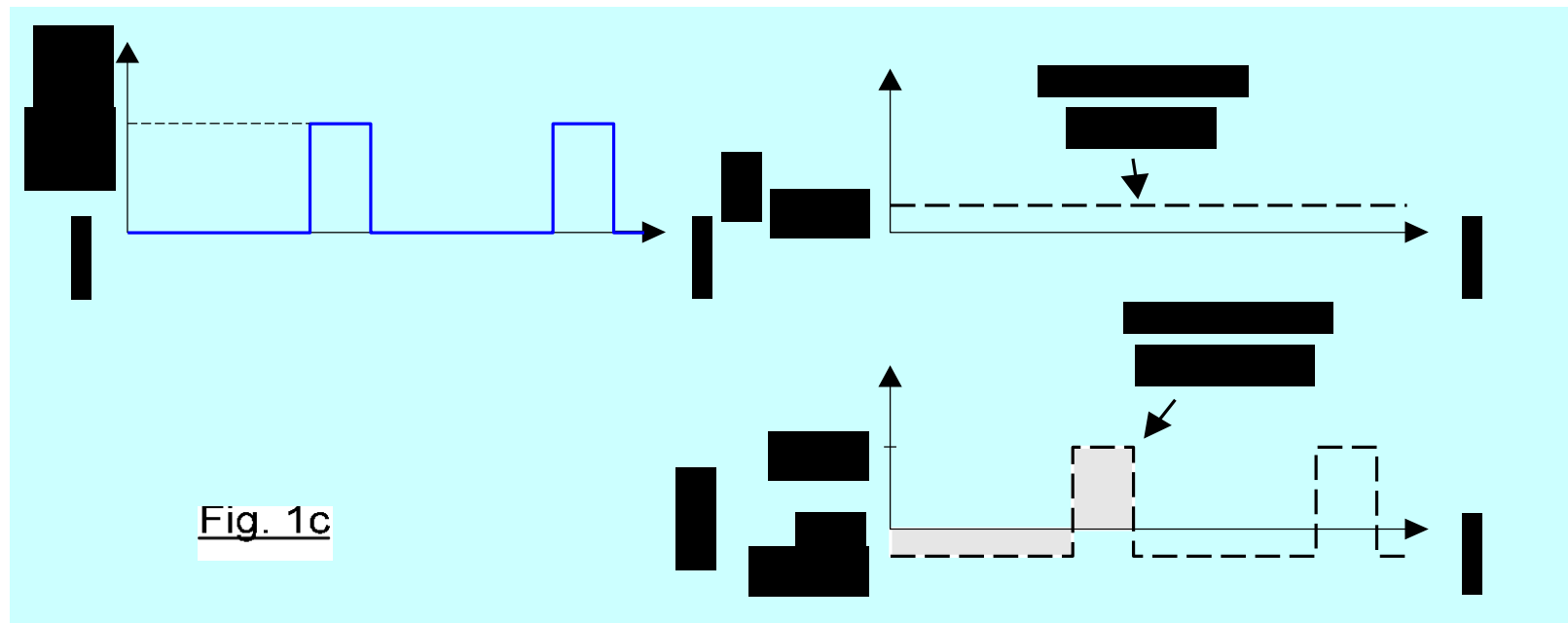
$$\langle u \rangle = \frac{1}{4} \times 10 = 2,5 \text{ V}$$

- Composante continue (DC =) et composante alternative (AC ~)

Une grandeur périodique a deux composantes :

- la composante continue (c'est la valeur moyenne ou « offset »)
- et la composante alternative

$$u(t) = \langle u \rangle + u_{AC}(t) :$$

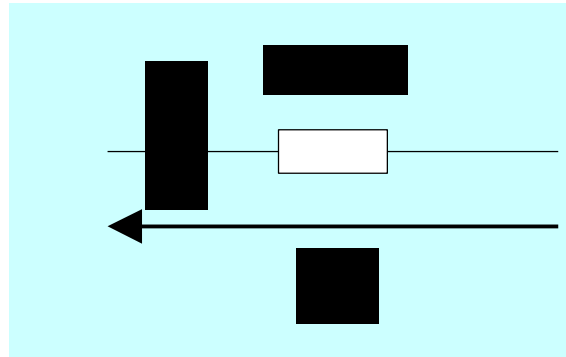


Remarques :

-la composante alternative a une valeur moyenne nulle : $\langle u_{AC} \rangle = 0$

-une grandeur périodique *alternative* n'a pas de composante continue : $\langle u \rangle = 0$

- Puissance électrique



$p(t) = u(t) \cdot i(t)$ est la puissance électrique consommée à l'instant t (ou puissance instantanée).

En régime périodique, ce n'est pas $p(t)$ qu'il est intéressant de connaître mais la puissance moyenne dans le temps :

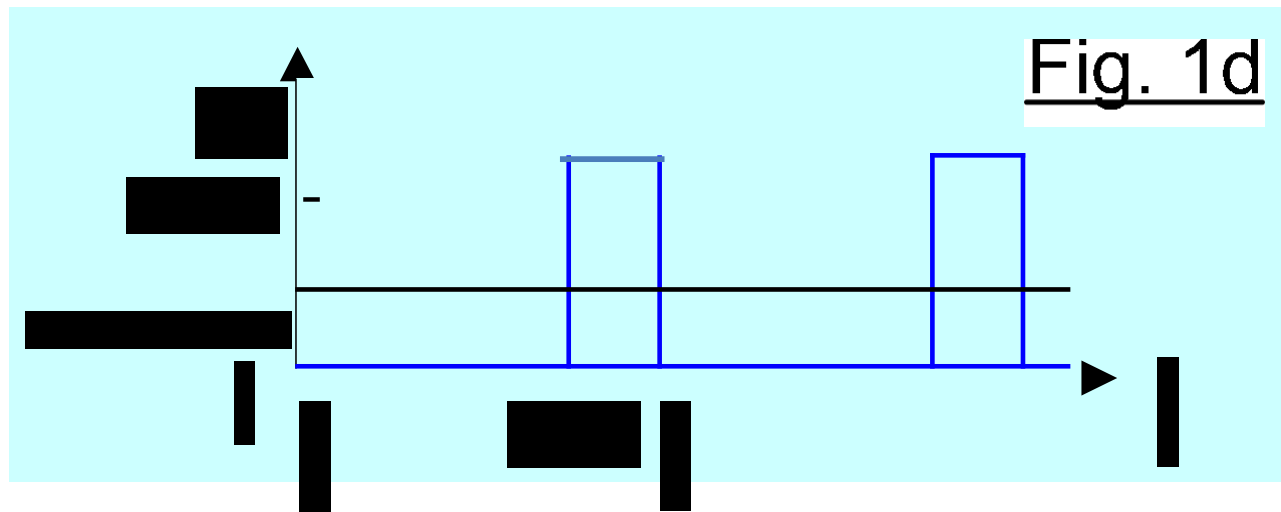
$$P = \langle p \rangle = \langle ui \rangle = \frac{1}{T} \int_0^T u(t) i(t) dt$$

Attention : en général, $\langle ui \rangle \neq \langle u \rangle \langle i \rangle$

- Valeur efficace (RMS, Root Mean Square, ou moyenne quadratique)
Par définition, la valeur efficace U_{eff} de la tension $u(t)$ est :

$$U_{\text{eff}} = \sqrt{\langle u^2 \rangle} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T u^2(t) dt}$$

A.N.



$$U_{\text{eff}} = \sqrt{100 \times \frac{1}{4}} = 5 \text{ V}$$

Remarques :

La valeur efficace est une grandeur positive.

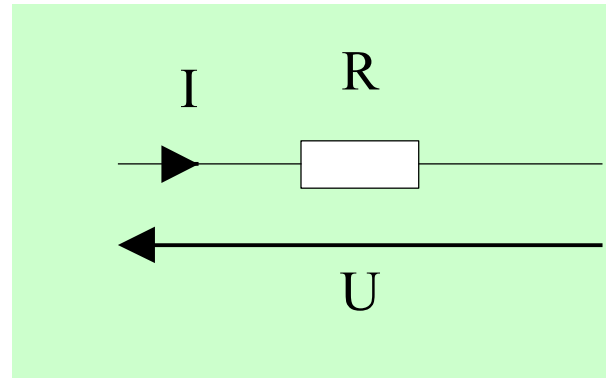
$$U_{\text{eff}}^2 = \langle u \rangle^2 + U_{\text{AC eff}}^2$$

Valeur efficace d'un courant électrique :

$$I_{\text{eff}} = \sqrt{\langle i^2 \rangle}$$

- Signification physique de la valeur efficace

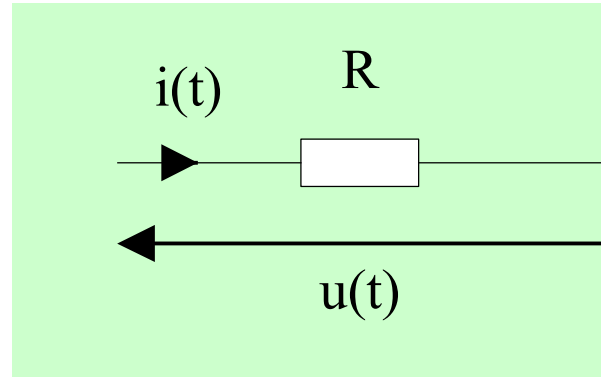
Soit une résistance parcourue par un courant *continu* :



La résistance consomme une puissance électrique :

$$P = RI^2 = U^2/R \text{ (loi de Joule)}$$

Soit la même résistance parcourue par un courant *périodique* $i(t)$ de valeur efficace I_{eff} :



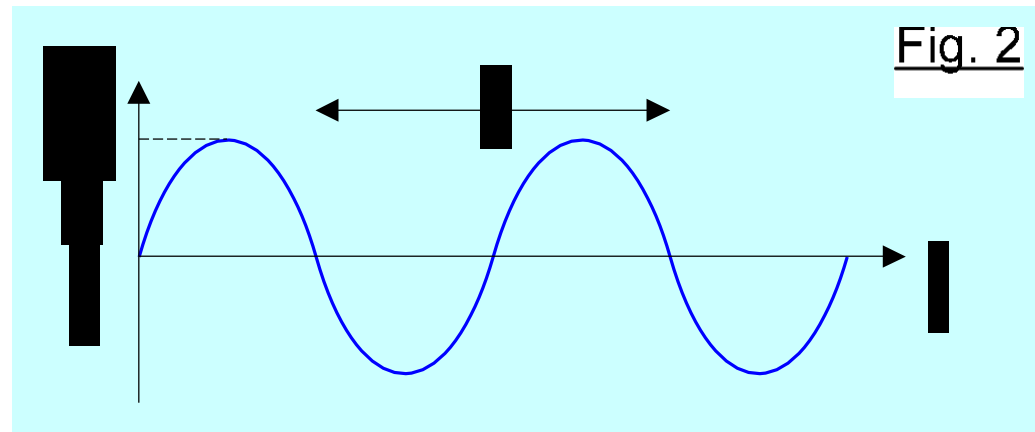
La puissance moyenne consommée est :

$$\begin{aligned} P &= \langle Ri^2 \rangle = R \langle i^2 \rangle \\ &= RI_{\text{eff}}^2 = U_{\text{eff}}^2/R \end{aligned}$$

Pour avoir les mêmes effets thermiques, il faut que I_{eff} soit égal à la valeur du courant en régime continu I (idem pour les tensions) :

La notion de valeur efficace est liée à l'énergie.

- Cas particulier des grandeurs sinusoïdales alternatives



\hat{U} désigne la tension maximale (ou tension crête)

On montre que :

$$U_{\text{eff}} = \frac{\hat{U}}{\sqrt{2}}$$

Exemple : EDF fournit une tension sinusoïdale alternative de valeur efficace 230 V et de fréquence 50 Hz.

Pour un courant sinusoïdal alternatif :

$$I_{\text{eff}} = \frac{\hat{I}}{\sqrt{2}}$$

2- Représentation des grandeurs sinusoïdales

2-1- Fonction mathématique

$$i(t) = \hat{I} \sin(\omega t + \varphi_i) = I_{\text{eff}} \sqrt{2} \sin(\omega t + \varphi_i)$$

avec :

- I_{eff} : valeur efficace (A)
- ω : pulsation (rad/s)
- t : temps (s)
- $(\omega t + \varphi_i)$: *phase* (rad)
- φ_i : *phase à l'origine* (rad)

2-2- Représentation de Fresnel

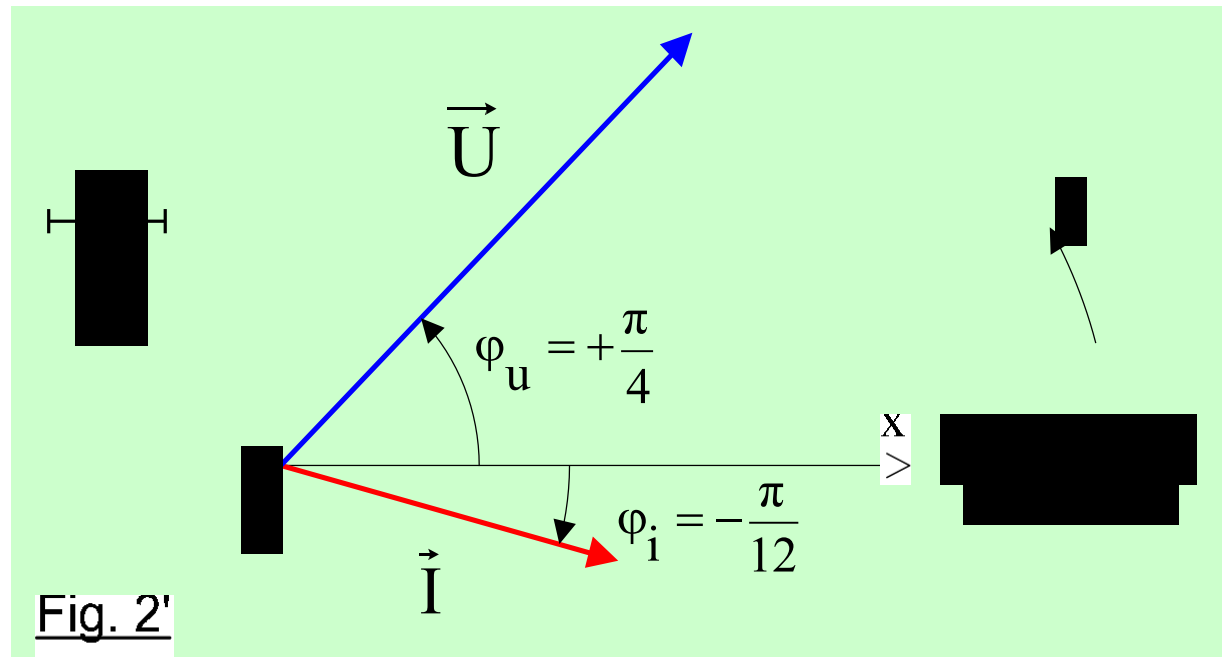
C'est une représentation vectorielle des grandeurs sinusoïdales.
Le vecteur de Fresnel associé au courant $i(t)$ est défini de la façon suivante :

$$\begin{cases} \|\vec{I}\| = I_{\text{eff}} \\ \angle(\text{Ox}, \vec{I}) = \varphi_i \end{cases}$$

Exemple :

$$i(t) = 3\sqrt{2} \sin(\omega t - \frac{\pi}{12})$$

$$u(t) = 5\sqrt{2} \sin(\omega t + \frac{\pi}{4})$$



2-3- Nombre complexe associé

Le nombre complexe \underline{I} associé au courant $i(t)$ est défini de la façon suivante : $\underline{I} = (I_{\text{eff}}, \varphi_i)$

A la grandeur $i(t)$, on associe la valeur complexe \underline{I}

$i(t) = \text{Réal}(\underline{I})$ (Partie réelle)

Il est usuel de définir aussi la valeur efficace (module) et l'argument à la phase à l'origine telle que

$$\underline{I} = I_{\text{eff}} e^{j\varphi_i}$$

A.N. Déterminer le nombre complexe associé à la tension :

$$u(t) = 5\sqrt{2} \sin(\omega t + \frac{\pi}{4})$$

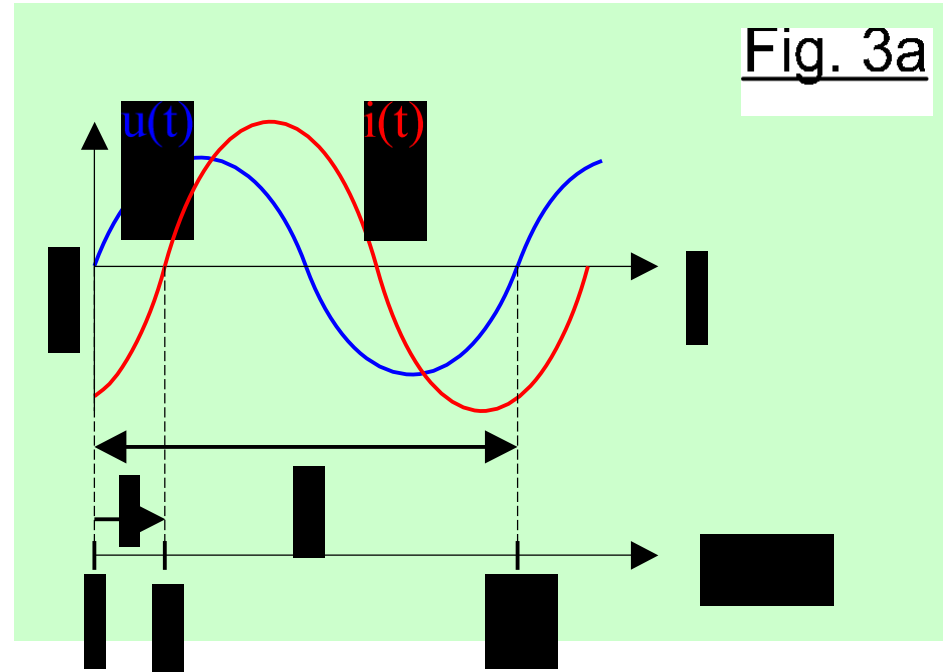
$$\begin{aligned}\underline{U} &= (5, +\frac{\pi}{4}) \\ &= 5 \cos(+\frac{\pi}{4}) + 5 \sin(+\frac{\pi}{4})j \\ &= \frac{5\sqrt{2}}{2} + \frac{5\sqrt{2}}{2}j \\ & (j^2 = -1)\end{aligned}$$

3-Déphasage (ou différence de phase) entre deux grandeurs sinusoïdales

Soit deux grandeurs sinusoïdales (de même fréquence) :

$$i(t) = \hat{I} \sin(\omega t + \varphi_i)$$

$$u(t) = \hat{U} \sin(\omega t + \varphi_u)$$

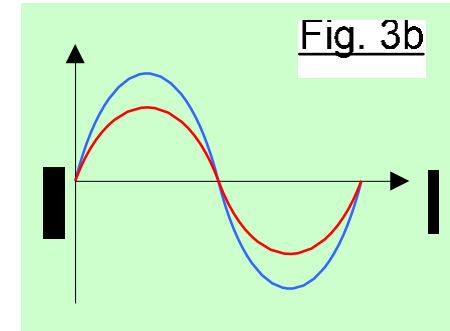


Le *déphasage* de u par rapport à i est par convention : $\varphi_{u/i} = \varphi_u - \varphi_i$
 τ : décalage (en s) entre les deux signaux.

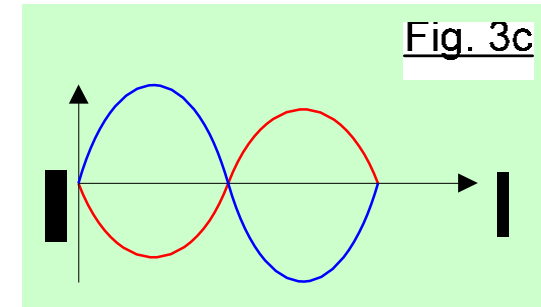
$$\frac{\tau}{T} = \frac{\varphi(\text{rad})}{2\pi} = \frac{\varphi(^{\circ})}{360}$$

- Déphasages particuliers

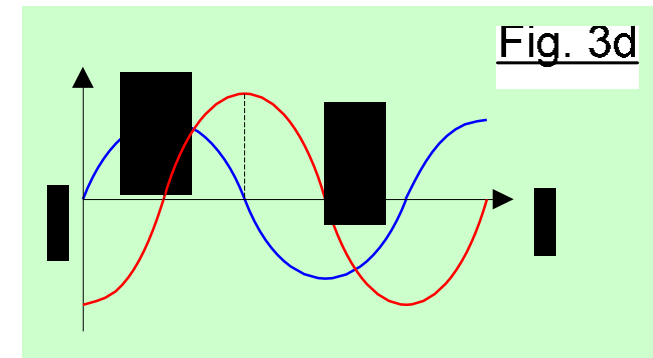
-déphasage nul ($\tau = 0$) :
les grandeurs sont *en phase*



-déphasage de 180° ($\tau = T/2$) :
grandeurs *en opposition de phase*

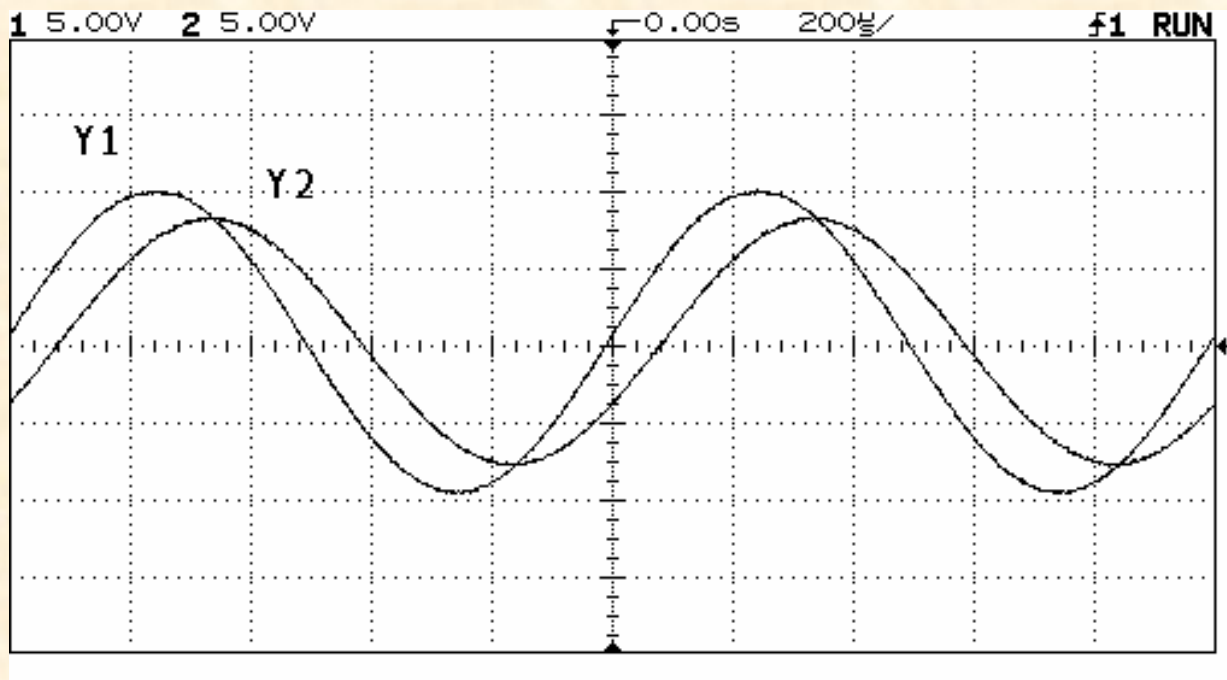


-déphasage de 90° ($\tau = T/4$) :
grandeurs *en quadrature de phase*



N.B. Le déphasage est une grandeur algébrique : $\varphi_{i/u} = -\varphi_{u/i}$
Fig. 3d : $\varphi_{u/i} = +90^\circ$: u est en quadrature avance sur i.

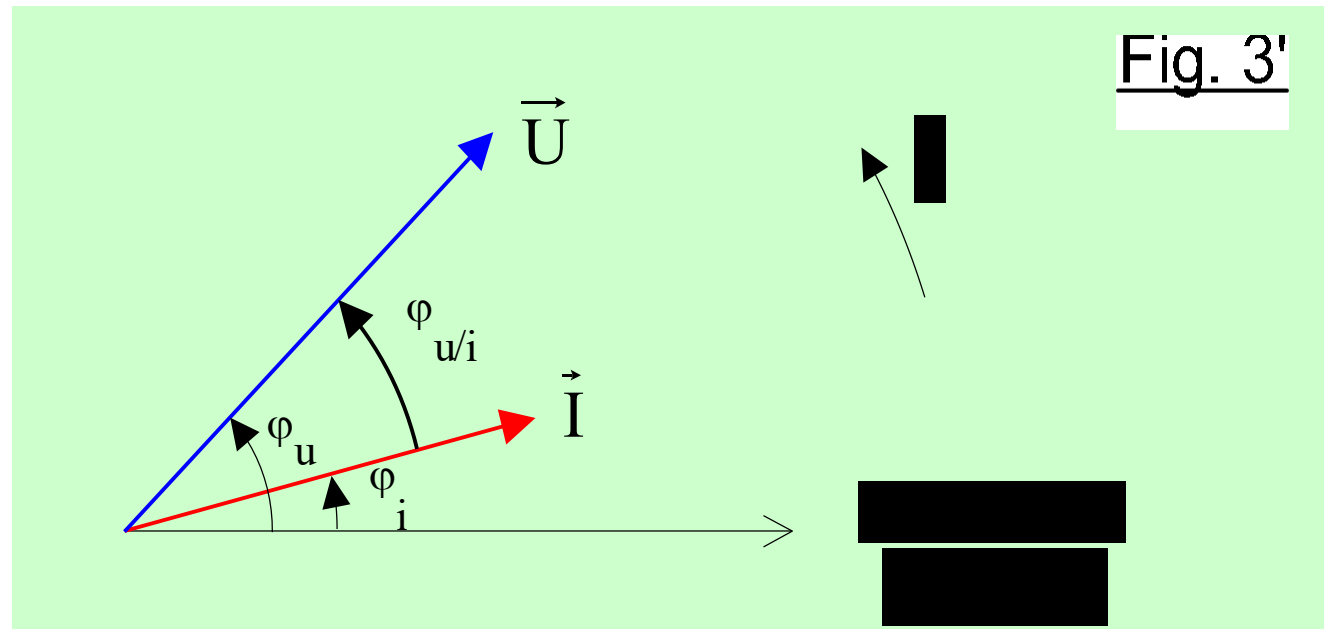
A.N. Calculer le déphasage $\varphi_{u1/u2}$:



$$\varphi_{u1/u2} = 360 \frac{\tau}{T} = 360 \frac{100 \mu s}{1 ms} = +36^\circ$$

- Déphasage et vecteurs de Fresnel

$$\varphi_{u/i} = (\vec{I}, \vec{U})$$

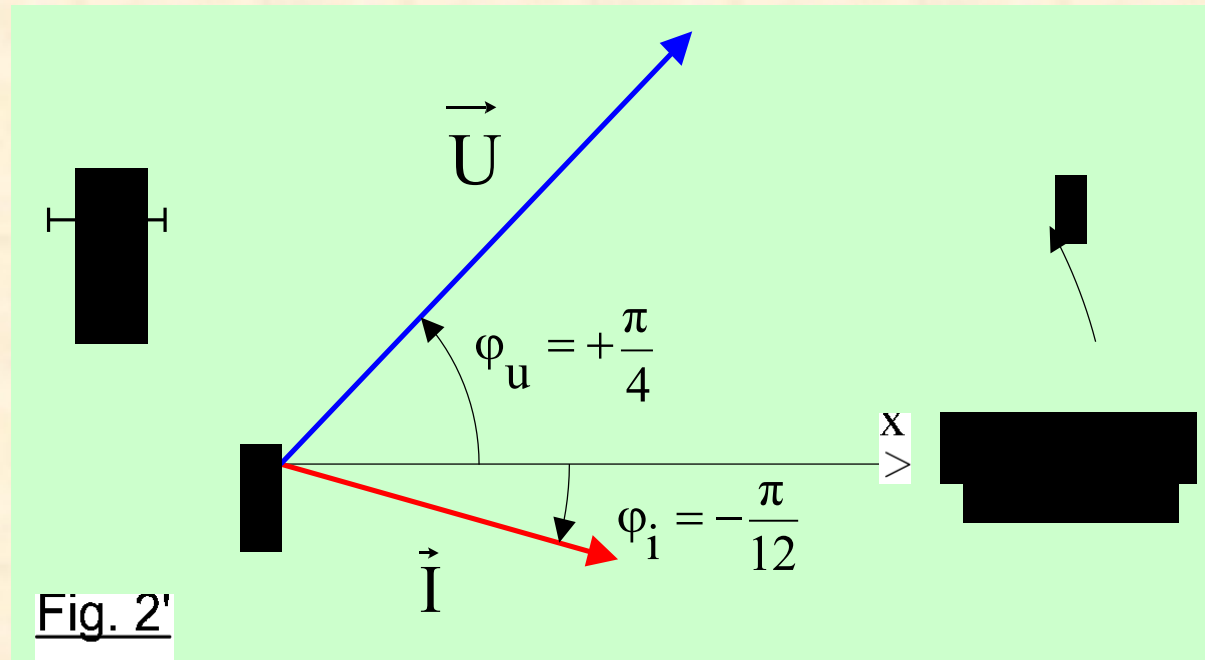


- Déphasage et nombres complexes

$$\varphi_{u/i} = \varphi_u - \varphi_i = \arg(\underline{U}) - \arg(\underline{I})$$

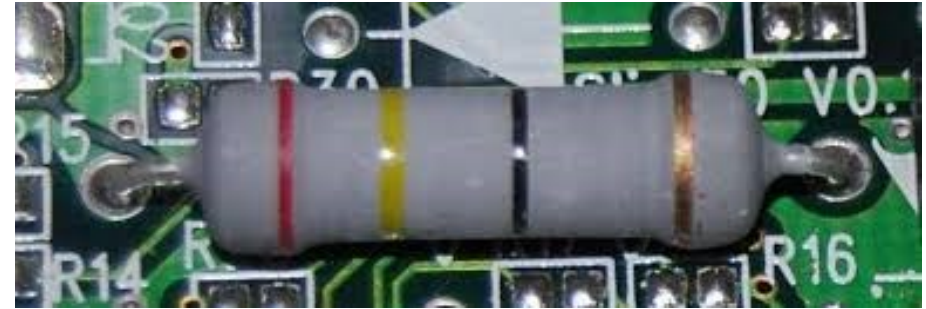
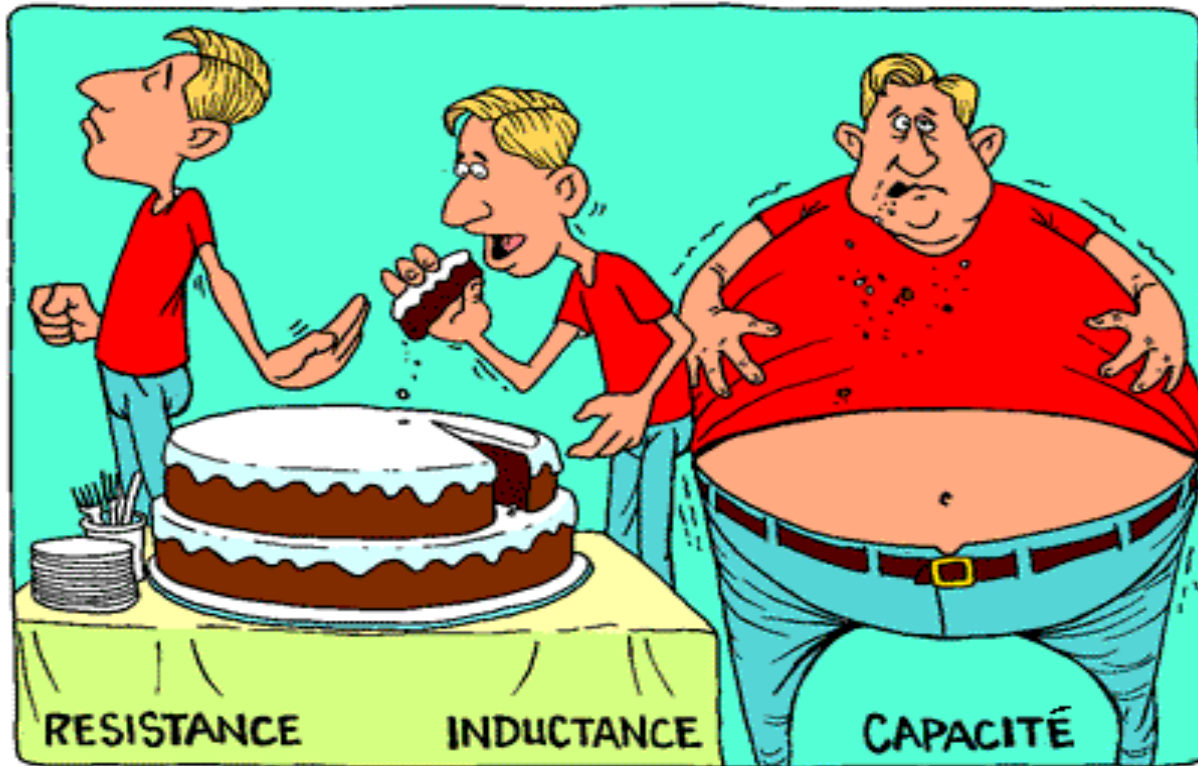
$$\varphi_{u/i} = \arg\left(\frac{\underline{U}}{\underline{I}}\right)$$

A.N. Calculer le déphasage $\varphi_{u/i}$

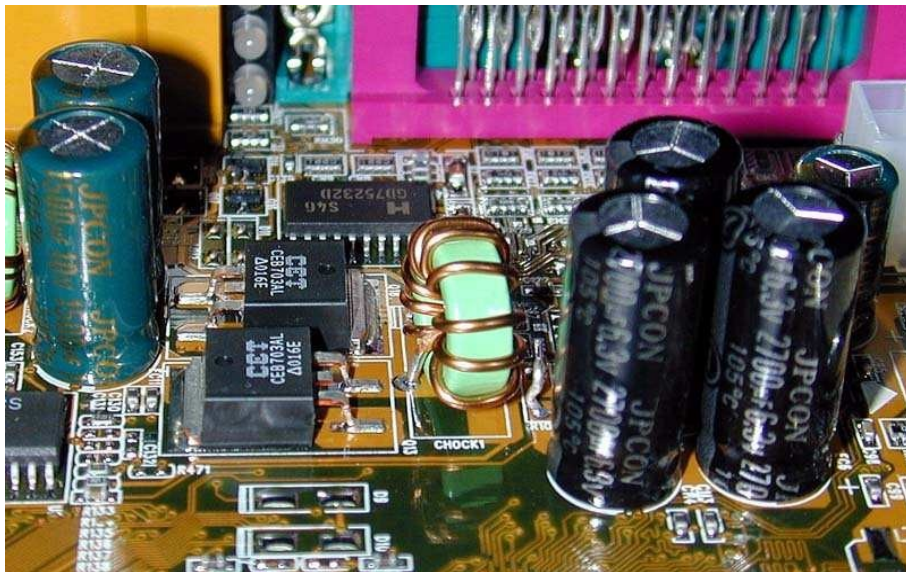


$$\varphi_{u/i} = +60^\circ$$

4- Les dipôles passifs linéaires en régime sinusoïdal



astuces-pratiques.fr ©

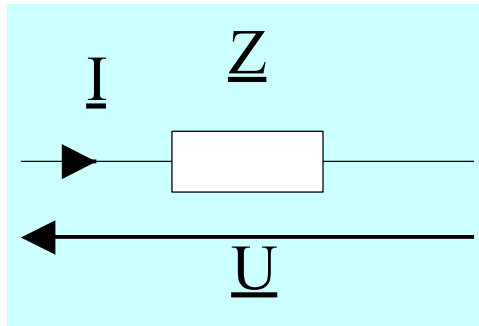


4- Les dipôles passifs linéaires en régime sinusoïdal

- Impédance complexe

En régime continu, un dipôle passif linéaire est caractérisé par sa ***résistance*** : $R = U/I$ (loi d'Ohm)

En régime sinusoïdal, un dipôle passif linéaire est caractérisé par son ***impédance complexe*** \underline{Z} :



$$\underline{Z} = \frac{\underline{U}}{\underline{I}}$$

- L'impédance Z (en Ω) est le module de \underline{Z} :

$$Z(\Omega) = \frac{U_{\text{eff}}(\text{V})}{I_{\text{eff}}(\text{A})}$$

- Le déphasage de u par rapport à i correspond à l'argument de \underline{Z} :

$$\arg(\underline{Z}) = \varphi_{u/i}$$

- En définitive : $\underline{Z} = (Z, \varphi_{u/i}) = (U_{\text{eff}}/I_{\text{eff}}, \varphi_{u/i})$

- Admittance complexe

L'*admittance complexe* est l'inverse de l'impédance complexe :

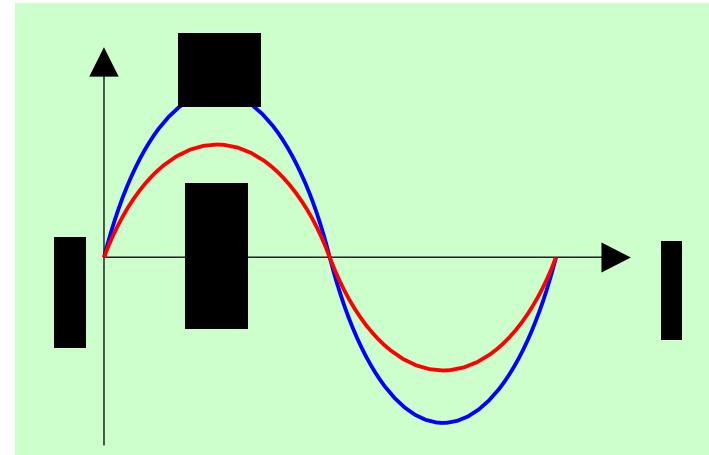
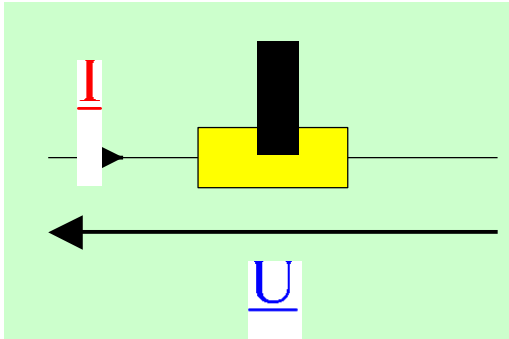
$$\underline{Y} = \frac{1}{\underline{Z}}$$

Y est l'admittance (en siemens S) : $Y = \frac{1}{Z} = \frac{I_{\text{eff}}}{U_{\text{eff}}}$

$$\arg(\underline{Y}) = -\arg(\underline{Z}) = \varphi_{i/u}$$

- Dipôles passifs élémentaires en régime sinusoïdal

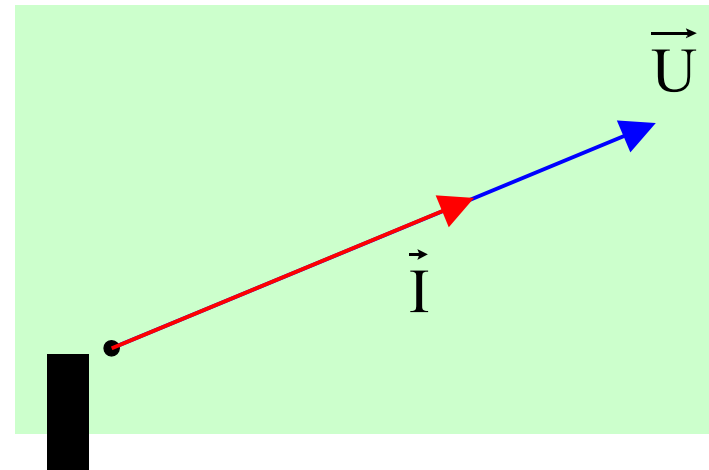
- résistance parfaite



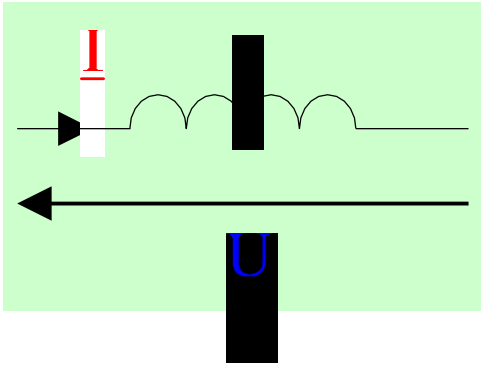
$$\underline{Z}_R = R \quad \begin{cases} Z_R = R \\ \varphi_{u/i} = 0^\circ \end{cases}$$

$$U_{\text{eff}} = RI_{\text{eff}} \text{ (loi d'Ohm)}$$

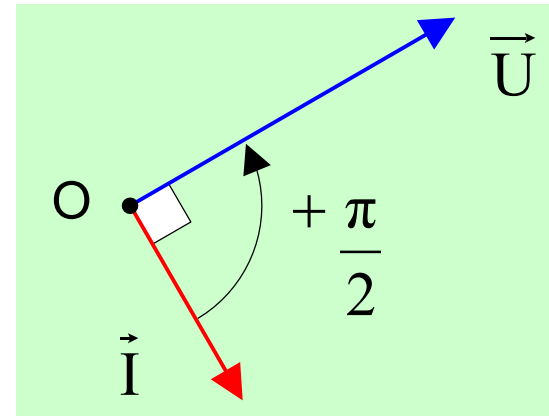
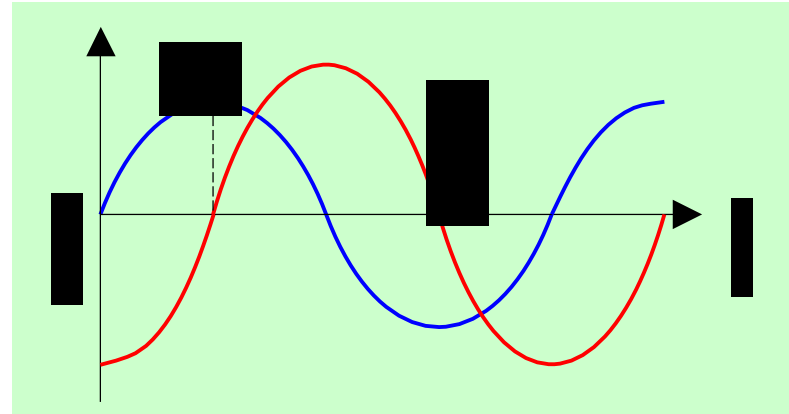
$$\underline{Y}_R = G = \frac{1}{R}$$



- bobine parfaite



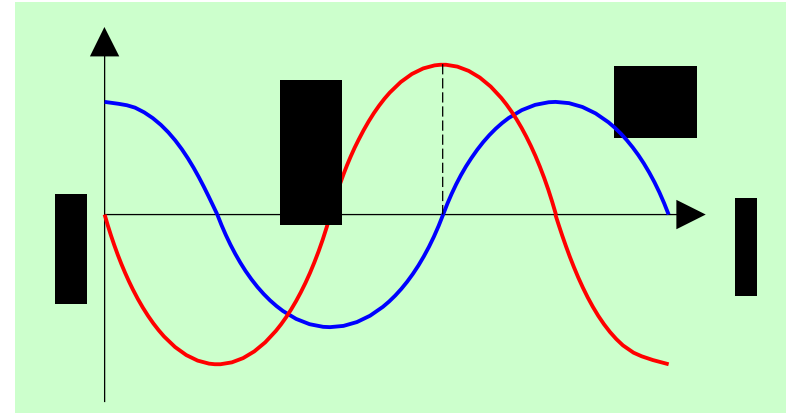
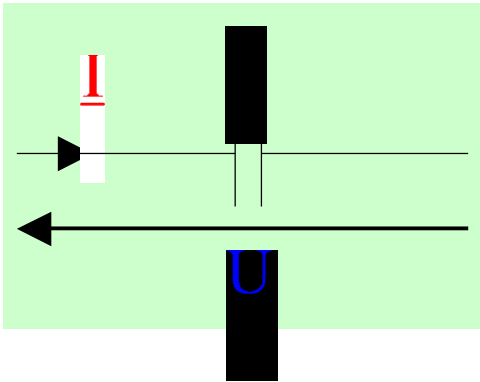
$$\underline{Z}_L = jL\omega \quad \begin{cases} Z_L = L\omega \\ \varphi_{u/i} = +90^\circ \end{cases}$$
$$U_{\text{eff}} = L\omega I_{\text{eff}}$$
$$\underline{Y}_L = -\frac{j}{L\omega}$$



L : inductance d'une bobine (en henry H)

L'impédance d'une bobine augmente avec la fréquence.

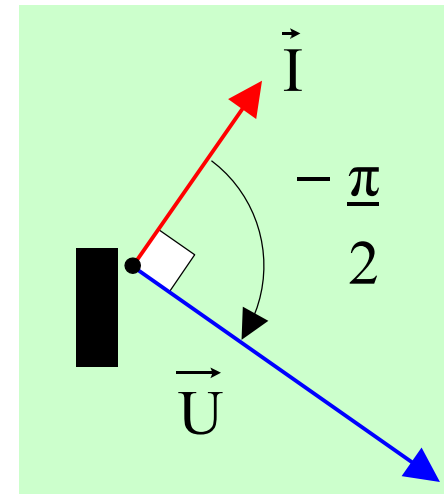
- condensateur parfait



$$\underline{Z}_C = -\frac{j}{C\omega} \quad \left\{ \begin{array}{l} Z = \frac{1}{C\omega} \\ \varphi_{u/i} = -90^\circ \end{array} \right.$$

$$U_{\text{eff}} = \frac{I_{\text{eff}}}{C\omega}$$

$$\underline{Y}_C = jC\omega$$



C : capacité en farad F (corps humain ≈ 200 pF)

L'impédance d'un condensateur diminue avec la fréquence.

5- Etude des circuits linéaires en régime sinusoïdal

Un circuit électrique *linéaire* est composé uniquement de dipôles linéaires :

- passifs : R, L, C
- actifs : source de courant ou de tension sinusoïdal (de fréquence f)

Dans un tel circuit, tensions et courants sont sinusoïdaux (de fréquence f).

On peut donc utiliser :

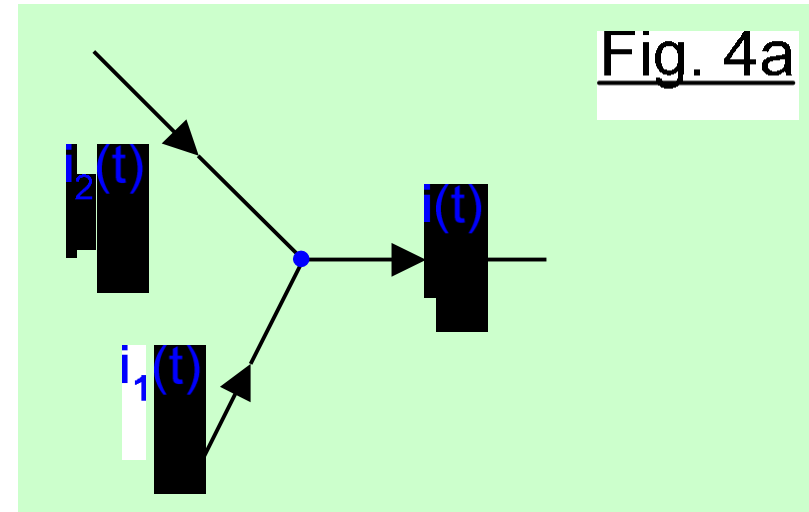
- la représentation vectorielle
- ou les nombres complexes associés.

5-1- Lois de Kirchhoff



5-1- Lois de Kirchhoff

- Loi des nœuds

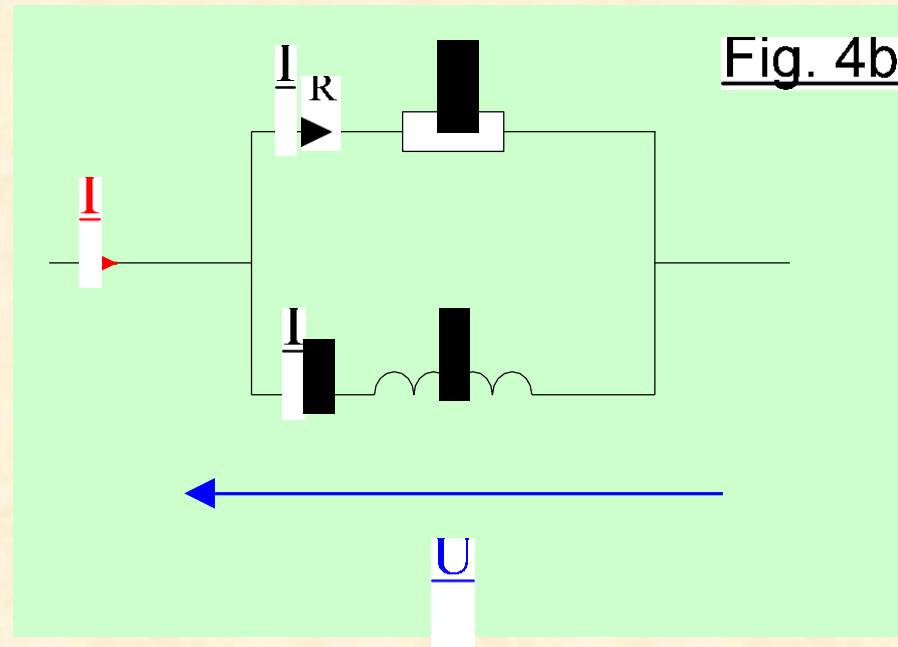


$$i(t) = i_1(t) + i_2(t)$$

Pour les vecteurs de Fresnel : $\vec{I} = \vec{I}_1 + \vec{I}_2$

Pour les nombres complexes associés : $\underline{I} = \underline{I}_1 + \underline{I}_2$

- Exemple :



Une mesure au multimètre (en mode AC ~) donne :

$$I_{R \text{ eff}} = 5,00 \text{ mA}$$

$$I_{L \text{ eff}} = 3,98 \text{ mA}$$

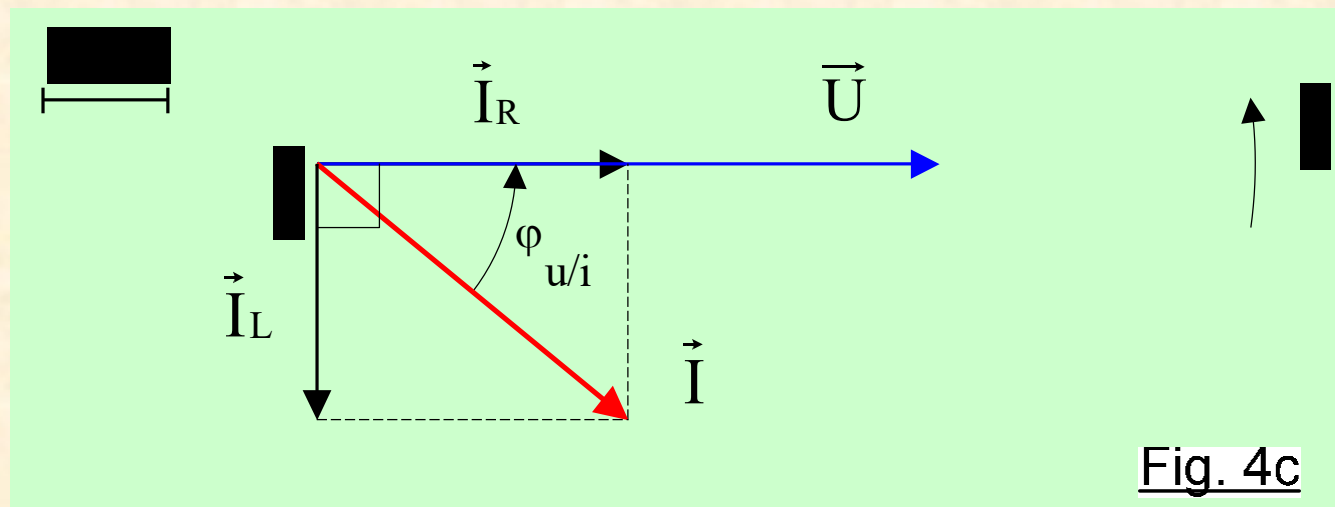
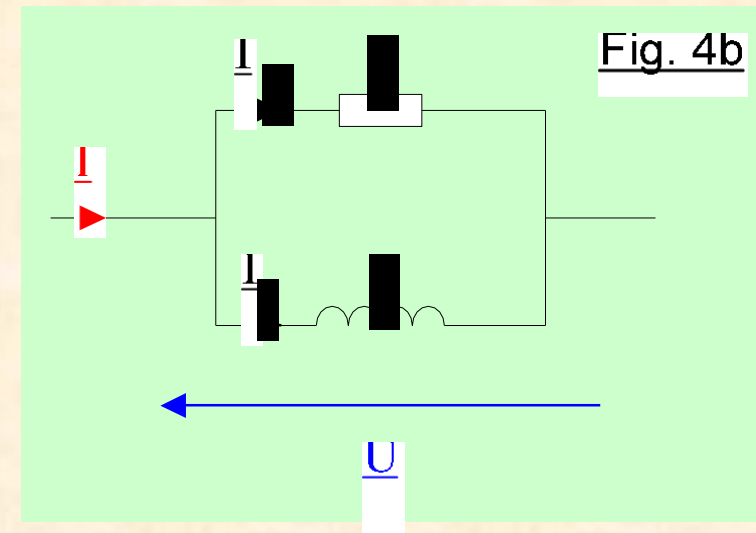
Calculer la valeur efficace du courant $i(t)$
et le déphasage par rapport à la tension $u(t)$: $\varphi_{u/i}$

Utilisons une construction vectorielle :

$$\varphi_{u/iR} = (\vec{I}_R, \vec{U}) = 0^\circ$$

$$\varphi_{u/iL} = (\vec{I}_L, \vec{U}) = +90^\circ$$

$$\vec{I} = \vec{I}_R + \vec{I}_L$$



$$I_{\text{eff}} = \sqrt{I_{R \text{ eff}}^2 + I_{L \text{ eff}}^2} = 6,39 \text{ mA (théorème de Pythagore)}$$

$$\tan \varphi_{u/i} = \frac{I_{L \text{ eff}}}{I_{R \text{ eff}}} \quad \text{d'où : } \varphi_{u/i} = +38,5^\circ$$

En raison des déphasages, la loi des nœuds ne s'applique pas aux valeurs efficaces.

- Loi des branches / Loi des

mailles $u(t) = u_1(t) + u_2(t)$

$$\vec{U} = \vec{U}_1 + \vec{U}_2$$

$$\underline{U} = \underline{U}_1 + \underline{U}_2$$

La loi des branches ne s'applique pas aux valeurs efficaces.

5-2- Association de dipôles passifs linéaires

Une association de dipôles passifs linéaires se comporte comme un dipôle passif linéaire.

On note \underline{Z}_{eq} l'impédance complexe équivalente de ce dipôle.

- En série, les impédances complexes s'additionnent :

$$\underline{Z}_{eq} = \sum_i \underline{Z}_i$$

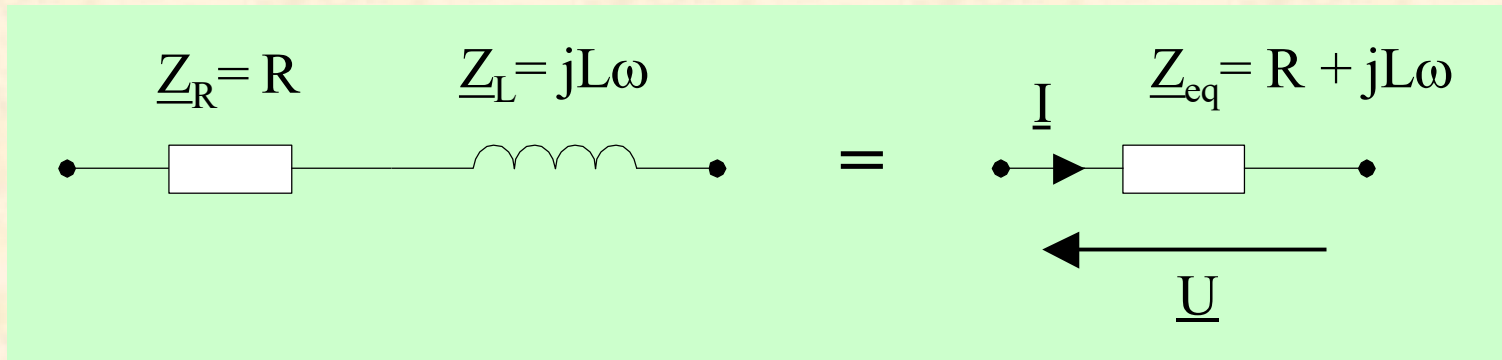
- En parallèle, les admittances complexes s'additionnent :

$$\underline{Y}_{eq} = \sum_i \underline{Y}_i$$

ou

$$\frac{1}{\underline{Z}_{eq}} = \sum_i \frac{1}{\underline{Z}_i}$$

- Exemple n°1



On en déduit la relation entre les valeurs efficaces :

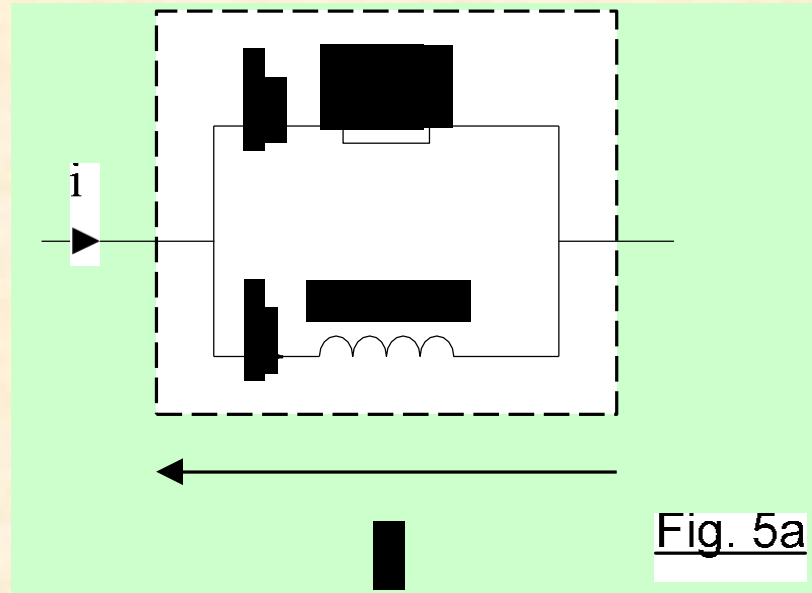
$$U_{\text{eff}} = Z_{\text{eq}} I_{\text{eff}}$$

$$\text{avec : } Z_{\text{eq}} = |\underline{Z}_{\text{eq}}| = |R + jL\omega| = \sqrt{R^2 + (L\omega)^2}$$

$$\text{et le déphasage : } \varphi_{u/i} = \arg \underline{Z}_{\text{eq}} = \arctan\left(\frac{L\omega}{R}\right)$$

Remarque : sauf exception $Z_{\text{eq}} \neq \sum_i Z_i$

- Exemple n°2



La tension d'alimentation $u(t)$ est sinusoïdale alternative de valeur efficace 5 V et de fréquence 10 kHz.

Le circuit est linéaire donc le courant $i(t)$ est sinusoïdal de fréquence 10 kHz.

Calculer sa valeur efficace et le déphasage par rapport à u .

$$\underline{Y}_{eq} = \underline{Y}_R + \underline{Y}_L = \frac{1}{R} - \frac{j}{L\omega}$$

$$\text{Loi d'Ohm : } I_{eff} = Y_{eq} U_{eff} = \sqrt{\left(\frac{1}{R}\right)^2 + \left(\frac{1}{L\omega}\right)^2} U_{eff} = 6,39 \text{ mA}$$

$$\varphi_{u/i} = -\arg \underline{Y}_{eq} = -\arctan\left|\frac{-\frac{1}{L\omega}}{\frac{1}{R}}\right| = +38,5^\circ$$

En définitive :

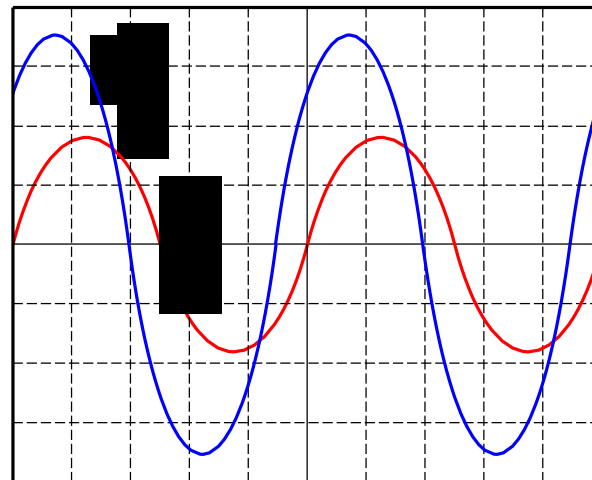


Fig. 5c

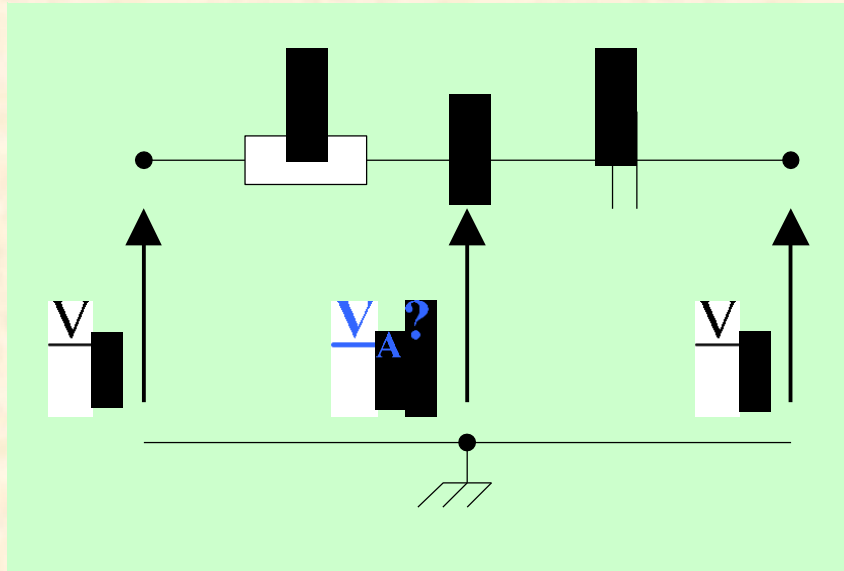
5-3- Théorèmes généraux

Les formules et théorèmes vus en régime continu (diviseur de tension, Thévenin – Norton, superposition ...) se généralisent au régime sinusoïdal.

Analogies :

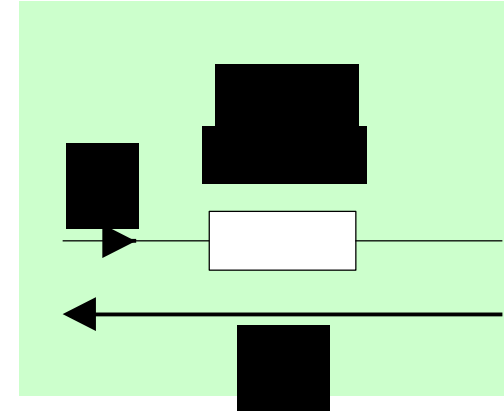
	Régime continu	Régime sinusoïdal
Tension	U	<u>U</u>
Courant	I	<u>I</u>
Résistance / Impédance complexe	R	<u>Z</u>
Conductance / Admittance complexe	G	<u>Y</u>
Source de tension parfaite	E	<u>E</u>
Source de courant parfaite	I_{cc}	<u>I_{cc}</u>

Exemple : Théorème de Millman



$$\underline{V}_A = \frac{\frac{\underline{V}_R}{R} + jC\omega \underline{V}_C}{\frac{1}{R} + jC\omega}$$

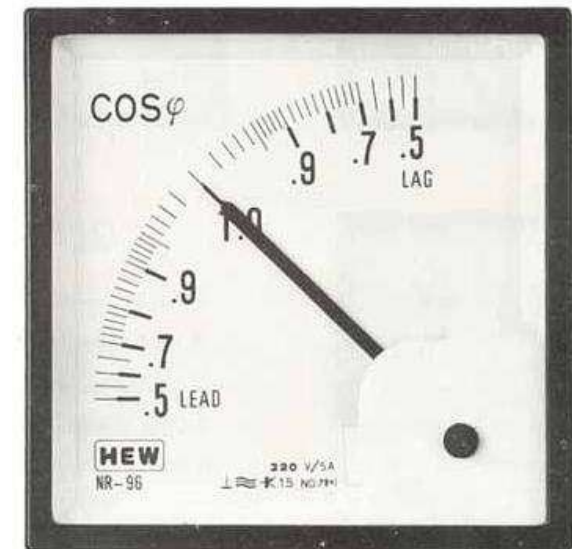
6- Puissance en régime sinusoïdal



On montre que la puissance moyenne consommée (ou puissance active) est :

$$P = U_{\text{eff}} I_{\text{eff}} \cos \varphi_{u/i}$$

Le terme $\cos \varphi$ est appelé *facteur de puissance*.



- **A.N.** : Calculer la puissance active d'un condensateur parfait.

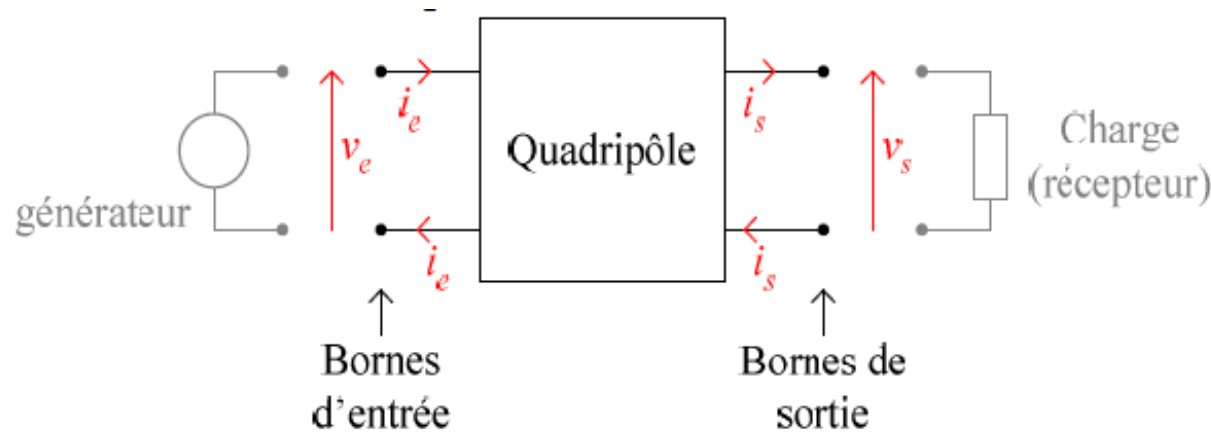
On sait que : $\varphi_{u/i} = -90^\circ$

$\Rightarrow P = 0 \text{ watt}$ (pas d'échauffement)

7. Quadripole, fonction de transfert, filtre

7.1 Quadripôle électrocinétique

7.1.1 Définition: Élément de circuit à quatre (04) bornes



Quadripôle passif : pas de source auxiliaire de puissance électrique.

Quadripôle actif : présence d'une source auxiliaire de puissance.

Le fonctionnement électrique du quadripôle est caractérisé par :

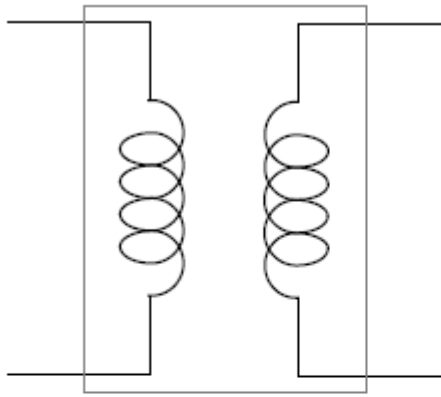
v_e, v_s : tension d'entrée, de sortie du quadripôle

i_e, i_s : courant d'entrée, de sortie du quadripôle

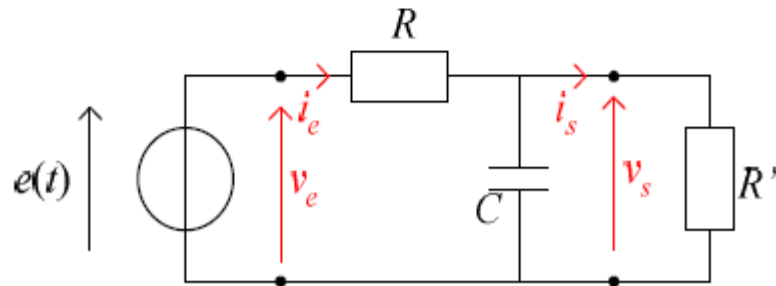
Un quadripôle est dit linéaire lorsqu'il est constitué uniquement de dipôles et éléments de circuit linéaires.

7.1.2 Exemples de quadripoles

Transformateur :

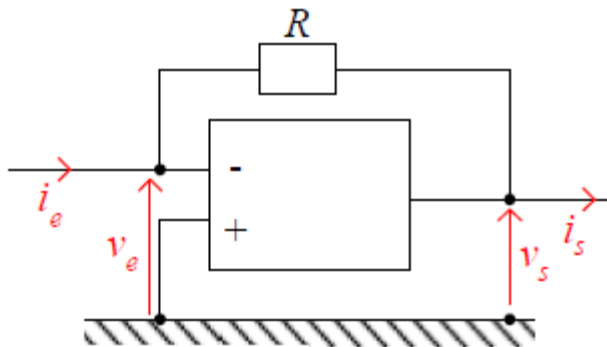


(passif)



(passif)

Montage à amplificateur opérationnel (A.O)



(actif)

7.2 Fonction de transfert d'un quadripôle linéaire en R.S.F (Régime Sinusoidal Forcé)

$$\underline{v_e} = \underline{V_e} e^{j\omega.t} \quad \underline{i_e} = \underline{I_e} e^{j\omega.t}$$

$$\underline{v_s} = \underline{V_s} e^{j\omega.t} \quad \underline{i_s} = \underline{I_s} e^{j\omega.t}$$

Fonction de transfert (Transmittance)

$$\underline{H}(j\omega) \text{ (fonction de transfert)} = \frac{\underline{v_s}}{\underline{v_e}} = \frac{\underline{V_s}}{\underline{V_e}} \text{ (amplification en tension)}$$

$$\text{ou } \frac{\underline{i_s}}{\underline{i_e}} = \frac{\underline{I_s}}{\underline{I_e}} \text{ (amplification en courant)}$$

$$\text{ou } \frac{\underline{V_s}}{\underline{I_e}} \text{ (Transimpédance)}$$

$$\text{ou } \frac{\underline{I_s}}{\underline{V_e}} \text{ (Transadmittance)}$$

Attention : \underline{H} dépend du quadripôle et du reste du circuit.

$$\underline{H}(j\omega) = |\underline{H}(j\omega)| e^{j \arg(\underline{H}(j\omega))} = G(\omega) e^{j\varphi(\omega)}$$

$G(\omega)$: gain du quadripôle.

$\varphi(\omega)$: avance de phase de la sortie sur l'entrée.

On définit le gain en décibel : $G_{dB}(\omega) = 20 \log_{10}(G(\omega))$

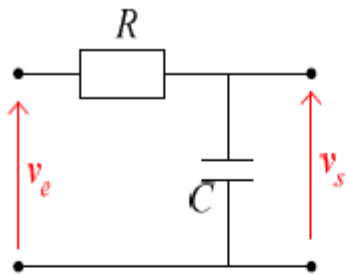
8. Diagramme de Bode

8.1 Définition

Consiste à tracer les graphes G_{dB} et φ en fonction de $\log_{10}(\omega/\omega_0)$, où ω_0 est soit une pulsation caractéristique du circuit, soit $\omega_0 = 1\text{rad.s}^{-1}$. On peut aussi tracer en fonction de ω sur un papier millimétré en échelle logarithmique. (unité : décade).

8.2 Exemple: Circuit RC et CR

Circuit R, C :



Source : $v_e = V_e \cos(\omega.t + \varphi)$

Charge : circuit ouvert ($i_s = 0$)

$$\underline{H}(j\omega) = \frac{V_s}{V_e} = \frac{\underline{Z}_C}{\underline{Z}_C + \underline{Z}_R} \text{ (diviseur de tension)}$$

$$\underline{H}(j\omega) = \frac{1}{1 + jRC\omega}. \text{ On pose } \omega_0 = \frac{1}{RC}$$

$$\text{Donc } \underline{H}(j\omega) = \frac{1}{1 + j\frac{\omega}{\omega_0}}$$

Ainsi, $G(\omega) = \frac{1}{\sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2}} \quad ; \quad \varphi(\omega) = -\arctan\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)$

Diagramme de Bode :

En basse fréquence ($\omega \ll \omega_0$) :

$$\lim_{\omega \rightarrow 0} G(\omega) = 1 \text{ donc } \lim_{\log\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right) \rightarrow -\infty} G_{\text{dB}} = 0. \text{ On a donc une asymptote horizontale en } -\infty.$$

$$\lim_{\omega \rightarrow 0} \varphi(\omega) = 0 \text{ donc } \lim_{\log\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right) \rightarrow -\infty} \varphi(\omega) = 0. \text{ On a aussi une asymptote horizontale.}$$

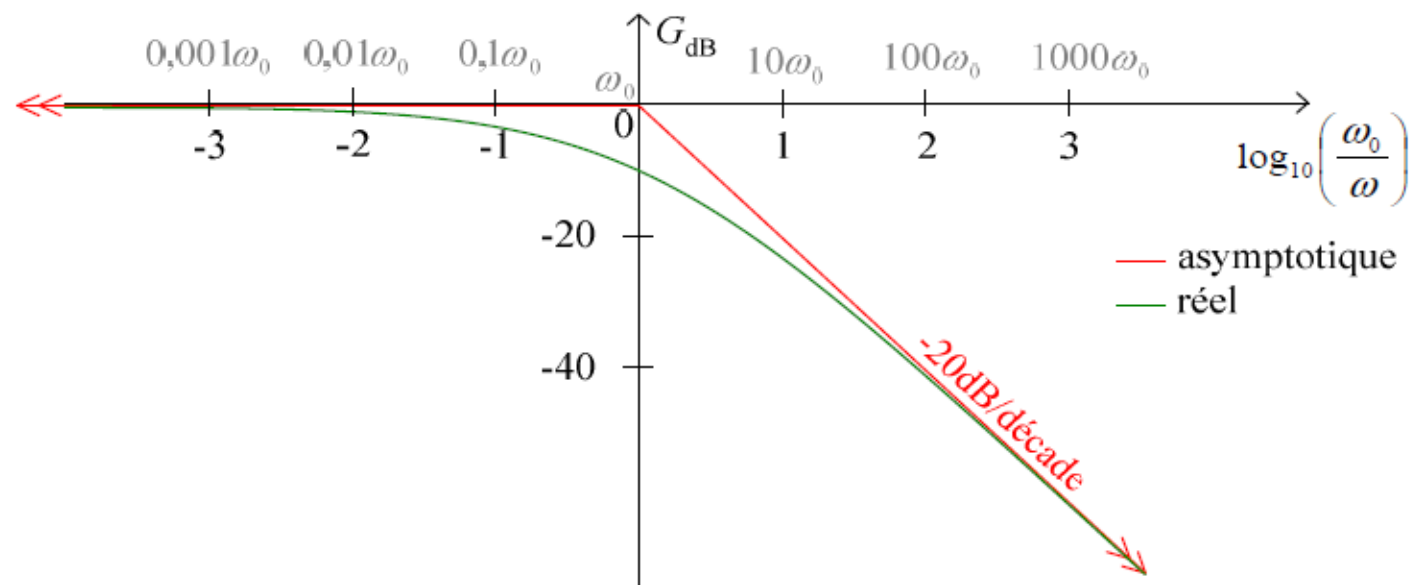
En haute fréquence ($\omega \gg \omega_0$) :

$$G(\omega) \underset{+\infty}{\sim} \frac{\omega}{\omega_0}$$

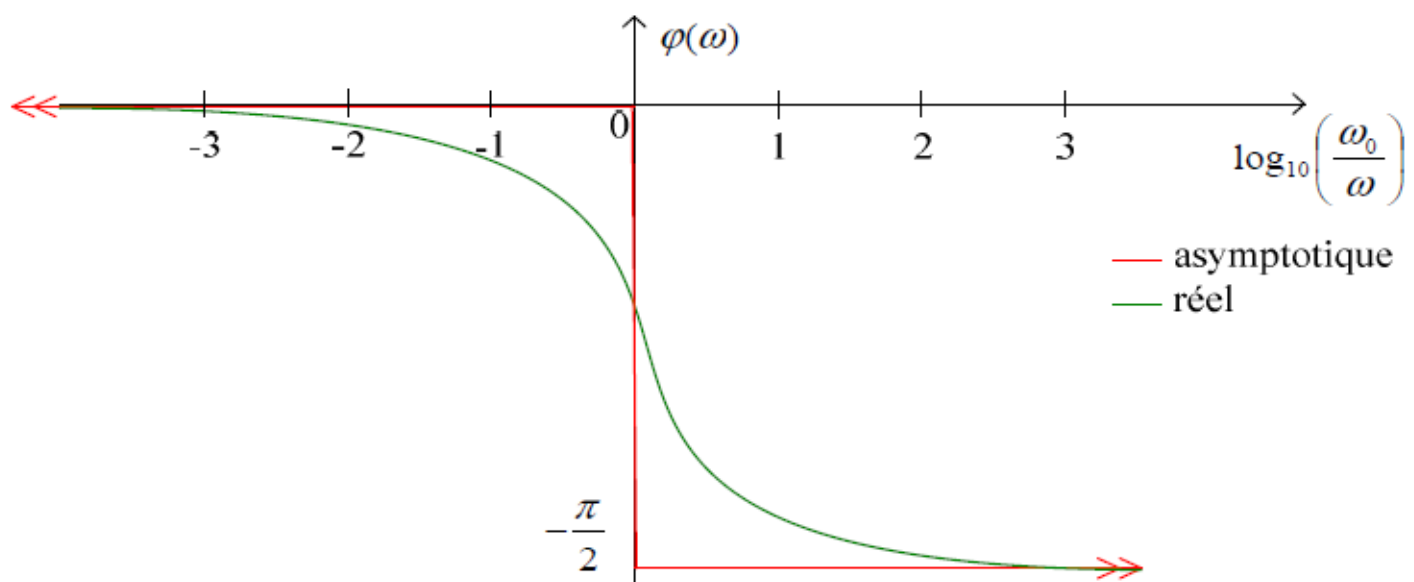
$$\text{Donc } \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \left(\log(G\omega) - \log\left(\frac{\omega_0}{\omega}\right) \right) = 0$$

On a une asymptote d'équation $Y = -20X$ (soit $G_{\text{dB}}(\omega) = -20 \log \frac{\omega_0}{\omega}$) en $+\infty$.

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \varphi(\omega) = -\frac{\pi}{2}. \text{ On a donc une asymptote horizontale en } +\infty$$

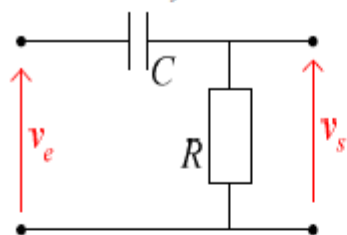


$$G(\omega_0) = \frac{1}{\sqrt{2}} \Rightarrow G_{\text{dB}}(\omega_0) = -3\text{dB}$$



$$\varphi(\omega_0) = -\arctan 1 = -\frac{\pi}{4}$$

Circuit C,R :



Source : $v_e = V_e \cos(\omega.t + \varphi)$

Charge : R_∞ .

$$\underline{H}(j\omega) = \frac{\underline{Z}_R}{\underline{Z}_R + \underline{Z}_C} = \frac{R}{R + \frac{1}{jC\omega}} = \frac{jRC\omega}{1 + jRC\omega} = \frac{j\frac{\omega}{\omega_0}}{1 + j\frac{\omega}{\omega_0}}, \text{ avec } \omega_0 = \frac{1}{RC}$$

$$G(\omega) = \frac{\frac{\omega}{\omega_0}}{\sqrt{1 + \left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)^2}} \quad ; \quad \varphi(\omega) = \frac{\pi}{2} - \arctan\left(\frac{\omega}{\omega_0}\right)$$

En basse fréquence ($\omega \ll \omega_0$) :

$$G(\omega) \underset{0}{\sim} \frac{\omega}{\omega_0}$$

$$\text{Donc } \lim_{\omega \rightarrow 0} \left(G_{\text{dB}}(\omega) - 20 \log \frac{\omega_0}{\omega} \right) = 0$$

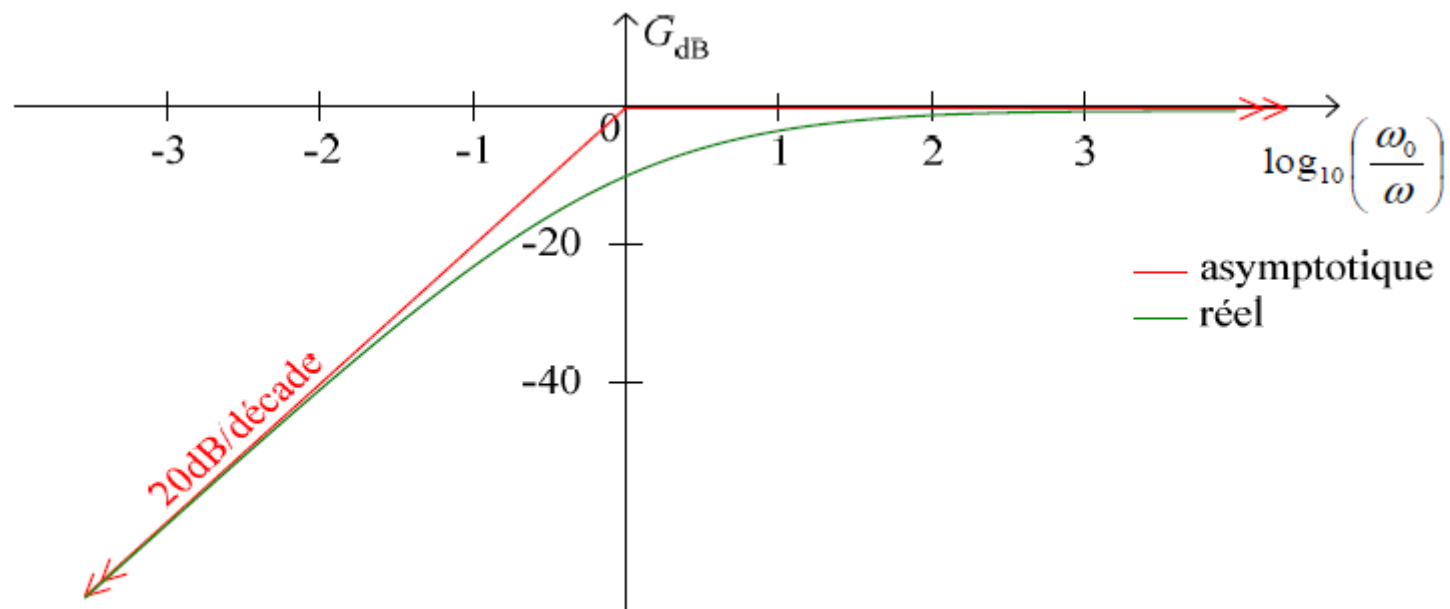
On a une asymptote d'équation $G_{\text{dB}}(\omega) = 20 \log \frac{\omega_0}{\omega}$ en $-\infty$.

$$\lim_{\omega \rightarrow 0} \varphi(\omega) = \frac{\pi}{2}$$

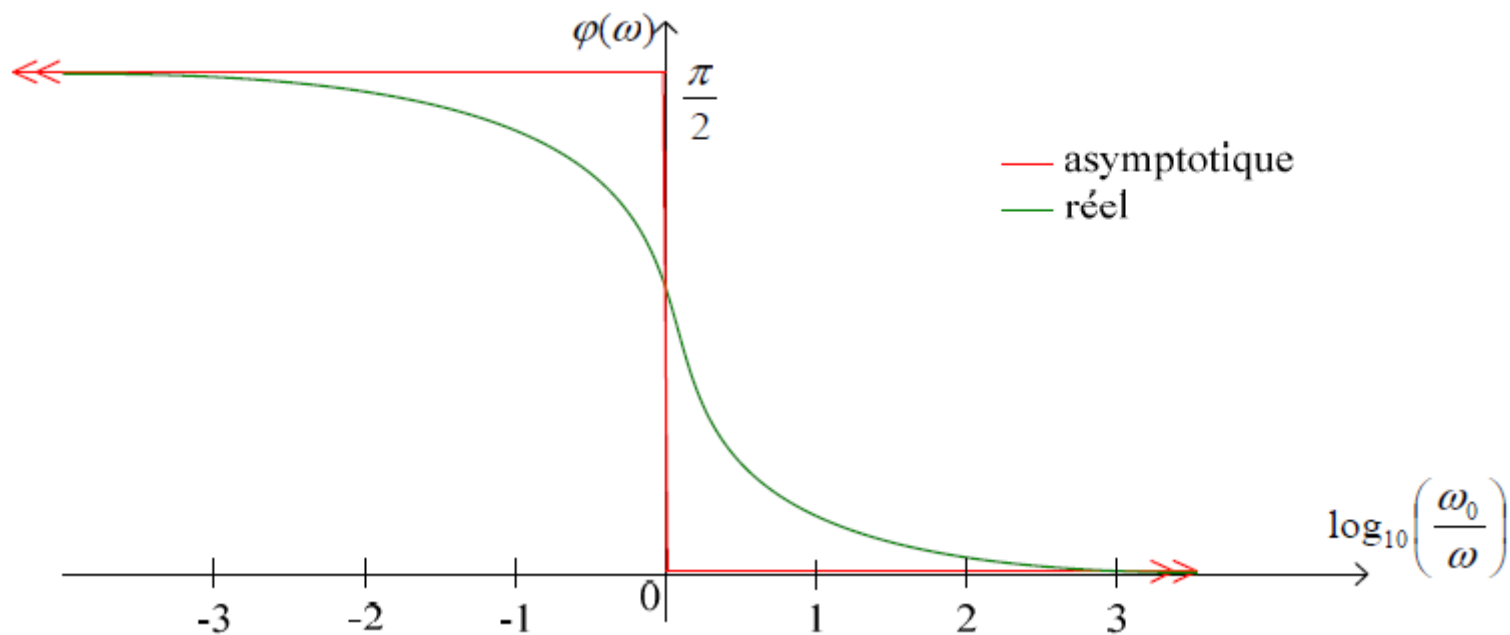
En haute fréquence ($\omega \gg \omega_0$) :

$$G(\omega) \underset{+\infty}{\sim} \frac{\omega / \omega_0}{\omega / \omega_0} \underset{+\infty}{\sim} 1. \text{ Donc } \lim_{\omega \rightarrow +\infty} G(\omega) = 1; \quad \lim_{\omega \rightarrow +\infty} G_{\text{dB}}(\omega) = 0$$

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \varphi(\omega) = 0$$



Pour $\varphi(\omega)$, c'est le même que le précédent décalé de $\pi/2$ vers le haut :



8.3 Diagramme de Bode Asymptotique

Définition du diagramme de Bode asymptotique : c'est la réunion des asymptotes haute fréquence et basse fréquence. (Le diagramme de Bode asymptotique est très proche du réel.) Remarque : on peut avoir plusieurs domaines de fréquences (haute fréquence, basse fréquence et intermédiaire).

9. Filtre: Définition et classification

Un filtre est un quadripôle linéaire.

Bande passante du filtre :

$$BP = \left\{ \omega, G(\omega) \geq \frac{G_{\max}}{\sqrt{2}} \right\} = \left\{ \omega, G_{\text{dB}}(\omega) \geq G_{\text{dB}}^{\max} - 3\text{dB} \right\}$$

Un filtre est dit :

Passe-bas si la bande passante est de la forme $[0; \omega_1]$.

Passe-haut si la bande passante est de la forme $[\omega_1; +\infty[$.

Passe-bande si la bande passante est de la forme $[\omega_1; \omega_2]$

Coupe-bande si la bande passante est de la forme $[0; \omega_1] \cup [\omega_2; +\infty[$

Pour un quadripôle linéaire, $\underline{H}(j\omega) = \frac{P(j\omega)}{Q(j\omega)}$, où P et Q sont des polynômes de

degré $\leq n$; n désigne alors l'ordre du filtre.

Exemple : passe-bas

$$v_e(t) = \sum_{n=0}^{\infty} C_n \cos(\omega.n.t + \varphi_n) \quad ; \quad v_s(t) = \sum_{n=0}^{\infty} C'_n \cos(\omega.n.t + \varphi'_n)$$

$$G(n\omega) = \frac{C'_n}{C_n}$$

Pour $\omega \ll \omega_1$, C'_n et C_n sont comparables (les basses fréquences sont transmises)

Pour $\omega \gg \omega_1$, $C'_n \ll C_n$ (les hautes fréquences sont atténuées)