# Chapitre 5 Régimes transitoires

I – Condensateurs – Le dipôle RC.

II – Inductances – Le dipôle RL.

III – Le dipôle LC.

IV – Le dipôle RLC.

Quand l'intensité dans un circuit varie relativement lentement, on utilise l'approximation des régimes dits « **quasi stationnaires** » ou « lentement variables », valable pour des fréquences allant jusqu'à plusieurs MHz :

On ne tient pas compte du temps de propagation à l'intérieur du circuit.

Pour des fréquences plus grandes (quelques GHz) on doit tenir compte du temps de propagation du signal entre les différents points du circuit.

Le phénomène de propagation dans le circuit est négligeable si la longueur du circuit est très inférieure à cT.

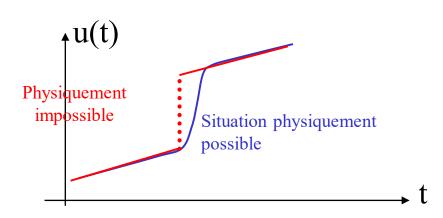
(c = 30 cm/ns, T = période).

Par exemple pour un ordinateur 2GHz, cT=15cm. on ne peut pas utiliser l'approximation quasi stationnaire, il faut tenir compte du temps de propagation des signaux entre les différents éléments du circuit.

#### chapitre 5 Régimes quasi stationnaires: définitions

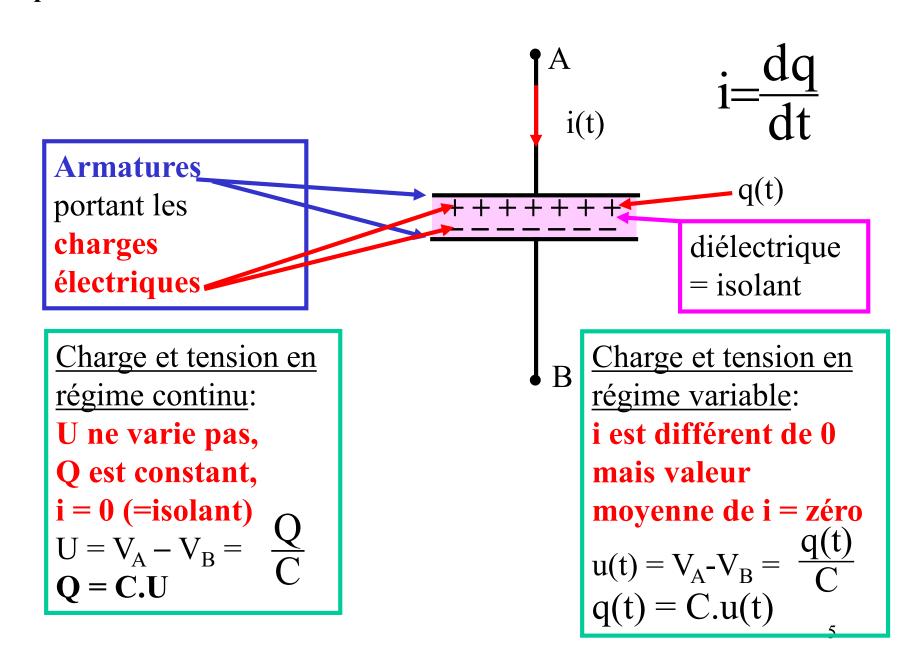
#### Continuité:

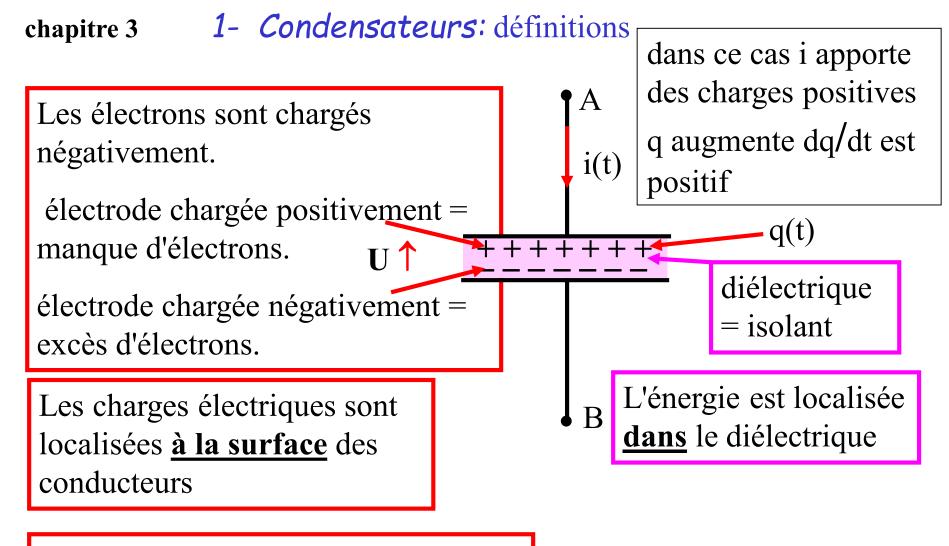
la tension u(t) ne peut jamais présenter de discontinuité



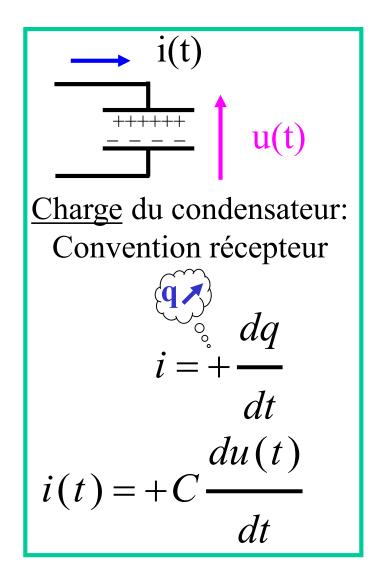
### 1- Condensateurs, Le dipôle RC

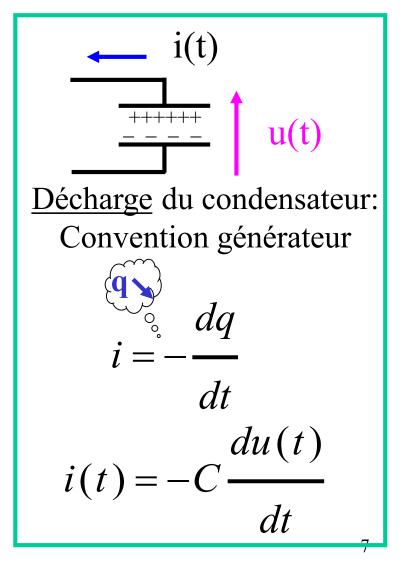
$$q(t) = C u(t)$$
  $i = \frac{dq}{dt}$ 





Orientation du courant = sens de déplacement des charges **positives** 

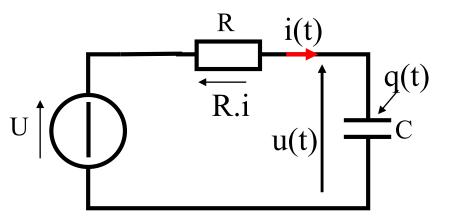




#### chapitre 3

#### 1- Le dipôle RC: Charge du condensateur

Alimentation par source de tension parfaite



à l'instant t=0 le condensateur est déchargé u(0)=0, et q(0)=0. on ferme l'interrupteur k et le courant commence à passer.

#### Analyse du circuit:

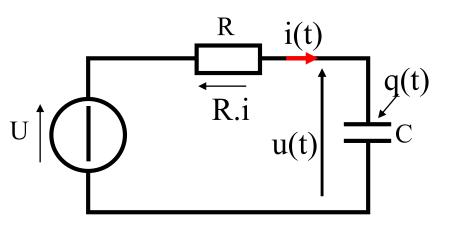
Le circuit ne comporte qu'une seule maille.

$$U = R.i + u(t).$$

Dans ce cas le condensateur est le récepteur, (charge du condensateur).

$$u(t) = \frac{q(t)}{C}$$
 et  $i(t) = \frac{dq}{dt}$ 

#### 1- Le dipôle RC: Charge du condensateur



#### Mise en équation:

$$U = R.i(t) + u(t).$$

$$U = R.i(t) + \frac{q(t)}{C}$$

Nous avons trois variables: u(t), i(t), q(t) On exprime tout en fonction de l'une (au choix) de ces variables.

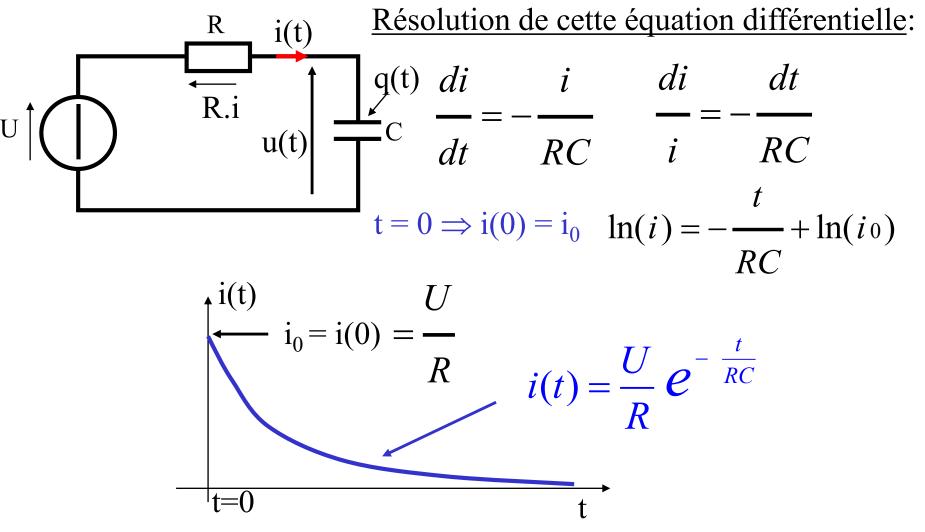
On dérive par rapport à t et on tient compte de  $i = \frac{dq}{dt}$ 

l'équation devient:  $R \frac{di}{dt} + \frac{i}{C} = 0$ 

on écrit cette <u>équation différentielle</u> sous la forme:

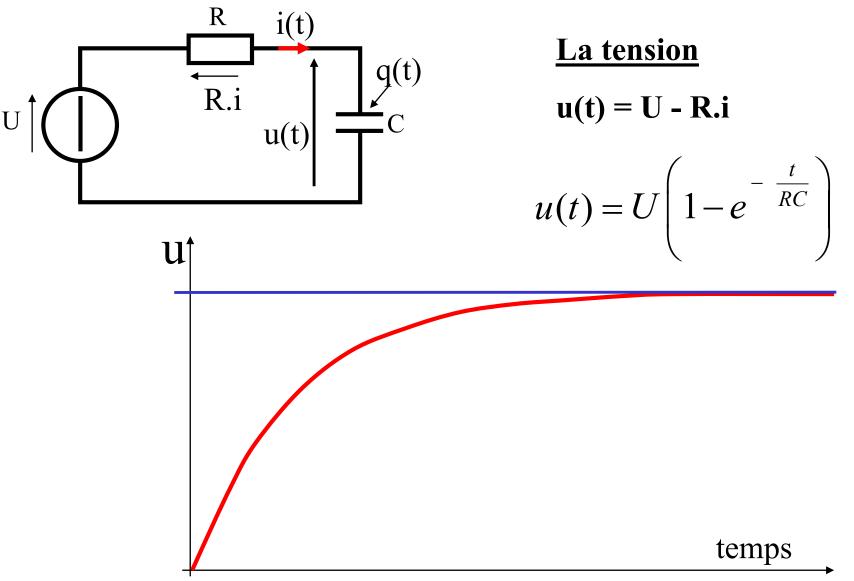
$$di = -\frac{i}{RC}$$

#### 1- Le dipôle RC: Charge du condensateur



C'est donc bien un courant <u>transitoire</u>, qui tend rapidement vers zéro après la fermeture du circuit.

#### 1- Le dipôle RC: Charge du condensateur



$$u(t) = U\left(1 - e^{-\frac{t}{RC}}\right)$$

pente à l'origine: 
$$\left(\frac{du}{dt}\right)_{(t=0)} = \frac{U}{RC}$$
 Asymptote: quand  $t \to \infty$ ,  $u(t) \to U$ 

$$U = \frac{u(t)}{U}$$

$$temps$$

Unités:  $\tau$  en seconde, R en ohm et C en farad

## Comment évolue l'énergie au cours d'un transitoire de charge de condensateur ?

<u>Puissance</u> p(t) = U.i(t), <u>Energie</u> dW = U.i.dt q=Cu, ce qui donne dq=Cdu et d'autre part, dq=i.dt.

énergie fournie par le générateur

résistance

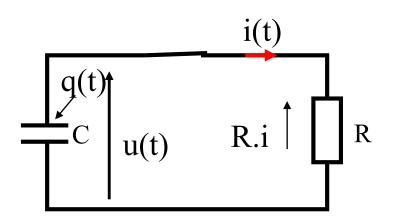
$$\int_{0}^{\infty} U.i.dt = \int_{0}^{Q} Udq = U.Q = CU^{2}$$

énergie stockée par 
$$W_E = \int_0^\infty u.i.dt = \int_0^Q u dq = \int_0^U Cu.du = \frac{1}{2}CU^2$$
 le condensateur

énergie perdue par effet Joule dans la 
$$\int_{0}^{\infty} R i^{2} . dt = \int u i . dt = \int u . dq = C \int u . du = \frac{1}{2} C U^{2}$$

13

#### 1- Le dipôle RC: Décharge du condensateur



à l'instant t=0 le condensateur est chargé  $u(0)\neq 0$ , il porte la charge q(0)=C.u(0) on ferme l'interrupteur k et le courant commence à passer.

#### Analyse du circuit:

Le circuit ne comporte qu'une seule boucle maille.

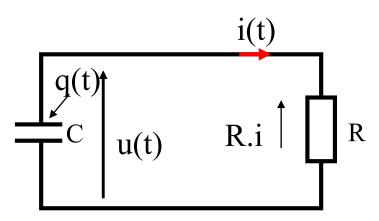
$$u(t) = R.i.$$

Dans ce cas le condensateur est le générateur, (décharge du condensateur).

$$u(t) = \frac{q(t)}{C}$$
 et  $i(t) = -\frac{dq}{dt}$ 

#### chapitre 5

#### 1- Le dipôle RC: Décharge du condensateur



Cette fois choisissons u(t).

$$i(t) = -\frac{dq}{dt}$$

On écrit cette équation sous la forme:

Mise en équation:

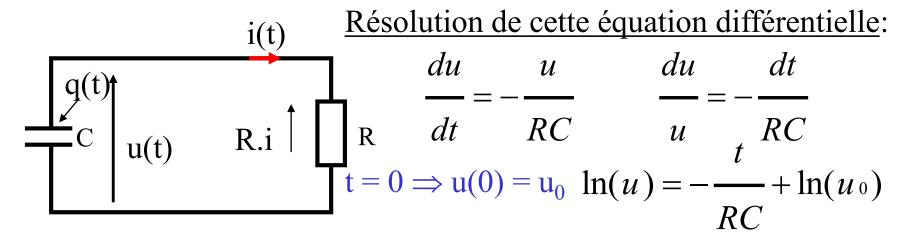
$$u(t) = Ri(t)$$

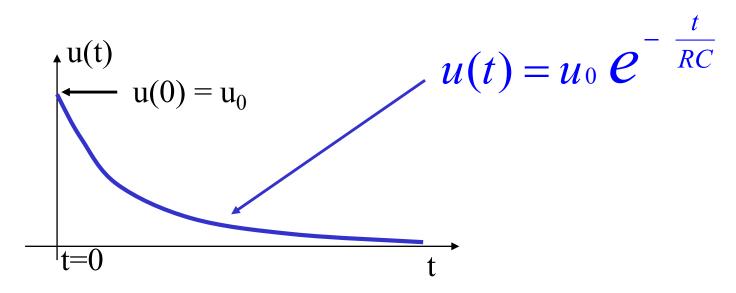
$$\frac{q(t)}{C} = R.i(t)$$

$$u(t) = -R \frac{dq}{dt} = -RC \frac{du}{dt}$$
a forme: 
$$\frac{du}{dt} = -\frac{u}{RC}$$

Bien remarquer que nous pouvons tout aussi bien choisir d'orienter i dans le sens inverse inverse. cela revient à changer l'orientation de i : changer i en -i donc u(t)=-R.i(t)et i=+dq/dt. On obtient donc le même résultat.

#### 1- Le dipôle RC: Décharge du condensateur



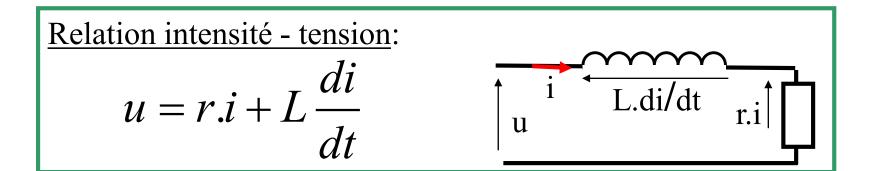


## 2-Inductances, Le dipôle RL

$$u = r.i + L\frac{di}{dt}$$

Une bobine est constitué par l'enroulement d'une grande longueur de fil conducteur. Un noyau de matériau magnétique est parfois placé à l'intérieur.

Considérons une bobine d'inductance L orientée en convention récepteur. Une bobine présente toujours une résistance interne r.



En régime continu, i = cte donc L.di/dt = 0 (= fil conducteur)  $\uparrow i(t)$ 

Relations de continuité: Le courant i ne peut présenter

de discontinuité, la tension ne peut être infinie.

Dipôle RL série: Alimentation par une source de tension parfaite.

#### évolution temporelle du courant

R est la résistance totale du circuit

$$U = R.i + L\frac{di}{dt}$$

à l'instant t=0, on ferme l'interrupteur k et le courant commence à passer. i(0)=0.

$$i(t) = \frac{U}{R} \left( 1 - e^{-\frac{R}{L}t} \right)$$

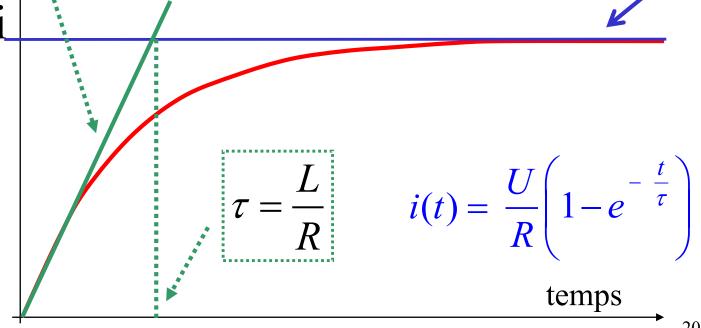
#### 2- Le dipôle RL: évolution temporelle

$$i(t) = \frac{U}{R} \left( 1 - e^{-\frac{R}{L}t} \right)$$

pente à l'origine: 
$$\left(\frac{di}{dt}\right)_{(t=0)} = \frac{U}{L}$$

chapitre 5

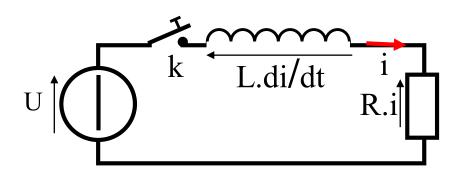
 $\frac{di}{dt}$  t=0 Asymptote: en régime permanent  $i(t) \rightarrow U/R$ 



Unités:  $\tau$  en seconde, R en ohm  $(\Omega)$  et L en henry (H)

2

Comment évolue l'énergie au cours d'un transitoire d'établissement du courant dans une inductance?



$$U = Ri + L \frac{di}{dt}$$

$$p(t) = U.i = (Ri + L \frac{di}{dt}).i$$

$$dW = p.dt = U.idt = Ri^{2}dt + L.i.di$$

i varie de 0 à I
$$dW_{L} = L.i.di$$

$$W_{L} = \int_{i=0}^{i=I} L.idi = \frac{1}{2}LI^{2}$$

$$i=0$$

énergie fournie par la source

effet Joule énergie stockée dans l'inductance

l'énergie stockée dans l'inductance est  $\frac{1}{2}LI^2$ 

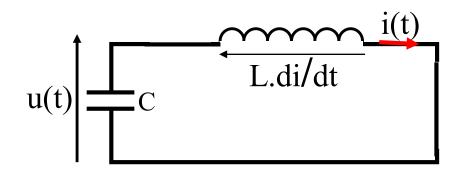
21

## 3- Le dipôle LC

$$LC\omega^2 = 1$$

$$u(t) = -LC \frac{d^2u}{dt^2}$$

$$i(t) = -LC \frac{d^2i}{dt^2}$$

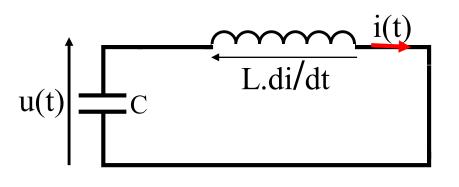


à l'instant t=0 le condensateur est chargé  $u(0)=U_0$ . on ferme l'interrupteur k et le courant commence à passer.

Analyse du circuit et mise en équation: u = + L di/dtq=C.u Le condensateur se décharge i = -dq/dt

$$i = -C \text{ du/dt donc}$$
  $u(t) = -LC \frac{d^2 u}{dt^2}$ 

De même en éliminant u on obtient  $i(t) = -LC \frac{d^2}{dt}$ 



Solution de cette équation différentielle:

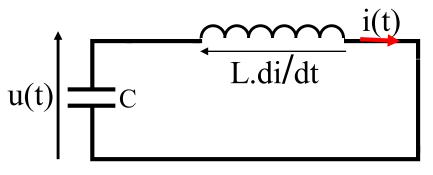
$$u(t) = -LC \frac{d^2u}{dt^2}$$

qui s'écrit aussi u = -LC u"

On vérifie que  $u = A \cos (\omega t + \phi)$  est solution de cette équation  $du/dt = u' = -A\omega \sin (\omega t + \phi)$ ;  $d^2u/dt^2 = u'' = -A\omega^2 \cos (\omega t + \phi)$ ; on reporte u et u'' dans l'équation différentielle ce qui donne:  $LC\omega^2 = 1$  U est solution de cette équation pour tout A et  $\phi$ .

La solution générale de cette équation peut s'écrire :

$$u(t) = A.\cos(\omega t + \varphi)$$
  $\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$ 



Les <u>conditions initiales</u> à l'instant t=0 le condensateur est chargé  $u(0)=U_0$ . et i(0)=0

$$u(t) = A.\cos(\omega t + \varphi)$$

Déphasage: i est en <u>retard</u>  $de_{\pi/2}$  par rapport u

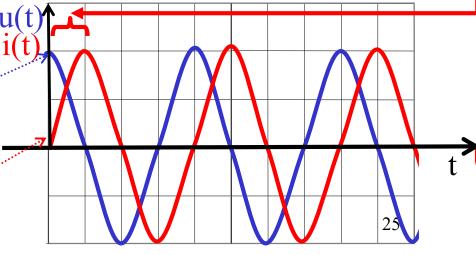
$$i(t) = -C du/dt = + C\omega A \sin(\omega t + \varphi)$$
  
pour t=0  $i(0)$ =0 donc  $\sin(\varphi) = 0$  donc  $\varphi = 0$  (+  $k\pi$ )

$$u(t) = A.\cos(\omega t)$$

à l'instant t = 0  $u(0) = U_0$ 

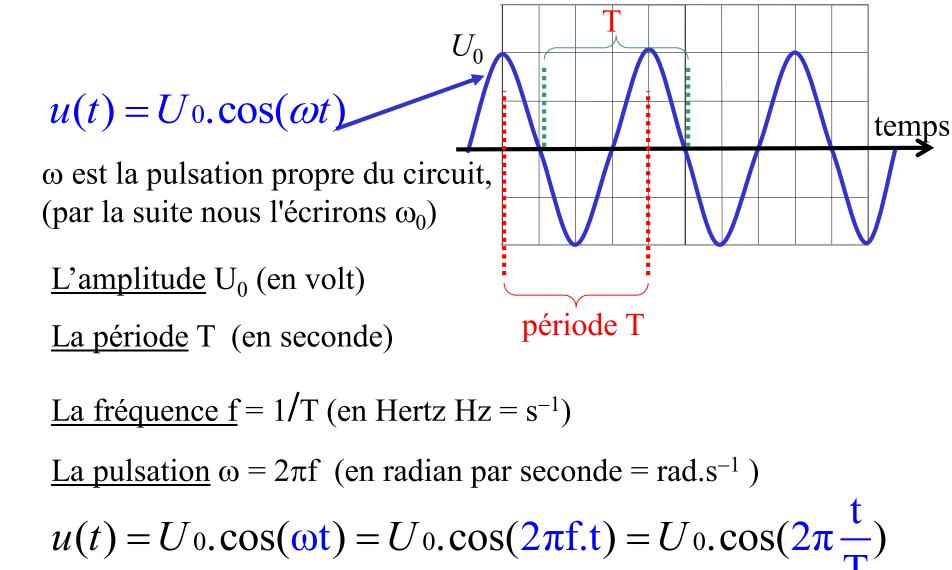
$$u(t) = \frac{U}{C} \cdot \cos(\omega t)$$

$$i(t) = \sqrt{\frac{C}{I}} U \cdot \sin(\omega t)$$



3- Le dipôle LC: Oscillations libres

26



$$\omega = 2\pi f = 2\pi/T$$

#### Energie contenue dans le condensateur à l'instant t :

$$u(t) = U_0.\cos(\omega t)$$

$$W_C = \frac{1}{2}C.u^2 = \frac{1}{2}C.U_0^2.\cos^2(\omega t)$$

Energie contenue dans l'inductance à l'instant t:

$$i(t) = \sqrt{\frac{C}{L}} U \circ .\sin(\omega t)$$

$$W_L = \frac{1}{2}L.i^2 = \frac{1}{2}C.U_0^2.\sin^2(\omega t)$$

#### Energie totale:

$$\sin^2(\omega t) + \cos^2(\omega t) = 1$$

$$W = W_{L} + W_{C} = \frac{1}{2} C.U_{0}^{2}$$

ne dépend pas de t

#### Analogie électrique-mécanique

l'énergie s'échange constamment entre L et C

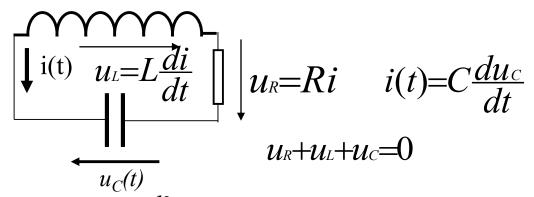
W<sub>C</sub> analogue électrique de l'énergie potentielle (U=diff.de potentiel)

W<sub>L</sub> analogue électrique de l'énergie cinétique (i=N.q.v analogue à vitesse)

(1/2)Li<sup>2</sup> analogue à (1/2)mv<sup>2</sup>

Un circuit oscillant LC et l'analogue électrique d'un pendule mécanique

## 4- Le dipôle RLC



mise en équation

$$uc+LC\frac{d^2uc}{dt^2}+RC\frac{duc}{dt}=0$$

on a vu que 
$$LC\omega^2=1 \Rightarrow \frac{1}{\omega^2} \frac{d^2u_c}{dt^2} + RC\frac{du_c}{dt} + u_c=0$$

$$\frac{d^2u_c}{dt^2} + RC\omega^2 \cdot \frac{du_c}{dt} + \omega^2 u_c = 0$$

on pose 
$$RC\omega^2 = 2\lambda$$

$$\frac{d^2u_c}{dt^2} + 2\lambda \frac{du_c}{dt} + \omega^2 u_c = 0$$
 forme "canonique"

Solutions de cette équation 
$$\frac{d^2u}{dt^2} + 2\lambda \frac{du}{dt} + \omega_0^2 u(t) = 0$$
 équation caractéristique 
$$r^2 + 2\lambda r + \omega_0^2 = 0 \qquad \Delta = 4\left(\lambda^2 - \omega_0^2\right)$$

$$\Delta > 0$$
 régime apériodique  
 $\Delta = 0$  régime critique  
 $\Delta < 0$  régime pseudo-périodique  
= oscillations amorties

$$\Delta > 0 \text{ Régime apériodique} \qquad u = e^{-\lambda t} \left( A e^{-(\sqrt{\lambda^2 - \omega_0^2}).t} + B e^{+(\sqrt{\lambda^2 - \omega_0^2}).t} \right)$$

$$\Delta = 0 \text{ Régime critique} \qquad u = e^{-\lambda t} \left( A t + B \right)$$

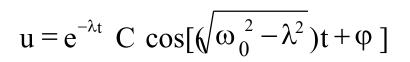
$$\Delta < 0 \text{ Régime pseudo-périodique}$$

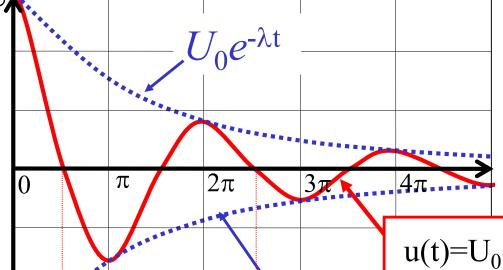
$$= \text{oscillations}$$

$$= \text{oscillations}$$

$$= \text{ou} \quad u = e^{-\lambda t} \left[ A \cos(\sqrt{\omega_0^2 - \lambda^2} \cdot t) + B \sin(\sqrt{\omega_0^2 - \lambda^2} \cdot t) \right]$$

$$= \text{ou} \quad u = e^{-\lambda t} \cdot C \cos(\sqrt{\omega_0^2 - \lambda^2} \cdot t + \varphi)$$





Les conditions initiales permettent de déterminer les constantes C et φ.

#### Par exemple:

à l'instant t=0, C est chargé  $u(0) = U_0$ . on ferme k et le courant commence à passer.

ωt Donc C=U<sub>0</sub> et φ=0

 $u(t)=U_0e^{-\lambda t}\cos\left(\sqrt{\omega_0^2-\lambda^2} t\right)$ 

pseudo-période

$$\sqrt{\omega_0^2 - \lambda^2}$$

 $-U_0e^{-\lambda t}$ 

est la pseudo-pulsation.

 $\lambda$  est le coefficient d'amortissement.