

組員:蔡詳羿(7113056077)

陳信宇 (7113056068)



目次

- 1 簡介
- 2 動機
- 3 目的
- 4 方法

- 5 實驗結果
- 6 成果展示
- 7 結論
- 8 未來展望

簡介

- 本專題使用 YOLO v11 s 深度學習模型,進行印刷電路板(PCB)瑕疵檢測,mAP50 可達 0.995,並且推論速度極快。
- 相較於傳統的自動光學檢查 (AOI) 檢測方法,深度學習方法是由電腦 自動學習瑕疵特徵,不依靠由人定義的模板規則,因此能夠檢測出任 意位置的瑕疵,泛用性高。現代 PCB 製造趨勢朝向多樣小量,並且逐 漸複雜化,深度學習方法更能因應現代生產環境中快速變化的需求。
- 本專題製作了一款簡易的 PCB 瑕疵檢測程式,讓使用者能夠透過網頁 瀏覽器上傳 PCB 圖片,即時獲得瑕疵檢測的結果。

動機 (1/4)

什麼是印刷電路板(PCB)?

- 電子設備的基礎組件
- 負責組織各種電子元件
- 在生活中隨處可見:

。 電子產品:電腦、手機

家用電器:冰箱、電鍋

。 交通工具:飛機、汽車



筆記型電腦內部及主機板

動機 (2/4)

PCB 的製造過程中, 難免會出現瑕疵

- 瑕疵的種類:
 - 。短路、開路、焊點異常等
- 瑕疵的影響:

。 **營運成本上升**:維修、RMA

。 造成安全問題: 導致使用者受傷、引發火災



動機 (3/4)

如何降低瑕疵造成的負面影響?

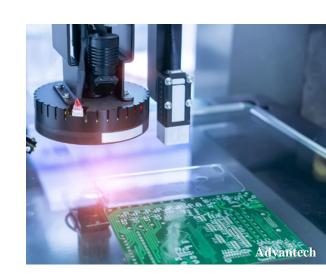
• 在製造過程中進行瑕疵檢測

• 傳統方法:自動光學檢查 (AOI)

。 **原理**:將 PCB 照片與模板進行比對

。優點:自動化且快速,適合大批量檢測

。 **缺點:**依賴於模板規則,靈活性不足



動機 (4/4)

現代 PCB 的製造趨勢:

- 少樣大量 → 多樣小量
- 設計簡單 → 設計複雜

AOI 傳統方法面臨的問題:

- 基於模板規則,難以應對多樣化的 PCB 型式
- 由人定義規則,難以涵蓋所有瑕疵情況

目前需要一種新式的檢測方法,應對現代 PCB 的製造趨勢



目的

使用基於深度學習的物件辨識方法,

進行 PCB 瑕疵檢測,來實現:

- 不依賴模板規則
- 由電腦自動尋找特徵
- 可檢測出任意位置的瑕疵
- 提升檢測工具的泛用性



方法 (1/7)

資料集介紹:

• 名稱: PCB Defect

• 來源與作者:

• PKU-HRI

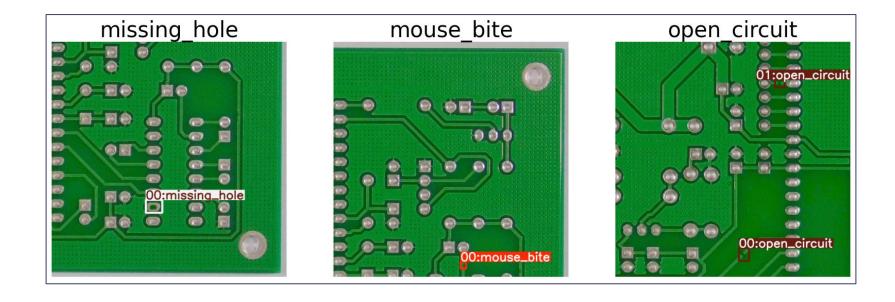
Norbert Elter

• 瑕疵種類:共6種,見右表

瑕疵類別	圖片數量	瑕疵點數量	範例圖片
Missing Hole	1832	3612	00
Mouse Bite	1852	3684	
Open Circuit	1740	3548	- 74
Short	1732	3508	
Spur	1752	3636	
Spurious Copper	1760	3676	
總計	10668	21664	

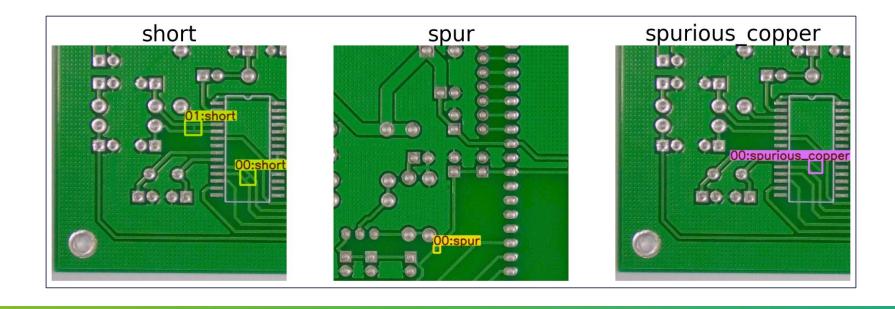
方法 (2/7)

PCB 完整圖:各種瑕疵在 PCB 上



方法 (3/7)

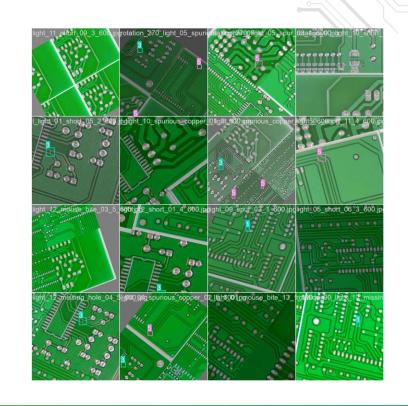
PCB 完整圖:各種瑕疵在 PCB 上



方法 (4/7)

資料增強

- 目的:
 - 。 擴充資料的多樣性
 - 。 提升模型的泛化能力
- 本專題採用的方法:
 - 。 翻轉、旋轉、縮放
 - 。 色調、亮度、飽和度
 - 。 裁剪、遮擋、線性變換



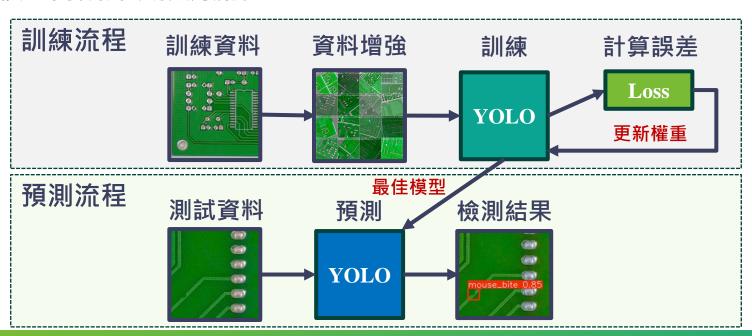
方法 (5/7)

PCB 瑕疵檢測模型:

- 模型:YOLO v11 s
- 優點 (本專題使用此模型的原因):
 - 。 即時性: 採用 Single stage 方法,使模型足夠輕量、推論快
 - 。 **平移不變性:**使用 CNN 取特徵,能偵測出任意位置的物件
 - 。 易於訓練:提供預訓練權重,能夠快速學習下游任務

方法 (6/7)

模型的訓練及預測流程:



方法 (7/7)

實驗環境

• **OS** : Linux Mint 22

• **CPU**: Intel Core i7-10700

• **GPU**: NVIDIA TITAN RTX

• RAM: DDR4 125 GB

訓練參數設定

• Batch size: 64

• **Epoch**: 300

• **Patience**: 10

• **Warm up** : 3

Loss: cls_loss `box_loss (ciou) `dfl_loss

• **Optimizer**: AdamW

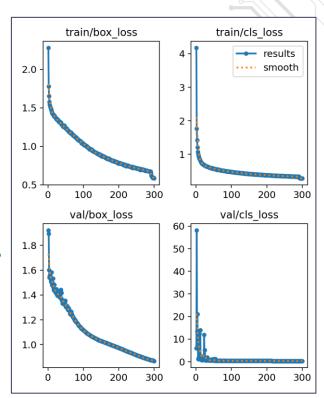
• Learning rate: 0.0001

• **Momentum** : 0.9

實驗結果 (1/16)

分析訓練結果

- 完整訓練 300 Epochs · 耗時 5 小時
- cls_loss 穩定收斂
- box_loss 扔持續下降
 - 。 推測是因為瑕疵點屬於小型物件, 造成收斂較慢。



實驗結果 (2/16)

評估驗證集

• **驗證集**:包含 1066 張圖片、1595 個瑕疵點

• 推論時間: 2.3 ms per image

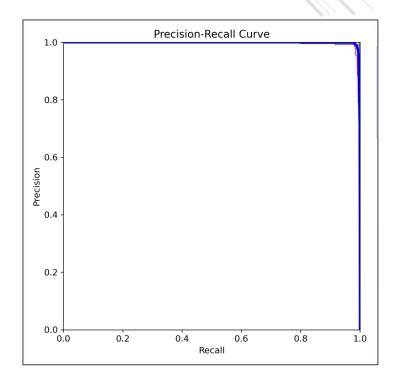
Class	Images	Instances	Box(P	R	mAP50	mAP50-95):
all	1066	1595	0.993	0.995	0.995	0.751
mouse_bite	140	280	0.996	1	0.995	0.768
spur	130	262	0.998	1	0.995	0.755
missing_hole	118	229	0.995	1	0.995	0.76
short	158	327	0.991	0.98	0.994	0.755
open_circuit	135	259	0.999	0.996	0.995	0.708
spurious_copper	121	238	0.979	0.991	0.994	0.763
Speed: 0.2ms preprocess,	1.5ms inf	erence, 0.0ms	s loss, 0.6m	s postprocess	per ima	age

實驗結果 (3/16)

驗證集的 Precision-Recall Curve

• mAP50 : 0.995

mouse_bite 0.995
spur 0.995
missing_hole 0.995
short 0.994
open_circuit 0.995
spurious_copper 0.994
all classes 0.995 mAP@0.5

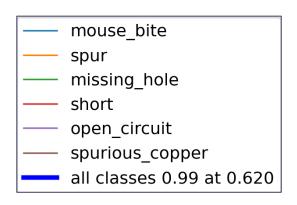


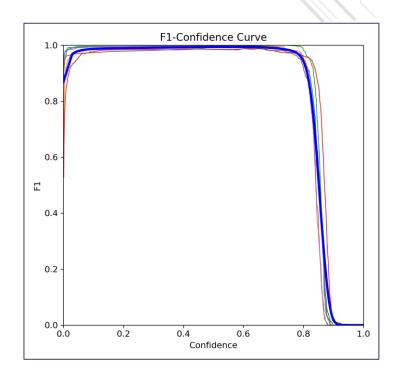
實驗結果 (4/16)

驗證集的 F1-Confidence Curve

• 最佳 Confidence 閾值: 0.62

• **F1 Score**: 0.99





實驗結果 (5/16)

評估測試集

• **測試集**:包含 1068 張圖片、1662 個瑕疵點

• 推論時間: 3.9 ms per image

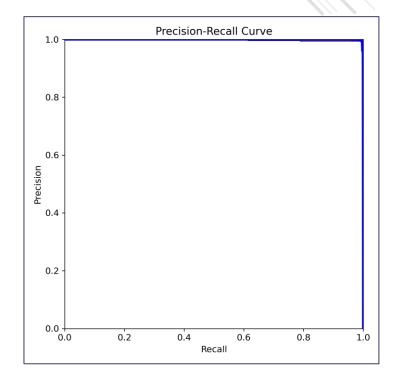
Class	Images	Instances	Box(P	R	mAP50	mAP50-95):
all	1068	1662	0.995	0.996	0.995	0.759
mouse_bite	131	262	0.992	1	0.995	0.767
spur	138	279	0.991	0.996	0.995	0.759
missing_hole	145	283	0.996	1	0.995	0.766
short	142	275	1	0.989	0.995	0.759
open_circuit	128	265	1	0.996	0.995	0.738
spurious_copper	145	298	0.99	0.996	0.993	0.764
Speed: 0.6ms preproces	s, 2.9ms inf	erence, 0.0m	ns loss, 0.	4ms postpro	cess per im	age

實驗結果 (6/16)

測試集的 Precision-Recall Curve

• mAP50 : 0.995

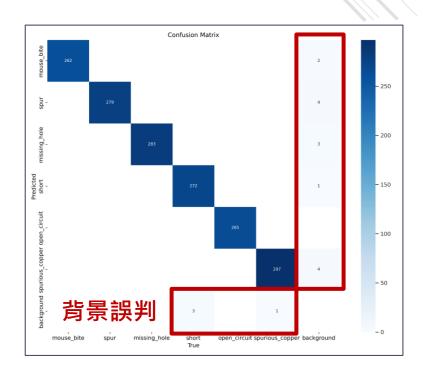
mouse_bite 0.995
spur 0.995
missing_hole 0.995
short 0.995
open_circuit 0.995
spurious_copper 0.993
all classes 0.995 mAP@0.5



實驗結果 (7/16)

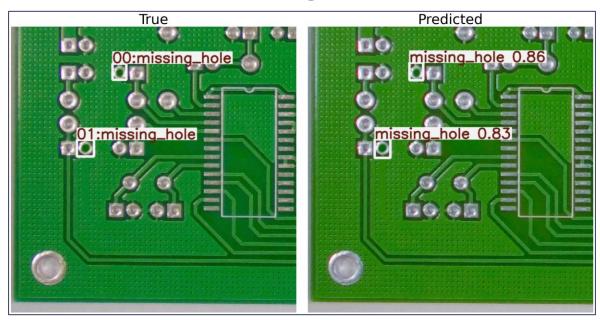
測試集的 Confusion Matrix

- 能正確辨識瑕疵點及類別
- 在背景上(正常電路),發生極少數的誤判



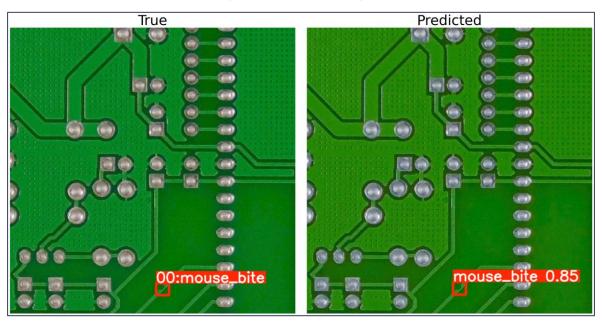
實驗結果 (8/16)

比較真實標籤及預測結果 (missing_hole)



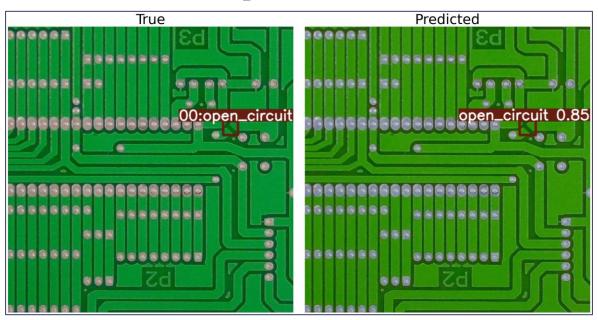
實驗結果 (9/16)

比較真實標籤及預測結果 (mouse_bite)



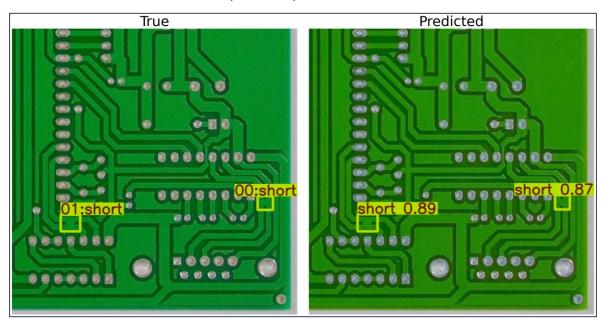
實驗結果 (10/16)

比較真實標籤及預測結果 (open_circuit)



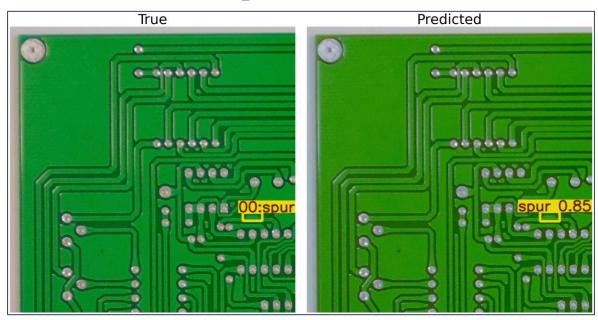
實驗結果 (11/16)

比較真實標籤及預測結果 (short)



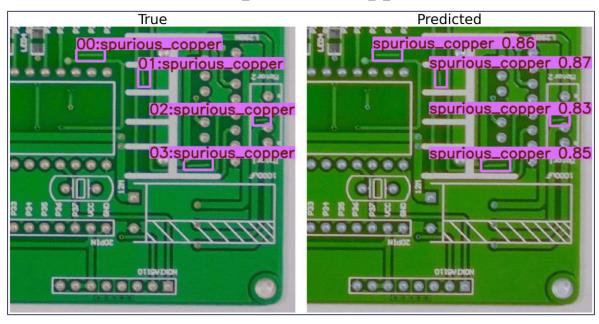
實驗結果 (12/16)

比較真實標籤及預測結果 (spur)



實驗結果 (13/16)

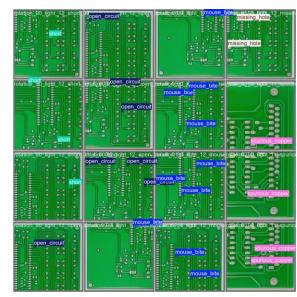
比較真實標籤及預測結果 (spurious_copper)



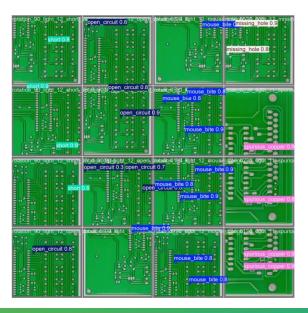
實驗結果 (14/16)

比較真實標籤及預測結果 (Batch 0)

真實標籤



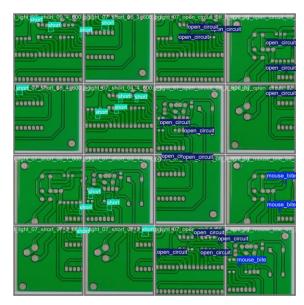
預測結果



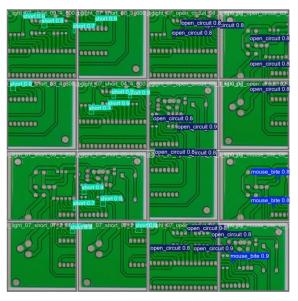
實驗結果 (15/16)

比較真實標籤及預測結果 (Batch 1)

真實標籤



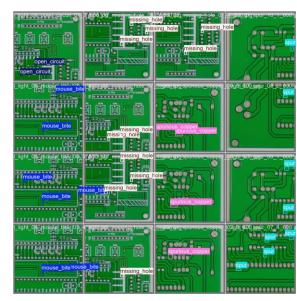
預測結果



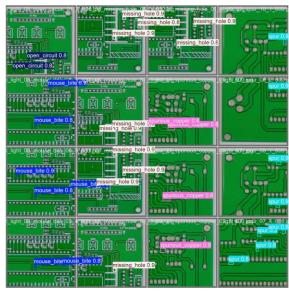
實驗結果 (16/16)

比較真實標籤及預測結果 (Batch 2)

真實標籤



預測結果



成果展示 (1/3)

本專題開發了一款簡易的 PCB 瑕疵檢測程式:

• 功能:透過網頁瀏覽器上傳 PCB 圖片 ·

即時獲得瑕疵檢測結果

• **輸入**: PCB 圖片

• 輸出:

- 。瑕疵點種類與數量統計
- 。 PCB 的瑕疵點標記圖片

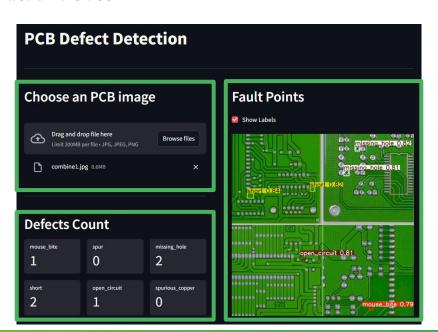


成果展示 (2/3)

• 介面與操作流程介紹:

1. 上傳 PCB 圖片

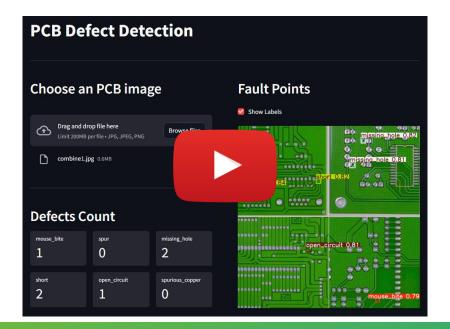
2. 瑕疵點種類 與數量統計



3. PCB 的瑕疵點 標記圖片

成果展示 (3/3)

• 成果展示影片:



結論

- 本專題成功將 YOLO v11 s 模型應用於 PCB 瑕疵檢測,並展現了卓越的準確性與極快的推論速度,mAP50 達到 0.995。
- 本專題使用深度學習方法進行 PCB 瑕疵檢測,具備高度的靈活性和泛用性,突破了傳統方法依賴於模板規則的限制,更能適應現代 PCB 多樣且複雜的趨勢。
- 本專題製作了一款簡易的 PCB 瑕疵檢測程式,讓使用者能夠透過網頁 瀏覽器上傳 PCB 圖片,即時獲得瑕疵檢測的結果,結果包括瑕疵點種 類與數量統計,以及 PCB 的瑕疵點標記圖片。

未來展望

- 新增更多元的 PCB 瑕疵種類
 - 。 本專題的檢測模型能識別 6 種瑕疵,現實中有更多瑕疵種類
- 提升瑕疵點(小物件)定位的準確度
 - 。 針對 box_loss 收斂緩慢的問題,未來可嘗試**收集高解析度的 PCB** 瑕疵圖片或提高瑕疵標記的精度來解決
- 更準確地分辨背景(正常電路)與瑕疵點
 - 。 目前有極少數的背景(正常電路)被誤判為瑕疵點,未來可嘗試 更精細地調整模型超參數或修改模型架構來解決



報告結束

謝謝

