## 一。如何实现随机访问

数组是一种线性的数据结构,它有一组连续的内存空间,来存储一组相同类型的数据。

线性表,线性表的数据最多只有前和后两个方向。链表,队列,栈也是线性结构

非线性结构, 如二叉树, 堆, 图

连续的内存和相同类型的数据,使得它可以支持**随机访问,**但是删除和插入,非常低效, 需要大量数据搬移工作

内存首地址为 base\_address=1000

寻址公式为: a[i]\_address =base\_address + i \*data\_type\_size data\_type\_size 为 4 个字节

## 二。低效的插入和删除

假设数组长度为 n,现在插入数据到数组第 k 个位置,最坏的时间复杂度是 O(n),平均情况时间复杂度是(1+2+...n)/n=O(n)。

假如数据中的数据没有规律,讲某个数组第 k 个位置的数据搬到数据最后,把新元素直接放入到第

k个位置。

### 删除操作

数组 a[10] 中存储了 8 个元素: a, b, c, d, e, f, g, h。现在,我们要依次删除 a, b, c 三个元素。

为了避免 d, e, f, g, h 这几个数据会被搬移三次,我们可以先记录下已经删除的数据。每次的删除操作并不是真正地搬移当数组没有更多空间存储数据时,我们再触发执行一次真正的删除操作,这样就大大减少了删除操作导致的数据搬移。

# 三。警惕数组的访问越界问题

```
int main(int argc, char* argv[]){
int i = 0;
int arr[3] = {0};
for(; i<=3; i++){
    arr[i] = 0;
    printf("hello world\n");
}
return 0;</pre>
```

}

会无限打印"hello world"

数组大小为 3, a[0], a[1], a[2], 而我们的代码因为书写错误,导致 for 循环的结束条件错写为了 i<=3 而非 i<3, 所以当 i=3 时,数组 a[3] 访问越界。在 C 语言中,只要不是访问受限的内存,所有的内存空间都是可以自由访问的,根据我们前面讲的数组寻址公式,a[3] 也会被定位到某块不属于数组的内存地址上,而这个地址正好是存储变量 i 的内存地址,那么 a[3]=0 就相当于 i=0,所以就会导致代码无限循环。

## 四。容器能否完全替代数组?

1.Java ArrayList 无法存储基本类型,比如 int、long,需要封装为 Integer、Long 类,而 Autoboxing、Unboxing 则有一定的性能消耗,所以如果特别关注性能,或者希望使用基本 类型,就可以选用数组。

- 2. 如果数据大小事先已知,并且对数据的操作非常简单,用不到 ArrayList 提供的大部分方法,也可以直接使用数组。
- 3. 还有一个是我个人的喜好,当要表示多维数组时,用数组往往会更加直观。比如 Object[][] array; 而用容器的话则需要这样定义: ArrayList<ArrayList> array。

### 为什么数组初始下标是0

从数组存储的内存模型上来看,"下标"最确切的定义应该是"偏移(offset)"。前面也讲到,如果用 a 来表示数组的首地址,a[0] 就是偏移为 0 的位置,也就是首地址,a[k] 就表示偏移 k 个 type size 的位置,所以计算 a[k] 的内存地址只需要用这个公式:

a[k]\_address = base\_address + (k)\*type\_size

但是,如果数组从 1 开始计数,那我们计算数组元素 a[k]的内存地址就会变为:

a[k] address = base address + (k-1)\*type size

对比两个公式,我们不难发现,从 1 开始编号,每次随机访问数组元素都多了一次减法运算,对于 CPU 来说,就是多了一次减法指令。

#### 课后题:

JVM 标记清除算法:

大多数主流虚拟机采用可达性分析算法来判断对象是否存活,在标记阶段,会遍历所有 GC ROOTS 可达的对象标记为存活。只有当标记工作完成后,清理工作才会开始。

不足: 1.效率问题。标记和清理效率都不高,但是当知道只有少量垃圾产生时会很高效。2. 空间问题。会产生不连续的内存空间碎片。

二维数组内存寻址:

对于 m\*n 的数组,a[i][j](i<m,j<n)的地址为: address = base\_address + (i\*n+j)\* type\_size