从头构建循环神经网络RNN的向前传播(rnn in pure python)

原创 思秀 sigua心底的小声音 2020-03-19

收录于话题

#深度学习

4个

预测点击上方蓝字,关注公众号 ₹

明日の朝には

Humbert Humbert - 11のみじかい话



小声音

受我一个高中童鞋音乐博客的启发,我在这篇开始在里面加一些我喜欢/珍藏的音乐,看完一篇文章大概就是几分钟的时间,正好和听完音乐时间相重合,希望大家能拉到最后看完。(能留言反馈我会感激不尽的)(笔芯 ❤

前言

目录:

- 向量表示以及它的维度
- rnn cell
- rnn 向前传播

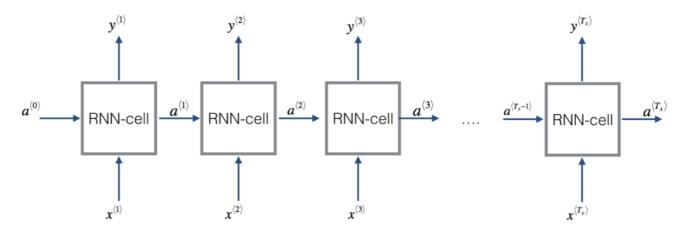
重点关注:

- 如何把数据向量化的,它们的维度是怎么来的
- 一共其实就是两步: 单个单元的rnn计算, 拉通来的rnn计算

在看本文前,可以先看看这篇文章回忆一下:

吴恩达deepLearning.ai循环神经网络RNN学习笔记(理论篇)

我们将实现以下结构的RNN,在这个例子中 Tx = Ty。



向量表示以及它的维度

Input with nx number of units

- 对单个输入样本, x(i) 是一维输入向量。
- 用语言来举个例子,将具有5k个单词词汇量的语言用one-hot编码成具有5k个单位的向量,所以 x(i) 的维度是 (5000,)。
- 我们将用符号 nx 表示单个训练样本的单位数。

Batches of size m

- 如果我们取小批量(mini-batches),每个批次有20个训练样本。
- 为了受益于向量化, 我们将20个样本 x(i) 变成一个2维数组(矩阵)。
- 比如一个维度是(5000, 20)的向量。
- 我们用m来表示训练样本的数量。
- 所以小批量训练数据的维度是 (nx, m)。

Time steps of size Tx

- 循环神经网络有多个时间步骤, 我们用t来表示。
- 我们将看到训练样本 x(i) 将经历多个时间步骤 Tx, 比如如果有10个时间步骤, 那么 Tx = 10。

3D Tensor of shape (nx, m, Tx)

• 输入x就是用维度是 (nx, m, Tx) 的三维张量来表示。

Taking a 2D slice for each time step:

- 每一个时间步骤, 我们用小批量训练样本(不是单个的训练样本)。
- 所以针对每个时间步骤t, 我们用维度是 (nx, m)的2维切片。
- 我们把它表示成xt。

隐藏状态a的维度

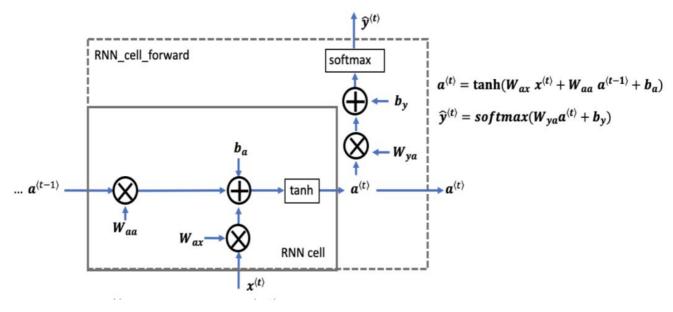
- a的定义: 从一个时间步骤到另一个时间步骤的激活值 at, 我们把它叫做隐藏状态。
- 同输入张量 x 一样, 对于单个训练样本的隐藏状态, 它的向量长度是na。
- 如果我们是包含了m个训练样本的小批量数据,那么小批量维度是 (na, m)。
- 如果我们把时间步加进去,那么隐藏状态的维度就是 (na, m, Tx)。
- 我们将用索引t来遍历时间步,每次操作是从3维张量切片成的2维向量。
- 我们用at来表示2维的切片,它的维度是 (na, m)。

预测值y^的维度

- 同输入x和隐藏状态一样, y^是一个维度是 (ny, m, Ty) 的3维张量。
 - ny: 代表预测值的单位数。
 - m: 小批次训练的样本数量。
 - Ty: 预测的时间数。
- 比如单个时间步 t, 2维的切片 y^ 的维度是 (ny, m)。

RNN cell

我们的第一个任务就是执行单个时间步骤的计算, 计算如下图。



输入是a^<t-1>, xt,输出是at, yt^。以下的代码其实就是把上面的公式代码化,总的步骤分成4步:

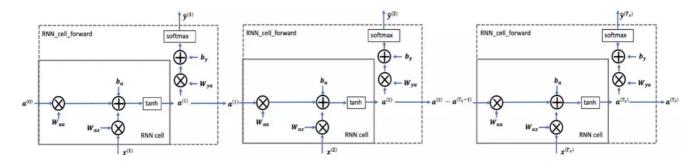
- 1. 取出参数。
- 2. 计算at。
- 3. 计算yt^。
- 4. 返回输出的at, yt^, 还要存储一些值缓存起来。

```
by -- Bias relating the hidden-state to the output,
     Returns:
     a_next -- next hidden state, of shape (n_a, m)
     yt_pred -- prediction at timestep "t", numpy array of shape (n_y, m)
     cache -- tuple of values needed for the backward pass, contains (a next
     # 取计算的参数
     Wax = parameters["Wax"]
    Waa = parameters["Waa"]
     Wya = parameters["Wya"]
     ba = parameters["ba"]
     by = parameters["by"]
     # 用公式计算下一个单元的激活值
     a_next = np.tanh(np.dot(Waa, a_prev) + np.dot(Wax, xt) + ba)
     # 计算当前cell的输出
    yt_pred = softmax(np.dot(Wya, a_next) + by)
    # 用于向后传播的缓存值
     cache = (a_next, a_prev, xt, parameters)
     return a_next, yt_pred, cache
def softmax(x):
    """Compute the softmax of vector x."""
```

```
def softmax(x):
    """Compute the softmax of vector x."""
    exp_x = np.exp(x)
    softmax_x = exp_x / np.sum(exp_x)
    return softmax_x
```

RNN向前传播

- 一个循环神经网络就是不断的重复你上面创建的rnn 单元。
 - 如果你的输入数据序列是10个时间步,那么你就要重复你的rnn cell 10次。
- 在每个时间步中, 每个单元将用2个输入:
 - a<t-1>: 前一个单元的隐藏状态。
 - xt: 当前时间步的输入数据。
- 每个时间步有两个输出:
 - 一个隐藏状态at
 - 一个测值y^⟨t⟩
- 权重和偏差 (Waa,ba,Wax,bx) 将在每个时间步中循环使用,它们保存在"parameters"的变量中。



```
def rnn_forward(x, a0, parameters):
   Implement the forward propagation of the recurrent neural network descr
   Arguments:
   x -- Input data for every time-step, of shape (n_x, m, T_x).
   a0 -- Initial hidden state, of shape (n_a, m)
   parameters -- python dictionary containing:
                       Waa -- Weight matrix multiplying the hidden state,
                       Wax -- Weight matrix multiplying the input, numpy a
                       Wya -- Weight matrix relating the hidden-state to t
                       ba -- Bias numpy array of shape (n_a, 1)
                       by -- Bias relating the hidden-state to the output,
   Returns:
   a -- Hidden states for every time-step, numpy array of shape (n_a, m, T
   y_pred -- Predictions for every time-step, numpy array of shape (n_y, m
   caches -- tuple of values needed for the backward pass, contains (list
   # 用于存储所有cache的列表,初始化它
   caches = []
   # 取一些纬度值,用于后面初始化变量
   n_x, m, T_x = x.shape
   n_y, n_a = parameters["Wya"].shape
   # 初始化 a 和 y_pred
   a = np.zeros((n_a, m, T_x))
   y_pred = np.zeros((n_y, m, T_x))
```

```
# 初始化 a_next
a next = a0
# loop over all time-steps of the input 'x'
for t in range(T_x):
   # Update next hidden state, compute the prediction, get the cache
   xt = x[:,:,t] # 通过切片的方式从输入变量x中取出当前t时间步的输入xt
   a_next, yt_pred, cache = rnn_cell_forward(xt, a_next, parameters)
   # 保存当前单元计算的a next值
   a[:,:,t] = a_next
   # 保存当前单元的预测值y
   y_pred[:,:,t] = yt_pred
   # 添加每个单元的缓存值
   caches.append(cache)
# store values needed for backward propagation in cache
caches = (caches, x)
return a, y_pred, caches
```

恭喜你(*^▽^*) → 到这里你已经能够从0到1的构建循环神经网络的向前传播过程。

在现代深度学习框架中,您仅需实现前向传递,而框架将处理后向传递,因此大多数深度学习工程师无需理会后向传递的细节。我就不写向后传播了。

原创文章, 欢迎转载, 转载请在公众号菜单栏查看【联系我】。