

## 1 Chmura rozproszonych danych

### 1.1 Model

Dane są następujące parametry:

- $T_j$  - wektor zawierający czasy potrzebne na przeszukanie  $j$ -tego serwera.
- $q_{ij}$  - macierz zawierająca informację o tym, które cechy  $i$  zawiera  $j$ -ty serwer (1 - obecność informacji, 0 - brak informacji).
- $k$  - ilość serwerów (wnioskowana na podstawie wektora  $T_j$ )
- $n$  - ilość cech (wnioskowana na podstawie wektora  $q_{ij}$ )

#### 1.1.1 Zmienne decyzyjne

Zmienną decyzyjną jest wektor  $x$  o długości  $k$  odpowiadającej liczności serwerów. Wektor decyduje czy w ostatecznym przeszukiwaniu uwzględniany jest  $j$ -ty serwer ( $x_j = 1$ ) czy nie ( $x_j = 0$ ).

#### 1.1.2 Ograniczenia

Przynajmniej jeden wybrany serwer  $j$  zawiera dostęp do cechy  $i$ -tej

$$\forall_{i \in [n]} \left( \sum_{j=1}^k x_j \cdot q_{ij} \geq 1 \right)$$

#### 1.1.3 Funkcja kosztu

Dążymy do minimalizowania czasów dostępu do wszystkich serwerów tak aby odczytać wszystkie cechy. Koszt opisuje następująca funkcja

$$f(T, x) = \min \sum_{j=1}^k T_j \cdot x_j$$

## 1.2 Przykładowe dane

Dla następujących danych:

- $T = [1, 2, 5, 5]$

$$\bullet q = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

solver GLPK znalazł następujące rozwiązanie o koszcie  $f(T, x) = 6$

$$x = [1, 0, 0, 1]$$

## 2 Biblioteka podprogramów

### 2.1 Model

Dane są następujące parametry, znajdź optymalny zestaw podprogramów  $P_{ij}$  rozwiązujący program  $P$  składający się z funkcji  $I$  minimalizując czas przy jednoczesnym ograniczeniu pamięci:

- $m$  - ilość funkcji
- $n$  - ilość podprogramów
- $M$  - górne ograniczenie pamięci programu  $P$
- $P_{ij}$  - biblioteka  $j$ -tych podprogramów obliczających  $i$ -tą funkcję,  $i \in [m], j \in [n]$
- $r_{ij}$  - pamięć zużywana przez podprogram  $P_{ij}$
- $t_{ij}$  - czas wykonania podprogramu  $P_{ij}$
- $I \subseteq \{1, \dots, m\}$  - funkcje składające się na program  $P$

#### 2.1.1 Zmienne decyzyjne

Zmienną decyzyjną jest macierz  $x$  o wymiarach  $m \times n$  przechowującą informację o wykorzystanych podprogramach w celu wykonania programu  $P$ . Mianowicie  $x_{ij} = 1$  oznacza wykorzystanie podprogramu  $P_{ij}$  do obliczenia  $i$ -tej funkcji, oraz  $x_{ij} = 0$  w p.p.

#### 2.1.2 Ograniczenia

- Uwzględniaj tylko zlecone funkcje, jeden podprogram na funkcję

$$\forall i \in I \sum_{j=1}^n x_{ij} = 1$$

- Nie wykorzystaj więcej pamięci niż  $M$  podczas całej pracy programu  $P$

$$\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n x_{ij} \cdot r_{ij} \leq M$$

### 2.1.3 Funkcja kosztu

Minimalizujemy czas pracy programu  $P$

$$f(t, x) = \min \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n x_{ij} \cdot t_{ij}$$

## 2.2 Przykładowe dane

Dla parametrów

- $m = 3$
- $n = 4$
- $M = 10$
- $I = [1, 3]$

wygenerowano bibliotekę funkcji  $P_{ij}$  w następujący sposób

$$r_{ij} = i \cdot j, \quad t_{ij} = \left\lfloor \frac{100}{r_{ij}} \right\rfloor$$

solver GLPK znalazł następujące rozwiązanie o koszcie (czasie)  $f(T, x) = 41$

$$x = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

## 3 Gantt

### 3.1 Model

- $m$  - ilość zadań
- $n$  - ilość procesorów
- $d_{ij}$  - macierz  $m \times n$  zawierająca czasy wykonania  $i$ -tego zadania na  $j$ -tym procesorze,  $i \in [m], j \in [n]$

#### 3.1.1 Zmienne decyzyjne

Zdefiniowano następujące zmienne decyzyjne

- macierz  $t$  o wymiarach  $m \times n$  przechowująca czasy rozpoczęcia  $i$ -tego zadania na  $j$ -tym procesorze.
- $C_{\max}$  - czas zakończenia wszystkich zadań (w szczególności ostatniego zadania na trzecim procesorze)
- $x_{ijk}$  - pomocnicza zmienna określająca kolejność wykonywanych zadań,  $i \in [n], j, k \in [m]$

### 3.1.2 Ograniczenia

1. moment rozpoczęcia  $i$ -tego zadania na  $j + 1$ -tym procesorze może zacząć się dopiero gdy  $i$ -te zadanie skończy się na  $j$ -tej

$$\forall_{i \in [m], j \in [n], i < n} t_{i,j+1} \geq t_{ij} + d_{ij}$$

2. tylko jedno zadanie wykonywane jest w danym momencie na  $j$ -tym procesorze ( $B$  oznacza bardzo dużą liczbę, pełniącą funkcję strażnika)

$$t_{ij} - t_{kj} + B \cdot x_{ijk} \geq d_{kj}$$

$$t_{kj} - t_{ij} + B \cdot (1 - x_{ijk}) \geq d_{ij}$$

3.  $C_{\max}$  jest ostatnim wykonanym zadaniem na trzecim procesorze

$$t_{in} + d_{in} \leq C_{\max}$$

### 3.1.3 Funkcja kosztu

Minimalizujemy  $C_{\max}$

$$C_{\max} = C_{\pi(n)} \longrightarrow \min$$

dla pewnej permutacji zadań  $\pi$ , gdzie  $\pi(n)$  oznacza ostatnie w kolejności wykonywania zadanie.

## 3.2 Przykładowe dane

- $a$  - czas trwania zadań na procesorze 1
- $b$  - czas trwania zadań na procesorze 2
- $c$  - czas trwania zadań na procesorze 3

$$a = [3, 9, 9, 4, 6, 6, 7], \quad b = [3, 3, 8, 8, 10, 3, 10], \quad c = [2, 8, 5, 4, 3, 1, 3]$$

$$d = [abc]$$

otrzymujemy wynik (czasy rozpoczęcia zadań), w danej kolumnie, ułożone zostały spersonalizowane czasy rozpoczęcia zadań. Aby otrzymać permutację etykiet, należy posortować czasy w kolumnie i odczytać kolejność zadań

$$t = \begin{pmatrix} 41 & 44 & 48 \\ 17 & 32 & 35 \\ 26 & 35 & 43 \\ 0 & 4 & 12 \\ 11 & 22 & 32 \\ 35 & 47 & 50 \\ 4 & 12 & 29 \end{pmatrix}$$

gdy posortujemy pierwszą (dowolną) kolumnę rosnąco otrzymamy następującą permutację zadań  $Z = [4, 7, 5, 2, 3, 6, 1]$  w której  $C_{\max} = 51$