

# Sprawozdanie z Aplikacji do Przetwarzania Obrazów

Urszula Szczęsna, Kornel Tłaczała

28 marca 2025

## Spis treści

<b>1</b>	<b>Opis aplikacji</b>	<b>2</b>
1.1	Implementacja . . . . .	2
<b>2</b>	<b>Opis metod</b>	<b>3</b>
2.1	Operacje na pikselach . . . . .	3
2.1.1	Korekta ekspozycji . . . . .	3
2.1.2	Korekta jasności . . . . .	3
2.1.3	Regulacja kontrastu . . . . .	3
2.1.4	Przekształcenie gamma . . . . .	3
2.1.5	Konwersja do skali szarości . . . . .	4
2.1.6	Negatyw obrazu . . . . .	4
2.1.7	Binaryzacja . . . . .	4
2.2	Filtry . . . . .	4
2.2.1	Filtr gaussowski . . . . .	4
2.2.2	Filtr uśredniający . . . . .	5
2.2.3	Filtr wyodrębniający . . . . .	5
2.3	Wykrywanie krawędzi . . . . .	5
2.3.1	Krzyż Roberta . . . . .	6
2.3.2	Operator Sobela . . . . .	6
2.4	Tworzenie projekcji oraz histogramów obrazu . . . . .	6
2.4.1	Histogram obrazu . . . . .	6
2.4.2	Projekcja . . . . .	6
<b>3</b>	<b>Prezentacja wyników działania</b>	<b>7</b>
3.1	Ekspozycja . . . . .	7
3.2	Jasność . . . . .	8
3.3	Kontrast . . . . .	8
3.4	Gamma . . . . .	9
3.5	Skala szarości . . . . .	9
3.6	Negatyw . . . . .	10
3.7	Binaryzacja . . . . .	10
3.8	Filtry . . . . .	11
3.9	Wykrywanie krawędzi . . . . .	12

# 1 Opis aplikacji

Aplikacja jest interaktywnym narzędziem do przetwarzania obrazów oraz manipulacji, zaimplementowanym w języku Python. Główne biblioteki użyte w projekcie to:

- `numpy` – do obliczeń numerycznych, w tym operacji na macierzach reprezentujących obrazy.
- `PIL (Pillow)` – do wczytywania, przetwarzania i zapisywania obrazów w różnych formatach.
- `matplotlib` – do wizualizacji danych, w tym generowania histogramów oraz projekcji obrazu.
- `streamlit` – do budowy interaktywnego interfejsu użytkownika, umożliwiające łatwe przeprowadzenie operacji na obrazach oraz ich wizualizację w aplikacji webowej.

Aplikacja umożliwia użytkownikowi wykonywanie różnych operacji na obrazach, takich jak:

## 1. Operacje na pikselach

- korekta jasności
- korekta ekspozycji (exposure)
- korekta kontrastu
- przekształcenie gamma
- konwersja do odcieni szarości
- negatyw
- binaryzacja

## 2. Nakładanie filtrów graficznych

- Gaussa
- uśredniający
- wyostrzający

## 3. Wykrywanie krawędzi

- Krzyż Robertsa
- Operator Sobela

## 4. Tworzenie projekcji oraz histogramów obrazu

Dzięki interaktywnemu interfejsowi użytkownik może w łatwy sposób eksplorować różne metody przetwarzania obrazów i dostosowywać parametry filtrów do własnych potrzeb. Dodatkowo została zaimplementowana możliwość zapisania przetworzonego obrazu za pomocą przycisku.

## 1.1 Implementacja

Aplikacja przetwarza obrazy metodą kaskadową. Każdy rodzaj operacji który można wykonać jest reprezentowany przez procesor odpowiedniej klasy, który przy pomocy metody `process()` dokonuje przekształcenia obrazu. Wszystkie procesory zapisują ostatnio wyliczony obraz w swojego rodzaju pamięci cache i są opakowane w obiekt klasy `ProcessorFlow`. Takie rozwiązanie pozwala na powtórne wykorzystanie wcześniej zapamiętanych wyników i nie powoduje konieczności wyliczania wszystkiego od początku.

W celu szybszego działania aplikacji dla dużych obrazów, została zaimplementowana również możliwość zmniejszenia rozdzielczości obrazu do zadanej maksymalnej wartości.



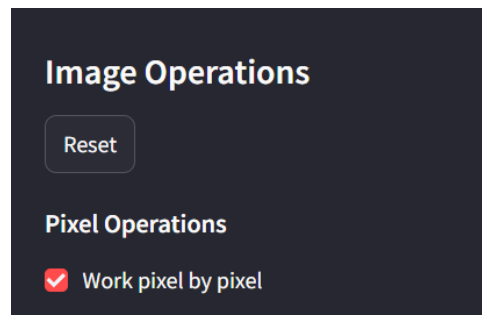
Rysunek 1: Zmiana rozdzielczości przetwarzanego obrazu

## 2 Opis metod

### 2.1 Operacje na pikselach

Dla każdej z poniższych operacji na pikselach zostały zaimplementowane dwie metody obliczeń:

1. Pikselowa iteracja – operacje wykonywane na poziomie jednego piksela w obrazie, z uwzględnieniem poszczególnych kanałów kolorystycznych.
2. Operacje macierzowe – przetwarzanie całego obrazu jednocześnie przy użyciu operacji na macierzach.



Rysunek 2: Możliwość wyboru pomiędzy metodami macierzową i pikselową.

#### 2.1.1 Korekta ekspozycji

Procesor `ExposureProcessor` zmienia jasność obrazu poprzez przemnożenie wartości pikseli przez zadany przez użytkownika współczynnik. Wartości pikseli są następnie ograniczane do zakresu  $[0, 255]$  (przy użyciu funkcji `clip` z pakietu `numpy`).

$$I_{\text{exposure}}(x, y) = \text{clip}(I(x, y) \times \text{factor}, 0, 255)$$

#### 2.1.2 Korekta jasności

Procesor `BrightnessProcessor` zmienia jasność obrazu poprzez dodanie do każdego piksela wartości zadanej przez użytkownika. Wartości pikseli są następnie ograniczane do zakresu  $[0, 255]$  (przy użyciu funkcji `clip` z pakietu `numpy`).

$$I_{\text{brightened}}(x, y) = \text{clip}(I(x, y) + \text{factor}, 0, 255)$$

#### 2.1.3 Regulacja kontrastu

Procesor `ContrastProcessor` dostosowuje kontrast obrazu poprzez przesunięcie wartości pikseli wokół średniej wartości obrazu, a następnie ich skalowanie przez zadany przez użytkownika współczynnik. Następnie wartości pikseli są ograniczane do zakresu  $[0, 255]$ .

$$I_{\text{contrast}}(x, y) = \text{clip}((I(x, y) - \mu) \times \text{factor} + \mu, 0, 255)$$

gdzie  $\mu$  to średnia wartość pikseli w obrazie.

#### 2.1.4 Przekształcenie gamma

Procesor `GammaProcessor` wykonuje przekształcenie jasności i kontrastu obrazu poprzez operację nieliniową. Przekształcenie to stosuje funkcję potęgową do wartości intensywności pikseli, co pozwala na ich modyfikację w sposób lepiej odpowiadający percepcji ludzkiego oka.

$$I_{\text{gamma}}(x, y) = 255 \times \left( \frac{I(x, y)}{255} \right)^{\text{factor}}$$

gdzie:

- $I(x, y)$  – wartość piksela w obrazie wejściowym,
- $I_{\text{gamma}}(x, y)$  – skorygowana wartość piksela po przekształceniu gamma,
- `factor` – parametr gamma określający siłę korekcji.

Przekształcenie gamma pozwala na kontrolowanie rozkładu jasności w obrazie:

- Jeśli  $\text{factor} > 1$ , obraz staje się ciemniejszy – redukowane są wartości jasnych pikseli, co uwydatnia detale w jasnych obszarach.
- Jeśli  $\text{factor} < 1$ , obraz staje się jaśniejszy – wzmacniane są wartości ciemnych pikseli, co poprawia widoczność detali w cieniach.
- Jeśli  $\text{factor} = 1$ , obraz pozostaje bez zmian.

### 2.1.5 Konwersja do skali szarości

Procesor `GrayscaleProcessor` konwertuje obraz kolorowy na obraz w odcieniach szarości, wykorzystując standardowe współczynniki dla kanałów R, G i B:

$$I_{\text{gray}} = 0.2989 \cdot R + 0.5870 \cdot G + 0.1140 \cdot B$$

### 2.1.6 Negatyw obrazu

Procesor `NegativeProcessor` wykonuje inwersję kolorów obrazu, tworząc jego negatyw czyli odwrotność pierwotnego obrazu. Działa to poprzez odjęcie wartości każdego piksela od 255. Funkcja zwraca nowy obraz z negatywem.

$$I_{\text{negative}}(x, y) = 255 - I(x, y)$$

gdzie  $I(x, y)$  to wartość piksela w obrazie wejściowym.

### 2.1.7 Binarizacja

Procesor `BinarizationProcessor` przekształca obraz do postaci binarnej, przypisując wartość 0 dla pikseli mniejszych niż próg i wartość 255 dla pikseli większych lub równych progowi.

$$I_{\text{binary}}(x, y) = \begin{cases} 0 & \text{jeśli } I(x, y) < \text{threshold} \\ 255 & \text{w przeciwnym razie} \end{cases}$$

## 2.2 Filtry

Filtry są stosowane do wygładzania lub wyostrażania obrazu. Użytkownik ma możliwość wyboru jednego z 3 filtrów dostępnych w aplikacji:

### 2.2.1 Filtr gaussowski

Procesor `GaussianFilterProcessor` wykonuje filtrację za pomocą jądra gaussowskiego. Jest to realizowane jako splot obrazu  $I(x, y)$  z jądrem gaussowskim  $G(x, y)$ , czyli:

$$I_{\text{gaussian}}(x, y) = \sum_{i=-k}^k \sum_{j=-k}^k G(i, j) \cdot I(x + i, y + j)$$

gdzie:

- $I(x, y)$  – oryginalny obraz
- $G(x, y)$  – jądro filtru Gaussowskiego
- $k = \frac{\text{size}-1}{2}$  – połowa rozmiaru okna filtra

Jądro jest generowane na podstawie rozmiaru filtra i standardowego odchylenia  $\sigma$ . Jądro jest zdefiniowane wzorem:

$$G(x, y) = \frac{1}{2\pi\sigma^2} \exp\left(-\frac{x^2 + y^2}{2\sigma^2}\right)$$

Dodatkowo wagi jądra są normalizowane do 1, aby zachować jasność obrazu.

W przypadku obrazów kolorowych dla każdego z kanałów RGB splot jest dokonywany oddzielnie.

### 2.2.2 Filtr uśredniający

Procesor `MeanFilterProcessor` wykonuje filtrację średnią, w której każdy piksel jest zastępowany średnią wartością pikseli w jego otoczeniu. Przy pomocy suwaka `size` użytkownik wybiera wielkość 'okna', wewnątrz którego piksele będą zastępowane średnią. Im większy rozmiar okna, tym bardziej wygładzony obraz.

$$I_{meanfilter}(x, y) = \frac{1}{N} \sum_{i=-k}^k \sum_{j=-k}^k I(x+i, y+j)$$

gdzie:

- $I(x, y)$  to oryginalny obraz
- $k = \frac{size-1}{2}$  to połowa rozmiaru okna
- $N = (2k+1)^2$  to liczba pikseli w oknie filtra
- $(i, j)$  to przesunięcie względem środka okna
- $(x, y)$  to współrzędne piksela

Dla obrazu kolorowego filtr uśredniający działa niezależnie na każdym kanale RGB.

### 2.2.3 Filtr wyostrzający

Procesor `SharpeningFilterProcessor` stosuje filtr wyostrzający, który wykorzystuje odpowiednią macierz splotu w celu wyostrenia krawędzi obrazu. Użytkownik ma do wyboru możliwość skorzystania z jednej z 2 rodzajów macierzy. Po lewej stronie macierz wyostrania regularnego, po prawej stronie macierz wyostrania silnego. Macierze przedstawione zostały dla `size = 3` oraz  $\sigma = 1$ , natomiast mogą zostać wyliczone również dla innych wartości parametrów

$$K = \begin{bmatrix} 0 & -\sigma & 0 \\ -\sigma & 4\sigma + 1 & -\sigma \\ 0 & -\sigma & 0 \end{bmatrix} \qquad K = \begin{bmatrix} -\sigma & -\sigma & -\sigma \\ -\sigma & 8\sigma + 1 & -\sigma \\ -\sigma & -\sigma & -\sigma \end{bmatrix}$$

Operacja ta może być zapisana jako:

$$I_{sharpened}(x, y) = \sum_{i=-k}^k \sum_{j=-k}^k K(i, j) \cdot I(x+i, y+j)$$

gdzie:

- $I(x, y)$  – oryginalny obraz,
- $K(i, j)$  – jądro konwolucyjne (w tym przypadku filtr wyostrzający),
- $k = \frac{size-1}{2}$  – połowa rozmiaru okna filtra,
- $(x, y)$  – współrzędne piksela obrazu,
- $(i, j)$  – przesunięcie względem środka okna.

## 2.3 Wykrywanie krawędzi

Krawędzie wykrywane są poprzez analizę zmian jasności obrazu. W zależności od wybranej metody wykorzystuje się odpowiednie macierze, które po wykonaniu splotu z obrazem zwracają mapę gradientu horyzontalnego  $G_x$  oraz wertykalnego  $G_y$ . Natępnie te mapy są na siebie nakładane. W tym celu obliczone zostają wartości:

$$G = \sqrt{G_x^2 + G_y^2}$$

Po normalizacji, mogą one zostać zamienione na macierz obrazu krawędzi w skali szarości. Można też zastosować próg klasyfikacji. Wartości większe od niego są przedstawione na białło, a wartości mniejsze na czarno. Białe piksele pokrywają się z krawędziami w oryginalnym obrazie

### 2.3.1 Krzyż Robertsa

Wartości  $G_x$  oraz  $G_y$  obliczamy przy pomocy macierzy:

$$G_x = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \qquad G_y = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$$

Krzyż Robertsa nakłada na siebie krawędzie wykryte idąc po 2 skosach.

### 2.3.2 Operator Sobela

Wartości  $G_x$  oraz  $G_y$  obliczamy przy pomocy macierzy:

$$G_x = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 \\ -2 & 0 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \qquad G_y = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & -2 & -1 \end{bmatrix}$$

Operator Sobela nakłada na siebie krawędzie horyzontalne oraz wertykalne

## 2.4 Tworzenie projekcji oraz histogramów obrazu

### 2.4.1 Histogram obrazu

Funkcja `compute_histogram(img)` tworzy histogram obrazu, przedstawiający rozkład wartości pikseli w obrazie. Histogram oblicza liczbę pikseli dla każdej wartości jasności (od 0 do 255 w przypadku obrazów w skali szarości). Dla obrazów kolorowych jest to wyliczane oddzielnie dla każdego kanału. Histogram obrazu  $H$  można zdefiniować za pomocą funkcji:

$$H(i) = \sum_{x=0}^{M-1} \sum_{y=0}^{N-1} I(f(x, y) - i), i = 0, 1, \dots, L-1$$

gdzie:

- $f(x, y)$ , to wartość piksela w punkcie  $(x, y)$
- $M$  i  $N$  to wymiary obrazu
- $L$  to liczba poziomów jasności (zwykle 256 dla obrazów 8-bitowych)
- $I$  to funkcja indykatorowa

$$I_A(x) = \begin{cases} 1, & \text{jeśli } x \in A \\ 0, & \text{jeśli } x \notin A \end{cases}$$

### 2.4.2 Projekcja

Projekcja obrazu polega na rzutowaniu wartości pikseli na osie pozioma i pionową.

**Projekcja pozioma** Funkcja `horizontal_projection(img)` oblicza sumę wartości pikseli w każdym wierszu obrazu, generując wektor wartości projekcji poziomej:

$$P_h(i) = \sum_{j=0}^{w-1} I(i, j)$$

gdzie:

- $P_h(i)$  – wartość projekcji dla  $i$ -tego wiersza,
- $I(i, j)$  – wartość piksela w wierszu  $i$  i kolumnie  $j$ ,
- $w$  – szerokość obrazu w pikselach.

Algorytm działa według następujących kroków:

1. Konwersja obrazu na tablicę `numpy`.
2. Jeśli obraz jest kolorowy (posiada 3 kanały), zostaje przekonwertowany do skali szarości.
3. Iteracja przez wszystkie wiersze i sumowanie wartości pikseli w każdej kolumnie.
4. Zwrócenie wektora wartości projekcji poziomej.

**Projekcja pionowa** Funkcja `vertical_projection(img)` działa analogicznie, ale oblicza sumy pikseli w każdej kolumnie, tworząc wektor projekcji pionowej:

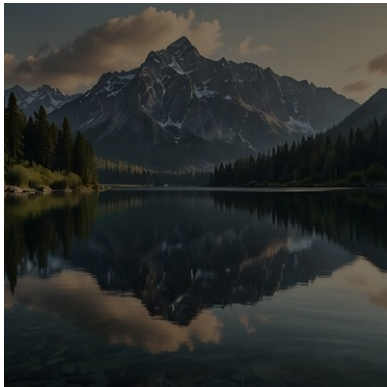
$$P_v(j) = \sum_{i=0}^{h-1} I(i, j)$$

gdzie:

- $P_v(j)$  – wartość projekcji dla  $j$ -tej kolumny,
- $I(i, j)$  – wartość piksela w wierszu  $i$  i kolumnie  $j$ ,
- $h$  – wysokość obrazu w pikselach.

### 3 Prezentacja wyników działania

#### 3.1 Ekspozycja



Rysunek 3: Exposure 0.5



Rysunek 4: Oryginalny obrazek

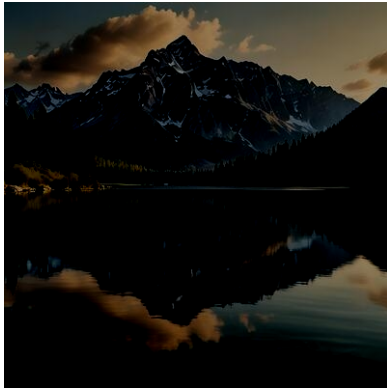


Rysunek 5: Exposure 1.5

Rysunek 6: Porównanie zmiana parametru exposure

Manipulacja parametrem Exposure wpływa na jasność pikseli – niższe wartości powodują przyciemnienie obrazu, natomiast wyższe prowadzą do jego rozjaśnienia.

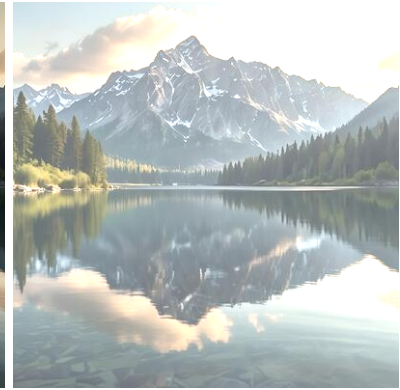
### 3.2 Jasność



Rysunek 7: Brightness -100



Rysunek 8: Originalny obrazek

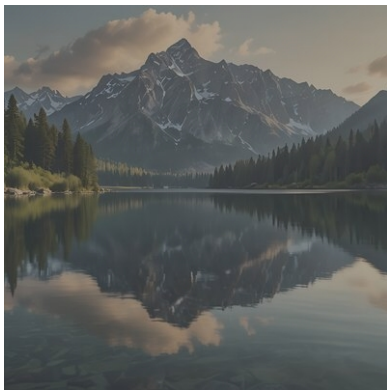


Rysunek 9: Brightness +100

Rysunek 10: Porównanie zmiana parametru brightness

Manipulacja parametrem Brightness dodaje określoną wartość do każdego piksela – niższe wartości powodują przyciemnienie obrazu, natomiast wyższe prowadzą do jego rozjaśnienia.

### 3.3 Kontrast



Rysunek 11: Contrast 0.5



Rysunek 12: Originalny obrazek



Rysunek 13: Contrast 1.5

Rysunek 14: Porównanie zmiana parametru contrast

Manipulacja parametrem kontrastu wpływa na różnice jasności między elementami obrazu – zwiększa je, uwydatniając szczegóły, lub zmniejsza, gdy jego wartość jest mniejsza niż 1, prowadząc do bardziej jednolitego wyglądu.



### 3.4 Gamma



Rysunek 15: Gamma 0.7



Rysunek 16: Oryginalny obrazek



Rysunek 17: Gamma 1.3

Rysunek 18: Porównanie zmiana parametru gamma

Gamma reguluje nieliniowe przetwarzanie jasności obrazu, dostosowując poziomy światła zgodnie z percepcją ludzkiego oka. Niższe wartości rozjaśniają ciemniejsze obszary, natomiast wyższe przyciemniają jasne fragmenty. Efekt korekcji gamma jest subtelniejszy i mniej intensywny niż manipulacja parametrami Exposure lub Brightness.

### 3.5 Skala szarości



Rysunek 19: Obraz oryginalny



Rysunek 20: Obraz w skali szarości

Konwersja obrazu do odcieni szarości zastępuje wartości kanałów RGB pojedynczą wartością, wspólną dla 3 kolorów, zapisaną w dwuwymiarowej (zamiast trójwymiarowej macierzy)

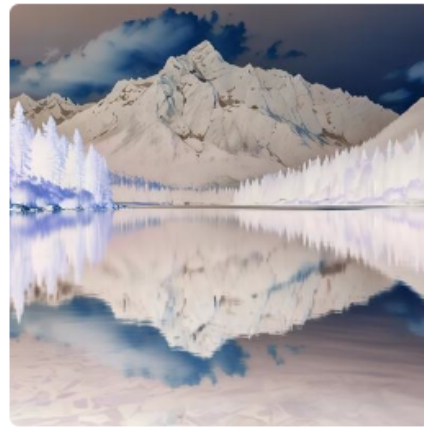
### 3.6 Negatyw

Original Image



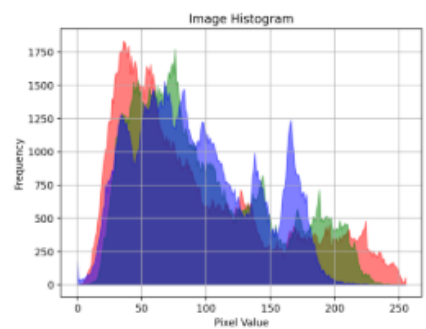
Original Image

Modified Image

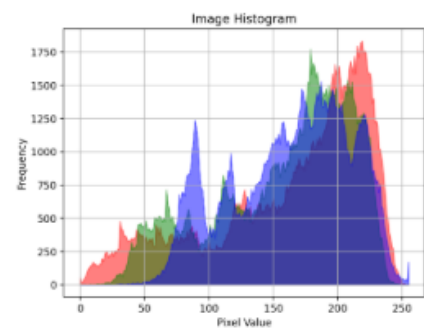


Modified Image

Original Image



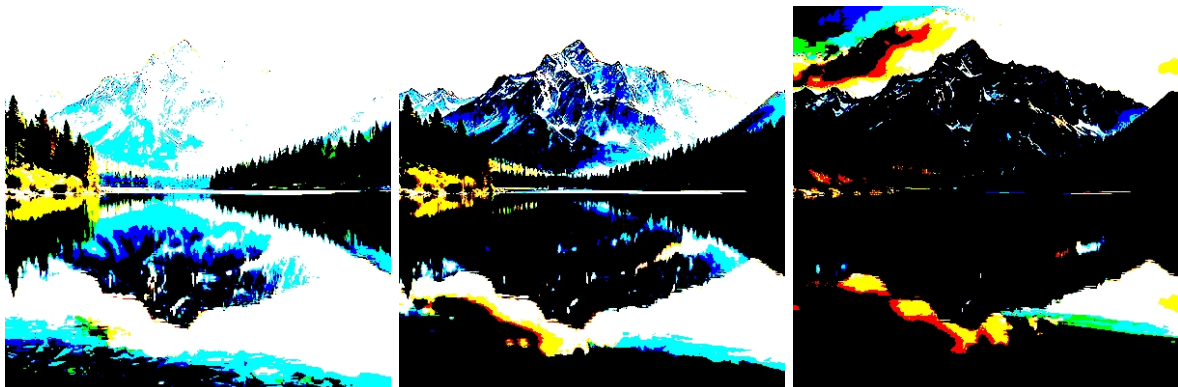
Modified Image



Rysunek 21: Negatyw oraz histogramy

Na podstawie histogramów (które zliczają ilość pikseli o danej jasności) możemy zauważyć, że negatywizacja została przeprowadzona poprawnie, ponieważ wykres uległ odwróceniu.

### 3.7 Binarizacja



Próg 60

Próg 90

Próg 140

Rysunek 22: Porównanie zmiany progu binaryzacji

### 3.8 Filtry



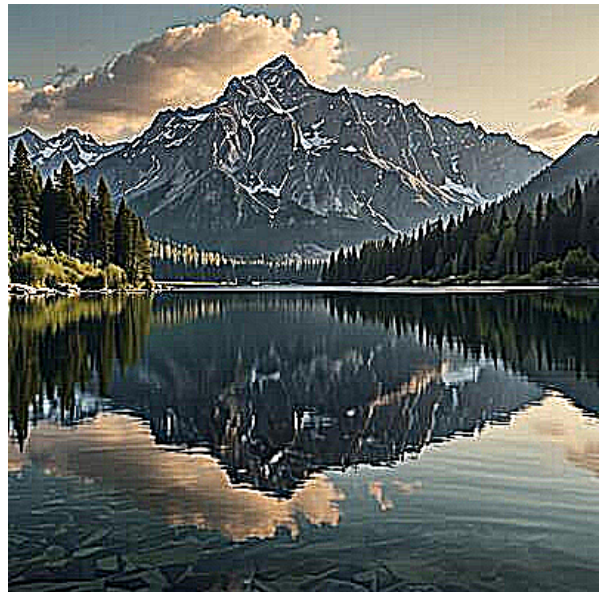
Filtr Gaussa, size 5,  $\sigma = 3$



Filtr uśredniający, size 11



Ostrzenie, size 3, strength 1

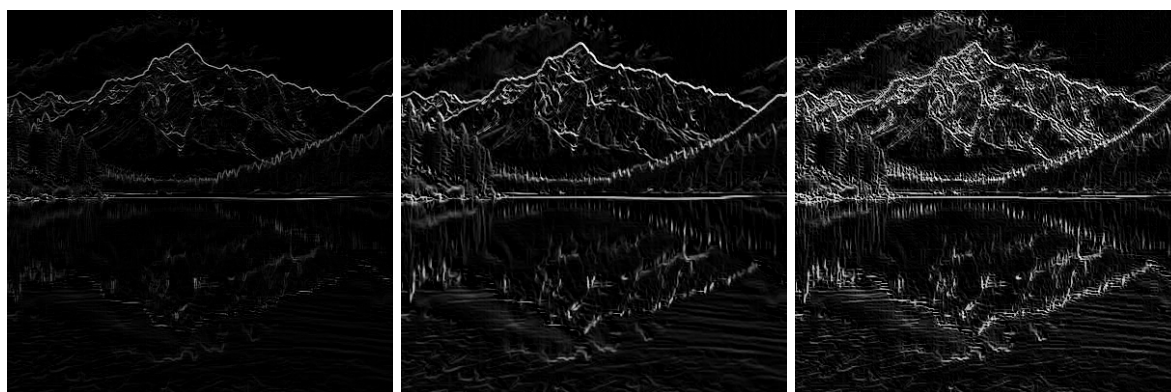


Ostrzenie, size 5, strength 1.5

Filtry Gaussa oraz uśredniający powodują rozmycie obrazu. Filtr wyostrzający zwiększa ziarnistość oraz lokalny kontrast z różną siłą, w zależności od parametrów.

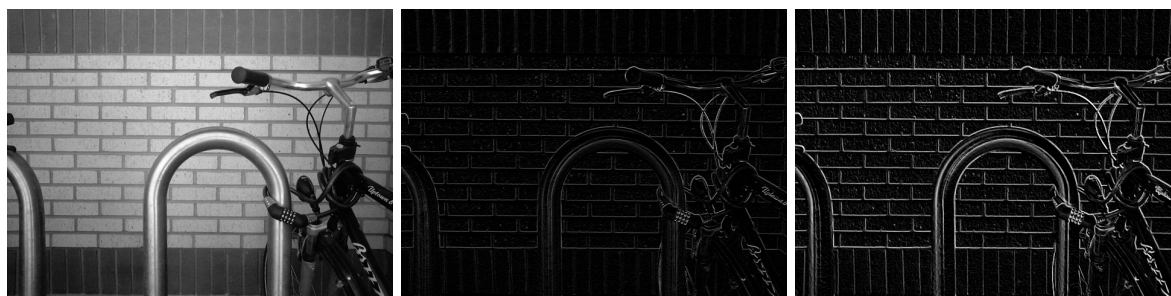


### 3.9 Wykrywanie krawędzi



Wykrywanie krawędzi Krzyżem Wykrywanie krawędzi Operato- Operator Sobela na obrazku wy-  
Robertsa rem Sobela ostrzonym

Rysunek 23



Obraz oryginalny

Krzyż Roberts

Operator Sobela

Rysunek 24