



Dokumentace k projektu pro předměty IZP a IUS

Iterační výpočty

projekt č. 2

18. listopadu 2012

Autor: Mark Birger, xbirge00@stud.fit.vutbr.cz
Fakulta Informačních Technologií
Vysoké Učení Technické v Brně

Obsah

1	Úvod	1
2	Analýza problému a princip jeho řešení	1
2.1	Zadání problému	1
2.2	Analýze funkce	1
2.3	Orientační řešení	2
2.4	Pomocné funkce	2
2.5	Problém přesnosti	3
3	Návrh řešení problému	3
3.1	Struktura programu	3
3.2	Výpočet hodnot	3
3.3	Analýza vstupních dat	5
3.4	Specifikace testů	5
4	Popis řešení	5
4.1	Ovládání programu	6
4.2	Volba datových typů	6
5	Závěr	6
A	Metriky kódu	6

1 Úvod

Výpočet matematických funkcí, které vedou k iracionálním čísel je docela zajímavý problém z hlediska informačních technologií. Při vytvoření takových algoritmů, hlavním cílem je optimalizace algoritmusu, jakož i vymezení přesnosti. V tomto úkolu musím získat co nejvíce efektivní vypořádání u předurčeného přesnosti.

Vypočtené zde funkce (mocninná funkce, $\arctg()$, $\operatorname{arsinh}()$) jsou používány v mnoha oblastech vědy - fyzika, matematika, některé oblasti informačních technologií. Proto, zkušenosti psaní těchto algoritmů je velmi vysoký.

Dokumentace se skládá ze tří hlavních částí: analýza problému (kapitola 2), pojem řešení (kapitola 3) a popis na rozhodnutí společně s testováním (kapitola 4 a 3.4). Rovněž v tomto dokumentu, existují další témata, jako je toto. Kromě toho, každá kapitola obsahuje podtémata, která poskytují podrobnější informace o jednotlivých prvcích problému.

2 Analýza problému a princip jeho řešení

Nejprve musíme pochopit, jaké hodnoty jsou akceptovány pro tyto funkce, a to, co se tyto funkce vrací. Tato kapitola obsahuje analýzu dat pro konkrétní funkce.

2.1 Zadání problému

Účelem tohoto úkolu - naučit počítat hodnotu funkce pomocí nekonečných řad, výpočet iracionální čísla s definovanou přesností. Konkrétně, vstup programu přijme přesnost a argument, který definuje jednu ze tří funkcí: mocninná funkce, arcus tangens, argument sinus hyperboly. V případě mocninné funkce se další parametr exponent. Potom program čte posloupnost racionálních čísel, oddělených bílými znaky, zobrazí se pro každý přechíst hodnoty dané funkce s zadanou přesností.

2.2 Analýze funkce

Mocninná funkce:

$$y = a^x \tag{1}$$

Tato funkce definovaná pro každou hodnotu x a a (nekonečno je také určité hodnoty). Poprvé budeme pracovat s funkcí pro kladné hodnoty x a a , postupně rozšiřuje rozsah dostupných hodnot.

Poznámka: Pro zjednodušení povolené vracet NaN, když x menší než nula.

Arcus tangens:

$$y = \arctg(x) \tag{2}$$

Tato funkce může mít jakoukoli hodnotu x , ale vrací pouze hodnoty v tomto rozsahu:

$$\arctg(x) \in \left(-\frac{\pi}{2}; \frac{\pi}{2}\right) \tag{3}$$

Argument sinus hyperbolicky:

$$y = \operatorname{arsinh}(x) \quad (4)$$

Funkce je definována na celém intervalu racionálních čísel. Hodnota funkce může být libovolné číslo.

2.3 Orientační řešení

Výpočet funkcí se provede pomocí nekonečných řad. Také musíme optimalizovat příchozí data, zjednodušením vzorce platných pro tyto funkce. Kromě toho je třeba pomocné funkce, například přirozený logaritmus a odmocnina z čísla. O pomocných funkcích si můžete přečíst v další části. Pro více informací o tom, jak jde výpočet funkčních hodnot, naleznete v příští kapitole.

2.4 Pomocné funkce

Druhá odmocnina:

$$y = \sqrt{x} \quad (5)$$

Výpočet odmocniny provádí pomocí Newtonovy metody. To je jeden z nejefektivnějších algoritmů pro výpočet odmocniny. Algoritmus je graficky zobrazen níže:

$\sqrt{2}$	Podíl	Aritmetický průměr
1	$\frac{2}{1} = 2$	$\frac{2+1}{2} = 1.5$
1.5	$\frac{2}{1.5} = 1.333$	$\frac{1.333...+1.5}{2} = 1.4167$
1.4167	$\frac{2}{1.4167} = 1.4118$	$\frac{1.4167+1.4118}{2} = 1.4142$

Přesnost algoritmu je vysoká vzhledem k tomu, že rozdíl ve změnách spadá rychle. Používá se stejná přesnost jako u volající funkce.

Přirozený logaritmus:

$$y = \log(x) \quad (6)$$

Výpočet přirozeného logaritmu je potřeba pro výpočet mocninné funkce a pro výpočet hyperbolického sinusu argumentu. Zpočátku, vstup musí být usnadněn podle následujícího vzorce:

$$\log\left(\frac{x}{e}\right) = \log(x) - 1 \quad (7)$$

rovnocenně:

$$\log(x * e) = \log(x) + 1 \quad (8)$$

Tam použita konstanta e . To staví některých omezení na přesnost - 20 číslic. Pro zpřesnění hodnot lze dynamicky vypočítat počet e s definovanou přesností. Pokud je číslo větší než jedna, pak by měla být rozdělena na e v cyclu, dokud to bude méně než jeden. Pokud je to méně než jeden násobte na e v cyclu, dokud je tak blízko k jedničce (zvyšuje rychlost a přesnost výpočtů). V době těchto operací je sčítač. Výpočet by měl být proveden s Taylorovy řady (také Merkatorova řada):

$$\log(1+x) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{(-1)^{n+1}}{n} * x^n = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} \dots \quad \text{for } |x| \leq 1 \quad (9)$$

Je však lepší použít již převedenou formuli Taylorovy řady:

$$\log(x) = (x-1) - \frac{(x-1)^2}{2} + \frac{(x-1)^3}{3} - \frac{(x-1)^4}{4} \dots \quad \text{for } |x-1| \leq 1 \text{ unless } x=0 \quad (10)$$

Přirozený logaritmus je počítán se stejnou přesností jako pomocí jeho funkce.

Také třeba poznamenat, že logaritmus nejistoty na hodnoty X menší než nula, a na nule, je roven záporné nekonečno. Tento problém bude vyřešen jinými funkcemi před volání funkce logaritmu.

2.5 Problém přesnosti

Problém přesnosti jeden z nejdůležitějších problémů při řešení problémů tohoto typu. Pomocí daného počtu přesných čísel za desetinnou čárkou by měla být stanovena přesnost vypočtu. V případě konvergentní řady - je to docela jednoduché. Přesnost se vypočítá pomocí tohoto vzorce:

$$\epsilon = 10^{-(\text{sigdig}+1)} \quad (11)$$

Pokud je počet jenom se zvyšuje nebo snižuje jediný způsob, jak vypočítat číslo s dostatečnou přesností - je zvýšit přesnost předchozí počáteční vzorce. **V obou případech, je přesnost definována jako rozdíl mezi předchozí a další iterací.**

3 Návrh řešení problému

Tato kapitola se bude diskutovat o aktuální algoritmy počítání funkce, testy algoritmu, a další aspekty algoritmů.

Poznámka: Pomocné funkce v této kapitole nebudou považovány, že budou brát za samozřejmost. Pro více informací o nich naleznete v sekci 2.4.

3.1 Struktura programu

Program se skládá z funkcí, které jsou psány oddělené prvky a mohou být použity nezávisle na sobě. Funkce `main()` trvá jen hodnoty a vytváří streamov vstup. Pro každé uznávané racionální číslo se volá funkce. Některé funkce se vztahují na pomocné funkce.

3.2 Výpočet hodnot

Mocninna funkce: Možná nejjednodušší řešení, které okamžitě přijde na mysl by jednoduchá smyčka s násobením, ale budeme pracovat s touto funkcí (stejně jako se všemi ostatními) v oblasti racionálních čísel. Rada pro spočítání mocninne funkce je uvedena níže:

$$x^a = 1 + \frac{a * \log(x)}{1!} + \frac{a^2 * \log^2(x)}{2!} + \frac{a^3 * \log^3(x)}{3!} + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(a * \log(x))^n}{n!} \quad (12)$$

Každá iterace algoritmu bude násobit předchozí člen řady na a a na $\log(x)$ a dělit na číslo iterací.

$$Y_{i+1} = \frac{Y_i * a * \log(x)}{i} \quad (13)$$

Pro výpočet této řady vyžaduje pomocnou funkci logaritmu. Nyní se snaží rozšířit rozsah hodnot, ze kterých naše funkce. Nejprve v případě záporného exponentu, musíme sdílet 1 na základ mocniny a pracovat s absolutnou hodnotou exponenty. Kromě případů, kdy jeho základní číslo je nula.

$$x^{-a} = \frac{1}{x^a} \quad (14)$$

Pro zjednodušení algoritmu, pokud základ stupně nula, a index kladný, budeme ihned vrátit tu nulu.

$$0^a = 0 \quad \text{for } a > 0 \quad (15)$$

Poznámka: Je-li základna je nula, a index je negativní, algoritmus sám považuje za negativní nekonečno.

$$0^a = -\infty \quad \text{for } a < 0 \quad (16)$$

Velmi malé čísla jsou převedeny pomocí vzorce:

$$\left(\frac{1}{x}\right)^a = \frac{1}{x^a} \quad \text{for } 0 < x < 1 \quad (17)$$

Všechny tyto optimalizace po výpočtu konvertují stupně znovu.

Arcus tangens: Pro spočítání $\arctg()$ používám Taylorovu radu. Rada pro spočítání mocninne funkce je uvedena níže:

$$\arctg(x) = x - \frac{x^3}{3} + \frac{x^5}{5} - \frac{x^7}{7} + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{x^{2n+1}}{2n+1} \quad \text{for } x \in (-1; 1) \quad (18)$$

Optimalizace, když $x \neq 0$ taková:

$$\arctg(-x) = -\arctg(x) \quad (19)$$

Navíc, musíme poskytnout příchodí hodnoty v interval pro který platí Taylorova rada. Program dělá to podle vzorce:

$$\arctg\left(\frac{1}{x}\right) = \frac{\pi}{2} - \arctg(x) \quad (20)$$

Avšak to je problém výpočet hodnoty arctangensu jedničky. V tomto případě program jednoduše vrátí konstantu $\frac{\pi}{4}$ (povoleno používání).

Argument sinus hyperbolicky: Vzorec pro výpočet této funkce, jeden z nejjednodušších, protože to závisí na výpočtu přirozeného logaritmu. Program používá tuto funkci:

$$\operatorname{arsinh}(x) = \log(x + \sqrt{1 + x^2}) \quad (21)$$

Zjednodušení v této situaci je pouze toto:

$$\operatorname{arsinh}(-x) = -\operatorname{arsinh}(x) \quad (22)$$

3.3 Analýza vstupních dat

Příchozí hodnoty jsou libovolné dle tomu, že funkce samy odpovídají za špatné příchozí hodnoty. Výjimkou jsou hodnoty znaků. Pokud je vstup řetězec vytýká, že hodnota funkce tohoto argumentu není definována. Avšak jestliže je vstupní by bylo něco takového *12ABSC*, program spočítá číslo 12. Je to způsobeno použitím funkce `scanf()`.

3.4 Specifikace testů

Testování programu bude probíhat při různých funkcích. Program se zobrazí číslo pomocí mantisy. Také třeba poznamenat, že program je sestaven takto:

Compile:

```
gcc -srd=c99 -Wall -pedantic -Wextra -g -o proj2 proj2.c -lm
```

Test 1: powx 11 2.3

vstup	výstup	pravidelny výstup
1	1.0000000000e+00	1.0000000000e+00
40	4.8388034325e+03	4.8388034325e+03
1e-100	1.0000000000e-230	1.0000000000e-230
1e300	inf	inf
-5	nan	nan

Test 2: arctg 11

vstup	výstup	pravidelny výstup
0	0.0000000000e+00	0.0000000000e+00
1.3	9.1510070055e-01	9.1510070055e-01
-5.6	-1.3940874707e+00	-1.3940874707e+00
50	1.5507989928e+00	1.5507989928e+00
asfd	nan	nan

Test 3: argsinh 11

vstup	výstup	pravidelny výstup
0	0.0000000000e+00	0.0000000000e+00
1	8.8137358701e-01	8.8137358701e-01
-5	-2.3124383412e+00	-2.3124383412e+00
40	4.3821828480e+00	4.3821828480e+00
as	nan	nan

4 Popis řešení

Při implementaci jsem vycházel ze závěrů popsaných v předchozích kapitolách. V podstatě všechny vzorců uvedeny výše.

4.1 Ovládání programu

Program funguje jako konzolová aplikace, má tedy pouze textové ovládání. Při spuštění programu reaguje na několik parametrů. Dva z nich (`-h` , `-help`) umožní program zobrazit nápovědu.

Při použití programu pro výpočet funkcí, musíte nejprve určit, které funkce by měly být brány v úvahu. To definuje jeden ze tří argumentů: `-powxa` , `-arctg` , `-arsinh` . Další parametr, který je nastaven při spuštění programu je přesnost. Je definován přírodní nezáporné. Pokud je tento parametr chybí, program zobrazí chybu. Třetí parametr je nutné pouze tehdy, pokud chcete vypočítat mocninnou funkci, pro ni je to potřeba. Tento parametr je racionální číslo. Pokud program bude zahájen s více argumenty, než je požadováno, je to všechno stejné bude fungovat správně.

Po spuštění programu se začíná streamový vstup. Program současně vypíše hodnoty funkce. Stream bude fungovat dokud uživatel nezadá EOF.

4.2 Volba datových typů

Nejvíce často, program používá datový typ *double*. Také v cyklech, a jako čítač typ *int*. Pro logické operaci program používá datový typ *Bool*.

5 Závěr

Na konci jsme dostali program, který pracuje správně a může být použit v mnoha oblastech vědy. Navíc, je-li více složité výpočty potřebují stejní výpočet, funkce softwaru může být použita pro zjednodušení algoritmu. Funkční programování vypadá skvěle. Definované přesnosti výpočtu může výrazně snížit zatížení v řadě úkolů.

Program byl testován na serverech FIT a počítači s Mac OS. Kód je cross-platformní a nebude těžké portovat program pod Windows.

Reference

- [1] Hazewinkel, Michiel, ed. (2001), "Taylor series", *Encyclopedia of Mathematics*, Springer, ISBN 978-1-55608-010-4

A Metriky kódu

Počet funkcí: 7 funkcí

Počet řádků zdrojového textu: 321 řádků

Velikost kódu programu: 6968B

Velikost spustitelného souboru: 15220B (systém Mac OS X, 32/64 bitová architektura, při překladu bez ladicích informací)