선형방정식 ($a_1x_1 + a_2x_2 + \cdots + a_nx_n = b$) p1

위 식은 선형방정식의 일반적인 형태이며, x + y = 7은 선형 방정식이고, xy = 2는 아니다.

선형연립방정식 p2

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

위 식과 같이 선형방정식이 두 개 이상 나열된 것.

동차선형연립방정식(=제차선형연립방정식) p2

선형연립방정식에서, $b_1 = b_2 = \dots = b_m = 0$ 인 선형연립방정식.

첨가행렬 p4

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}$$

선형연립방정식에서 미지수 x_1, x_2, \cdots, x_n 을 제외하고 남은 수를 직사각형 모양으로 나열한 행렬.

계수행렬 p4

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

선형연립방정식에서 미지수 x_1, x_2, \cdots, x_n 들의 계수만을 나열한 행렬

기본행(열) 연산(=연립방정식의 세 가지 기본작용) p5

- (1) 한 행(열)에 0이 아닌 수를 곱한다.
- (2) 두 행(열)을 서로 교환한다
- (3) 한 행(열)의 상수배를 다른 방정식에 더한다.
- 위 세가지 작용은 연립방정식의 해를 변하게 하지 않는다.

계단행렬, 기약계단행렬p8

- (1) 0이 아닌 수를 포함하는 행에서 처음으로 나타나는 0이 아닌 수는 1이다.
- (2) 아래의 행에서 처음으로 나타나는 1은 위의 행에서 처음으로 나타나는 1보다 오른쪽에 놓는다.
- (3) 모두 0으로 이루어진 행은 0이 아닌 수를 포함하는 행보다 아래에 놓인다.

*계단 행렬이 다음 조건을 만족 할 때 기약계단행렬이라 부른다.

(4) 각 행에서 처음으로 나타나는 1위의 모든 수가 0이다.

다음은 모두 계단행렬들이고, 특히, 첫 번째와 두 번째 행렬은 기약계단행렬이다.

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 4 & 3 & 7 \\ 0 & 1 & 2 & 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

계수(=rank)(rank(A)) p9

주어진 행렬 A의 계단행렬형에서 0이 아닌 수를 포함하는 행의 개수.

동차선형연립방정식 해의 수 p9

동차선형연립방정식은 항상 해를 가지며

무수히 많은 해: 방정식의 수가 미지수의 수보다 작을 때.

오직 하나의 해: 계수행렬의 rank와 첨가행렬의 rank가 미지수의 수와 같을 때.

자명해, 비자명해 p10

동차선형연립방정식은 항상 $x_i = 0$ 인 해를 가진다. 이를 **자명해**라 하고, 나머지 해를 **비자명해**라 한다.

행렬의 요소 ($a_{ii} = ent_{ii}(A)$) p18

대칭행렬 ($a_{ij} = a_{ji}$) p18

대각선에 대하여 서로 대칭인 위치에 있는 요소가 서로 같은 행렬.

교대행렬 ($a_{ij}=-a_{ji}$) p18

대각선에 대하여 서로 대칭인 위치에 있는 요소의 절대값이 같고 부호가 서로 반대인 행렬.

기본행렬 p29

$$\begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} a & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

항등행렬에 기본행연산을 한번 시행하여 얻어지는 행렬.

행동치 p30

행렬 A에서 유한 번의 기본행연산을 수행하여 행렬 B를 얻을 수 있으면, A와 B는 행동치이다.

전치행렬 ($ent_{ij}(A^T) = a_{ij} = ent_{ji}(A)$) p33

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}, \quad A^{T} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

행렬식 (det(A) = |A|) p41

행렬 A에 실수를 대응시키는 방법.

- (1) 단위행렬의 행렬식은 1이다. $\det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = 1$
- (2) 두 행을 서로 교환하면 행렬식은 부호가 반대가 된다. $\det \begin{pmatrix} c & d \\ a & b \end{pmatrix} = -\det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$

2

(3)
$$det \begin{pmatrix} \alpha a & \alpha b \\ c & d \end{pmatrix} = \alpha det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$$

(4)
$$\det \begin{pmatrix} a + a' & b + b' \\ c & d \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} + \det \begin{pmatrix} a' & b' \\ c & d \end{pmatrix}$$

- (6) 정사각행렬 A가 역행렬을 가질 필요충분조건은 det(A) ≠ 0 이다.
- (7) 임의의 두 n차 정사각행렬 A, B에 대하여, |AB| = |A||B|이다.
- (8) 정사각행렬 A에 대하여, $|A^T| = |A|$, $|A^{-1}| = \frac{1}{|A|}$

$$(9)\begin{vmatrix} 1 & * & \cdots & * \\ 0 & a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{21} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ 0 & a_{n2} & \cdots & a_{mn} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{n2} & \cdots & a_{mn} \end{vmatrix}$$

Sarrus 의 방법 p49

3차 행렬식은 다음과 같은 방법으로 구할 수 있다.

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$$
이라 할때,
$$|A| = (a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32}) - (a_{11}a_{23}a_{32} + a_{12}a_{21}a_{33} + a_{13}a_{22}a_{31})$$

소행렬식 (*D_{ij}*) p53

$$D_{ij} = \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1(j-1)} & a_{1j+1} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{(i-1)1} & \cdots & a_{(i-1)(j-1)} & a_{(i-1)(j+1)} & \cdots & a_{(i-1)n} \\ a_{(i+1)1} & \cdots & a_{(i+1)(j-1)} & a_{(i+1)(j+1)} & \cdots & a_{(i+1)n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{n(j-1)} & a_{n(j+1)} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

n 차 정사각행렬 A 에 대하여, A 의 제 i 행과 j 열을 제외한 (n-1)차의 행렬식을 원소 a_{ij} 에 대한 소행렬식이라고 한다.

여인수($A_{ii} = (-1)^{i+j}D_{ii}$) p53

 A_{ij} 를 원소 a_{ij} 에 대한 여인수라고 한다.

여인수로의 n 차 행렬식 표현 p54

$$|A| = a_{i1}A_{i1} + a_{i2}A_{i2} + \dots + a_{in}A_{in} = a_{i1}(-1)^{i+1}D_{i1} + a_{i1}(-1)^{i+2}D_{i2} + \dots + a_{in}(-1)^{i+n}D_{in}$$

= $a_{1i}A_{1i} + a_{2i}A_{2i} + \dots + a_{ni}A_{ni} = a_{1i}(-1)^{1+i}D_{1i} + a_{1i}(-1)^{2+i}D_{2i} + \dots + a_{ni}(-1)^{n+i}D_{ni}$

수반행렬 (adjA) p60

$$adjA = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{21} & \cdots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \cdots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \cdots & A_{nn} \end{pmatrix} = \left(A_{ij}\right)^{T}, \qquad A^{-1} = \frac{1}{|A|}adjA, \qquad adj(adjA) = A$$

Cramer 의 공식 p65

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$
 의 계수행렬 $A = (a_{ij})$ 가 정착이면, 임의의 $i = 1, 2, \cdots, n$ 에 대하여
$$x_i = \frac{1}{|A|} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1(i-1)} & b_1 & a_{1(i+1)} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2(i-1)} & b_2 & a_{1(i+1)} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{n(i-1)} & b_n & a_{n(i+1)} & \cdots & a_{nn} \end{cases}$$

동차연립방정식 해의 조건 p66

|A| ≠ 0일 때 자명해 만을 가진다.

|A| = 0일 때 비자명해를 가진다.

내적 ($u \cdot v = \langle u, v \rangle = ||u||||v|| cos \theta$) p81

정사영 (
$$Proj_uv = rac{u\cdot v}{\|u\|}rac{u}{\|u\|}$$
)

외적 ($u \times v$) p85

 $||u \times v|| = ||u|| ||v|| \sin \theta$

 $|\langle u,v,w\rangle|$ 는 u,v,w를 이웃하는 세모서리로 하는 평행육면체의 체적이다.

$$u \times v \equiv \begin{vmatrix} i & j & k \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix}$$

직선의 방정식 (
$$\frac{x-x_0}{a} = \frac{y-y_0}{b} = \frac{z-z_0}{c}$$
) p91

평면의 방정식 (ax + by + cz + d = 0) p92

공간상의 한 점
$$P_0(x_0,y_0,z_0)$$
와 한 평면 사이의 거리 ($D=rac{|ax_0+by_0+cz_0+d|}{\sqrt{a^2+b^2+c^2}}$) p93