

基于 STM32 的智能矿工头盔

曹铭添,张春健, 袁源

第一部分设计概述

1.1 设计目的

本设计在 stm32 上实现了一款用于矿地工人的智能头盔,展示并推广了 stm32 在安全领域的潜在应用价值,以及其在嵌入式系统中的灵活性和可扩展性。

1.2 应用领域

本设计作为安全设备主要应用于矿工来保全工人的生命安全。它 支持基础血氧,心率,空气,温度检测和异常报警功能,同时接入人 工智能 API 接口实现人机交互,提升了矿工在不同环境下的安全性和 便利性。

1.3 主要技术特点

- 1. 高性能微控制器:使用 STM32F4 系列 32 位 ARMCortex-M4 微控制器,具备高速处理能力和丰富的外设接口,适用于复杂的数据处理和实时控制。
- 2. 集成生理监测:配备 MAX30102 传感器,可实时监测佩戴者的心率和血氧饱和度,对矿工的健康状况进行连续监控。
- 3. 环境适应性:采用 BH1750 光照强度传感器,根据环境光照自动调整头盔的亮度和显示效果,提高能见度和舒适性。
 - 4. 空气质量检测:MP-135 传感器用于监测周围空气质量,检测有

共心來

害气体如一氧化碳、甲醛等,确保矿工呼吸安全。

- 5. 无线数据传输: ESP8266WiFi 模块允许传感器数据上传至云端或移动设备,实现远程监控和数据分析。
- 6. 姿态与定位: ADXL345 加速度计和 ATGM322DGPS 定位模块提供 头部姿态和位置信息, 有助于导航和紧急定位。
- 7. 信息显示: 0. 96 寸 IIC 接口液晶屏显示关键信息, 使矿工能够即时了解自身健康状况和环境数据。
- 8. 异常报警系统:蜂鸣器报警模块可在检测到异常情况时发出警告,如碰撞、跌落或有害气体超标。
- 9. 语音识别与控制: ASRPro 核心板提供语音识别功能,允许矿工通过语音命令控制头盔的部分功能,提高操作便捷性。
- 10. 低功耗设计:利用 STM32 的低功耗特性,延长电池续航时间,适应长时间的地下作业需求。
- 11. 智能互联:通过接入 ONENETAPI, 实现智能交互, 提升用户体 验和安全性。

综上,这些技术特点综合在一起,形成了一个全面的智能安全系统,提高了矿工的个人安全,增强了他们在恶劣工作环境下的生存能力和工作效率。

第二部分系统组成及功能说明

2.1 整体介绍

共心抹

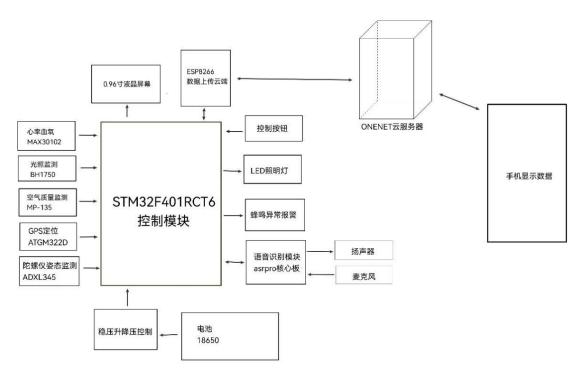


图 2.1 系统整体框图

2.2 各模块介绍

2.2.1STM32F401RCT6

STM32F4 是一款 32 位 ARMCortex-M4 微控制器,具备高性能和丰富的外设功能,适用于各种嵌入式系统的开发。作为主控芯片,STM32F4 负责整个系统的控制和协调,处理传感器数据,控制各个模块的功能。

2.2.2 心率血氧 MAX30102

MAX30102 是一款集成了心率和血氧饱和度检测功能的传感器模块。在智能头盔上,该模块用于监测佩戴者的心率和血氧饱和度。这项功能有利于矿工进行身体健康监测的人士很有帮助,提升了矿工在不同环境下的安全性和便利性。



2.2.3 光照监测【GY-302】BH1750

GY-302 模块集成了 BH1750 光照强度传感器,可用于测量光照强度,通常应用于环境光感测。该模块可以帮助智能头盔调整其亮度,根据环境光照情况自动调节显示屏亮度或开启前照灯等功能,提高佩戴者的舒适性和安全性。

2.2.4 空气质量监测 MP-135

MP-135 是一种空气质量传感器,可用于监测佩戴者周围的空气质量,检测有害气体浓度,如一氧化碳、甲醛等,提醒佩戴者避免潜在的空气污染危害。

2.2.5 数据上传 ESP8266

ESP8266 是一款 WiFi 模块,可实现设备与互联网的连接和数据传输,方便进行远程数据传输和控制。 该模块可以将传感器数据上传到云端服务器或移动设备,让用户可以远程监测佩戴者的健康数据或环境信息,实现实时监测和数据分析。

2.2.6 陀螺仪 ADXL345

ADXL345 是一款三轴加速度计,可用于测量加速度和角速度,常用于姿态控制和导航应用。在智能头盔上,ADXL345 陀螺仪可用于检测佩戴者的头部姿态变化和头部动作,实时检测矿工姿态,跌倒警报。

2.2.7GPS 定位 ATGM322D

ATGM322D 是 GPS 定位模块,用于实现佩戴者的位置定位功

能,可以提供导航、定位、轨迹记录等功能,帮助佩戴者准确

定位自己的位置。

2.2.80.96 寸液晶屏 IIC

0.96 寸 IIC 接口液晶屏为一种小尺寸液晶显示屏,通过 IIC

接口与控制器通信,用于显示心率血氧,光照,空气质量的信

息和数据。

2.2.9 语音模块 asrpro 核心板

ASRPro 核心板是一款语音识别模块,可以智能训练,通过

识别使用者的关键词从而做出相关指令,从而实现人机语音交

互,实现危险报警。

第三部分完成情况及性能参数

STM32F4 微控制器:

工作频率:可达 168MHz

内存容量:192KBSRAM,1MBFlash

电源电压范围:2.0Vto3.6V

功耗:低功耗模式下可降至 2 µ A

MAX30102 心率血氧传感器:

5

共心來

心率检测范围:25-250BPM

血氧饱和度检测范围:70%-100%

精度: ±1BPM(心率), ±2%(血氧饱和度)

BH1750 光照强度传感器:

光照强度检测范围:0-655351x

精度: ±18%(在 400-32001x 范围内)

MP-135 空气质量传感器:

检测气体类型:CO, NO2, NH3

响应时间:<10 秒

恢复时间:<30 秒

ESP8266WiFi 模块:

无线标准:IEEE802.11b/g/n

传输距离:最多可达 100 米(视环境而定)

功耗:140mA(TX),80mA(RX)

ADXL345 加速度计:

加速度测量范围: ±2g/±4g/±8g/±16g

分辨率:13 位

更新率:可达 3200Hz

ATGM322DGPS 定位模块:

定位精度:<2.5米(CEP)

冷启动时间:<38秒

共志林

通道数:66

0.96 寸 IIC 液晶屏:

分辨率:128x64 像素

显示颜色:单色

视角:>120°

异常报警模块:

响应时间:<1秒

警报音量:>85dB

ASRPRO 语音模块:

语音识别率:>90%

命令执行延迟:<2秒

第四部分总结

4.1 心得体会

在比赛过程中,我们深入学习了 stm32,这对我们在今后的学习中大有帮助。同时,我们学会了如何与团队成员合作、如何有效沟通和解决问题。,并认识到团队合作可以促进思想交流,加速问题的解决,并且能够激发团队创造力,取得更好的成果。

最后,我想感谢嵌入式大赛为我们提供机会,让我们在完成了竞赛题目中学会如何在逆境中寻找希望,如何在团队中发挥自己的力量,如何在挑战中激发创新的火花。这些宝贵的经验,将伴随我走向更广

共心未来

阔的未来。

第五部分参考文献

- [1] 刘昱鑫, 佟维妍, 李淼, 等. 基于 STM32 和物联网开发平台的心率监测仪设计 [J]. 科学与信息化, 2021 (15):53-54.
- [2] 陆佳鑫. 基于深度神经网络的人体跌倒碰撞前行为检测研究 [D]. 成都: 电子科技大学, 2021.
- [3] 岳骏,解乃军. 基于 STM32 的物联网智能家居系统设计 [J]. 工业仪表与自动化装置,2022(2):27-30.
- [4] 史凯凯,钱彩凌,杨洋. 基于 STM32F4 的多功能室内空气检测仪 [J]. 信息技术与信息化,2020(9):171-190.

第六部分附录