

# 先端データ解析論レポート 第7回

荻野 聖也 (37-196323)

2019 年 5 月 30 日

## 宿題 1

ガウスカーネルモデル

$$q(y|\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta}^{(y)}) = \sum_{j: y_j=y} \theta_j^{(y)} \exp\left(-\frac{\|\mathbf{x} - \mathbf{x}_j\|^2}{2h^2}\right)$$

に対して、最小二乗確率的分類を実装する。

### 訓練データについて

クラス 0,1,2 の計 3 クラスをそれぞれ 30 個ずつ生成する。ただし、講義の資料を参考に生成する。(図 1)

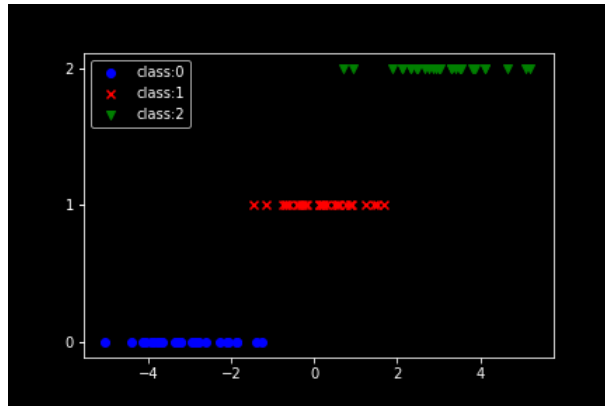


図 1 訓練データのサンプル。クラス 0,1,2 の計三種類を用意する。

### 最小二乗確率的分類について

あるクラス  $y$  をを線形モデルで表すとして、この係数行列  $\boldsymbol{\theta}_y$  とし、ガウスカーネルモデル由来の基底関数を  $\phi(\mathbf{x})$  とするとき、事後確率  $q(y|\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta}_y)$  は

$$q(y|\mathbf{x}; \boldsymbol{\theta}_y) = \boldsymbol{\theta}_y^T \boldsymbol{\phi}(\mathbf{x})$$

となる。ただし、

$$\boldsymbol{\phi}(\mathbf{x}) = (\phi_1(\mathbf{x}), \dots, \phi_n(\mathbf{x}))^T$$

$$\phi_j(\mathbf{x}) = \exp\left(-\frac{\|\mathbf{x} - \mathbf{x}_j\|^2}{2h^2}\right)$$

である。このもとで、講義資料のように二乗誤差を標本近似を行うと、

$$J_y(\boldsymbol{\theta}_y) = \frac{1}{2n}(\boldsymbol{\theta}_y \boldsymbol{\Phi}^T \boldsymbol{\Phi} \boldsymbol{\theta}_y - \frac{1}{n} \boldsymbol{\theta}_y \boldsymbol{\Phi}^T \boldsymbol{\pi}_y + \frac{\lambda}{2n} \|\boldsymbol{\theta}_y\|^2)$$

なので、最小点は

$$\hat{\boldsymbol{\theta}}_y = (\boldsymbol{\Phi}^T \boldsymbol{\Phi} + \lambda \mathbf{I})^{-1} \boldsymbol{\Phi}^T \boldsymbol{\pi}_y$$

で与えられる。なお,

$$\Phi = (\phi(x_1), \dots, \phi(x_n))$$

$$\pi_y = (\pi_{y,1}, \dots, \pi_{y,n})^T$$

である。このもとで, クラス事後確率  $\hat{p}(y|\mathbf{x})$  は,

$$\hat{p}(y|\mathbf{x}) = \frac{\max(0, \hat{\theta}_y^T \phi(\mathbf{x}))}{\sum_{y'=1}^c \max(0, \hat{\theta}_{y'}^T \phi(\mathbf{x}))}$$

により, 与えられる。

## 結果

結果をいかに示す。なお, 数値計算については Python3.7 を使用し, コードについては補遺と添付ファイルに示す。

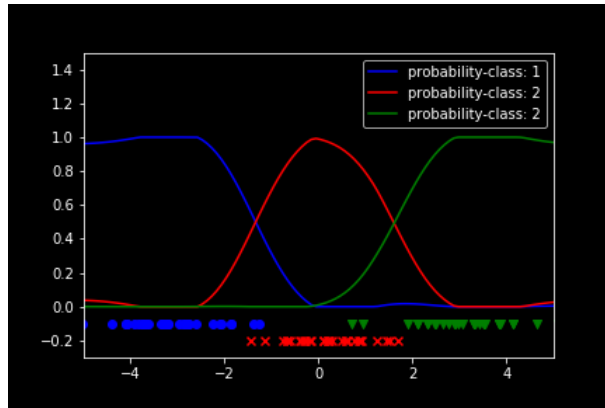


図 2 確率的最小二乗分類の結果。おおよそ, うまく分類できていることがわかる。

## 宿題 2

$$B_\tau(y) = \sum_{y^{(\tau+1)}, \dots, y^{(m)}=1}^c \exp \left( \sum_{k=\tau+2}^m \zeta^T \varphi_i^k(y^{(k)}, y^{(k-1)}) + \zeta^T \varphi_i^{(\tau+1)}(y^{(\tau+1)}, y) \right)$$

について,

$$\begin{aligned} B_\tau(y) &= \sum_{y^{(\tau+1)}=1}^c \sum_{y^{(\tau+2)}, \dots, y^{(m)}=1}^c \exp \left( \sum_{k=\tau+2}^m \zeta^T \varphi_i^k(y^{(k)}, y^{(k-1)}) \right) \exp \left( \zeta^T \varphi_i^{(\tau+1)}(y^{(\tau+1)}, y) \right) \\ &= \sum_{y^{(\tau+1)}=1}^c \exp \left( \zeta^T \varphi_i^{(\tau+1)}(y^{(\tau+1)}, y) \right) \sum_{y^{(\tau+2)}, \dots, y^{(m)}=1}^c \exp \left( \sum_{k=\tau+2}^m \zeta^T \varphi_i^k(y^{(k)}, y^{(k-1)}) \right) \end{aligned}$$

ここで,

$$\begin{aligned} \sum_{y^{(\tau+2)}, \dots, y^{(m)}=1}^c \exp \left( \sum_{k=\tau+2}^m \zeta^T \varphi_i^k(y^{(k)}, y^{(k-1)}) \right) &= \sum_{y^{(\tau+2)}, \dots, y^{(m)}=1}^c \exp \left( \sum_{k=\tau+3}^m \zeta^T \varphi_i^k(y^{(k)}, y^{(k-1)}) + \zeta^T \varphi_i^{\tau+2}(y^{(\tau+2)}, y^{(\tau+1)}) \right) \\ &= B_{\tau+1}(y^{(\tau+1)}) \end{aligned}$$

なので,

$$B_\tau(y) = \sum_{y^{(\tau+1)}=1}^c B_{\tau+1}(y^{(\tau+1)}) \exp \left( \zeta^T \varphi_i^{(\tau+1)}(y^{(\tau+1)}, y) \right)$$

よって, 再帰表現ができる。

## 補遺

Listing 1 宿題1のソースコード

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3
4 np.random.seed(1)
5
6
7 def generate_data(sample_size=90, n_class=3):
8     x = (np.random.normal(size=(sample_size // n_class, n_class))
9          + np.linspace(-3., 3., n_class)).flatten()
10    y = np.broadcast_to(np.arange(n_class),
11                        (sample_size // n_class, n_class)).flatten()
12    return x, y
13
14
15 def solve_LSPC(x, y, width, n_class=3, regurater=10.):最小二乗確率的分類を解く
16     """
17     Arg:
18         x(ndarray(float)) サンプルの座標 x shape=90
19         y(ndarray(int)) クラス (0,1,2)のどれか shape=90
20         width(float) ガウス幅
21         n_class(int) クラス数←既知として進める。
22         ragurater(float) 正則化係数
23
24     Return:
25         theta(ndarray) 分類結果の係数行列
26     """
27     sample_size = len(x)
28     Phi = np.exp(-(x[:] - x[:,None])**2 / (2 * width ** 2))
29     y0 = np.where(y==0, 1, 0)
30     y1 = np.where(y==1, 1, 0)
31     y2 = np.where(y==2, 1, 0)
32     Pi = np.array([y0,y1,y2]).T
33     Theta = np.linalg.solve((Phi.T.dot(Phi)+regurater*np.eye(sample_size)), Phi.T.dot(Pi))
34     return Theta
35
36 x,y = generate_data()
37 plt.clf()
38 plt.scatter(x[y==0], y[y==0], c='blue', marker="o", label="class:0")
39 plt.scatter(x[y==1], y[y==1], c='red', marker="x", label="class:1")
40 plt.scatter(x[y==2], y[y==2], c='green', marker="v", label="class:2")
41 ylabels=[int(0),int(1),int(2)]
42 plt.yticks(y, ylabels)
43 plt.legend()
44 plt.savefig("train_sample.png")
45 plt.show()
46
```

```

47 h = 1.
48 theta = solve_LSPC(x, y, h)
49
50 X = np.linspace(-5., 5., num=100)
51 K = np.exp(-(x - X[:, None]) ** 2 / (2 * h ** 2))
52 plt.clf()
53 plt.xlim(-5, 5)
54 plt.ylim(-.3, 1.5)
55 logit = K.dot(theta)
56 print(logit.shape)
57 zeros_mat = np.zeros_like(logit)
58 unnormalized_prob = np.maximum(zeros_mat, logit)
59 prob = unnormalized_prob / unnormalized_prob.sum(1, keepdims=True)
60
61 plt.plot(X, prob[:, 0], c='blue', label="probability-class: 1")
62 plt.plot(X, prob[:, 1], c='red', label="probability-class: 2")
63 plt.plot(X, prob[:, 2], c='green', label="probability-class: 3")
64 plt.scatter(x[y == 0], -.1 * np.ones(len(x) // 3), c='blue', marker='o')
65 plt.scatter(x[y == 1], -.2 * np.ones(len(x) // 3), c='red', marker='x')
66 plt.scatter(x[y == 2], -.1 * np.ones(len(x) // 3), c='green', marker='v')
67 plt.legend()
68 plt.savefig("LSPC.png")
69 plt.show()

```

---