Criterios generales de corrección

- I Responda a las preguntas que se le formulan. Las respuestas a preguntas no formuladas carecen de valor.
- II Las respuestas deben razonarse. La aplicación mecánica de fórmulas carece de valor (aunque el resultado sea correcto).
- III El alumno debe conocer y manejar con soltura el cálculo básico por lo que las expresiones algebraicas deben simplificarse en lo posible y las operaciones han de completarse dando las respuestas correctas.
- IV Especial atención merecerá en todo el proceso de evaluación el uso que el alumno hace del lenguaje. Esto incluye tanto a símbolos y expresiones matemáticas como al lenguaje ordinario.
- V Los resultados obtenidos deben interpretarse correctamente. En particular, si un error no detectado nos lleva a un resultado absurdo, este debe reconocerse como tal (incluso si no podemos localizar el error).

NO ESTÁ PERMITIDO EL USO DE CALCULADORAS

1º Dadas las matrices
$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$
 y $B = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 3 & -4 \end{pmatrix}$, hallar $C = A \times B$ y, a continuación,

- a) Expresar las columnas de la matriz C como combinación lineal de las columnas de A, indicando la procedencia de los coeficientes de dicha combinación. [0,5p]
- b) Expresar las filas de la matriz C como combinación lineal de las filas de B. [0,5p]
- $\mathbf{2^{o}} \text{ Hallar la forma escalonada reducida de la matriz} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 1 & 0 & -2 \\ 3 & 6 & 1 & 1 & 0 \\ -2 & -4 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$ [1p]
- **3º** Usar la descomposición LU para resolver el sistema $\begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 & 0 \\ -4 & 0 & -1 & 2 \\ 6 & 3 & -3 & -12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 8 \\ -12 \end{pmatrix}$ [1,5p]
- **4º** Probar los siguientes teoremas:
 - a) Sean u_1, u_2, \dots, u_p vectores de un espacio vectorial V. Si u_1 depende linealmente del conjunto $\{u_2, \dots, u_p\}$, entonces $\langle u_1, u_2, \dots, u_p \rangle = \langle u_2, \dots, u_p \rangle$. [1p]
 - b) Si el conjunto $\mathcal{B} = \{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ es una base de V y el conjunto $A = \{v_1, v_2, \dots, v_m\}$ es linealmente independiente, entonces $m \leq n$. [1,5p]
 - c) Todas las bases de un espacio vectorial tienen el mismo número de elementos. [0,5p]
- **5°** Dados los subespacios de \mathbb{R}^4 , $H = \langle (1,2,3,-1), (0,-1,2,-1) \rangle$ y $K \equiv \begin{cases} x-y = 0 \\ 2x+y-z-t = 0 \end{cases}$, a) Hallar unas ecuaciones implícitas de H+K.
 - b) Hallar una base de $H \cap K$. [0,5p]
- $\mathbf{6^o} \ \ \text{En} \ \mathbb{R}^4 \ \text{consideramos la base} \ \mathcal{B} = \{(1,0,-1,2), \, (-2,1,0,-1), \, (3,-1,1,0), \, (0,1,-1,2)\} \ \text{y el subespacio}$ $H \ \text{cuyas ecuaciones referidas a la base} \ \mathcal{B} \ \text{son} \left\{ \begin{array}{ll} x+2y+2z & =0 \\ y+z-t=0 \end{array} \right. .$
 - a) Hallar las ecuaciones implícitas de H referidas a la base canónica. [1,5p]
 - b) Hallar una base de un subespacio K tal que $H \oplus K = \mathbb{R}^4$. [0,5p]

[0,5p]

1º Dadas las matrices
$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \\ 3 & -2 \end{pmatrix}$$
 y $B = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 3 & -4 \end{pmatrix}$, hallar $C = A \times B$ y, a continuación,

- a) Expresar las columnas de la matriz C como combinación lineal de las columnas de A, indicando la procedencia de los coeficientes de dicha combinación. [0,5p]
- b) Expresar las filas de la matriz C como combinación lineal de las filas de B.

SOLUCIÓN:

$$C = A \times B = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 3 & -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 5 & -6 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}$$

Apartado a) 0,5p

$$\begin{pmatrix} -1\\5\\-3 \end{pmatrix} = 1 \begin{pmatrix} 2\\-1\\3 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} -1\\2\\-2 \end{pmatrix} \qquad \qquad \begin{pmatrix} 0\\-6\\2 \end{pmatrix} = -2 \begin{pmatrix} 2\\-1\\3 \end{pmatrix} - 4 \begin{pmatrix} -1\\2\\-2 \end{pmatrix}$$

Los coeficientes de la combinación lineal del primer vector columna de C son los elementos de la primera columna de B y los del segundo de la segunda.

Apartado b) 0,5p

$$\begin{cases} (-1,0) &= 2(1,-2)-1(3,-4) \\ (5,-6) &= -1(1,-2)+2(3,-4) \\ (-3,2) &= 3(1,-2)-2(3,-4) \end{cases}$$
 Las filas de A son los coeficientes de las combinaciones lineales.

2º Hallar la forma escalonada reducida de la matriz $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 1 & 0 & -2 \\ 3 & 6 & 1 & 1 & 0 \\ -2 & -4 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$ [1p]

SOLUCIÓN:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 4 & 1 & 0 & -2 \\ 3 & 6 & 1 & 1 & 0 \\ -2 & -4 & 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_2 \mapsto F_2 - 2F_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_2 \mapsto -F_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_2 \mapsto -F_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_4 \mapsto F_4 + F_3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_1 \mapsto F_1 - F_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

3º Usar la descomposición
$$LU$$
 para resolver el sistema
$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 & 0 \\ -4 & 0 & -1 & 2 \\ 6 & 3 & -3 & -12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 8 \\ -12 \end{pmatrix}$$
[1,5p]

SOLUCIÓN:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \longleftrightarrow \begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 & 0 \\ -4 & 0 & -1 & 2 \\ 6 & 3 & -3 & -12 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \longleftarrow \xrightarrow{\begin{array}{c} F_2 \mapsto F_2 + 2F_1 \\ F_3 \mapsto F_3 - 3F_1 \\ \end{array}} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 & 0 \\ 0 & -2 & 5 & 2 \\ 0 & 6 & -12 & -12 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 3 & -3 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -3 & 1 \end{pmatrix} \longleftrightarrow \xrightarrow{F_3 \mapsto F_3 + 3F_2} \begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 & 0 \\ 0 & -2 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & -6 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 & 0 \\ 0 & -2 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u \\ v \\ w \end{pmatrix} \implies \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 3 & -3 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u \\ v \\ w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 8 \\ -12 \end{pmatrix} \implies \begin{cases} u = 0 \\ v = 8 \\ w = 12 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 3 & 0 \\ 0 & -2 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 3 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 8 \\ 12 \end{pmatrix} \implies \begin{cases} x = \frac{1}{2}(y - 3z) = \frac{1}{2}(6 + 6t - 12 - 6t) = -3 \\ y = -\frac{1}{2}(8 - 5z - 2t) = -\frac{1}{2}(8 - 20 - 10t - 2t) = 6 + 6t \\ z = \frac{1}{3}(12 + 6t) = 4 + 2t \\ t \text{ libre } \uparrow \text{ Despejamos sustituyendo hacia arriba.}$$

 $4^{
m o}$ Esta pregunta versa sobre contenidos teóricos explicados en clase.

[3p]

5° Dados los subespacios de \mathbb{R}^4 , $H = \langle (1, 2, 3, -1), (0, -1, 2, -1) \rangle$ y $K \equiv \begin{cases} x - y = 0 \\ 2x + y - z - t = 0 \end{cases}$,

a) Hallar unas ecuaciones implícitas de H + K.

[1p]

b) Hallar una base de $H \cap K$.

[0,5p]

SOLUCIÓN:

Apartado a) 1p

Hallaremos, en primer lugar, una base de K.

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_2 \mapsto F_2 - 2F_1} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_2 \mapsto \frac{1}{3}F_2} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_1 \mapsto F_1 + F_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \\ 0 & 1 & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} \end{pmatrix} \implies \begin{cases} x = \frac{1}{3}\lambda + \frac{1}{3}\mu \\ y = \frac{1}{3}\lambda + \frac{1}{3}\mu \\ z = \lambda \\ t = \mu \end{cases}$$

Haciendo $\lambda = 3$ $\mu = 0$ y $\lambda = 0$ $\mu = 3$, obtenemos que $K = \langle (1, 1, 3, 0), (1, 1, 0, 3) \rangle$

El resultado anterior implica que $| H + K = \langle (1, 2, 3, -1), (0, -1, 2, -1), (1, 1, 3, 0), (1, 1, 0, 3) \rangle$

- Es evidente que $\dim(H) = \dim(K) = 2$ y que $H \neq K$. Así pues, sólo hay dos alternativas:
- (1) H+K podría ser todo \mathbb{R}^4 y el problema habría terminado pues el teorema de Grassmann aseguraría entonces que $H \cap K$ sería el vector nulo.
- (2) $\dim(H + K) = 3$ y $\dim(H \cap K) = 1$.

Ahora estamos en condiciones de hallar las ecuaciones implícitas de H + K.

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & -1 \\ 0 & -1 & 2 & -1 \\ 1 & 1 & 3 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 3 \\ x & y & z & t \end{pmatrix} \xrightarrow{F_3 \mapsto F_5 - xF_1} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & -1 \\ 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -3 & 4 \\ 0 & -2x + y & -3x + z & x + t \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_3 \mapsto F_3 - F_2} \xrightarrow{F_4 \mapsto F_4 + F_2} \xrightarrow{F_5 \mapsto F_5 + (-2x + y)F_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & -1 \\ 0 & -1 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -2x + y - 3x + z & x + t \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_3 \mapsto F_5 + (-2x + y)F_2} \xrightarrow{F_5 \mapsto F_5 + (-2x + y)F_2} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & -5 & 5 \\ 0 & 0 & -7x + 2y + z & 3x - y + t \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_3 \mapsto -\frac{1}{2}F_3} \xrightarrow{F_5 \mapsto F_5 + (7x - 2y - z)F_3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -5 & 5 \\ 0 & 0 & -7x + 2y + z & 3x - y + t \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_4 \mapsto F_4 + 5F_3} \xrightarrow{F_5 \mapsto F_5 + (7x - 2y - z)F_3} \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -4x + y + z + t \end{pmatrix}$$

La ecuación implícita de H+K es $\boxed{-4x+y+z+t=0}$

Una base de H + K es $\{(1, 2, 3, -1), (0, -1, 2, -1), (0, 0, 1, -1)\}$

Apartado b) 0,5p

El apartado anterior prueba que dim $(H \cap K) = 1$. Para hallar un vector en este espacio, y puesto que $H = \langle (1, 2, 3, -1), (0, -1, 2, -1) \rangle$, buscaremos λ y μ para que

$$\lambda(1,2,3,-1) + \mu(0,-1,2,-1) = (\lambda, 2\lambda - \mu, 3\lambda + 2\mu, -\lambda - \mu) \in K \equiv \begin{cases} x - y = 0 \\ 2x + y - z - t = 0 \end{cases}$$

Sustituyendo las coordenadas del vector genérico de H en las ecuaciones de K, obtenemos:

$$\begin{cases} \lambda - (2\lambda - \mu) = 0 \\ 2\lambda + (2\lambda - \mu) - (3\lambda + 2\mu) - (-\lambda - \mu) = 0 \end{cases} \implies \begin{cases} -\lambda + \mu = 0 \\ 2\lambda - 2\mu = 0 \end{cases} \implies \lambda = \mu$$

Así pues,
$$H \cap K = \{(\lambda, \lambda, 5\lambda, -2\lambda) \mid \lambda \in \mathbb{R}\} = \langle (1, 1, 5, -2) \rangle$$

- **6°** En \mathbb{R}^4 consideramos la base $\mathcal{B}=\{(1,0,-1,2),\,(-2,1,0,-1),\,(3,-1,1,0),\,(0,1,-1,2)\}$ y el subespacio H cuyas ecuaciones referidas a la base \mathcal{B} son $\begin{cases} x+2y+2z&=0\\y+z-t=0 \end{cases}.$
 - a) Hallar las ecuaciones implícitas de H referidas a la base canónica. [1,5p]
 - b) Hallar una base de un subespacio K tal que $H \oplus K = \mathbb{R}^4$. [0,5p]

SOLUCIÓN:

Apartado a) 1,5p Tenemos dos opciones:

- (1) Encontrar una base de H con sus coordenadas referidas a \mathcal{B} , cambiar de base esos vectores y, finalmente, hallar las ecuaciones implícitas de H usando las coordenadas de esos vectores.
- (2) Hallar la matriz del cambio de la base canónica a B y usarla para hallar las ecuaciones pedidas.

(1) - Hallaremos una base de H con sus coordenadas referidas a la base \mathcal{B} .

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_1 \mapsto F_1 - 2F_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \implies \begin{cases} x = -2\mu \\ y = -\lambda + \mu \\ z = \lambda \\ t = \mu \end{cases}$$
Por tanto, $H = \langle (0, -1, 1, 0)_{\mathbb{B}}, (-2, 1, 0, 1)_{\mathbb{B}} \rangle$

- Ahora hallamos las coordenadas de los vectores anteriores en la base canónica. Puesto que la matriz cuyas columnas son los vectores de $\mathcal B$ cambia de la base $\mathcal B$ a la canónica, tenemos:

$$\begin{pmatrix} 5 \\ -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}_{Can} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & -1 \\ 2 & -1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}} \qquad \begin{pmatrix} -4 \\ 2 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix}_{Can} = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & -1 \\ 2 & -1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}_{\mathcal{B}}$$

Así pues, $H = \langle (5, -2, 1, 1)_c, (-4, 2, 1, -3)_c \rangle$

– Estamos ya en condiciones de hallar las ecuaciones pedidas.

$$\begin{pmatrix} 5 & -2 & 1 & 1 \\ -4 & 2 & 1 & -3 \\ x & y & z & t \end{pmatrix} \xrightarrow{F_2 \mapsto F_2 + \frac{4}{5}F_1} \begin{pmatrix} 5 & -2 & 1 & 1 \\ 0 & \frac{2}{5} & \frac{9}{5} & -\frac{11}{5} \\ 0 & \frac{2}{5}x + y & -\frac{1}{5}x + z & -\frac{1}{5}x + t \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_3 \mapsto F_3 - \frac{5}{2} \left(\frac{2}{5}x + y\right)F_2} \begin{pmatrix} 5 & -2 & 1 & 1 \\ 0 & \frac{2}{5} & \frac{9}{5} & -\frac{11}{5} \\ 0 & 0 & -2x - \frac{9}{2}y + z & 2x + \frac{11}{2}y + t \end{pmatrix}$$

$$H \equiv \begin{cases} 4x + 9y - 2z & = 0 \\ 4x + 11y & + 2t = 0 \end{cases} \tag{*}$$

(2) - La idea, en este segundo caso, es usar la matriz del cambio de la base canónica a la \mathcal{B} , esto es, la inversa de la matriz cuyas columnas son los vectores de \mathcal{B} (que cambia de \mathcal{B} a la canónica).

$$\begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 0 & 2 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{F_3 \mapsto F_3 + F_1} \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 4 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -6 & 2 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_1 \mapsto F_1 + 2F_2} \xrightarrow{F_3 \mapsto F_3 + 2F_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 & 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -6 & 2 & -2 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_1 \mapsto F_1 + 2F_2} \xrightarrow{F_3 \mapsto F_3 + 2F_2} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 & 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 & 1 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & -1 & -2 & -3 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_3 \mapsto \frac{1}{2}F_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 & 1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -3 & -1 & -2 & -3 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_1 \mapsto F_1 - F_3} \xrightarrow{F_2 \mapsto F_2 + F_3} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \frac{3}{2} & \frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 1 & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} & 0 & \frac{3}{2} & 1 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_1 \mapsto F_1 - 3F_4} \xrightarrow{F_3 \mapsto F_2 - 3F_4} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 2 & 2 & 2 & -4 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 2 & 2 & 2 & -4 & -3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 3 & 1 \end{pmatrix}$$

Es claro que tenemos ahora:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix}_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -5 & -3 \\ 2 & 2 & -4 & -3 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix}_{Cax}$$

Puesto que las ecuaciones de H referidas a la base $\mathcal B$ son

$$\left(\begin{array}{ccc} 1 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \end{array}\right) \left(\begin{array}{c} x \\ y \\ z \\ t \end{array}\right)_{\mathcal{R}} = \left(\begin{array}{c} 0 \\ 0 \end{array}\right)$$

sustituyendo las coordenadas en la base B obtenemos:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 1 & -5 & -3 \\ 2 & 2 & -4 & -3 \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & 3 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Longrightarrow \begin{pmatrix} 8 & 7 & -15 & -11 \\ 4 & 3 & -8 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

El hecho de que las ecuaciones sean distintas a las obtenidas en (*) no tiene importancia; los sistemas son equivalentes. El cálculo siguiente demuestra esta última afirmación pues las columnas de la segunda matriz son las coordenadas en la base canónica de una base de H.

$$\begin{pmatrix} 8 & 7 & -15 & -11 \\ 4 & 3 & -8 & -6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 & -4 \\ -2 & 2 \\ 1 & 1 \\ 1 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Apartado b) 0,5p

- Es evidente que debe ser $\dim(K) = 2$. Sea $K = \{v_1, v_2\}$ con coordenadas referidas a la base canónica.
- Para buscar el primer vector, bastará con encontrar $v_1 \notin H$, esto es, que no satisfaga las ecuaciones (*). Esto puede hacerse fácilmente. Por ejemplo, haciendo $v_1 = (1, 0, 0, 0)$.
- Para el segundo vector esto no puede hacerse de forma tan automática pues el hecho de que $v_2 \notin H$ no implica que el conjunto $\{(5, -2, 1, 1), (-4, 2, 1, -3), (1, 0, 0, 0), v_2\}$ sea linealmente independiente.
- Hallaremos la ecuación implícita del subespacio $J = \{(5, -2, 1, 1), (-4, 2, 1, -3), (1, 0, 0, 0)\}$ y luego buscamos un v_2 tal que $v_2 \notin J$, esto es, que no satisfaga la ecuación de J.

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 0 \\
5 & -2 & 1 & 1 \\
-4 & 2 & 1 & -3 \\
x & y & z & t
\end{pmatrix}
\xrightarrow{F_3 \mapsto F_3 + 4F_1}
\xrightarrow{F_4 \mapsto F_4 - xF_1}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 0 \\
0 & -2 & 1 & 1 \\
0 & 2 & 1 & -3 \\
0 & y & z & t
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_3 \mapsto F_3 + F_2}
\xrightarrow{F_4 \mapsto F_4 + \frac{y}{2}F_2}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 0 \\
0 & -2 & 1 & 1 \\
0 & 0 & 2 & -2 \\
0 & 0 & \frac{y}{2} + z & \frac{y}{2} + t
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{F_4 \mapsto F_4 - \frac{1}{2}(\frac{y}{2} + z)F_3}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 0 \\
0 & -2 & 1 & 1 \\
0 & 0 & 2 & -2 \\
0 & 0 & 0 & y + z + t
\end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{J \equiv y + z + t = 0}$$
(**)

Es obvio que, por ejemplo, si $v_2 = (0, 1, 0, 0)$, entonce $v_2 \notin J$ pues no se satisface (**).

En consecuencia, $K = \{(1,0,0,0), (0,1,0,0)\}$ [Hay muchas más soluciones]