

目的

采用单片机读取常见的拉压传感器、位移传感器的原始AD值并输出到串口。

硬件资料

1. 位移传感器、拉力传感器采用常用的电桥式传感器（红黑绿白四线接头），例如[200kN拉力传感器](#)；[100~200mm位移传感器](#)，但不局限与上述两个；
2. 放大芯片和数模转换芯片暂时采用的是[AD620](#)以及[HX711](#)。本人自行购买的可能相互的适应性不好，你可以在相似的价格区间内进行挑选；
3. 单片机现在使用的是Arduino UNO R3，如果没有性能上的短板就不必更换了，因为考虑到Arduino社区环境比活跃，相关资料也更好取得；

要求

1. 如果可以，希望加入多通道同时采集功能；
2. 单片机串口输出RAW AD值即可，传感器标定在上位机上进行；
3. 采集频率最好在5Hz以上；
4. 供电部分轻量化，最好使用干电池或者充电宝供电。