

## 第1章 序論



## 第2章 本研究のアプローチ

要求仕様の整理  
強化学習の基礎



## 第3章 強化学習の構成

使用するシミュレータ  
Q学習の構成  
報酬関数



## 第4章 シミュレータ実験

単腕クローラロボット  
双腕クローラロボット  
各実験の結果



## 第5章 結論