
ES201 - Architecture de Microprocesseurs

Travail Dirigée

12 septembre 2024

Guilherme Nunes Trofino
2022-2024

Table des matières

1	Introduction	2
1.1	Information Matier	2

1. Introduction

Repository Hello! My name is Guilherme Nunes Trofino and this is my LaTeX notebook of ES201 - Architecture de Microprocesseurs that can be found in my GitHub repository : https://github.com/tr0fin0/classes_ensta.

Disclaimer This notebook is made so it may help others in this subject and is not intend to be used to cheat on tests so use it by your on risk.

Suggestions If you may find something on this document that does not seam correct please reach me by e-mail : guitrofino@gmail.com.

1.1. Information Matier

Référence microprocesseur faire une bouque infinite modele de machine von neumann mode d'exécution générale si il n'y a pas des taches à faire qu'est-ce que le processeur faire pendant ce temps : If the hardware doesn't make allowance for this, then the CPU will have to run useless instructions until it is needed for real work

me mets en reve et me reveie faire surplace, bloque sur le meme adresse memoire, rester en bloque sur lui meme adresse PC est program counter necessaire pour savoir ce que le programme doit executer

instruction memory operation instruction decode par l'unité de contrôle control units

methodologie de conception unité de calcule, machine de miller machine de ... états finits multiplexeur registres unites fonctionnelles memoire

ALU R instructions

000 and 001 or 010 add 110 sub 111 slt

temps d'accès et temps de propagation plus grand memoire plus grand le temps d'accès et propagation c'est une contrainte, plus de temps moins grand CPU

dans une processeur monocycle cache données et cache instruction le chemin le plus long est le chemin critique et denote le temps de cycle

inconvenienst du monocycle toutes les instructions worst case execution time, si minimizer le systeme sera plus efficace

avantage connait le temps pour executer les instructions

modele de séquencement

le decoupage ne peut pa passer le temps de memoirasion aléas de structures structural hazards aléas de contrôle control hazards aléas de données data hazards

Question 1

Résolution. a

```
1  switch:
2  andi s6, s6, 0          // counter = 0
3
4  case0:
5  bne s6, s5, case1      // k = 0
6  add s0, s3, s4          // f = i + j
7
8  case1:
9  addi s6, s6, 1
10 bne s6, s5, case2      // k = 1
11 add s0, s1, s2          // f = g + h
12
13 case2:
14 addi s6, s6, 1
15 bne s6, s5, case3      // k = 2
16 sub s0, s1, s2          // f = g - h
17
18 case3:
19 addi s6, s6, 1
20 bne s6, s5, end         // k = 3
21 sub s0, s3, s4          // f = i - j
22
23 end:
24 j ret
```

Le code précédent sera scalable, donc il peut être facilement changer pour ajouter des nouvelles conditions dans le case.

Ici il y a le problème de temps d'exécution pas constant, ça veut dire qu'il y aura des temps d'exécution différent par chaque cas car il y aura besoin de plusieurs essayes avant d'arriver à le bon résultat.

Question 2

Résolution. a

```
1  andi s1, s1, 0      // sum = 0
2  andi s2, s2, 0      // i = 0
3  addi s3, zero, 500  // j = 500
4  andi s4, s4, 0      // k = 0
5  addi t2, zero, 1000 // 1st loop upper bound = 1000
6  andi t3, s6, 0      // 2nd loop lower bound = 0
7  addi t4, zero, 300  // 3rd loop upper bound = 300
8
9  loop1:
10 loop2:
11 loop3:
12 add s1, s1, s2      // sum = sum + (i);
13 add s1, s1, s3      // sum = sum + (i + j);
14 add s1, s1, s4      // sum = sum + (i + j + k);
15 addi s4, s4, 10     // k = k + 10
16
17 bne s4, t4, loop3    // if (k < 300) goto loop3, else execute 2nd loop
18 andi s4, s4, 0      // reinitialize k = 0
19 subi s3, s3, 1      // j--
20
21 bne s3, t3, loop2    // if (j > 0) goto loop2, else execute 1st loop
22 addi s3, zero, 500  // reinitialize j = 500
23 addi s2, s2, 1      // i++
24
25 bne s2, t2, loop1    // if (i < 1000) goto loop1, else end program
26 exit:
```

Chaque register devrait avoir un \$ dans la convection de cette matière mais ici ce caractère a été élevé car le style du code ne marchait pas.

Ici, en fait, au lieu d'avoir 3 couples c'est plus facile pour comprendre qu'il y a un grand couple avec 3 conditions nécessaires à attendre pour que le code s'arrête.

Question 3

Résolution. a

```
1  leaf:
2
3  subi sp, sp, 12 // adjust stack to make room for 3 items
4  sw  s2, 8(sp)  // save register s2 for further use
5  sw  s1, 4(sp)  // save register s1 for further use
6  sw  s0, 0(sp)  // save register s0 for further use
7
8  add  s2, a0, a1 // register s2 contains g + h
9  add  s1, a2, a3 // register s1 contains i + j
10 sub  s0, s2, s1 // f = s2 - s1 which is (g+h) - (i+j)
11 add  v0, s0, zero // returns f (v0 = s0 + 0)
12
13 lw  s0, 0(sp)  // restore register s0 for caller
14 lw  s1, 4(sp)  // restore register s1 for caller
15 lw  s2, 8(sp)  // restore register s2 for caller
16 addi sp, sp, 12 // readjust the stack pointer
17
18 jr ra          // jump back to calling routine (ra = return address)
```

Les registres a0, ..., a7 (il faut confirmer la quantité précise) sont les endroits où les entrées et sorties d'une fonction seront estoquées.

Comme on va utiliser les registres s0, s1 et s2 pour faire les calculs de cette fonction il faut qu'on les estoquées avant les données sur ses registres car une autre fonction pourrait les utiliser et on ne peut pas les déranger.

Question 4

Résolution. a

```
1  ssh -X login@salle.ensta.fr
2  ssh -Y
3
4  cp -r /home/g/gac/ES201/TPs/TP2
5  cp -r /home/g/gac/ES201/tools/graph/SSCA2v2-C
```

il faut chercher comment faire l'utilisation du code