Systèmes d'exploitations

Cours 2: De l'architecture matérielle au programme

Matthieu Lemerre CEA LIST

Année 2021-2022

Introduction

But de ce cours:

- Rappeler le principe de fonctionnement d'un ordinateur
 - En particulier: couple processeur/mémoire
- Expliquer pourquoi et comment est organisé le programme pour pouvoir écrire des programmes complexes
 - En particulier: comment est compilé le C?

Quelques applications de ce cours

- Compréhension et écriture de programmes systèmes: systèmes embarqués, garbage collectors, morceaux de systèmes d'exploitations (pilotes), compilateurs
- Assembleur: Reverse engineering et analyses de sécurité
- Connaissances nécessaires pour savoir bien programmer en C (et C++)

Sommaire

- Cours 2: Organisation de la mémoire
 - Architecture matérielle
 - Organisation de la mémoire (et correspondance en C)
 - Organisation du code
 - Organisation des données

Bits

Bits

Binary digits, la plus petite unité d'information. Peut valoir 0 ou 1.

Bits

Binary digits, la plus petite unité d'information. Peut valoir 0 ou 1.

Octet (byte)

Bits

Binary digits, la plus petite unité d'information. Peut valoir 0 ou 1.

Octet (byte)

La plus petite unité de mémoire adressable. Généralement 8 bits.

Bits

Binary digits, la plus petite unité d'information. Peut valoir 0 ou 1.

Octet (byte)

La plus petite unité de mémoire adressable. Généralement 8 bits.

Mot (word)

Bits

Binary digits, la plus petite unité d'information. Peut valoir 0 ou 1.

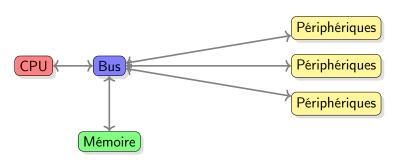
Octet (byte)

La plus petite unité de mémoire adressable. Généralement 8 bits.

Mot (word)

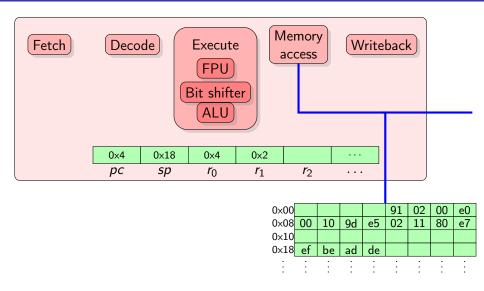
L'unité de mémoire manipulée naturellement par un processeur, composée de plusieurs octets. Généralement 8,16,32,64,ou 128 bits.

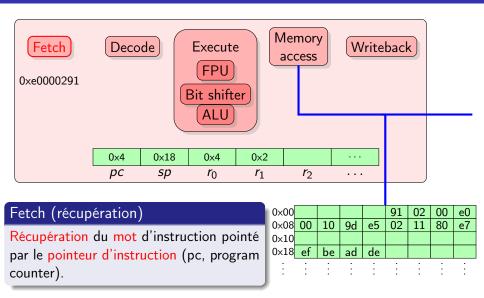
Vue haut-niveau

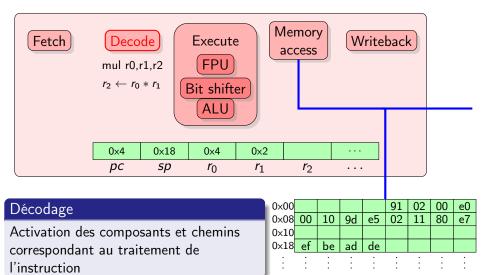


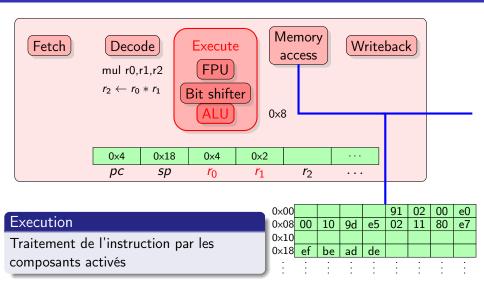
Architecture Von Neumann

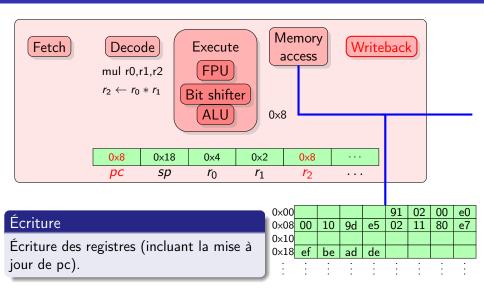
La *même* mémoire est utilisée pour stocker les *instructions* et les *données* des programmes.

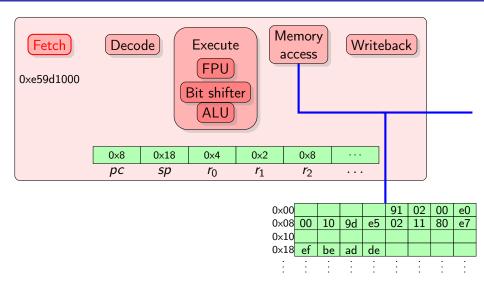


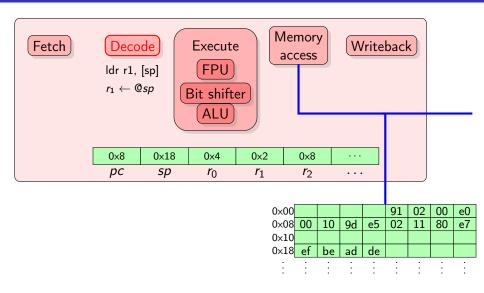


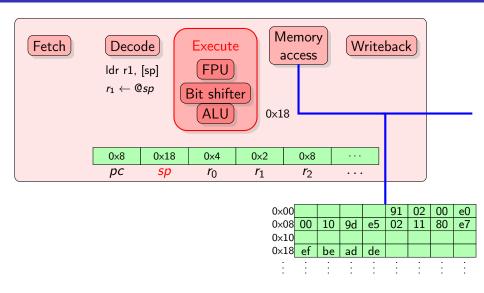


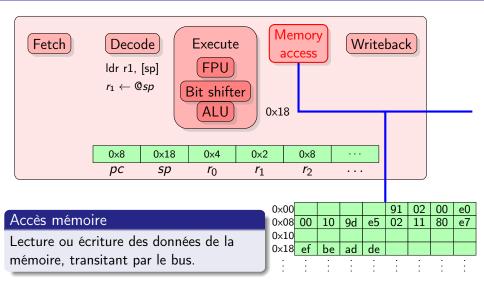


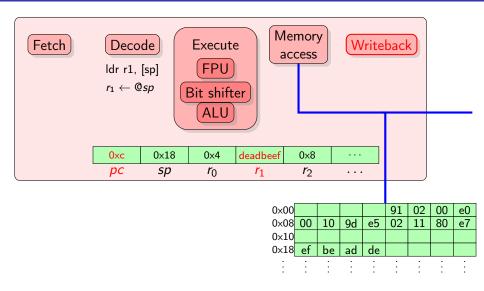


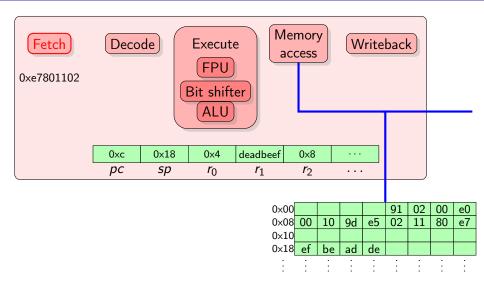


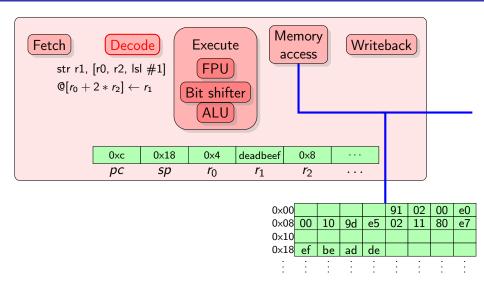


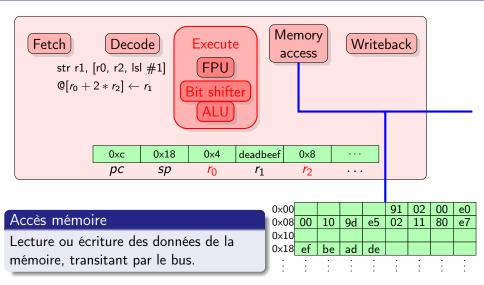


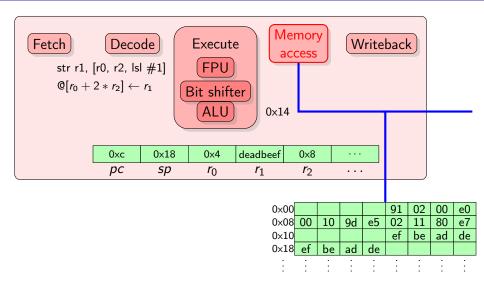


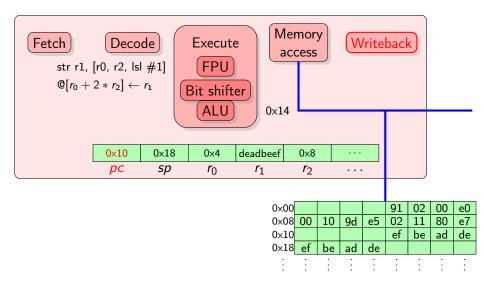


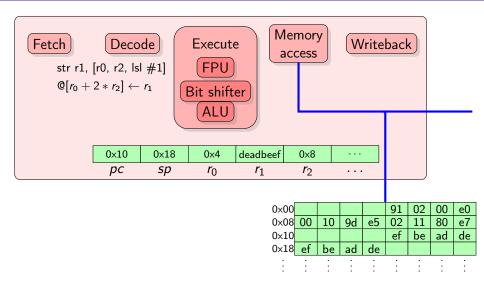












Catégories d'instructions

- Manipulation de données :
 - mov: $r_i \leftarrow const$, $r_i \leftarrow r_i$
 - load et store
- Instructions arithmétiques et logiques :
 - $r_i \leftarrow r_i \oplus r_k$ pour $\oplus \in \{+ * / \% ^ \& | << >> \}$
- Comparaisons :
 - cmp $r_i r_j$: $z \leftarrow r_i == r_j$; $s \leftarrow r_i \leq_u r_j$
- Sauts:
 - Sauts inconditionnels : $pc \leftarrow pc + 8$
 - Saut conditionnel: if(z) $pc \leftarrow pc + 8$
 - Saut calculé: $pc \leftarrow r_1$
- Jeux d'instructions étendus
 - Instructions flottantes
 - Instructions vectorisées
 - Instructions cryptographiques
 - Instructions atomiques
- Instructions systèmes

Résumé

- Un processeur:
 - Lit les instructions depuis la mémoire, en suivant le pointeur d'instruction
 - Fait des lectures et écritures entre la mémoire et ses registres
 - Fait des opérations arithmétiques et logiques en combinant ses registres

Résumé

- Un processeur:
 - Lit les instructions depuis la mémoire, en suivant le pointeur d'instruction
 - Fait des lectures et écritures entre la mémoire et ses registres
 - Fait des opérations arithmétiques et logiques en combinant ses registres

Note: Interpréteur de bytecode

Les instructions sont souvent similaires pour les machines virtuelles exécutant du bytecode (bytecode java, .NET, OCaml), sauf qu'elles n'utilisent généralement pas de registres (machine à pile).

Résumé

- Un processeur:
 - Lit les instructions depuis la mémoire, en suivant le pointeur d'instruction
 - Fait des lectures et écritures entre la mémoire et ses registres
 - Fait des opérations arithmétiques et logiques en combinant ses registres

Note: Interpréteur de bytecode

Les instructions sont souvent similaires pour les machines virtuelles exécutant du bytecode (bytecode java, .NET, OCaml), sauf qu'elles n'utilisent généralement pas de registres (machine à pile).

Comment organiser le programme pour faciliter son écriture?

Sommaire

- 1 Cours 2: Organisation de la mémoire
 - Architecture matérielle
 - Organisation de la mémoire (et correspondance en C)
 - Organisation du code
 - Organisation des données

But

- Comprendre pourquoi et comment est organisé le programme pour pouvoir écrire des programmes complexes
 - En particulier: comment est compilé le C?

¹Attention aux pièges

But

- Comprendre pourquoi et comment est organisé le programme pour pouvoir écrire des programmes complexes
 - En particulier: comment est compilé le C?
- Pourquoi C?
 - Correspondance directe¹ entre ses concepts et de l'assembleur manuel
 - "C comme un assembleur de haut niveau"

¹Attention aux pièges

But

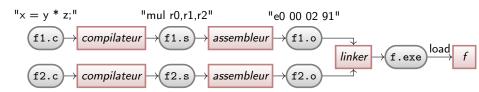
- Comprendre pourquoi et comment est organisé le programme pour pouvoir écrire des programmes complexes
 - En particulier: comment est compilé le C?
- Pourquoi C?
 - Correspondance directe¹ entre ses concepts et de l'assembleur manuel
 - "C comme un assembleur de haut niveau"
- Intérêts:
 - Important pour savoir bien programmer en C
 - Compréhension du langage
 - Modèle de coût d'un programme
 - Programmation système
 - Il faut comprendre comment marche un programme avant de comprendre comment en faire fonctionner plusieurs.

¹Attention aux pièges

D'un programme à son exécution: compilation et interprétation

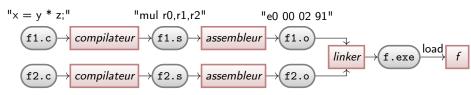
D'un programme à son exécution: compilation et interprétation

• Le C est un langage compilé: il est transformé en instructions machines avant d'être chargé par l'OS pour être exécuté

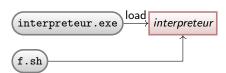


D'un programme à son exécution: compilation et interprétation

• Le C est un langage compilé: il est transformé en instructions machines avant d'être chargé par l'OS pour être exécuté

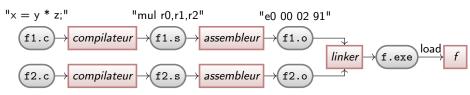


• Certains langages sont interprétés (bash): l'interpréteur exécute les instructions sans les traduire.

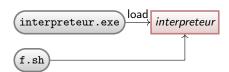


D'un programme à son exécution: compilation et interprétation

• Le C est un langage compilé: il est transformé en instructions machines avant d'être chargé par l'OS pour être exécuté

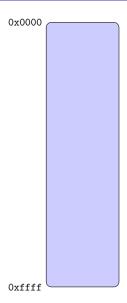


• Certains langages sont interprétés (bash): l'interpréteur exécute les instructions sans les traduire.



Il y a aussi des implantations de langage mixtes: compilation vers

Organisation générale de la mémoire d'un processus



Organisation générale de la mémoire d'un processus

0x0000

Oxffff



- Code: read-only, contient les instructions
- Données read-only: contient constantes, chaine de caractères...
- Données read-write: séparées en plusieurs zones
 - Piles (stack): variables locales d'un thread (allocation sur *pile*)
 - Globals: variables globales (allocation statique)
 - Tas (heap): malloc (allocation dynamique)

Example réel

```
> readelf -a file.exe
ELF Header:
                                     EXEC (Executable file)
 Type:
  Machine:
                                     Intel 80386
  Version:
                                     0x1
  Entry point address:
                                     0x8048730
Program Headers:
 Type Offset VirtAddr PhysAddr FileSiz MemSiz Flg Align
  LOAD 0x000000 0x08048000 0x08048000 0x8f0f8 0x8f0f8
                                                        R. F. 0x1000
  LOAD 0x08f6dc 0x080d86dc 0x080d86dc 0x02c40 0x1e03914 RW
                                                            0x1000
```

Sommaire

- 1 Cours 2: Organisation de la mémoire
 - Architecture matérielle
 - Organisation de la mémoire (et correspondance en C)
 - Organisation du code
 - Organisation des données

Organisation du code

0x0000



Oxffff

Traduction des sauts (goto, break, continue)

```
Exemple (C)

goto next;

...

next:

...

next:

...

next:

...
```

Traduction des sauts (goto,break,continue)

```
Exemple (C)
goto next;
...
b next ; pc := pc + 16
...
...
...
next:
...
next:
...
```

C'est le rôle du linker (éditeur de lien) de calculer l'offset correspondant à une cible de saut.

```
Exemple (C)
                      Exemple (ARM assembly language)
                        cmp r0, 3 ; update flags
if(x != 3){
                        beq ???; if(z) pc := pc + ...
                      then:
else {
                        ???
                      else:
                        ???
                      end:
```

```
Exemple (C)
                      Exemple (ARM assembly language)
if(x != 3){
                         cmp x, 3 ; update flags
                        beq else ; if(z) pc := pc + ...
                      then:
else {
                        ???
                      else:
                         ???
                      end:
```

Exemple (C)

```
if(x != 3){
...
}
else {
...
}
```

```
cmp x, 3 ; update flags
beq else ; if(z) pc := pc + ...
then:
    ...
b end ; pc := pc + ...
else:
    ...
    ???
end:
    ...
```

Exemple (C)

```
if(x != 3){
...
}
else {
...
}
```

```
cmp x, 3 ; update flags
  beq else ; if(z) pc := pc + ...
then:
    ...
  b end ; pc := pc + ...
else:
    ...
    ... ; no need to jump here
end:
    ...
```

Traduction des boucles

Exemple (C)

```
int x = 0;
while(x < 12){
  x++;
}</pre>
```

Exemple (C)

```
void f(void) {}

void g(void) {
  f();
  ...
}
```

Exemple (ARM assembly language)

```
f:
    b after     ; pc <- &after

g:
    b f     ; pc <- &f
after:
    ...</pre>
```

Pourquoi est-ce que cette solution ne marche pas en général?

Exemple (C)

```
void f(void) {}
void g(void) {
  f();
void h(void) {
  f();
```

```
f:
  b after
               ; pc <- &after
g:
 b f
               ; pc <- &f
after:
h:
  b f
               ; pc <- &f
after2:
```

Exemple (C)

```
void f(void) {}
void g(void) {
  f();
void h(void) {
  f();
}
```

Exemple (ARM assembly language)

```
f:
  bx lr ; pc <- lr
g:
  mov lr, after; lr <- &after
 b f
               ; pc <- &f
after:
h:
  mov lr,after2; lr <- &after2
  b f
               ; pc <- &f
after2:
```

. . .

Exemple (C) void f(void) {} void g(void) { f(); void h(void) { f(); }

```
f:
  bx lr
                ; pc <- lr
g:
 bl f
                ; lr <- pc + 4; pc -< &f
after:
h:
  bl f
                ; lr <- pc + 4; pc <- &f
after2:
```

Exemple (C)

```
void f2(void) {}
void f1(void) {f2();}
void main(void){
f1();
}
```

Exemple (ARM assembly language)

```
f2:
   bx lr ; pc <- lr
f1:
   bl f2 ; lr <- pc + 4; pc <- &f1</pre>
```

```
bx lr ; pc <- lr
```

main:

Que fait ce code?

Exemple (C)

```
void f2(void) {}
void f1(void) {f2();}
void main(void){
f1();
}
```

Exemple (ARM assembly language)

```
f2:
    bx lr ; pc <- lr
f1:
    push lr ; sauvegarde lr sur la pile
    bl f2 ; lr <- pc + 4; pc <- &f2
    pop lr ; restaure lr
    bx lr ; pc <- lr</pre>
```

main:

- Besoin de sauvegarder l'adresse de retour
- Besoin mémoire dépend de la profondeur d'appel (⇒ pile)
- Peut on optimiser le retour de f1?

Exemple (C)

```
void f2(void) {}
void f1(void) {f2();}
void main(void){
f1();
}
```

Exemple (ARM assembly language)

```
f2:
    bx lr ; pc <- lr
f1:
    push lr ; sauvegarde lr sur la pile
    bl f2 ; lr <- pc + 4; pc <- &f2
    pop lr ; restaure lr
    bx lr ; pc <- lr</pre>
```

main:

- Besoin de sauvegarder l'adresse de retour
- Besoin mémoire dépend de la profondeur d'appel (⇒ pile)
- Peut on optimiser le retour de f1?

Exemple (C)

```
void f2(void) {}
void f1(void) {f2();}
void main(void){
f1();
}
```

Exemple (ARM assembly language)

```
f2:
    bx lr ; pc <- lr
f1:
    push lr ; sauvegarde lr sur la pile
    bl f2 ; lr <- pc + 4; pc <- &f2
    pop pc ; pc <- ancien lr</pre>
```

main:

```
bl f1 ; lr <- pc + 4; pc <- &f1
```

- Schémas de traduction classique
 - Fonctions "feuilles" et "non-feuille".

Exemple (C)

```
f.c:
int f(int a, int b)
{ return a - 2 * b }
-----
main.c:
...
int x = 33;
int y = x + f(13,1)
...
```

Exemple (ARM assembly language)

```
f: mul r?,r?,2 ; r? <- r? * 2
    sub r?,r?,r? ; r? <- r? - r?
    bx lr

main: ...
    mov r?, 33 ; r? <- 33
    mov r?, 13 ; r? <- 13
    mov r?, 1 ; r? <- 1
    bl f ; appelle f
    add r?,r?,r? ; r? <- r? + r?
    ...</pre>
```

Exemple (C)

f.c:

```
int f(int a, int b)
{ return a - 2 * b }
-----
main.c:
...
int x = 33;
int y = x + f(13,1)
...
```

Exemple (ARM assembly language)

```
f: mul r?,r1,2 ; r? <- r1 * 2
    sub r?,r0,r? ; r? <- r0 - r?
    bx lr

main: ...
    mov r?, 33 ; r? <- 33
    mov r0, 13 ; r0 <- 13
    mov r1, 1 ; r1 <- 1
    bl f ; appelle f
    add r?,r?,r? ; r? <- r? + r?
    ...</pre>
```

Convention d'appel (ABI): défini

• Comment sont passés les arguments (ARM: les premiers dans r0...r3)

Exemple (C)

f.c:

```
int f(int a, int b)
{ return a - 2 * b }
-----
main.c:
...
int x = 33;
int y = x + f(13,1)
...
```

Exemple (ARM assembly language)

```
f: mul r?,r1,2 ; r? <- r1 * 2
    sub r0,r0,r? ; r0 <- r0 - r?
    bx lr

main: ...
    mov r?, 33 ; r? <- 33
    mov r0, 13 ; r0 <- 13
    mov r1, 1 ; r1 <- 1
    bl f ; appelle f
    add r?,r?,r0 ; r? <- r? + r0
    ...</pre>
```

- Comment sont passés les arguments (ARM: les premiers dans r0...r3)
- Comment sont renvoyés les résultats (ARM: dans r0)

Exemple (C)

```
f.c:
int f(int a, int b)
{ return a - 2 * b }
-----
main.c:
...
int x = 33;
int y = x + f(13,1)
...
```

Exemple (ARM assembly language)

```
f: mul r2,r1,2 ; r2 <- r1 * 2
    sub r0,r0,r2 ; r0 <- r0 - r2
    bx lr

main: ...
  mov r2, 33 ; r2 <- 33
  mov r0, 13 ; r0 <- 13
  mov r1, 1 ; r1 <- 1
  bl f ; appelle f
  add r?,r2,r0 ; r? <- r2 + r0
  ...</pre>
```

- Comment sont passés les arguments (ARM: les premiers dans r0...r3)
- Comment sont renvoyés les résultats (ARM: dans r0)
- Erreur

Exemple (C)

f.c:

```
int f(int a, int b)
{ return a - 2 * b }
-----
main.c:
...
int x = 33;
int y = x + f(13,1)
...
```

Exemple (ARM assembly language)

```
f: mul r2,r1,2 ; r2 <- r1 * 2
    sub r0, r0, r2; r0 < -r0 - r2
    bx lr
main: ...
 mov r2, 33 ; r2 <- 33
 mov r0, 13 ; r0 <- 13
 mov r1, 1 ; r1 <- 1
push r2
 bl f
 pop r2
  add r?, r2, r0 ; r? <- r2 + r0
```

- Comment sont passés les arguments (ARM: les premiers dans r0...r3)
- Comment sont renvoyés les résultats (ARM: dans r0)
- Quels registres sont preservés par l'appellant (ARM: r4...r11 + sp)

Exemple (C)

```
f.c:
int f(int a, int b)
{ return a - 2 * b }
-----
main.c:
...
int x = 33;
int y = x + f(13,1)
...
```

Exemple (ARM assembly language)

```
f: mul r2,r1,2 ; r2 <- r1 * 2
    sub r0,r0,r2 ; r0 <- r0 - r2
    bx lr

main: ...
  mov r4, 33 ; r4 <- 33
  mov r0, 13 ; r0 <- 13
  mov r1, 1 ; r1 <- 1
  bl f ; appelle f
  add r?,r4,r0 ; r? <- r4 + r0
  ...</pre>
```

- Comment sont passés les arguments (ARM: les premiers dans r0...r3)
- Comment sont renvoyés les résultats (ARM: dans r0)
- Quels registres sont preservés par l'appellant (ARM: r4...r11 + sp)

Sommaire

- Cours 2: Organisation de la mémoire
 - Architecture matérielle
 - Organisation de la mémoire (et correspondance en C)
 - Organisation du code
 - Organisation des données

Organisation des variables globales

0x0000 (System data) Code Read only Data (stack) Data (heap) Data (globals) Oxffff

Exemple (C)

```
struct point {
    int x;
    int y;
} p = {3,4};
char c = 'q';
main() {
    int r = p.y;
}
```

```
p:
    .word 3
    .word 4
c:
    .char 'q'
main:
    mov32 r2, &p
    ldr r0, [r2, #4]
```

Exemple (C)

```
struct point {
    int x;
    int y;
} p = {3,4};
char c = 'q';

main() {
    int r = p.y;
}
```

- Les variables globales ont une adresse constante.
- C'est le rôle du linker (éditeur de lien) de placer les variables et d'insérer leur adresse dans le code.

Organisation de la pile

0x0000

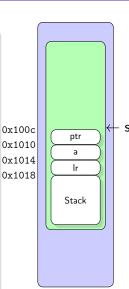


Oxffff

```
Exemple (C)
void f(void){
                                        Exemple (ARM assembly
  struct point {
     int x;
                                        language)
     int y;
  } p;
  char c;
  p.y = 3;
  p.x = p.y + 2;
                   0x1018
                                      sp
                             Stack
void g(void){
 int a = 3;
 int *ptr = &a;
 f();
```

```
Exemple (C)
void f(void){
                                         Exemple (ARM assembly
  struct point {
     int x;
                                         language)
     int y;
                                         g:
  } p;
                                           push lr
                                                              ; *sp := lr
  char c;
  p.y = 3;
                                      sp
                   0x1014
                              lr
  p.x = p.y + 2;
                   0x1018
                             Stack
void g(void){
 int a = 3;
 int *ptr = &a;
 f();
```

```
Exemple (C)
void f(void){
  struct point {
     int x;
     int y;
  } p;
  char c;
  p.y = 3;
  p.x = p.y + 2;
void g(void){
 int a = 3;
 int *ptr = &a;
 f();
```



```
g:

sp push lr ; *sp := lr

sub sp, sp, #8 ; sp := sp

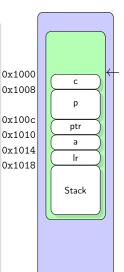
mov r0, #3 ; r0 := #3

str r0, [sp] ; *sp := r0

str sp, [sp, #4] ; *(sp + 4)

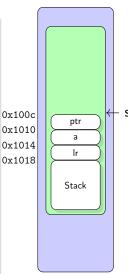
bl f ; lr :=
```

```
Exemple (C)
void f(void){
  struct point {
     int x;
     int y;
  } p;
  char c;
  p.y = 3;
  p.x = p.y + 2;
void g(void){
 int a = 3;
 int *ptr = &a;
 f();
```



```
f:
    sub sp, sp, #12 ; sp := sp
    mov r0, #3 ; r0 := 3
    str r0, [sp, #4] ; *(sp + 4)
    add r1, r0, #2 ; r1 := r0
    str r1, [sp] ; *sp := r0
    add sp, sp, #12 ; sp := sp
```

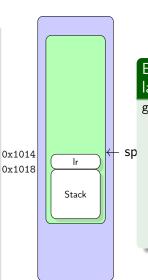
```
Exemple (C)
void f(void){
  struct point {
     int x;
     int y;
  } p;
  char c;
  p.y = 3;
  p.x = p.y + 2;
void g(void){
 int a = 3;
 int *ptr = &a;
 f();
```



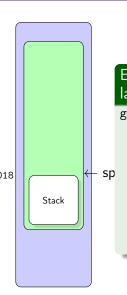
```
f:

sp sub sp, sp, #12 ; sp := sp
mov r0, #3 ; r0 := 3
str r0, [sp, #4] ; *(sp + 4)
add r1, r0, #2 ; r1 := r0
str r1, [sp] ; *sp := r0
add sp, sp, #12 ; sp := sp
bx lr
```

```
Exemple (C)
void f(void){
  struct point {
     int x;
     int y;
  } p;
  char c;
  p.y = 3;
  p.x = p.y + 2;
void g(void){
 int a = 3;
 int *ptr = &a;
 f();
```



```
Exemple (C)
void f(void){
  struct point {
     int x;
     int y;
  } p;
  char c;
  p.y = 3;
  p.x = p.y + 2;
                   0x1018
void g(void){
 int a = 3;
 int *ptr = &a;
 f();
```



Organisation du tas

0x0000

Oxffff



- Allocation de la mémoire du tas avec malloc et free
- Nécessité de différencier les zones libres des zones déjà allouées
- On verra comment en TP

Résumé du cours

- Un processeur:
 - Lit des instructions en mémoire
 - Manipule des registres
 - Fait des lectures et écritures
- La mémoire d'un programme est organisée en 5 grandes zones
 - Code
 - Données constantes
 - Variables globales
 - Piles
 - Tas
- Le compilateur, l'assembleur et le linker:
 - Transforme le code C en code machine en suivant des schémas pré-établis
 - S'occupent de l'allocation statique du code et des données globales