

2019.

2018 1

# 1. 自由粒子的简并度.

对应于一个本征值有多个 (一个以上) 的本征函数, 的情况称为简并.

把对应于一个本征值的本征函数的个数称为简并度

2. 波函数在坐标表象下为  $\psi(\vec{r}, t)$ , 在动量表象下为  $C(\vec{p}, t)$ , 在力学量  $Q$  表象下为矩阵  $A = \begin{pmatrix} a_1(t) \\ a_2(t) \\ \vdots \\ a_n(t) \end{pmatrix}$ . 均归一化. 指出  $|\psi(\vec{r}, t)|^2$ ,  $|C(\vec{p}, t)|^2$ ,  $|a_n(t)|^2$  的物理意义. 并指出三种波函数计算力学量  $F(\vec{r}, \vec{p})$  平均值的表达式.

$|\psi(\vec{r}, t)|^2$ : <sup>概率</sup>  $t$  时刻在  $\psi(\vec{r}, t)$  描写的状态下测量粒子坐标为  $\vec{r}_n$  的概率密度.

$|\psi(\vec{r}, t)|^2 d\vec{r}$  表示,  $t$  时刻在  $\psi(\vec{r}, t)$  描写的状态下测量粒子坐标所得结果在  $\vec{r}$  到  $\vec{r}+d\vec{r}$  之间的几率.

$|C(\vec{p}, t)|^2$ :  $t$  时刻在  $C(\vec{p}, t)$  描写的状态下测量粒子动量为  $\vec{p}_n$  的概率密度.

$|C(\vec{p}, t)|^2 d\vec{p}$ :  $t$  时刻在  $C(\vec{p}, t)$  描写的状态下测量粒子动量所得结果在  $\vec{p}$  到  $\vec{p}+d\vec{p}$  之间的几率.

$|a_n(t)|^2$ :  $t$  时刻在  $\psi(\vec{r}, t)$  描写的状态下测量力学量  $Q$  所得结果为  $Q_n$  的几率.

< 还有一种:  $|a_q(t)|^2 dq$  表示在  $\psi(\vec{r}, t)$  所描写的状态下测量力学量  $Q$  所得结果在  $q$  到  $q+dq$  之间的几率.

在坐标表象下

$$\bar{F} = \int_{-\infty}^{+\infty} \psi^*(\vec{r}, t) \hat{F}(\vec{r}, -i\hbar \frac{\partial}{\partial \vec{r}}) \psi(\vec{r}, t) d\vec{r}$$

在动量表象下

$$\bar{F} = \int_{-\infty}^{+\infty} C^*(\vec{p}, t) \hat{F}(\vec{p}, i\hbar \frac{\partial}{\partial \vec{p}}) C(\vec{p}, t) d\vec{p}$$

在  $Q$  表象下.

$$\bar{F} = \sum_{mn} a_m^*(t) F_{mn} a_n(t)$$



扫描全能王 创建

3. 用玻尔理论解释氢原子光谱，并指出局限性。德布罗意是如何解决的？

① 电子在原子中不可能沿着经典理论中所允许的每一轨道运动，而是按照其中一组特定的轨道运动，沿这一组特定的轨道运动的电子处于稳定状态。（定态）

② 当电子保持在这种状态时，不吸收也不发射辐射，只有当电子由一个定态跃迁到另一个定态时，才能发射或吸收辐射。

③ 电子由  $E_m$  的定态跃迁到  $E_n$  的定态时所吸收或发射的辐射频率为  $\nu$ ，且满足：
$$\nu = \frac{|E_n - E_m|}{h}$$
  $h$  为普朗克常数

缺陷：主要是由于玻尔将微观粒子（电子、原子等）看做是经典力学中的质点，从而把经典力学的规律运用在微粒上。

德布罗意在光有波粒二象性的启示下，提出微粒具有波粒二象性的假说。

通过德布罗意关系：
$$\begin{cases} E = h\nu = \hbar\omega \\ \vec{p} = \frac{h}{\lambda} \vec{n} = \hbar \vec{k} \end{cases}$$
 将  $E, \vec{p}, \lambda, \nu$  联系在一起

等式左边的  $E, \vec{p}$  描写粒子性，右边的  $\omega, \vec{k}$  描写波的特性。

大题：

1. (aa) 的一维无限深势阱中，能量本征值与本征函数

$$\psi_n(x) = \begin{cases} \sqrt{\frac{2}{a}} \sin \frac{n\pi x}{a} & 0 < x < a \\ 0 & x \leq 0, x \geq a \end{cases} \quad n=1, 2, \dots$$

$$E_n = \frac{n^2 \hbar^2 \pi^2}{2ma^2}$$





2. 证、算符  $\hat{F}$  不显含时间, 则  $\frac{d\bar{F}}{dt} = \frac{1}{i\hbar} [\hat{F}, \hat{H}]$  p84. ①

① 在波函数  $\psi(x, t)$  所描写的态中, 力学量  $\hat{F}$  的期望值为  $\bar{F} = \int_{-\infty}^{+\infty} \psi^*(x, t) \hat{F} \psi(x, t) dx$   
 $\psi(x, t)$  是  $t$  的函数,  $\hat{F}$  也可能含  $t$ , 所以  $\bar{F}$  一般是  $t$  的函数.

② 对  $\bar{F}$  求时间微商.

$$\frac{d\bar{F}}{dt} = \int \psi^* \frac{\partial \hat{F}}{\partial t} \psi dx + \int \frac{\partial \psi^*}{\partial t} \hat{F} \psi dx + \int \psi^* \hat{F} \frac{\partial \psi}{\partial t} dx \quad (2) \quad (\text{分别取 } \frac{d}{dt})$$

(看到  $\bar{F}$  应想到期望值公式, 看到  $\psi, \psi^*$  应想到薛定谔方程)

由薛定谔方程有  $i\hbar \frac{\partial \psi}{\partial t} = \hat{H} \psi$

$$\frac{\partial \psi}{\partial t} = \frac{1}{i\hbar} \hat{H} \psi, \quad \frac{\partial \psi^*}{\partial t} = -\frac{1}{i\hbar} (\hat{H} \psi)^* \quad \text{代入 (2) 中}$$

$$\frac{d\bar{F}}{dt} = \int \left[ -\frac{1}{i\hbar} (\hat{H} \psi)^* \hat{F} \psi + \psi^* \frac{\partial \hat{F}}{\partial t} \psi + \int -\frac{1}{i\hbar} (\hat{H} \psi)^* \hat{F} \psi dx + \int \psi^* \hat{F} \frac{1}{i\hbar} \hat{H} \psi dx \right]$$

因为  $\hat{H}$  为厄米算符, 即  $\int (\hat{H} \psi)^* \hat{F} \psi dx = \int \psi^* \hat{H} \hat{F} \psi dx$

$$\text{原式: } \frac{d\bar{F}}{dt} = \int \psi^* \frac{\partial \hat{F}}{\partial t} \psi dx + \frac{1}{i\hbar} \int \psi^* (\hat{F} \hat{H} - \hat{H} \hat{F}) \psi dx$$

$$\Rightarrow \frac{d\bar{F}}{dt} = \frac{\partial \bar{F}}{\partial t} + \frac{1}{i\hbar} \overline{(\hat{F} \hat{H} - \hat{H} \hat{F})}$$

引入  $\hat{F} \hat{H} - \hat{H} \hat{F} \equiv [\hat{F}, \hat{H}]$  对易式.

$$\text{得 } \frac{d\bar{F}}{dt} = \frac{\partial \bar{F}}{\partial t} + \frac{1}{i\hbar} \overline{[\hat{F}, \hat{H}]}$$

若  $\hat{F}$  不显含时间, 则  $\frac{\partial \bar{F}}{\partial t} = 0$ , 即  $\frac{d\bar{F}}{dt} = \frac{1}{i\hbar} \overline{[\hat{F}, \hat{H}]}$

$$\Rightarrow \frac{d\bar{F}}{dt} = \frac{1}{i\hbar} \overline{[\hat{F}, \hat{H}]}$$

若  $\hat{F}$  既不显含时间, 又与  $\hat{H}$  对易, 则  $\frac{d\bar{F}}{dt} = 0$

即  $\bar{F}$  的期望不随时间而改变.

称满足  $\frac{d\bar{F}}{dt} = 0$  的力学量  $\hat{F}$  为运动恒量.





3. 与2020同.

$$\hat{H} = \begin{bmatrix} 1 & a \\ a & 3 \end{bmatrix} \quad a \rightarrow 0.$$

(1) 求本征值与本征函数

(2) 用微扰法求能级至二阶修正

(1) 根据  $\hat{H}$  的本征方程  $\hat{H}\psi = E\psi$ .  $E$  为  $\hat{H}$  的本征值.  $\psi$  为  $\hat{H}$  属于  $E$  的本征函数

$$(\lambda E - \hat{H})\psi = 0 \quad \text{得} \quad |\lambda E - \hat{H}| = 0 \quad \text{即} \quad \begin{vmatrix} \lambda-1 & a \\ a & \lambda-3 \end{vmatrix} = 0$$

$$(\lambda-1)(\lambda-3) - a^2 = 0 \quad \text{由求根公式可得} \quad \lambda_1 = 2 + \sqrt{1+a^2} \quad \lambda_2 = 2 - \sqrt{1+a^2}$$

$\lambda_1 = 2 + \sqrt{1+a^2}$  时

$$(\lambda_1 E - \hat{H})\psi = 0 \Rightarrow \begin{pmatrix} 1+\sqrt{1+a^2} & -a \\ -a & 1-\sqrt{1+a^2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix} = 0 \quad \text{得} \quad B = \frac{1+\sqrt{1+a^2}}{a} A$$

$$\text{又根据 } |A|^2 + |B|^2 = 1 \quad \text{得} \quad \psi_1 = \frac{a}{\sqrt{2(1+a^2) + \sqrt{1+a^2}}} \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{1+\sqrt{1+a^2}}{a} \end{pmatrix}$$

$\lambda_2 = 2 - \sqrt{1+a^2}$

$$(\lambda_2 E - \hat{H})\psi = 0 \Rightarrow \begin{pmatrix} 1-\sqrt{1+a^2} & -a \\ -a & 1+\sqrt{1+a^2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C \\ D \end{pmatrix} = 0 \quad \text{得} \quad C = \frac{-1+\sqrt{1+a^2}}{a} D$$

$$\text{得} \quad \psi_2 = \frac{a}{\sqrt{2(1+a^2) - \sqrt{1+a^2}}} \begin{pmatrix} -\frac{1-\sqrt{1+a^2}}{a} \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$(2) \quad \hat{H} = \hat{H}_0 + \hat{H}' = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & a \\ a & 0 \end{pmatrix}$$

根据非简并微扰理论

$\hat{H}'$  矩阵是在  $\hat{H}_0$  表象下给出, 即  $H'_{mn}$  皆为  $\hat{H}'$  中的矩阵元

$$\text{根据 } E_n = E_n^{(0)} + H'_{nn} + \sum_{m \neq n} \frac{|H'_{mn}|^2}{E_n^{(0)} - E_m^{(0)}}$$

$$E_1^{(0)} = 1, \quad E_2^{(0)} = 3, \quad H'_{11} = 0, \quad H'_{22} = 0$$

$$E_1 = E_1^{(0)} + H'_{11} + \frac{|H'_{21}|^2}{E_1^{(0)} - E_2^{(0)}} = 1 - \frac{1}{2}a^2 \quad (\text{写 } a^2 \text{ 也可以})$$

$$E_2 = E_2^{(0)} + H'_{22} + \frac{|H'_{12}|^2}{E_2^{(0)} - E_1^{(0)}} = 3 + \frac{1}{2}a^2$$

其中根据  $a \rightarrow 0$ ,  $\sqrt{1+a^2} = 1 + \frac{1}{2}a^2$  可知

$\lambda_1$  展开为  $2 + 1 + \frac{1}{2}a^2 = 3 + \frac{1}{2}a^2$  与  $E_2$  同.  $\lambda_2$  展开为  $2 - 1 - \frac{1}{2}a^2 = 1 - \frac{1}{2}a^2$  与  $E_1$  同





$$\psi = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} R_{21}(r) Y_{11}(\theta, \varphi) \\ -\frac{\sqrt{3}}{2} R_{21}(r) Y_{10}(\theta, \varphi) \end{pmatrix}$$

1) 求轨道角动量及自旋角动量的 z 分量的可能取值及几率

2) 电子自旋向上的几率

3)  $\overline{(\Delta S_x)^2} \cdot \overline{(\Delta S_y)^2}$  为多少? 是否满足不确定关系

已知  $\psi = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} R_{21}(r) Y_{11}(\theta, \varphi) \\ -\frac{\sqrt{3}}{2} R_{21}(r) Y_{10}(\theta, \varphi) \end{pmatrix}$  则  $\psi = \frac{1}{2} R_{21}(r) Y_{11}(\theta, \varphi) \chi_{\frac{1}{2}} - \frac{\sqrt{3}}{2} R_{21}(r) Y_{10}(\theta, \varphi) \chi_{-\frac{1}{2}}$

的矩阵形式,  $\psi$  已归一化. 根据以上信息可列出表格

$$\frac{1}{2} R_{21}(r) Y_{11}(\theta, \varphi) \chi_{\frac{1}{2}}$$

$$-\frac{\sqrt{3}}{2} R_{21}(r) Y_{10}(\theta, \varphi) \chi_{-\frac{1}{2}}$$

$$\hat{L}_z = m \hbar$$

$$\hbar$$

$$0 \hbar = 0$$

$$\hat{L}^2 = l(l+1)\hbar^2$$

$$2\hbar^2$$

$$2\hbar^2$$

$$\hat{S}_z$$

$$\frac{\hbar}{2}$$

$$-\frac{\hbar}{2}$$

$$\text{几率 } C_i$$

$$\frac{1}{4}$$

$$-\frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$\text{几率 } |C_i|^2$$

$$\frac{1}{4}$$

$$\left(-\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^2 = \frac{3}{4}$$

$$\bar{L}_z = \frac{1}{4} \times \hbar + 0 = \frac{1}{4} \hbar$$

$$\bar{L}^2 = 2\hbar^2 \times \frac{1}{4} + 2\hbar^2 \times \frac{3}{4} = 2\hbar^2$$

$$\bar{L}_z \text{ 取值为 } \begin{cases} \hbar \\ 0 \end{cases} \quad \text{几率 } \begin{cases} \frac{1}{4} \\ \frac{3}{4} \end{cases}$$

电子自旋向上的几率为  $\frac{1}{4}$ .

13) 灵感来自 7.2

$$\psi = \frac{1}{2} R_{21}(r) Y_{11}(\theta, \varphi) \chi_{\frac{1}{2}} - \frac{\sqrt{3}}{2} R_{21}(r) Y_{10}(\theta, \varphi) \chi_{-\frac{1}{2}}$$

在自旋空间中, 可将  $\psi$  表示为  $\psi = \frac{1}{2} \psi_1(\vec{r}) \chi_{\frac{1}{2}} - \frac{\sqrt{3}}{2} \psi_2(\vec{r}) \chi_{-\frac{1}{2}}$

其中  $\chi_{\pm}(\vec{r}) = \frac{1}{2} \chi_{\frac{1}{2}} - \frac{\sqrt{3}}{2} \chi_{-\frac{1}{2}}$  自旋波函数部分



已知  $S_z$  表象下  $\chi_{\frac{1}{2}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$   $\chi_{-\frac{1}{2}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

则  $\chi_{(Sz)} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{3} \end{pmatrix}$

$\hat{S}_x = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$   $\hat{S}_y = \frac{\hbar}{2} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}$

$\bar{S}_x = \langle \chi_{(Sz)} | \hat{S}_x | \chi_{(Sz)} \rangle = \frac{1}{4} \cdot \frac{\hbar}{2} \langle 1 \sqrt{3} | \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{3} \end{pmatrix}$

$\bar{S}_x^2 = \frac{\hbar^2}{4} \left[ \langle \chi_{(Sz)} | \hat{S}_x^2 | \chi_{(Sz)} \rangle = \frac{\hbar^2}{4} \cdot \frac{1}{4} \langle 1 \sqrt{3} | \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{3} \end{pmatrix} = \frac{\hbar^2}{16} \times 4 = \frac{\hbar^2}{4} \right]$

$(\Delta S_x)^2 = \bar{S}_x^2 - (\bar{S}_x)^2 = \frac{\hbar^2}{4} - \frac{3\hbar^2}{4} = \frac{4\hbar^2}{16} - \frac{3\hbar^2}{16} = \frac{\hbar^2}{16}$

$\bar{S}_y = \langle \chi_{(Sz)} | \hat{S}_y | \chi_{(Sz)} \rangle = \frac{1}{4} \cdot \frac{\hbar}{2} \langle 1 \sqrt{3} | \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{3} \end{pmatrix}$

$\bar{S}_y^2 = \frac{\hbar^2}{4} \cdot \left[ \langle \chi_{(Sz)} | \hat{S}_y^2 | \chi_{(Sz)} \rangle \right] = \frac{1}{4} \cdot \frac{\hbar^2}{4} \langle 1 \sqrt{3} | \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{3} \end{pmatrix}$

$(\Delta S_y)^2 = \bar{S}_y^2 - \bar{S}_y^2 = \frac{\hbar^2}{4} = \frac{\hbar^2}{4}$

$(\Delta S_x)^2 \cdot (\Delta S_y)^2 = \frac{\hbar^2}{16} \cdot \frac{\hbar^2}{4} = \frac{\hbar^4}{64}$

