RAFAEL ACCÁCIO NOGUEIRA

 ${\boxtimes}\ {\sf rafael.accacio.nogueira@gmail.com}$

accacio.gitlab.io

Études

nov. 2019 déc. 2022	Doctorat en Automatique (en cours), CentraleSupélec/Université Rennes 1, Rennes, France. Sécurité de la Commande Prédictive distribuée sous injection de données faussées Directeur: Hervé Guéguen
sept. 2017 sept. 2018	Master Recherche Électronique - Signal, Image, Systèmes Embarqués et Automatique, Parcours Automatique CentraleSupélec/Université Rennes 1, Rennes, France.
sept. 2016 sept. 2018	Ingénierie des Systèmes Automatisés - Formation Supélec, CentraleSupélec, Rennes, France.
avr. 2013 déc. 2019	Ingénierie de Contrôle et d'Automatismes, Universidade Federal do Rio de Janeiro, Rio de Janeiro, Brésil. Identification d'un système mécatronique Superviseur: Marcos Vicente de Brito Moreira
avr. 2010 déc. 2012	Technicien en Électronique , Centro Federal de Ensino Tecnológico Celso Suckow da Fonseca, Rio de Janeiro, Brésil.
avr. 2006 déc. 2012	Enseignement secondaire, Colégio Pedro II - Unidade Escolar Centro, Rio de Janeiro, Brésil.

Expérience Professionnelle

Énergies Renouvelables.

	Experience Professionnelle
oct. 2018 fev. 2019	Stage Ingénieur - Fin d'études, Équipe: Machine Learning/Fraud Detection - Stone Pagamentos, Rio de Janeiro - RJ - Brasil, Développement logiciel d'outils utilisés pour l'entreprise. Analyse de données pour des solutions de paiement (Monétique). Logiciels en Scala, utilisant Microsoft SQL Server, et autres outils API Rest, Flots de données, Machines à états etc utilisant bibliothèque Akka
avr. 2018 août 2018	Stage Ingénieur 3 ^{ème} Année - Fin d'études, DEA - IRMV - TECH. VEH. INTELLIGENT - Renault, Technocentre Renault - Guyancourt - Île de France - France, Développement d'un système de supervision pour véhicule autonome. Interface ROS/Simulink utilisant C++, Python et Matlab/Simulink Machine à états utilisant Stateflow
nov. 2017 avr. 2018	Projet d'Étude Industriel , RTE - Réseau de Transport d'Électricité, Rennes ↔ Paris,France,

Développement et validation d'un automate pour optimiser l'insertion des

juil. 2017 Stage Ingénieur 2^{ème} Année,

août 2017 Institut d'Électronique et de Télécommunication de Rennes,

Rennes, France,

Étude des régulations en tension des réseaux de distribution.

- Mise en œuvre de simulation sur PowerFactory
- Interface entre PowerFactory et Simulink
- Automatisation des simulations avec scripts en Python
- Validation des régulations

août 2015 Initiation a la recherche scientifique,

juin 2016 Laboratório de Processamento de Sinais e Imagens Médicas, UFRJ,

Rio de Janeiro, Brésil.

Création de contrôle sécurisé pour le mouvement d'un bras prosthétique robotique pour des patients soufrant d'atrophie musculaire

- o Modelisation et contrôle de servomoteurs
- Traitement des Signaux

avr. 2013 Stage Technicien en Électronique,

sept. 2013 Rede Globo - Matriz, TV GLOBO, Rio de Janeiro, Brésil.

- Central de Transmissão e Recepção de Sinais CTRS Centre de Transmission e Réception de Signals
 - Transmission et Réception de Signaux Audiovisuels par Satellites,
 Fibres Optiques et Internet
 - Traitement des Signaux

Enseignement

2022 Interventions TP,

ECAM, Rennes, France.

Analyse et commande dans l'espace d'état 2A (36h)

Asservissement 2A (18h)

2021-2022 Interventions TP,

CentraleSupélec, Rennes, France.

Commande Prédictive pour bâtiment intelligent 2A (15h)

Commande Prédictive 3A (24h)

Automatique 2A (24h) Projet Optimisation pour Microgrid isolé (10h)

Publications

2022 Expectation-Maximization based defense mechanism for dMPC.

9th IFAC Conference on Networked Systems NECSYS 2022 https://doi.org/10.1016/j.ifacol.2022.07.238

Detection and mitigation of corrupted information in dMPC based on resource allocation.

5th Conference on Control and Fault-Tolerant SYSTOL 2021 https://doi.org/10.1109/SysTol52990.2021.9595927

2019 Identification of a mechatronic system.

Bachelor Thesis

http://repositorio.poli.ufrj.br/monografias/monopoli10029376.pdf

Compétences Informatiques

Code C, C++, Matlab, Scala, Python, Java, LADDER, Grafcet, Wolfram Language, Fanuc's TP, IATEX, SQL, Emacs Lisp, C#, Assembly, etc

Outils Git, Bash, ESTEREL'S SCADE Suite / export to VxWorks, SysML, UML, Tikz, Simulink, PowerFactory, Siemens' Step7, ROS, HTML, Fanuc's Roboguide, Trello, Asana, Jira, Confluence, Github Projects etc

Systèmes d'exploitation

Linux et Windows

Languages

	Comprend	Parle	Lit	Écrit
Portugais	Natif	Natif	Natif	Natif
Français	Bien	Bien	Bien	Bien
Anglais	Bien	Bien	Bien	Bien
Allemand	Peu	Peu	Peu	Peu

Prix et distinction

Bourse

Double Diplôme BRAFITEC CAPES

3ème Place

Olympiades de la Robotique Industrielle - FANUC France

Intérêts

- Automatique

- Robotique - Smart Grids

- Programmation

- Aéronautique

- Automobilisme - Régulation de Réseaux de Distribu-

- Traitement des Signaux

- Énergies Renouvelables

- Appareils Prothétiques

- Acoustique

- Électronique