

Задача 1 $L = \sum_{i=1}^l (y_i - \tilde{y})^2 \rightarrow \min_{\tilde{y}}$

Решение:

$$0 = \frac{\partial L}{\partial \tilde{y}} = -2 \sum_{i=1}^l (y_i - \tilde{y}) \Rightarrow \tilde{y} = \frac{\sum_{i=1}^l y_i}{l} = \langle y \rangle$$

Ответ: $\langle y \rangle$

Задача 3 (выбора номера нет :))

$(\tilde{x}, \tilde{y}) \in l$: МНК; \tilde{x}, \tilde{y} - выборочные средние

Решение: $L = \sum_{i=1}^m (y_i - ax_i - b)^2$

$$\begin{cases} \frac{\partial L}{\partial a} = -2 \sum_{i=1}^m x_i (y_i - ax_i - b) = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial b} = -2 \sum_{i=1}^m (y_i - ax_i - b) = 0 \end{cases}$$

$$\frac{\sum_{i=1}^m y_i}{m} = a \frac{\sum_{i=1}^m x_i}{m} + b$$

$$\langle y \rangle = a \langle x \rangle + b$$

Обобщим на случай многомерной регрессии:

$$\begin{aligned} \vec{y} &= X \vec{a} \quad \left| \begin{array}{l} \text{линейность} \\ \Rightarrow \vec{a} = (X_0^T X_0)^{-1} X_0^T \vec{y}_0 \end{array} \right. \\ \vec{y}_0 &= X_0 \vec{a} \end{aligned}$$

Ответ:

Задача 4

ли. ун.

Показать, что $(1) \Leftrightarrow (2)$

Решение: 1) $X = (\vec{x}_1, \dots, \vec{x}_m)$ $\vec{e} = \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$ Тогда:

$$(\vec{x}_1 - \langle \vec{x}_1 \rangle \vec{e}, \dots, \vec{x}_m - \langle \vec{x}_m \rangle \vec{e})$$

$$(X^T X) = (\vec{x}_i^T - \langle \vec{x}_i \rangle \vec{e}^T)(\vec{x}_i - \langle \vec{x}_i \rangle \vec{e}) =$$

$$= n \text{ cov}(x_1, \dots, x_m); \text{ где } X \in \text{Mat}_{n \times m} \text{ (не обяз. квадратная)}$$

$$2) X = (\vec{x}_1, \dots, \vec{x}_m) \rightarrow (\vec{x}_1, \dots, \vec{x}_m, \vec{e}) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow X^T X = \begin{pmatrix} \vec{x}_1^T \\ \vdots \\ \vec{x}_m^T \\ \vec{e}^T \end{pmatrix} (\vec{x}_1 \dots \vec{x}_m \vec{e}) = \begin{pmatrix} \vec{x}_i^T \vec{x}_j & \vec{x}_i^T \vec{e} \\ \vec{e}^T \vec{x}_i & \vec{e}^T \vec{e} \end{pmatrix} \rightarrow$$

$$\rightarrow (\vec{x}_i^T \vec{x}_i)$$

Задача 6

Решение: Пусть $X \in \text{Mat}_{n \times m}$
 $n < m$
 $X\vec{\omega} = \vec{y}$ несовместна

$$\|\vec{\omega}\|_2^2 = \vec{\omega}^T \vec{\omega}$$

$$\text{Хотим найти } \min \|\vec{\omega}\|_2^2 = \langle \vec{\omega} \rangle$$

$$X\vec{\omega} = \vec{y}$$

пусть $X = m$. Рассмотрим ф-цию: $L = \frac{1}{2} \vec{\omega}^T \vec{\omega} + \vec{\alpha}^T (X\vec{\omega} - \vec{y})$
 где $\vec{\alpha} \in \text{Mat}_{m \times 1}$ (вектор с высотой m)

$$\frac{\partial L}{\partial \vec{\omega}} = \vec{\omega} + X^T \vec{\alpha} \Rightarrow \begin{cases} \vec{\omega} + X^T \vec{\alpha} = \vec{0} \\ X\vec{\omega} = \vec{y} \end{cases}$$

Требуем, что $\vec{\alpha} = \langle \vec{\alpha} \rangle$ гарантирует экстремум. Тогда

$$\begin{cases} \langle \vec{\omega} \rangle = -X^T \langle \vec{\alpha} \rangle \\ X \langle \vec{\omega} \rangle = \vec{y} \end{cases} \Rightarrow -XX^T \langle \vec{\alpha} \rangle = \vec{y} \Rightarrow \{ \det X \neq 0 \}$$

$$\Rightarrow \langle \vec{\alpha} \rangle = - (XX^T)^{-1} \vec{y} \Rightarrow \langle \vec{\omega} \rangle = \underbrace{X^T (XX^T)^{-1}}_{\text{псевдообращение}} \vec{y}$$

Получили

Задача 8

$$\tilde{y} \sim \frac{1}{(2\pi)^{l/2} \det A} \exp \left[-\frac{(\tilde{y} - y)^T A (\tilde{y} - y)}{2} \right]$$

$$y = (y_1, \dots, y_e)^T \quad \tilde{y} = (\tilde{y}_1, \dots, \tilde{y}_e)^T \quad \tilde{y}_i \sim \mathcal{N}(y_i, s_i^2) - \text{на этом базисе}$$

Решение:

$$1) \text{ Замена: } \tilde{y} - y = Sz \Rightarrow \tilde{y} \sim \frac{1}{(2\pi)^{l/2} \det A} \exp \left[-\frac{(Sz)^T A Sz}{2} \right]$$

где S квадратизм A , т.е. $S^T A S = B = \text{diag}(b_1, \dots, b_e)$; $\det B = \det A$

$$\text{Выводим упрощение: } \int_{\mathbb{R}^e} \frac{1}{(2\pi)^{l/2}} \exp \left[-\frac{z^T z}{2} \right] dz = \prod_{j=1}^e \int_{\mathbb{R}} \frac{e^{-z_j^2/2}}{\sqrt{2\pi}} dz_j =$$

$$= 1$$

$$2) \tilde{y} - \text{высвобожденный вектор} \Leftrightarrow \exists M \in \text{Mat}_{e \times e} \exists \eta = (y_1, \dots, y_e)^T \exists d \in \mathbb{R}^e: \tilde{y} = M\eta + d \text{ и } \eta \sim \mathcal{N}(0, 1)$$

$$M^T M = A \Rightarrow S^T M^T M S = B \Rightarrow M = (\text{diag} \sqrt{b_i} S)^T$$

$$\langle \tilde{y}_i \tilde{y}_j \rangle = \text{cov}(\tilde{y}_i, \tilde{y}_j) = \text{cov}(M_i^k d_k, M_j^l d_l) =$$

$$= M_i^k M_j^l \delta_{kl} = M_i^k M_j^k = (MM^T)_{ij} \stackrel{+ \text{снорм. разн.}}{=} A_{ij}^{-1}$$

$$3) \tilde{w}_\alpha = Q_{\alpha i} \tilde{y}_i, \text{ где } Q = (X^T X^{-1}) X^T \Rightarrow \langle \tilde{w}_\alpha, \tilde{w}_\beta \rangle =$$

$$= Q_{\alpha i} Q_{\beta j} \langle \tilde{y}_i \tilde{y}_j \rangle = Q_{\alpha i} Q_{\beta j} A_{ij}^{-1} \sim Q_{\alpha i} (A_{ij}^{-1})^T Q_{\beta j} =$$

$$= (Q A^{-1} Q^T)_{\alpha\beta}^d$$

$$4) A = \text{diag}(A_1, \dots, A_\ell) \Rightarrow A^{-1} = \text{diag}(\Sigma_1, \dots, \Sigma_\ell) := \Sigma; \Sigma_{ii} = s_i^2$$

$$\tilde{w}_\alpha = Q_{\alpha i} Q_{\beta i} \Sigma_{ii}$$

Рассмотрим: $\tilde{y} = w_1 x + w_0$

Используя задачу 4. Введем $X = (\vec{x}, \vec{e})$, где $\vec{x} = (x_1, \dots, x_\ell)^T$; $\vec{e} = \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \end{pmatrix}$

$$(X^T X^{-1}) \stackrel{\parallel}{=} \frac{1}{\ell \text{var} x} \begin{pmatrix} 1 & -\vec{x} \\ -\vec{x} & \vec{x}^2 \end{pmatrix}$$

$$Q = \frac{1}{\ell \text{var} x} \begin{pmatrix} 1 & -\vec{x} \\ -\vec{x} & \vec{x}^2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 & x_2 & \dots & x_\ell \\ 1 & \dots & 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{\ell \text{var} x} \cdot$$

$$\cdot \begin{pmatrix} x_1 - \langle x \rangle & x_2 - \langle x \rangle & \dots & x_\ell - \langle x \rangle \\ \langle x^2 \rangle - x_1 \langle x \rangle & \dots & \dots & \langle x^2 \rangle - x_\ell \langle x \rangle \end{pmatrix} \Rightarrow (Q \Sigma Q^T)_1^1 = \text{var} w_1 =$$

$$= \frac{1}{\ell^2 \text{var}^2 x} \sum_{i=1}^{\ell} s_i^2 (x_i - \langle x \rangle)^2$$

$$(Q \Sigma Q^T)_2^2 \stackrel{\parallel}{=} \text{var} w_2 = \frac{1}{\ell^2 \text{var}^2 x} \sum_{i=1}^{\ell} s_i^2 (\langle x^2 \rangle - x_i \langle x \rangle)^2$$

$$\Rightarrow \Delta \tilde{y}_i = \sqrt{\text{var} \tilde{y}_i} = s_i$$

$$\text{var} w_1 = \frac{s^2}{\ell \text{var} x}; \quad \text{var} w_2 = \frac{s^2 \langle x \rangle^2}{\text{var} x}$$