



# Programación de Arquitecturas Emergentes [G4012452] [2024/2025]

Lab 2 - Programación básica y Programación de algoritmos paralelos con CUDA

#### Resumen

El objetivo de esta práctica es entender la arquitectura de GPUs de NVIDIA y el manejo básico de la API, y aplicar las metodologías de programación paralela vistas en clase utilizando CUDA.

### 1. Lab 2.1 - Compilar y ejecutar programas

Al conectar al CESGA, tenemos cargado el módulo de CUDA. Para compilar un código escrito en lenguaje C con la API de CUDA usando el compilador nvcc:

```
nvcc 00_dev_query.cu -o 00_dev_query -allow-unsupported-compiler
```

Las últimas versiones de CUDA no soportan un compilador GNU anterior a la versión 9. La opción '-allow-unsupported-compiler' es necesaria para compilar código en el CESGA, al tener instalada una versión del compilador gcc > 9. El envío de trabajos sigue siendo mediante un sistema de colas, por ejemplo:

```
#!/bin/bash

#SBATCH -N 1  # 1 nodo en total

#SBATCH -c 32  # 1 core por tarea

#SBATCH -t 00:02:00  # Run time (hh:mm:ss) - 2 min

#SBATCH --mem-per-cpu=100M  # Memory per core demandes

#SBATCH --gres=gpu:a100:1  # Request 1 GPU of 2 available on an average A100 node

#Programa a ejecutar

./00_dev_query
```

Durante el desarrollo usa un nodo de forma interactiva: compute --gpu.

Revisa la sección *Using sbatch and GPUs y AI nodes (GPU nodes)* de la documentación técnica del CESGA. Los enlaces a dichas secciones están disponibles en el campus virtual.

### 2. Lab 2.1 - Bloque 1: Programación básica con CUDA

En el campus virtual tienes un archivo lab2.1-code.zip con el material para trabajar en este bloque.

1. Compila y ejecuta el código 00-dev\_query.cu.

Cuál es el número máximo de hilos que puede ejecutar la GPU de forma simultánea?.

2. Completa el código del archivo 01\_cudaMemcpy.cu para copiar datos entre CPU y GPU.

- 3. Compila y ejecuta el archivo 02\_cudaErrorchk.cu, y comprueba la salida. Añade la función checkCUDAError() para comprobar errores y corrige el código.
- 4. La función para comprobar errores del apartado anterior lo hace sobre llamadas a la API de CUDA en tiempo de ejecución.
  - Compila y ejecuta el archivo 03\_out\_of\_bounds.cu, y comprueba la salida.
  - Comprueba los errores desde la terminal con cuda-memcheck 03\_out\_of\_bounds y corrige el código.
- 5. Comprueba que la memoria unificada es accesible desde cualquier procesador del sistema.
  - Modifica el archivo 04\_unified\_memory.cu para copiar datos entre host y device.
- 6. Implementa en un kernel la suma de 2 vectores de números en simple precisión de tamaño n=262144.
  - Inicializa los vectores en el host (CPU) de forma secuencial.
  - Reserva la memoria en GPU y copia los datos de forma explícita como en el ejercicio 1.
- 7. Thrust es una librería basada en la STL (Standard Template Library) de C++, permite implementar aplicaciones paralelas con un alto rendimiento con mínimo esfuerzo y es totalmente interoperable con CUDA C. Estudia el código 06\_thrust\_vec\_add.cu y modificalo para comprobar la interoperabilidad. Prueba lo siguiente:
  - Cambia la llamada al kernel thrust::transform y añade el kernel del apartado 4.
  - Cambia la copia de datos implícita a la GPU en las asignaciones de d\_A y d\_B por copias de datos explícitas usando cudaMemcpy().
- 8. Implementa en un kernel la suma de 2 vectores usando directivas del compilador openacc.

### Los siguientes ejercicios forman parte de la evaluación del Bloque 1: Programación básica con CUDA

- 9. Inicializa una matriz con números secuenciales de la forma fila\*N+columna de tamaño  $M \times N =$  1GiB repartiendo el trabajo entre bloques de hilos:
  - El código del kernel debe ser el mismo para cualquier tamaño de bloque. Prueba con tamaños de bloque diferentes, por ejemplo, bloques del tamaño de un warp, y bloques cuadrados del máximo tamaño que te permita la arquitectura.
  - ¿Para qué tamaños de bloque alcanzas la máxima ocupancia?.
- 10. Implementa un kernel para invertir las posiciones de los valores de un array x de tamaño 8192.
  - Inicializa el array de la forma x[i] = i en GPU en un kernel diferente.
  - $\blacksquare$  Usa un array de entrada x[] y un array de salida y[].
  - Al invertir las posiciones, el elemento de la posición x[0], pasará a la posición y[8191], el elemento en la posición x[1], a la posición y[8190], ...
  - Comprueba en el host (CPU) que el resultado es correcto al terminar los cálculos en la GPU.

## 3. Lab 2.2 - Bloque 2: Programación de algoritmos paralelos con CUDA

Los detalles de los algoritmos que implementaremos este curso estarán disponibles en la sesión I4 (24 de febrero).

### 4. Formato y fecha de entrega

Fecha límite de entrega: 24 de marzo de 2024, a las 9:00 horas.

- 1. Sube al campus virtual un archivo comprimido lab2.1.zip sólo con el código del ejercicio 9 y 10 del Lab 2.1. Antes de subirlos confirma con el profesor que cumples los requisitos.
- 2. Sube al campus virtual en otro archivo comprimido lab2.2.zip los ejercicios del Lab 2.2 junto con un informe breve y detallado en formato pdf.
- 3. El informe debe presentar los resultados de forma clara y resumida mediante gráficas que muestren la aceleración, global y sólo de los kernels, e incluir una discusión de los mismos. Los datos numéricos deben guardarse por si fuera necesario una consulta por parte del profesor.
- 4. El informe no tiene que explicar el código implementado pero si cuestiones relacionadas con la arquitectura, como configuración de bloques e hilos, límites de la capacidad computacional, comentarios sobre el speedup, observaciones, conclusiones propias y toma de decisiones.
- 5. El código debe tener únicamente los comentarios necesarios para entenderlo. No debe incluir textos extensos ni explicaciones sobre toma de decisiones.

#### 5. Evaluación

- 1. La evaluación se hará en base a las implementaciones paralelas, uso correcto de los recursos en la GPU, y a la calidad y defensa del informe.
- 2. Esta práctica tiene un **peso de 2.5 puntos en la nota final** y se evalúa sobre 10 puntos (5 puntos código, 5 puntos informe).