

# Chapter 13

---

다양한 입출력 함수들

# Linux에서 send & recv

window에서 send recv 쓰기  
Linux에서 사용 가능

## ■ send() 함수

```
#include <sys/socket.h>
```

```
ssize_t send(int sockfd, const void *buf, size_t nbytes, int flags);
```

-> 성공 시 전송된 바이트 수, 실패시 -1 반환

- sockfd: 데이터 전송 대상의 소켓 파일 디스크립터
- buf: 전송할 데이터를 저장하고 있는 버퍼의 주소
- nbytes: 전송할 바이트 수
- flags: 데이터 전송 시 적용할 다양한 옵션 정보

## ■ recv() 함수

```
#include <sys/socket.h>
```

```
ssize_t recv(int sockfd, void *buf, size_t nbytes, int flags);
```

-> 성공 시 전송된 바이트 수, 실패시 -1 반환

- sockfd: 데이터 수신 대상의 소켓 파일 디스크립터
- buf: 수신된 데이터를 저장할 버퍼의 주소
- nbytes: 수신할 수 있는 최대 바이트 수
- flags: 데이터 수신 시 적용할 다양한 옵션 정보

\* 리눅스 버전이 바뀌면서  
이것도 제네2한걸  
캠구!!

# send & recv 함수의 옵션과 그 의미

옵션(Option)	의미	send	recv
<u>MSG_OOB</u>	▪ <u>긴급 데이터(Out-of-band data)의 전송을 위한 옵션</u>	●	●
<u>MSG_PEEK</u> ✓	▪ 입력 버퍼에 <u>수신된 데이터의 존재 유무 확인</u> 을 위한 옵션		●
MSG_DONTROUTE	▪ 데이터 전송과정에서 <u>라우팅(Routing) 테이블을 참조하지 않을 것</u> 을 요구하는 옵션 ▪ 로컬(Local) 네트워크상에서 목적지를 찾을 때 사용되는 옵션	●	
<u>MSG_DONTWAIT</u>	▪ 입출력 함수 호출 과정에서 <u>블로킹</u> 되지 않을 것 <u>을</u> 요구하기 위한 옵션. ▪ <u>Non-blocking IO</u> 의 요구에 사용되는 옵션	●	●
<u>MSG_WAITALL</u>	▪ 요청한 바이트 수에 해당하는 데이터가 <u>전부 수신될 때까지</u> 호출된 함수가 반환되는 것을 막기 위한 옵션		●

- 데이터 전송에 사용되는 옵션 정보는 (or) 연산자를 이용해서 둘 이상을 동시에 지정 가능
- 옵션의 종류와 지원 여부는 운영체제에 따라 차이가 있음

# oob\_send.c #1

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <sys/socket.h>
#include <arpa/inet.h>

#define BUF_SIZE 30
void error_handling(char *message);

int main(int argc, char *argv[])
{
    int sock;
    struct sockaddr_in recv_adr;
    if(argc != 3) {
        printf("Usage: %s <IP> <port>\n", argv[0]);
    }

    sock = socket(PF_INET, SOCK_STREAM, 0);
    memset(&recv_adr, 0, sizeof(recv_adr));
    recv_adr.sin_family = AF_INET;
    recv_adr.sin_addr.s_addr = inet_addr(argv[1]);
    recv_adr.sin_port = htons(atoi(argv[2]));
```

```
    if(connect(sock, (struct sockaddr*)&recv_adr, sizeof(recv_adr)) == -1)
        error_handling("connect() error!");

    write(sock, "123", strlen("123"));
    send(sock, "4", strlen("4"), MSG_OOB);

    write(sock, "567", strlen("567"));
    send(sock, "890", strlen("890"), MSG_OOB);

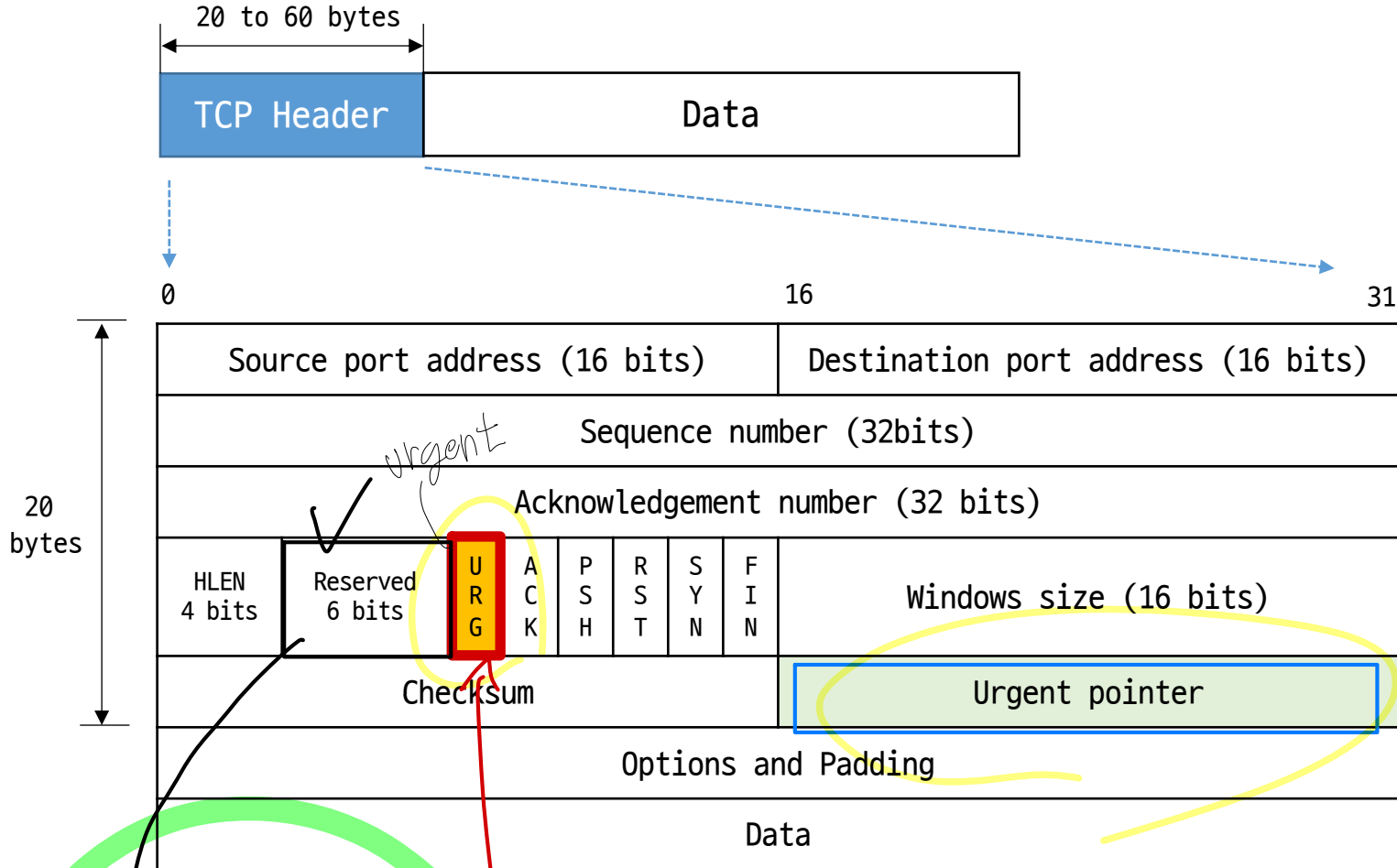
    close(sock);
    return 0;
}

void error_handling(char *message)
{
    fputs(message, stderr);
    fputc('\n', stderr);
    exit(1);
}
```

1 2 3 4 5 6 7 8 9 0

“4”, “890”을  
긴급으로 전송

# TCP Header Format



- URG(Urgent)
  - ✓ Urgent pointer 필드에 값이 채워져 있음을 알림
  - ✓ 긴급 데이터의 마지막 바이트+1 위치를 Urgent pointer가 가리킴
  - ✓ 긴급 메시지는 메시지 처리를 재촉하는데 의미가 있음
  - ✓ 긴급 전송의 의미는 아님

# MSG\_OOB: 긴급 메시지의 수신

## ■ fcntl() 함수

- 이미 열려 있는 파일의 특성을 제어하기 위해 사용

```
#include <unistd.h>
#include <fcntl.h>
```

```
int fcntl(int fd, int cmd, ...);
```

-> 성공 시 cmd 인자에 따라 다름, 오류 시 -1 반환

MSG\_OOB ⇒ SIGURG

## ■ fcntl(recv\_sock, F\_SETOWN, getpid())

### • F\_SETOWN

- 비동기 입출력과 관련
- recv\_sock이 가리키는 소켓의 소유자(F\_SETOWN)를 getpid() 함수가 반환하는 프로세스 ID로 변경 시킴
- SIGIO, SIGURG 시그널을 수신하는 프로세스 아이디를 설정하기 위해 사용
  - 현재의 프로세스가 SIGURG 시그널을 수신하도록 설정
  - 원래 소켓의 소유는 운영체제가 담당하고 있기 때문

소유권 변경

# MSG\_OOB: 긴급 메시지의 수신 (oob\_recv.c)

```
act.sa_handler=urg_handler;
sigemptyset(&act.sa_mask);
act.sa_flags=0;
...
```

oob\_recv.c의 일부

recv\_sock에서 발생하는  
SIGURG 시그널을 처리하는  
프로세스를 변경

```
fcntl(recv_sock, F_SETOWN, getpid());
state=sigaction(SIGURG, &act, 0);
```

← SIG URG 등록

```
while((str_len=recv(recv_sock, buf, sizeof(buf), 0))!= 0)
{
    if(str_len==-1)
        continue;
    buf[str_len]=0;
    puts(buf);
}
```

→ fcntl

```
void urg_handler(int signo)
{
    int str_len;
    char buf[BUF_SIZE];

    str_len=recv(recv_sock, buf, sizeof(buf)-1, MSG_OOB);
    buf[str_len]=0;
    printf("Urgent message: %s \n", buf);
}
```

- MSG\_OOB 메시지를 수신하면 운영체제는 SIGURG 시그널을 발생시킴
  - ✓ SIGURG 시그널을 처리를 위해 시그널 핸들링이 필요
- fcntl() 함수 호출을 통해 해당 소켓의 소유자를 현재 실행 중인 프로세스로 변경
  - ✓ 소켓 소유자 변경: 운영체제 → 현재 프로세스

```
$ ./oob_recv 9190
```

```
Urgent message: 4
Urgent message: 0
123
56789
```

← 이전 버전에서 이렇게 뜸  
: "890"

```
$ ./oob_send 127.0.0.1 9190
```

- 실행결과를 보면, 긴급으로 메시지가 전달된 흔적이 보이지 않음
- MSG\_OOB는 우리가 생각하는 긴급의 형태와 다름

# oob\_recv.c #1

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <signal.h>
#include <sys/socket.h>
#include <netinet/in.h>
#include <fcntl.h>

#define BUF_SIZE 30
void error_handling(char *message);
void urg_handler(int signo);

int acpt_sock;
int recv_sock;

int main(int argc, char *argv[])
{
    struct sockaddr_in recv_adr, serv_adr;
    int str_len, state;
    socklen_t serv_adr_sz;
    struct sigaction act;
    char buf[BUF_SIZE];

    if(argc!=2) {
        printf("Usage : %s <port>\n", argv[0]);
        exit(1);
    }
```

```
    act.sa_handler=urg_handler;
    sigemptyset(&act.sa_mask);
    act.sa_flags=0;
    acpt_sock=socket(PF_INET, SOCK_STREAM, 0);
    memset(&recv_adr, 0, sizeof(recv_adr));
    recv_adr.sin_family=AF_INET;
    recv_adr.sin_addr.s_addr=htonl(INADDR_ANY);
    recv_adr.sin_port=htons(atoi(argv[1]));

    if(bind(acpt_sock, (struct sockaddr*)&recv_adr, sizeof(recv_adr))==-1)
        error_handling("bind() error");
    listen(acpt_sock, 5);

    serv_adr_sz=sizeof(serv_adr);
    recv_sock=accept(acpt_sock, (struct sockaddr*)&serv_adr, &serv_adr_sz);

    fcntl(recv_sock, F_SETOWN, getpid());
    state=sigaction(SIGURG, &act, 0);
    while((str_len=recv(recv_sock, buf, sizeof(buf), 0))!= 0)
    {
        if(str_len==-1)
            continue;
        buf[str_len]=0;
        puts(buf);
    }
    close(recv_sock);
    close(acpt_sock);
    return 0;
}
```

SIGURG 시그널  
핸들러 등록



# oob\_recv.c #2

---

```
void urg_handler(int signo)
{
    int str_len;
    char buf[BUF_SIZE];

    str_len=recv(recv_sock, buf, sizeof(buf)-1, MSG_OOB);
    buf[str_len]=0;
    printf("Urgent message: %s \n", buf);
}

void error_handling(char *message)
{
    fputs(message, stderr);
    fputc('\n', stderr);
    exit(1);
}
```

OOB 메시지 처리

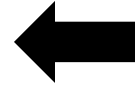
# 실행 결과

1	2	3	4	5	6	7	8	9	0
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

실행 #1 (Ubuntu 20.04)

```
$ ./oob_recv 9190
Urgent message: 0
123
56789
```

```
$ ./oob_send 127.0.0.1 9190
```



실행 #2 (Ubuntu 22.04)

```
$ ./oob_recv 9190
Urgent message: 4
Urgent message: 0
123
56789
```

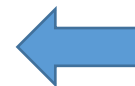
```
$ ./oob_send 127.0.0.1 9190
```



Linux Raspberrypi 4.4.50

```
$ ./oob_recv 9190
123
Urgent message: 4
567
Urgent message: 0
89
```

```
$ ./oob_send 127.0.0.1 9190
```



"890"

- MSG\_OOB 사용은 긴급 메시지의 내용("890")이 중요한 것이 아님
- 긴급 상황의 발생을 알리는 역할

# oob\_recv.c의 실행결과 관찰

## oob\_send.c의 일부

```
write(sock, "123", strlen("123"));  
send(sock, "4", strlen("4"), MSG_OOB);  
write(sock, "567", strlen("567"));  
send(sock, "890", strlen("890"), MSG_OOB);
```

## oob\_recv.c의 실행 결과 (Ubuntu 22.04)

```
$ ./oob_recv 9190  
Urgent message: 4  
Urgent message: 0  
123  
56789
```

MSG\_OOB

MSG\_OOB

1 2 3 4 5 6 7 8 9 0

데이터의 전송순서

긴급! 상황 시 다음 두가지 조건이 만족되어야 한다.

“더 빨리 전송을 해서 응급조치를 취한다.”

그런데 소켓은 더 빨리 전송하지 않는다.

다만, **Urgent-mode**를 이용해서 긴급 상황의 발생을 알려서  
우리가 응급조치를 취하도록 도울 뿐이다.

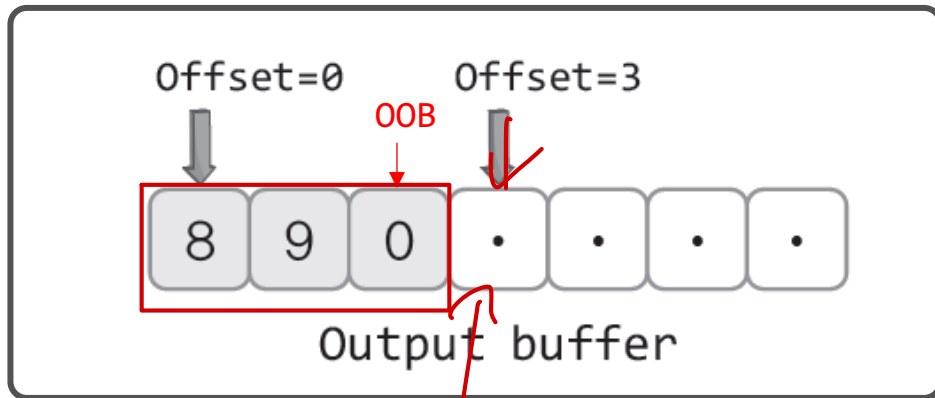
- 실행 결과의 판단
  - ✓ MSG\_OOB 메시지라고 해서 더 빨리 전송되지는 않음
  - ✓ 긴급으로 보낸 메시지의 양에 상관없이 1바이트만 반환됨

# Urgent mode의 동작원리

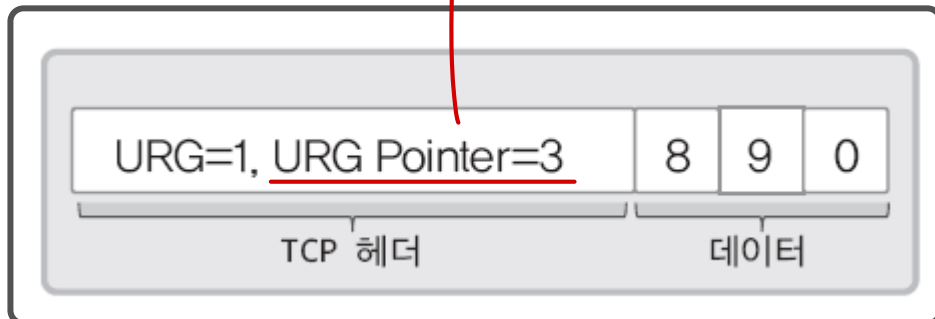
```
send(sock, "890", strlen("890"), MSG_OOB);
```



함수호출의 결과로 만들어진 출력버퍼의 상황



데이터 전송 시 패킷의 구성



- MSG\_OOB가 설정된 데이터가 전달되면, 운영체제는 SIGURG 시그널을 발생시킴
- 메시지의 긴급처리가 필요한 상황을 프로세스에게 알림

- URG=1은 긴급 메시지가 존재하는 패킷임을 알림
- URG pointer=3은 긴급 메시지가 설정된 위치 정보를 나타냄
- offset 3의 바로 앞에 존재하는 것이 긴급 메시지

# 입력 버퍼 검사

---

## ■ MSG\_PEEK

- 입력 버퍼에 수신된 데이터가 존재하는지 확인 용도로 사용됨
- recv() 함수에서 MSG\_PEEK 옵션이 사용되면,
  - 입력 버퍼에 존재하는 데이터가 읽혀지더라도 입력 버퍼의 데이터는 지워지지 않음

## ■ MSG\_PEEK | MSG\_DONTWAIT

← Non-blocking

- 블로킹이 되지 않게 데이터의 존재 여부를 확인

# 입력 버퍼 검사하기

## peek\_send.c의 일부

```
if(connect(sock, (struct sockaddr*)&send_addr, sizeof(send_addr))== -1)
    error_handling("connect() error!");

write(sock, "123", strlen("123"));
close(sock);
```

## peek\_recv.c의 일부

```
recv_addr_sz=sizeof(recv_addr);
recv_sock=accept(acpt_sock, (struct sockaddr*)&recv_addr, &recv_addr_sz);
while(1)
{
    str_len=recv(recv_sock, buf, sizeof(buf)-1, MSG_PEEK|MSG_DONTWAIT);
    if(str_len>0)
        break;

    buf[str_len]=0;
    printf("Buffering %d bytes: %s \n", str_len, buf);

    str_len=recv(recv_sock, buf, sizeof(buf)-1, 0);
    buf[str_len]=0;
    printf("Read again: %s \n", buf);
}
```

마치 스레드 핸  
이 4번이  
으로 처리됨.

데이터 수신 확인

think  
blocking mode  
time-out !!  
non-blocking 모드  
안쓰러!

- 버퍼에서 데이터를 읽으면, 데이터는 소멸
- MSG\_PEEK | MSG\_DONTWAIT 옵션
  - ✓ MSG\_PEEK: 데이터를 읽어도 소멸되지 않음
  - ✓ Non-blocking 모드에서 데이터 존재 여부를 확인할 수 있음

# peek\_send.c

---

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <sys/socket.h>
#include <arpa/inet.h>
void error_handling(char *message);

int main(int argc, char *argv[])
{
    int sock;
    struct sockaddr_in send_adr;
    if(argc!=3) {
        printf("Usage : %s <IP> <port>\n", argv[0]);
        exit(1);
    }

    sock=socket(PF_INET, SOCK_STREAM, 0);

    memset(&send_adr, 0, sizeof(send_adr));
    send_adr.sin_family=AF_INET;
    send_adr.sin_addr.s_addr=inet_addr(argv[1]);
    send_adr.sin_port=htons(atoi(argv[2]));
```

```
    if(connect(sock, (struct sockaddr*)&send_adr, sizeof(send_adr))== -1)
        error_handling("connect() error!");

    write(sock, "123", strlen("123"));
    close(sock);
    return 0;
}

void error_handling(char *message)
{
    fputs(message, stderr);
    fputc('\n', stderr);
    exit(1);
}
```

# peek\_recv.c

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include <stdlib.h>
#include <string.h>
#include <sys/socket.h>
#include <arpa/inet.h>

#define BUF_SIZE 30
void error_handling(char *message);

int main(int argc, char *argv[])
{
    int acpt_sock, recv_sock;
    struct sockaddr_in acpt_adr, recv_adr;
    int str_len, state;
    socklen_t recv_adr_sz;
    char buf[BUF_SIZE];
    if(argc!=2) {
        printf("Usage : %s <port>\n", argv[0]);
        exit(1);
    }
    acpt_sock=socket(PF_INET, SOCK_STREAM, 0);
    memset(&acpt_adr, 0, sizeof(acpt_adr));
    acpt_adr.sin_family=AF_INET;
    acpt_adr.sin_addr.s_addr=htonl(INADDR_ANY);
    acpt_adr.sin_port=htons(atoi(argv[1]));
```

```
    if(bind(acpt_sock, (struct sockaddr*)&acpt_adr, sizeof(acpt_adr))== -1)
        error_handling("bind() error");
    listen(acpt_sock, 5);

    recv_adr_sz=sizeof(recv_adr);
    recv_sock=accept(acpt_sock, (struct sockaddr*)&recv_adr, &recv_adr_sz);

    while(1)
    {
        str_len=recv(recv_sock, buf, sizeof(buf)-1, MSG_PEEK|MSG_DONTWAIT);
        if(str_len>0)
            break;
        buf[str_len]=0;
        printf("Buffering %d bytes: %s \n", str_len, buf);

        str_len=recv(recv_sock, buf, sizeof(buf)-1, 0);
        buf[str_len]=0;
        printf("Read again: %s \n", buf);

        close(acpt_sock);
        close(recv_sock);
        return 0;
    }
```

입력 버퍼에 수신된 데이터  
존재 여부만 확인  
(버퍼에서 삭제되지 않음)

실제 메시지 수신



# 실행 결과

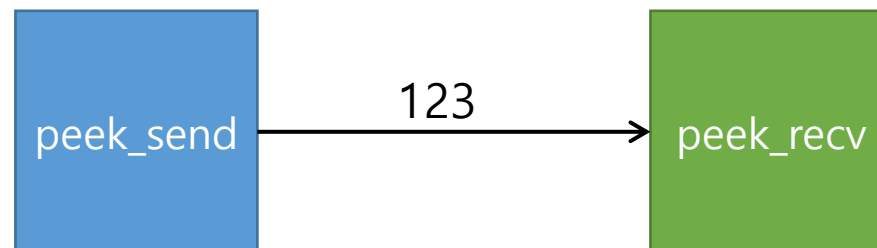
peek\_recv.c

```
$ gcc peek_recv.c -o recv  
$ ./recv 9190  
Buffering 3 bytes: 123  
Read again: 123
```

⇐ 데이터 수신 확인  
↑ 수신된 데이터 읽음.

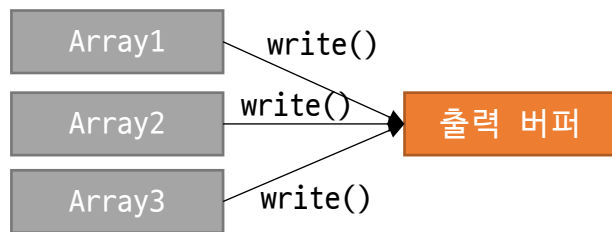
peek\_send.c

```
$ gcc peek_send.c -o send  
$ ./send 127.0.0.1 9190
```

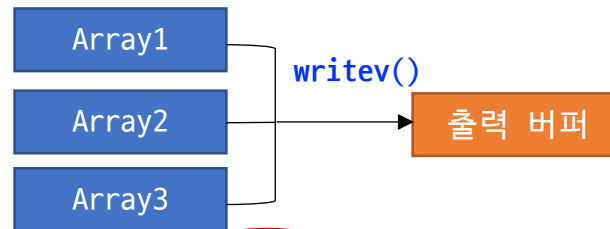


# readv & writev 입출력 함수

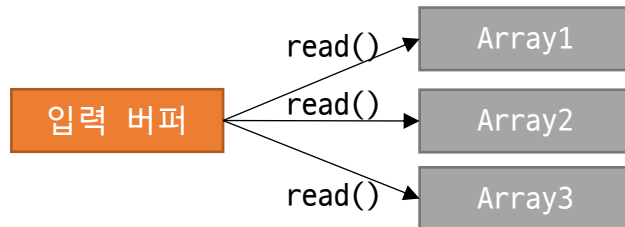
- 데이터 송수신의 효율성 향상을 위한 목적
  - read or write data into **multiple buffers**
  - 데이터를 모아서 전송 (**writev**): 한 번 호출하여 한 번에 보냄
  - 데이터를 분산 수신 (**readv**): 한 번 호출하여 나누어진 버퍼에 저장



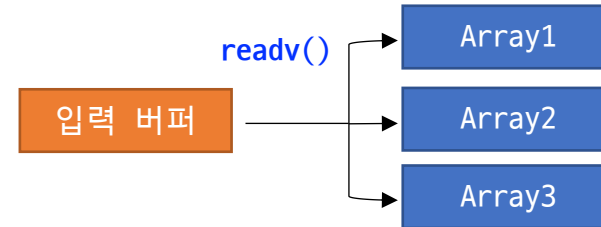
write() 3번 호출



writev() 1번 호출



read() 3번 호출



readv() 1번 호출로 각 버퍼에 저장

# writev 함수의 사용

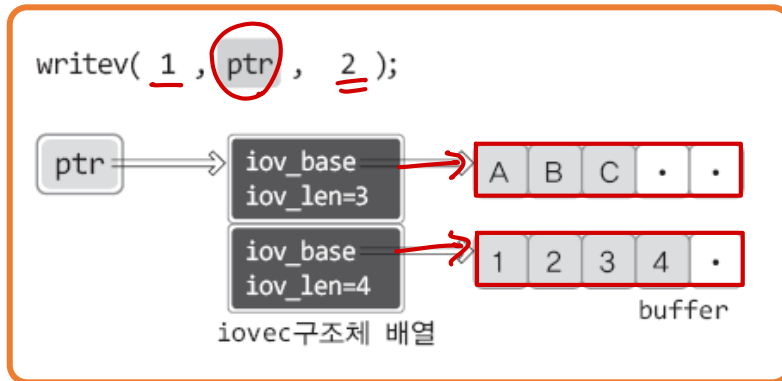
## ■ writev() 함수

```
#include <sys/uio.h>
```

```
ssize_t writev(int filedes, const struct iovec *iov, int iovcnt);
```

-> 성공 시 전송된 바이트 수, 실패 시 -1 반환

- filedes: 파일이나 소켓 디스크립터
- iov: 구조체 iovec 배열의 주소
- iovcnt: iovec 구조체 배열의 길이



```
struct iovec  
{  
    void *iov_base; // 버퍼의 주소 정보  
    size_t iov_len; // 버퍼의 크기 정보  
}
```

- 둘 이상의 영역에 저장된 데이터를 묶어서 한 번의 함수 호출로 모든 데이터를 전송

# writev() 함수 예제

writev.c

```
#include <stdio.h>
#include <sys/uio.h>

int main(int argc, char *argv[])
{
    struct iovec vec[2];
    char buf1[] = "ABCDEFGH";
    char buf2[] = "1234567";
    int str_len;

    vec[0].iov_base = buf1;
    vec[0].iov_len = strlen(buf1);
    vec[1].iov_base = buf2;
    vec[1].iov_len = strlen(buf2);

    str_len = writev(1, vec, 2);
    puts("");
    printf("Write bytes: %d\n", str_len);
    return 0;
}
```

실행 결과

```
$ gcc writev.c -o writev
$ ./writev
ABCDEFGH1234567
Write bytes: 14
```

두 개의 데이터를 한 번의  
writev() 함수 호출로 화면 출력

another  
[디폴트] write  
카카하의 글

# readv 함수

## ■ readv() 함수

```
#include <sys/uio.h>
```

```
ssize_t readv(int filedes, const struct iovec *iov, int iovcnt);
```

-> 성공 시 수신된 바이트 수, 실패 시 -1 반환

- filedes: 데이터를 수신할 파일 또는 소켓의 파일 디스크립터
- iov: 데이터를 저장할 위치와 정보를 담고 있는 iovec 구조체 배열의 주소
- iovcnt: iovec 구조체 배열의 길이

- 단 한번의 readv() 함수 호출을 통해 입력되는 데이터를 둘 이상의 영역에 나누어 저장하는 것이 가능함

# readv 함수 예제 (readv.c)

```
#include <stdio.h>
#include <sys/uio.h>
#define BUF_SIZE 100

int main(int argc, char *argv[])
{
    struct iovec vec[2];
    char buf1[BUF_SIZE] = {0,};
    char buf2[BUF_SIZE] = {0,};
    int str_len = 0;

    vec[0].iov_base = buf1;
    vec[0].iov_len = 5;
    vec[1].iov_base = buf2;
    vec[1].iov_len = BUF_SIZE;

    str_len = readv(0, vec, 2);
    printf("Read bytes: %d\n", str_len);
    printf("First message: %s\n", buf1);
    printf("Second message: %s\n", buf2);

    return 0;
}
```

*Handwritten notes:*

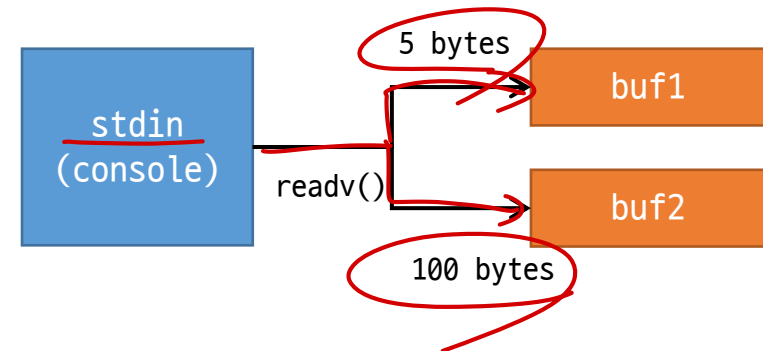
- 106 (next to struct iovec vec[2];)
- buf1에는 5 바이트 저장, buf2에는 100 바이트 저장 (in a callout box pointing to vec[0].iov\_len = 5; and vec[1].iov\_len = BUF\_SIZE;)
- stdin (above readv(0, vec, 2);)
- 100 (next to BUF\_SIZE in vec[1].iov\_len = BUF\_SIZE;)

## 실행 결과

```
$ gcc readv.c -o readv
$ ./readv
I like TCP/IP socket programming.
Read bytes: 34
First message: I lik
Second message: e TCP/IP socket programming.
```

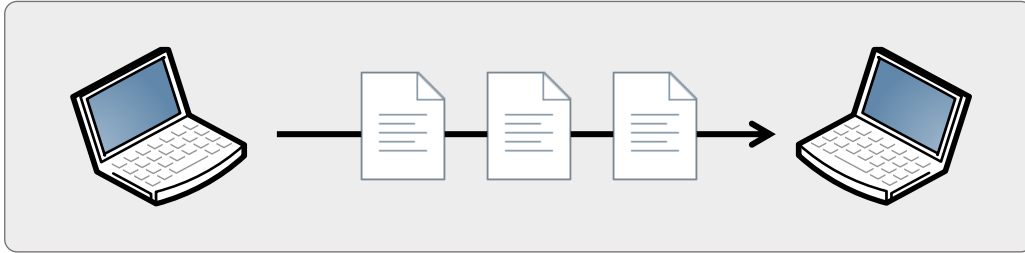
*Handwritten notes:*

- buf1 (pointing to "I lik")
- buf2 (pointing to "e TCP/IP socket programming.")



# readv & writev 함수의 적절한 사용

write() 함수 호출



writev() 함수 호출



- 여러 영역에 나뉘어 있는 데이터들을 하나의 배열에 순서대로 옮겨놓고 write() 함수를 호출하는 것과 그 결과는 같음

- writev() 함수 호출이 유용한 이유
  - ✓ 단순하게, 함수 호출 횟수를 줄일 수 있음
  - ✓ 작게 나누어진 데이터들을 출력 버퍼에 한 번에 전달하여 하나의 패킷으로 구성
  - ✓ 전송 속도 향상

# Questions?