

# DCC206 – Algoritmos 1

Aula 15 – Programação Dinâmica

Professor Renato Vimieiro

DCC/ICEx/UFMG

# Introdução

- Até o momento, estudamos as estratégias de desenho de algoritmos dividir-e-conquistar e gulosa
- Essas estratégias são úteis para solucionar diversos problemas práticos
- No entanto, elas não são a solução para todos os problemas
  - Alguns problemas, como vimos, não admitem solução ótima gulosa
  - A divisão de alguns problemas em subproblemas para depois combinar as soluções não necessariamente é mais rápido
- Estudaremos, nessa aula, uma nova estratégia para desenho de algoritmos chamada **programação dinâmica**

# Introdução

- A técnica de programação dinâmica foi proposta pelo matemático estadunidense Richard Bellman nos anos 1950s para solucionar problemas de otimização
- Ele usou a palavra programação para se referir ao ato de planejar as ações a serem tomadas, e não ao ato de escrita de código de computador
- Apesar de conceitualmente diferente, programação dinâmica assemelha-se a dividir-e-conquistar por resolver problemas maiores através de subproblemas

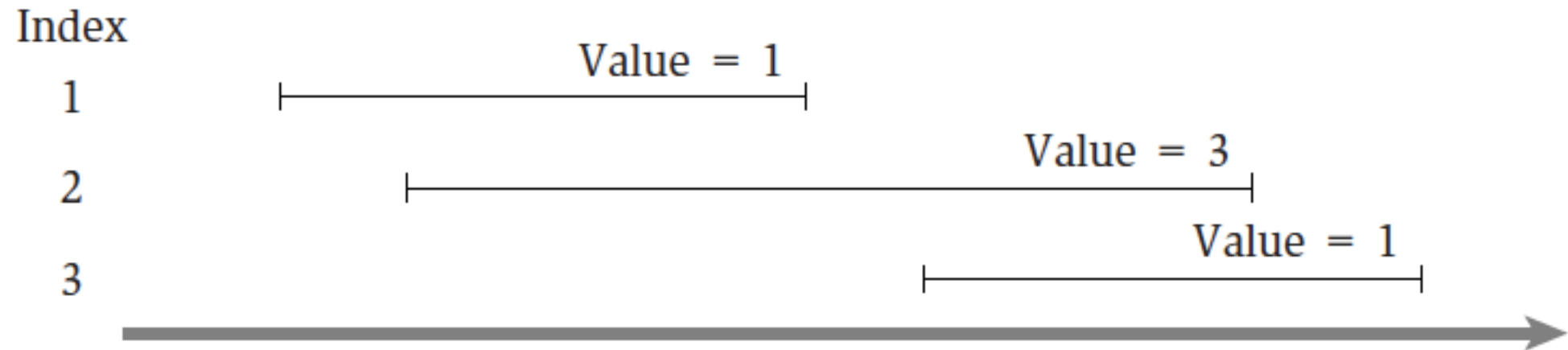
# Introdução

- A ideia geral da estratégia dividir-e-conquistar é particionar o problema original em problemas menores independentes, resolvê-los e combinar os resultados para obter a solução global
- A programação dinâmica é útil nos casos em que os subproblemas não são independentes
- Exemplo:
  - Sequência de Fibonacci:  $F(n) = F(n-1) + F(n-2)$
  - Os subproblemas não são independentes. Logo, muitos são resolvidos diversas vezes, repetindo esforço e gerando um custo desnecessário
- A programação dinâmica faz uso de tabelas para contornar esse problema

# Problema do agendamento de tarefas

- O entendimento da programação dinâmica é mais fácil através de exemplos.
- Para isso, vamos desenvolver o raciocínio com base em um problema de agendamento de tarefas visto anteriormente no contexto de algoritmos gulosos
- Suponha que o problema seja necessário escolher, dentre diversas tarefas, aquelas que geram o maior valor agregado
- Toda tarefa tem um horário de início e fim
  - Duas tarefas são compatíveis se elas não podem se sobrepor
- Ao contrário do que acontecia antes, toda tarefa está associada a um valor (lucro, prioridade, ...)
- O objetivo é escolher um conjunto máximo de tarefas compatíveis que maximizem a soma desses valores

# Problema do agendamento de tarefas

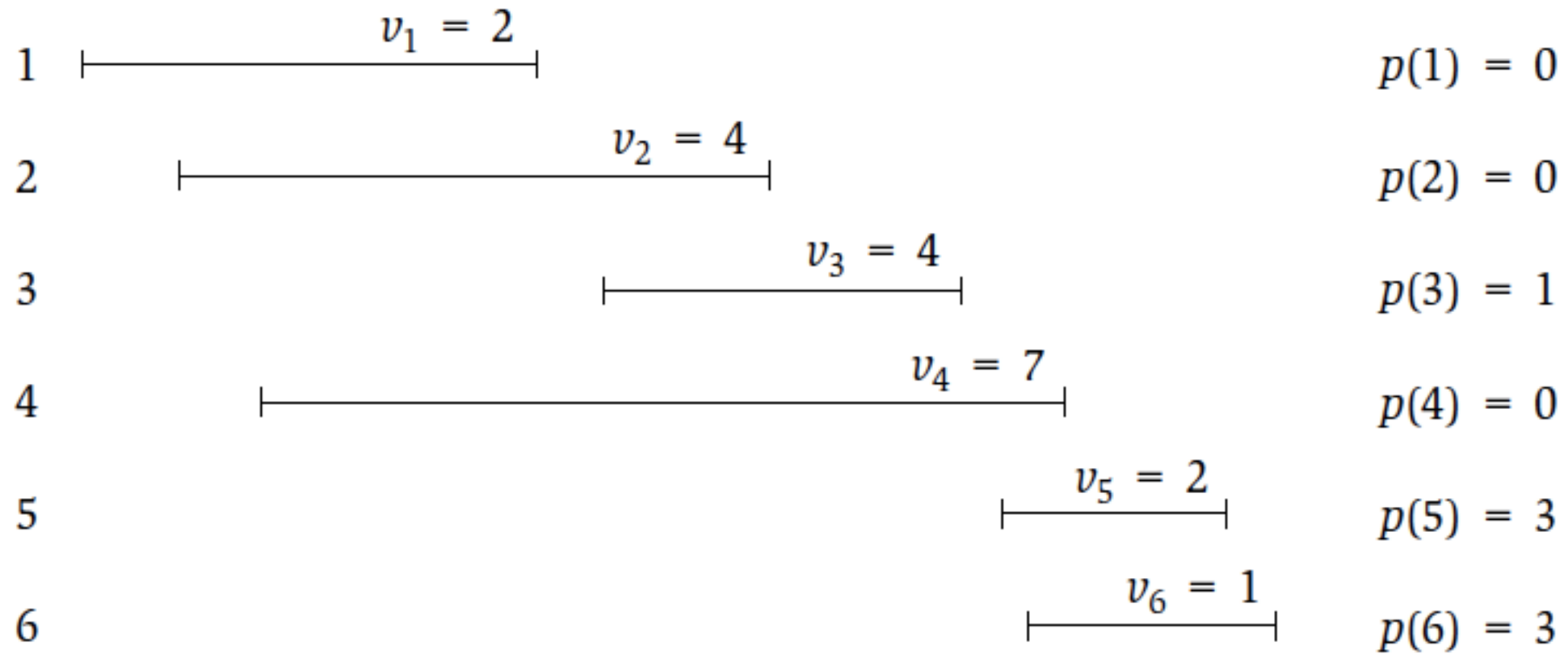


# Problema do agendamento de tarefas

- Se rotularmos as tarefas de 1 a  $n$  ordenadas pelo horário de término, o problema é:
  - Encontrar  $S \subseteq \{1, 2, \dots, n\}$  tal que  $\sum_{i \in S} v(i)$  é máximo
  - Onde  $v(i)$  é o valor do compromisso  $i$
  - Para todo  $i$ ,  $f(i) < s(i+1)$
- Para solucionar o problema, definimos uma função  $p(j)$  como sendo o maior valor de  $i$  tal que  $i < j$  ( $f(i) < s(j)$ )
  - $p(j) = 0$  se não existir um compromisso com fim anterior ao início de  $j$

# Problema do agendamento de tarefas

Index





# Problema do agendamento de tarefas

- Seja  $S^*$  uma solução ótima para o problema
- O último compromisso pode ou não pertencer a  $S^*$
- Se  $n$  pertencer a  $S^*$ , então nenhum compromisso entre  $p(n)$  e  $n$  pode pertencer a  $S^*$
- Além disso, se  $n$  pertencer a  $S^*$ , então  $S^*$  deve conter uma solução ótima para o subproblema  $\{1, 2, \dots, p(n)\}$
- Similarmente, se  $n \notin S^*$ , então  $S^*$  deve conter uma solução ótima de  $\{1, 2, \dots, n-1\}$

# Problema do agendamento de tarefas

- As observações anteriores nos levam a definir o valor  $S(j)$  da solução ótima para  $\{1, 2, \dots, j\}$  como
  - $S(j) = \max(v(j) + S(p(j)), S(j - 1))$
  - $S(0) = 0$
- Podemos derivar uma função recursiva diretamente dessa definição para computar o valor máximo
- Também podemos afirmar se  $j$  pertence ou não à solução se  $v(j) + S(p(j)) \geq S(j-1)$

# Problema do agendamento de tarefas

- O problema de tal algoritmo recursivo é que, assim como a versão recursiva de Fibonacci, vários  $S(i)$  são computados repetidas vezes
  - A complexidade do algoritmo se torna exponencial
- Podemos modificar o algoritmo para ser um pouco mais ‘esperto’ *memoizando* resultados já computados
  - Criamos uma tabela para armazenar  $S(i)$
  - A primeira vez que  $S(i)$  for necessário, computamos seu valor
  - Na próxima vez, retornamos o valor presente na tabela

# Problema do agendamento de tarefas

- A tabela contém um valor para cada  $1 \leq i \leq n$ , além de zero
  - Logo, preenchê-la tem um custo  $O(n)$
- Computados os valores de  $S(i)$ , podemos computar a solução efetiva, mostrando as tarefas a serem cumpridas
- Tarefas( $j$ )
  - Se  $j = 0$ , retornar
  - Senão
    - Se  $v(j) + S(p(j)) \geq S(j-1)$ , Tarefas( $p(j)$ ); mostrar “j”
    - Senão Tarefas( $j-1$ )
- A função Tarefas também tem custo  $O(n)$

# Programação dinâmica

- O problema anterior destaca a aplicabilidade de programação dinâmica
- Através do simples armazenamento de soluções parciais, foi possível reduzir drasticamente a complexidade de tempo do algoritmo
- Ainda podemos refinar o algoritmo anterior
  - Podemos transformá-lo em um algoritmo iterativo computando os valores a partir de zero (bottom-up)
- A estratégia de programação dinâmica é exatamente essa ideia

# Programação dinâmica

- O desenvolvimento de um algoritmo de programação dinâmica envolve em geral quatro etapas
  1. Caracterizar a estrutura de uma solução ótima
  2. Definir uma relação de recorrência para o valor de uma solução ótima
  3. Calcular o valor de uma solução ótima por um procedimento bottom-up
  4. Construir uma solução ótima a partir dos valores computados

# Programação dinâmica

- A aplicabilidade de programação dinâmica em geral depende da identificação das seguintes características
  - Existe apenas um número polinomial de subproblemas
  - A solução do problema original deve ser facilmente computada através das soluções dos subproblemas
  - Existe uma ordem natural sobre os subproblemas, permitindo resolvê-los do 'menor' para o 'maior'

# Leitura

- Seções 6.1 – 6.3 (Kleinberg e Tardos)