

# DCC206 – Algoritmos 1

Aula 05 – Árvores geradoras mínimas

Professor Renato Vimieiro

# Introdução

- Considere o seguinte problema: como manter  $n$  cidades conectadas à rede elétrica com o menor custo possível?
  - Minimizar custo associado à instalação das linhas de transmissão (por exemplo)
- Esse problema pode ser resolvido modelando-o com um grafo:
  - Vértices: cidades
  - Arestas: linhas de transmissão
  - Peso: custo associado (qtd cabos, torres, ...)
- Solução:
  - Encontrar uma árvore geradora de custo mínimo

# Definição

- Uma **árvore geradora** de um grafo  $G=(V,E)$  é um subgrafo de  $G$  com todos os seus vértices e um subconjunto máximo de arestas que não formam ciclos
- Seja  $p(u,v)$  o peso associado à aresta  $(u,v)$  em  $G$ . O custo total de uma árvore geradora é:
  - $p(T) = \sum_{(u,v) \in E} p(u, v)$
- Uma árvore geradora  $T$  é **mínima** (ou tem custo mínimo) se, e somente se,  $p(T) \leq p(T')$  para qualquer árvore geradora  $T'$

# Algoritmos gulosos

- As soluções que veremos para resolução do problema de encontrar a árvore geradora mínima de um grafo são baseadas numa técnica de programação conhecida como **algoritmos gulosos**
- A técnica de construção de algoritmos gulosos busca uma solução ótima global a partir de soluções ótimas locais
  - A cada iteração escolhe-se uma solução parcial que produza o melhor resultado imediato
  - A solução ótima pode não envolver a escolha de um ótimo local, pode-se escolher uma solução parcial ‘ruim’ que leva ao ótimo global do problema
  - Exemplo: Escolha da melhor rota para percorrer um conjunto de cidades. A escolha gulosa envolve eleger o melhor caminho imediato (entre uma cidade e suas vizinhas, sem considerar o custo total do caminho)

# Algoritmos gulosos

- Algoritmos gulosos são heurísticos: podem ou não resultar na solução ótima do problema
  - Em geral heurísticas são usadas em situações onde encontrar o ótimo de maneira exata pode ser computacionalmente inviável
  - Espera-se que os resultados sejam bons (próximos do ótimo)
- Os algoritmos para encontrar árvore geradora mínima são heurísticas, mas foi provado que eles encontram a solução ótima

# Algoritmo genérico para MST

- As estratégias gulosas que estudaremos são baseadas no seguinte algoritmo genérico:
- Inicialmente,  $S = \emptyset$
- Enquanto  $|S| < |V|-1$ 
  - $(u,v) = \text{selecionaAresta}(E)$
  - Se  $(u,v)$  é segura para  $S$ , inserir  $(u,v)$  em  $S$
- Retornar  $S$

# Algoritmo genérico para MST

- Existem dois pontos a se discutir nesse algoritmo
  - A escolha da aresta
  - A definição de aresta segura
- A escolha da aresta é dependente do algoritmo como veremos a seguir
- A definição de aresta segura requer a definição de outros conceitos

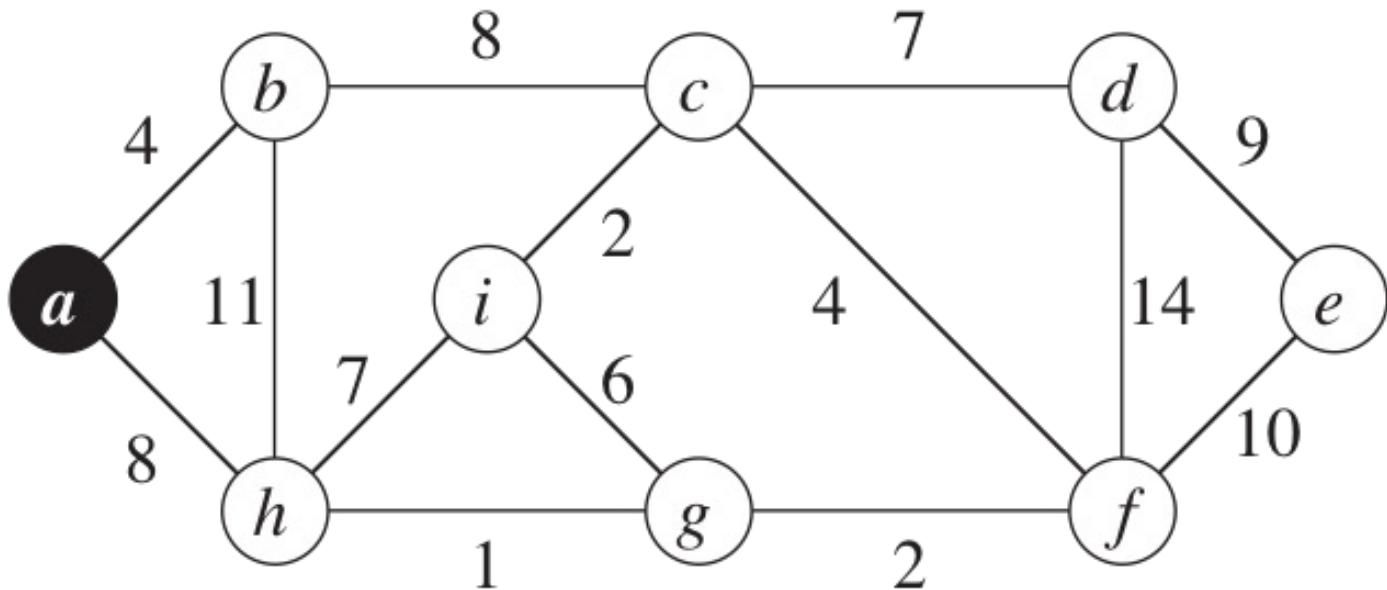
# Corte e cut-set

- Seja  $X$  e  $Y$  uma partição do conjunto de vértices  $V$  ( $X \cap Y = \emptyset, X \cup Y = V$ )
- Tal partição é chamada de **corte (cut)** em grafos
- Um **cut-set** de um grafo é um conjunto de arestas cuja remoção desconecta o grafo
  - $C = \{(u, v) \in E \mid u \in X \wedge v \in Y\}$
- **Teorema:** Seja  $G=(V,E)$  uma grafo com pesos e um corte  $X, Y$  de  $G$ . Seja  $(u,v)$  a aresta do cut-set dessa partição com menor peso. A aresta  $(u,v)$  pertence a uma árvore geradora mínima. Logo  $(u,v)$  é uma aresta segura.

# Corte e cut-set

- **Prova:** Seja  $T$  uma árvore geradora mínima de  $G$ . Se  $T$  não contém  $(u,v)$ , então sua adição a  $T$  forma um ciclo.
- Deve existir uma aresta  $(w,z)$  nesse ciclo pertencente ao cut-set de  $X$  e  $Y$  ( $w \in X$  e  $z \in Y$ ).
- Pela escolha de  $(u,v)$ , sabe-se que  $p(u, v) \leq p(w, z)$
- Dessa forma, se trocarmos  $(w,z)$  por  $(u,v)$  obtemos uma árvore geradora mínima com custo não superior a  $T$

# Corte e cut-set



# Algoritmo de Prim

- O algoritmo de Prim é uma modificação do algoritmo genérico que, a todo instante, escolhe a aresta de menor peso no cut-set entre os vértices que pertencem atualmente à árvore e os demais
- Em outras palavras, o algoritmo inicia com a escolha de uma origem/raiz da árvore a partir da qual novas arestas são escolhidas e vértices adicionados ao conjunto solução
- Como o algoritmo envolve muitos detalhes de implementação, o discutiremos apenas em pseudocódigo

# Algoritmo Prim

- Criaremos vetores auxiliares para:
  - Identificar os antecessores dos vértices na árvore
  - Associar um rótulo com a aresta de menor peso que conecta o vértice à árvore até o momento
  - Identificar vértices que já foram incluído na árvore
- Os rótulos associados aos vértices serão usados como chaves para construir um heap dos vértices
  - Suas posições serão armazenadas em um vetor auxiliar para indicar a posição de um vértice qualquer no heap (evitar busca sequencial no heap quando for atualizar os pesos/rótulos associados ao vértice)

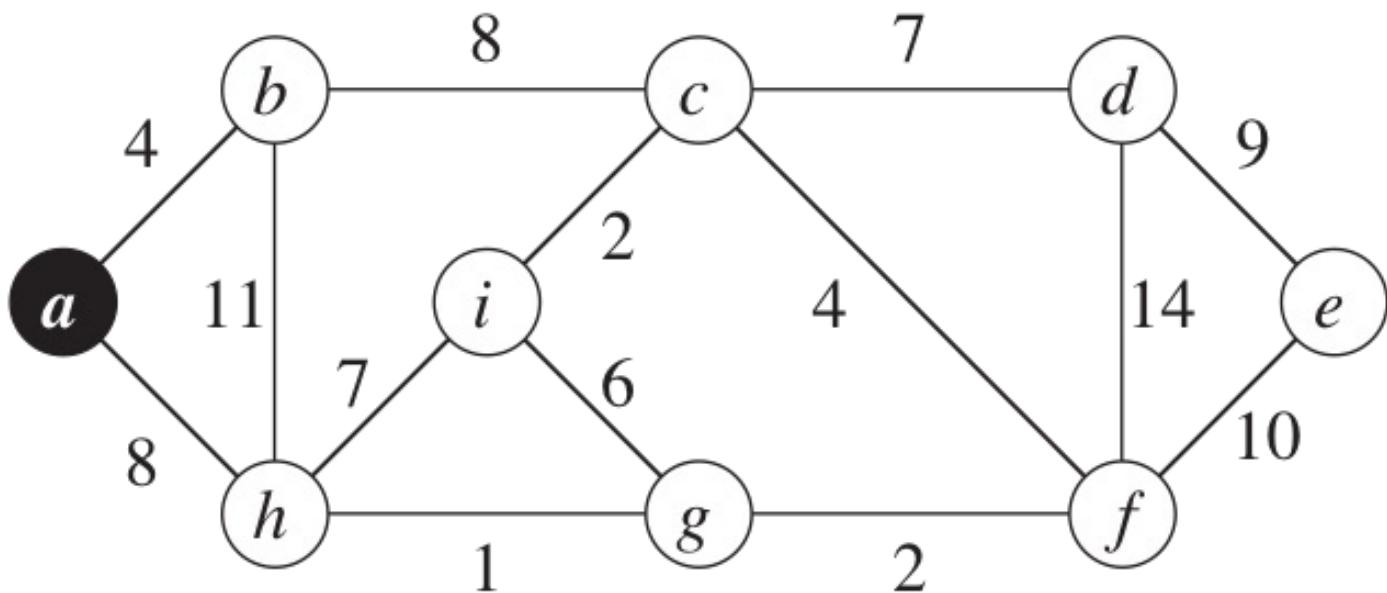
# Algoritmo Prim

- Iniciaremos a construção da árvore a partir do vértice 0
- Inicializamos os rótulos dos vértices como infinito, exceto 0 que recebe rótulo 0
- Construimos um heap mínimo com todos os vértices, usando o rótulo como chave

# Algoritmo Prim

- Enquanto o heap não estiver vazio
  - Remover o menor elemento (min) e marcá-lo
  - Para cada vértice  $v$  adjacente a  $min$ 
    - Se  $v$  não estiver marcado e  $p(min, v) < rotulo[v]$ 
      - $Antecessor[v] = min$
      - $Heap.atualizaChave(v, p(min, v))$
      - $rotulo[v] = p(min, v)$

# Algoritmo Prim



# Algoritmo de Prim

- A atribuição dos rótulos iniciais e a construção da fila de prioridade tem custo  $O(|V|)$
- O laço principal roda  $O(|V|)$  vezes
  - Cada iteração remove o menor elemento do heap com custo  $O(\log |V|)$
  - A cada novo elemento explorado, todas as suas arestas são avaliadas para atualizar o custo mínimo ( $O(|E|)$ )
    - A atualização dos custos modifica o heap ( $O(\log |V|)$ )
- Portanto, o custo final é  $O(|V| \log |V| + |E| \log |V|)$ , ou seja,  $O(|E| \log |V|)$

# Algoritmo de Prim

- Agora vamos verificar a corretude do algoritmo
- Para isso, vamos verificar que, em cada iteração, somente arestas seguras são escolhidas
- Sempre que um vértice é removido do heap e marcado, fixamos seu antecessor
  - Isso é equivalente a inserir uma aresta em  $S$  no algoritmo genérico
- Antes de executarmos uma nova iteração, sabemos que  $S$  respeita o corte ( $V$ -heap, heap)
  - Inicialmente, a árvore só tem a raiz e nenhuma aresta, e o heap tem o restante dos vértices
- Como o heap é mínimo, escolhemos a aresta de menor custo para inserirmos em  $S$ . Portanto, ela é segura.
- Assim, ao concluirmos a iteração, mantemos o invariante que  $S$  respeita o corte

# Leitura

- Seções 23.1 e 23.2 (CLRS)