

# 1 Ohniska kuželoseček

## 1.1 Konstrukce s imaginárními elementy

### *Poznámka*

Všimněme si, že projektivita dvou souměrných soustav určuje jednoznačně pár samodružných elementů, ale opačně ne. Pokud však vezmeme involuci, tak ta už má jednoznačnou korespondenci involuce s párem samodružných elementů.

### *Příklad (Konstrukce)*

Je-li dána projektivita souměrných bodových soustav na přímce, určete involuci, která má tyto samodružné body. (Totéž duálně.)

┌

#### *Řešení (Duální)*

Zvolíme pomocnou kružnici procházející daným bodem. Převědeme soustavy na bodové soustavy na kružnici. Vezmeme směrovou přímku za poláru a najdeme k ní (přes tečny) pól. Nyní uvažujeme involuci se středem v tomto bodě. Obraz v hledané involuci najdeme tak, že vzor převedeme na kružnici, zobrazíme v této involuci, a vrátíme zpět.

┌

┌

#### *Poznámka*

Pokud směrová přímka vyjde mimo kružnici, budou samodružné body komplexní a pól najdeme tak, že leží na polárách k bodům (pólům) ležícím na dané poláře.

┌

### **Věta 1.1**

*Pro eliptickou involuci (bodových soustav na přímce) existují právě dva body v rovině, z nichž se tato involuce promítá absolutní involucí (to znamená involucí kolmic).*

┌

#### *Důkaz*

Pro eliptickou involuci se její páry rozdělují. Tedy nad úsečkami vzor – obraz si uděláme Thaletovy kružnice a hledané body budou jejich průsečíky. □

┌

### **Definice 1.1**

Body z předchozí věty se nazývají pomocné body eliptické involuce.

### *Poznámka (Platí)*

Absolutní involuce je eliptická involuce, jejíž samodružné přímky jsou imaginární. Nazývají se izotropické přímky a jejich směry jsou  $[0 : 1 : i]$  a  $[0 : 1 : -i]$ .

### *Poznámka*

Izotropické body leží na každé kružnici v rovině. Každé izotropická přímka je kolmá sama na sebe (v reálném skalárním součinu, z definice absolutní involuce)

## 1.2 Ohnisko středových kuželoseček

### *Důsledek*

Pokud kuželosečka není kružnice, pak izotropické body na ní neleží, tedy z každého izotropického bodu k takové kuželosečce existují 2 tečny (? 4 imaginární přímky). Lze ukázat, že ze 6 průsečíků těchto 4 přímek jsou vždy dva reálné.

### **Definice 1.2** (Ohnisko)

Těmto dvěma bodům budeme říkat ohniska dané kuželosečky.

### **Věta 1.2**

*Bod je ohniskem kuželosečky  $\Leftrightarrow$  involuce sdružených polár indukovaná v tomto bodě kuželosečkou je involuce absolutní.*

┌

#### *Důkaz*

Samodružné přímky involuce sdružených polár jsou právě tečny z tohoto bodu. □

└

### **Věta 1.3**

1. Kuželosečka má 2 ohniska  $(E, F)$  (pro kružnici splývající), jsou umístěna symetricky podle středu na jedné z os kuželosečky. Ohniska jsou samodružné body involuce bodů na této ose, jejíž páry jsou vytaty sdruženými kolmými polárami. A tedy i páry tečna+jejich normála (kolmice v bodě dotyku = pól tečny).

2. Každé z ohnisek je pomocným bodem eliptické involuce, kterou na druhé ose vytínají sdružené kolmé poláry (a tedy i dvojice tečna+normála).

3. Každá kružnice opsaná trojúhelníku danému druhou osou a sdruženými kolmými polárami protíná původní osu v ohniscích. (Vyplyvá z předchozí části.)

┌

#### *Důkaz*

Bez důkazu. □

└

### **Definice 1.3** (Hlavní osa, vedlejší osa)

Ose z předchozí věty se říká hlavní osa, druhé pak vedlejší.

*Příklad (Konstrukce)*

Dány osy elipsy s vrcholy, najděte ohniska.

┌

*Řešení* (Podobné hledání hyperoskulační kružnice.)

K spojnici hlavního a vedlejšího vrcholu umíme najít pól (průsečík tečen = kolmic na osy). Z tohoto pólu vedeme kolmici, čímž jsme získali dvojici kolmých sdružených polár, tedy použijeme předchozí větu, bod 3.

└

Totéž pro hyperbolu: na hlavní ose máme zadané vrcholy, na vedlejší náhradní body.

┌

*Řešení*

Polára bude tentokrát průsečík „těch druhých dvou kolmic v hlavním a vedlejším vrchole“, neboť pomocné body jsou takové, že přesně tento bod leží na asymptotě (tečně v nevlastním bodě).

└

## 1.3 Ohnisko paraboly

### Definice 1.4 (Ohnisko)

(Stejná.) Ohnisko paraboly je reálný průsečík izotropických tečen.

┌

*Poznámka*

Tuto definici splňují 2 body: vlastní ohnisko  $F$  a nevlastní ohnisko = střed = směr průměrů = směr osy.

└

┌

*Poznámka*

Polára vlastního ohniska = řídící přímka.

└

### Věta 1.4

1. Bod je ohniskem paraboly  $\Leftrightarrow$  involuce sdružených polár v tomto bodě je involuce absolutní. (Tj. sdružené poláry v  $F$  jsou vzájemně kolmé.)

2. Spojnice vlastního a nevlastního ohniska = osa paraboly, vlastní ohnisko pólí každou úsečku vyřatou na ose sdruženými kolmými polárami (speciálně tečnou a její normálou).

*Příklad (Konstrukce)*

Zkonstruuje ohnisko paraboly zadané 4 tečnami.

┌

*Řešení*

Najdeme osu a bod dotyku na libovolné nevrcholové tečně. Z něj vedeme kolmici a použijeme předchozí větu bod 2.

└

### Věta 1.5

Ohnisko jsou pro kuželosečku 2 podmínky.

*Důkaz*

Ohnisko zadává 2 izotropické tečny, tedy 2 podmínky.  $\square$

*Poznámka*

2 ohniska + 1 bod (mimo osu = jejich spojnice) nezadávají jednoznačně kuželosečku, zadávají však jednoznačně elipsu a hyperbolu. A tyto dvě kuželosečky se v daném bodu protínají kolmo (úhel mezi tečnami).

## 2 Analytická geometrie

### Definice 2.1 (Projektivní prostor, geometrický bod, aritmetický zástupce)

(Reálný) projektivní prostor dimenze  $n$  je množina

$$\mathbb{RP}^n = \{\langle v \rangle, v \in \mathbb{R}^{n+1} \setminus \{\mathbf{o}\}\} = \text{množina všech přímk (procházejících počátkem) v } \mathbb{R}^{n+1}.$$

Prvek  $\langle v \rangle \in \mathbb{RP}^n$  se nazývá geometrický bod a  $v$  jeho aritmetický zástupce

*Poznámka* (Platí)

$\langle v \rangle = \langle w \rangle$  (tj. stejné geometrické body)  $\Leftrightarrow \exists \alpha \in \mathbb{R} \setminus \{0\} : w = \alpha \cdot v$  (tj. aritmetičtí zástupci se liší pouze násobkem  $\neq 0$ ).

### Definice 2.2 (Homogenní souřadnice)

Je-li  $v = (x_0, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^{n+1} \setminus \{\mathbf{o}\}$ , pak homogenní souřadnice geometrického bodu  $\langle v \rangle$  jsou  $[x_0 : \dots : x_n]$ .

*Poznámka*

Jsou určeny až na násobek  $\neq 0$ .

### Definice 2.3 (Projektivní přímka, projektivní rovina, projektivní prostor)

$\mathbb{RP}^1$  říkáme projektivní přímka.  $\mathbb{RP}^2$  říkáme projektivní rovina.  $\mathbb{RP}^3$  říkáme projektivní prostor.

*Poznámka* (Značení)

Místo  $\langle a \rangle$  budeme psát  $A$ .

*Poznámka*

$\mathbb{R}P^1$ : Dva body  $A, B$  jsou totožné  $\Leftrightarrow$  vektory  $a, b$  jsou lineárně závislé.

$\mathbb{R}P^2$ : Tři body  $A, B, C$  leží na jedné přímce (po dvou různé)  $\Leftrightarrow a, b, c$  jsou lineárně závislé (po dvou lineárně nezávislé), tj. leží v jedné rovině.

$\mathbb{R}P^3$ : Čtyři body  $A, B, C, D$  leží v rovině  $\Leftrightarrow a, b, c, d$  jsou lineárně závislé, tj. leží v jednom prostoru.

Obecně  $\mathbb{R}P^n$ :  $n+1$  bodů  $A_0, \dots, A_n$  leží v  $n-1$ -dimenzionálním projektivním prostoru  $\Leftrightarrow$  vektory  $a_0, \dots, a_n$  leží v nadrovině v  $\mathbb{R}^{n+1}$  (jsou lineárně závislé).

*Poznámka*

Procesu „zakázu  $\mathbf{o}$  a ztotožnění násobky“ říkáme projektivizace.

**Definice 2.4** (Projektivní rozšíření afinního prostoru, vlastní bod, nevlastní bod)

Projektivní rozšíření afinního prostoru  $\mathbb{R}^n$  na projektivní prostor  $\mathbb{R}P^n$  (= kanonické vnoření  $\mathbb{R}^n$  do  $\mathbb{R}P^n$ ) je zobrazení, které bodu  $[x_1, \dots, x_n]$  přiřadí  $[1 : x_1 : \dots : x_n]$  a vektoru  $(x_1, \dots, x_n)$  přiřadí  $[0 : x_1 : \dots : x_n]$ .

Prvním říkáme body vlastní, druhý nevlastní.

TODO?

**Definice 2.5** (Homogenní souřadnice přímky)

V  $\mathbb{R}P^2$  zavádíme homogenní souřadnice přímky  $a_0x_0 + a_1x_1 + a_2x_2 = 0$  jako homogenní trojici  $(a_0 : a_1 : a_2)$ .

┌

*Poznámka*

└ Opět určeny až na násobek  $\neq 0$ .

*Například*

$(0 : 1 : 0)$  je osa  $y$ ,  $(0 : 0 : 1)$  je osa  $x$ ,  $(1 : 0 : 0)$  je nevlastní přímka.

*Příklad* (Hledání průsečíku dvou přímek)

TODO?

*Příklad* (Incidence bodů)

$X = [x_0 : x_1 : x_2]$ ,  $a = (a_0 : a_1 : a_2)$ .  $X \in a \Leftrightarrow a_0x_0 + a_1x_1 + a_2x_2 = 0$ .

┌ *Důsledek*

Lze zaměnit bod za přímku  $\implies$  dualita.

└ Tj. například spojnice bodů se počítá stejně jako průsečík přímek.

*Poznámka* (Trik na nalezení spojnice (/průsečíku))

Dány body  $Y = [y_0 : y_1 : y_2]$ ,  $Z = [z_0 : z_1 : z_2]$ . Chceme rovnici jejich spojnice:  $X \in a = YZ \Leftrightarrow a_0x_0 + a_1x_1 + a_2x_2 = 0$  pro hledané souřadnice  $(a_0 : a_1 : a_2) \Leftrightarrow$  vektory  $X$ ,  $Y$  a  $Z$  jsou závislé  $\Leftrightarrow \det((X|Y|Z)^T) = 0 \Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow (y_1 \cdot z_2 - y_2 \cdot z_1) \cdot x_0 + (-y_0 \cdot z_2 + y_2 \cdot z_0) \cdot x_1 + (y_0 \cdot z_1 - y_1 \cdot z_0) \cdot x_2 = 0.$$

## 2.1 Dvojpoměr

### Definice 2.6 (Dvojpoměr)

Dvojpoměr 4 vektorů v rovině  $a, b, c, d$ , po dvou lineárně nezávislých, ale po třech lineárně závislých (tj. BÚNO  $c = \alpha_1 a + \beta_1 b$ ,  $d = \alpha_2 \cdot a + \beta_2 b$ ) definujeme jako  $(abcd) := \frac{\alpha_2 \cdot \beta_1}{\alpha_1 \cdot \beta_2} \in \mathbb{R}$ .

┌ *Poznámka*

└ Zřejmě tato hodnota nezávisí na volbě (nenulového) násobku každého vektoru.

Dvojpoměr 4 bodů  $A, B, C, D \in \mathbb{RP}^n$  ležících na jedné přímce definujeme jako  $(ABCD) := (abcd)$ .

### Tvrzení 2.1 (Už jsme si dokázali)

$A, B, C, D$  jsou čtyři různé  $\implies (ABCD) \neq 0, 1, \infty$ . (Např.  $C = A \vee B = D \Leftrightarrow (ABCD) = 0$ .)

$A, B, C, D$  vlastní  $\implies (ABCD) = \frac{(ABC)}{(ABD)}$ .  $A, B, C$  vlastní,  $D$  nevlastní  $\implies (ABCD) = (ABC)$ .

Věta o 4 determinantech (pro  $A, B, C, D \in \mathbb{RP}^1$ ):

$$(ABCD) = \frac{(a_0 \cdot c_1 - a_1 \cdot c_0) \cdot (b_0 \cdot d_1 - b_1 \cdot d_0)}{(a_0 \cdot d_1 - a_1 \cdot d_0) \cdot (b_0 \cdot c_1 - b_1 \cdot c_0)}.$$

### Definice 2.7 (Harmonická čtveřice)

$$(ABCD) = -1$$

*Příklad* (Pak jsme počítali. V jednu chvíli nám vyšlo:)

Parametrizace přímky procházející  $A, B$  je  $t_1 \cdot A + t_2 \cdot B$ , kde například  $t_1 + t_2 = 1$ ; lépe  $t \cdot A + (1 - t) \cdot B$ .

### **Definice 2.8** (Projektivní souřadný systém (PSS))

Projektivní souřadný systém v  $\mathbb{R}P^n$  je  $(n + 1)$ -tice různých bodů  $A_0, \dots, A_n \in \mathbb{R}P^n$ . Pak  $\forall X \in \mathbb{R}P^n$  definujeme souřadnice bodu  $X$  vůči PSS  $(A_0, \dots, A_n)$  jako homogenní  $(n + 1)$ -tici  $[x_0 : \dots : x_n]$  takovou, že  $x = \sum_{i=0}^n x_i \cdot a_i$ .