TODO!!!

Definice 0.1 (Lineární PDR)

Parciální diferenciální rovnice (PDR) je lineární, jde-li ji zapsat ve tvaru

$$\sum_{|\alpha| \leqslant m, \alpha \in (\mathbb{N}_0)^n} a_{\alpha} D^{\alpha} u = f$$

pro neznámou funkci u, f(x) a $a_{\alpha}(x)$ je dáno $(x \in \Omega \in \mathbb{R}^n)$.

Je-li $f\equiv 0$, pak říkáme, že PDR je homogenní (bez pravé strany). Pokud a_{α} jsou konstanty, pak říkáme, že PDR je s konstantními koeficienty.

Definice 0.2 (Semilineární PDR)

Semilineární rovnice má tvar

$$\sum_{|\alpha|=m} a_{\alpha} D^{\alpha} u + b = 0,$$

kde a(x) a $b(x, u, \nabla u, \dots, \nabla^{n-1}u)$ je dáno.

Definice 0.3 (Kvazilineární PDR)

Kvazilineární rovnice je

$$\sum_{|\alpha|=m} a_{\alpha} D^{\alpha} u + f = 0,$$

kde $a_{\alpha}(x,u,\nabla u,\dots,\nabla^{m-1}u)$ a $f(x,u,\nabla u,\dots,\nabla^{m-1}u)$ je dáno.

Definice 0.4 (Řád rovnice)

m v předchozích definicích nazýváme řád rovnice.

Definice 0.5 (Korektně zadaný problém)

Problém je korektně zadaný podle Hadamarda, pokud má řešení, řešení je jednoznačné a řešení závisí spojitě na datech.

Definice 0.6 (Klasické řešení)

Rovnice platí bodově, derivace jsou spojité.

Definice 0.7 (Okrajové podmínky)

Dirichlet: zadaná hodnota na hranici.

Neumann: zadány normálové tečny na hranici.

1 Cauchyova úloha pro kvazilineární rovnici 1. řádu

Definice 1.1

Buď $a_1, \ldots, a_n, f \in \mathbb{C}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^n), n \in \mathbb{N} \setminus \{1\}$. Rovnici

$$\sum_{j=1}^{n} a_j(u(x), x) \partial_j u(x) = f(u(x), x), \qquad x \in \mathbb{R}^n$$

nazveme kvazilineární rovnici prvního řádu.

Počáteční podmínku předepisujeme ve tvaru $u(0, \overline{x}) = u_0(\overline{x})$, kde $\overline{x} \in \mathbb{R}^{n-1}$. Funkci $u: \Omega \to \mathbb{R}$, $\omega \subseteq \mathbb{R}^n$ nazveme klasickým řešením Cauchyovy úlohy pro kvazilineární rovnici 1. řádu, pokud $u \in \mathbb{C}^1(\Omega)$ a podmínky platí bodově v Ω .

2 Klasifikace lineárních rovnic 2. řádu

Poznámka (Lineární rovnice druhého řádu)

$$\sum_{i,j=1}^{n} a_{ij}(x)\partial_i\partial_j u(x) + \sum_{i=1}^{n} b_i(x)\partial_i u(x) + c(x)u(x) = f(x),$$

kde a_{ij}, b_i, c, f jsou dané funkce, $i, j \in [n], u$ neznámá funkce.

Zafixujeme $x_0 \in \mathbb{R}^n$, aby rovnice byla definována na nějakém $U(x_0)$. Chceme také rovnici transformovat tak, aby $A = (a_{ij})$ byla diagonální. Budeme pp. A je symetrická (neboť pro $u \in C^2(\ldots)$: $\partial_i \partial_j u = \partial_j \partial_i u$)

Definice 2.1 (Transformace diferenciální rovnice)

Vezmeme nějaké y_0 a $U(y_0)$ a hladké? zobrazení $\varphi(y_0) = x_0$ a $\varphi(U(y_0)) \subset U(x_0)$.

Definujeme funkci v: $u(x) = v(P \cdot x)$, kde $P \in M^{n \times n}$ je regulární matice. $u(P^{-1}y) = v(y)$.

Dosadíme do rovnice výše:

$$\partial_i u(x) = \sum_{k=1}^n \partial_k v(Px) P_{ki}, \qquad \partial_j \partial_i u(x) = \sum_{k=1}^m P_{ki} \sum_{l=1}^n P_{lj} \partial_k \partial_l v(Px),$$

$$\sum_{i,i,k,l=1}^{n} \partial_k \partial_l v(Px) P_{ki} a_{ij}(x) (P^T)_{jl} = \sum_{k,l=1}^{n} \partial_k \partial_l v(Px) (PA(x)P^T)_{kl}$$

LA: $A(x_0)$ je symetrická, tedy ze Sylvestrova zákona setrvačnosti existuje P regulární taková, že $PA(x_0)P^T = \operatorname{diag}(d_1, \ldots, d_n)$ pro $d_i \in \{-1, 0, 1\}$. Pozor, P není určena jednoznačně, ale d_1, \ldots, d_n ano až na permutaci.

Taktéž lze najít P tak, aby $P^T = P^{-1}$ a $PA(x_0)P^{-1} = \operatorname{diag}(d_1, \dots, d_n)$ pro $d \in \mathbb{R}$.

Například

Vlnová rovnice v 1D: $\partial_t^2 u - \partial_x^2 u = 0$.

Laplaceova rovnice v 2D: $\partial_x^2 u + \partial_y^2 u = 0$.

Rovnice vedení tepla: $\partial_t u - \partial_x^2 u = 0$.

Definice 2.2 (Typy diferenciální rovnice 2. řádu)

Řekneme, že lineární diferenciální rovnice je

eliptická v x_0 , pokud sgn $A(x_0) = (n, 0, 0)$ nebo (0, 0, n); (Laplace)

hyperbolická v x_0 , pokud sgn $A(x_0) = (n-1,0,1)$ nebo (1,0,n-1); (vlnová)

parabolická v x_0 , pokud sgn $A(x_0) = (n-1,1,0)$ nebo (0,1,n-1) a v případě sgn $A(x_0) = (n-1,1,0)$ navíc požadujeme, aby koeficient b_n (odpovídající $d_n = 0$) po transformaci byl v bodě x_0 záporný, a v opačném případě kladný; (vedení tepla)

Věta 2.1

Buď S hyperbolická na okolí $x_0 \in \mathbb{R}^2$, $a_{11}, a_{12}, a_{22} \in C^1(U(x_0))$, $a_{11} \neq 0$ na $U(x_0)$. Pak lze

$$a_{11}\partial_1^2 u + 2a_{12}\partial_1\partial_2 u + a_{22}\partial_2^2 u = 0$$

transformovat do tvaru $\partial_1 \partial_2 v = f(\partial_1 v, \partial_2 v, v)$ na $V(x_0)$ pro vhodnou funkci f a okolí V.

 $D\mathring{u}kaz$

Dokázáno na cvičení.

3 Vlnová rovnice

Tvrzení 3.1 (Obecné řešení vlnové rovnice v 1D)

Řešení $\partial_t^2 u - c^2 \partial_x^2 u = 0$, kterou lze transformovat na $\partial_1 \partial_2 v = 0$, dostaneme skrze $\partial_2 v(\varrho\sigma) = V_1(\sigma)$, tedy $\int_0^\infty V_1(\tau) d\tau + V_2(\varrho) = V_1(\sigma) + V_2(\varrho) = v(\varrho, \sigma)$.

Obecným řešením je tedy

$$u(t,x) = V_1(x - ct) + V_2(x + ct),$$

Poznámka (Úloha pro vlnovou rovnici (Cauchyova úloha))

Pro dané $f:(0,T)\times\mathbb{R}\to\mathbb{R}$. Hledáme řešení $u:[0,+\infty)\times\mathbb{R}\to\mathbb{R}$ takové, že

$$\partial_t^2 u - \partial_x^2 u = f \ \mathbf{v} \ (0, T) \times \mathbb{R}.$$

A $u(0,x) = u_0(x)$, $\partial_t u(0,x) = u_1(x)$ ($\partial_t u$ musí jít spojitě rozšířit do (0,x) a $\partial_t u(0,x)$ je hodnota tohoto rozšíření).

Definice 3.1 (d'Alambertova formule)

$$u(t,x) = \frac{1}{2}(u_0(x+t) + u_0(x-t)) + \frac{1}{2} \int_{x-t}^{x+t} u_1(s)ds.$$

Lemma 3.2

$$\partial_t \int_0^t u_\tau(t, x) d\tau = u_t(t, x) + \int_0^t \partial_1 u_\tau(t, x) d\tau$$

 $D\mathring{u}kaz$

 $U(t,s,x) := \int_0^t u_\tau(s,x)d\tau. \text{ Cheme } \partial_t[U(t,t,x)] = (\partial_1 U)(t,t,x) + (\partial_2 U)(t,t,x).$

$$\partial_t u(t,x) = u_t(t,x) + \int_0^t \partial_1 u_\tau(t,x) d\tau.$$

Poznámka (Duhamelův princip)

Aneb jak určit řešení (libovolné lineární rovnice) pro $f \not\equiv 0$, $u_0 = 0$, $u_1 = 0$ (pokud známe řešení pro f = 0).

Najdeme řešení $\partial_t^2 u - \partial_x^2 u = 0$ v $(\tau, T) \times \mathbb{R}$ $(\tau \in (0, T))$ s počátečními podmínkami $u(\tau, x) = 0$ a $\partial_t u(\tau, x) = f(\tau, x)$, $x \in \mathbb{R}$. Označme ho u_τ .

Tvrdíme, že $u(t,x) := \int_0^t u_\tau(t,x) d\tau$ je řešení s $f \not\equiv 0$.

$$\partial_t u(t,x) = u_t(t,x) + \int_0^t \partial_1 u_\tau(t,x) d\tau = 0 + \int_0^t \partial_1 u_\tau(t,x) d\tau$$

$$\partial_t^2 u(t,x) = \partial_1 u_t(t,x) + \int_0^t \partial_1^2 u_\tau(t,x) d\tau = f(t,x) + \int_0^t \partial_1^2 u_\tau(t,x) d\tau$$

$$\partial_t^2 u(t,x) - \partial_x^2 u(t,x) = f(t,x) + \int_0^t (\partial_1^2 u_\tau(t,x) - \partial_2^2 u_\tau(t,x)) d\tau = f(t,x) + \int_0^t 0 d\tau = f(t,x).$$

Očividně navíc u(0,x) = 0 a $\partial_t u(0,x) = 0$.

Dosazením řešení z d'Alambertovy formule:

$$u(t,x) = \int_0^t u_\tau(t,x)d\tau = \int_0^t \frac{1}{2} \int_{x-t+\tau}^{x+t-\tau} f(\tau,s)dsd\tau$$

Definice 3.2

Buď $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ otevřená, $k \in \mathbb{N}_0$. $C^k(\overline{\Omega}) = \{ f \in \Omega \to \mathbb{R} | \alpha \in (\mathbb{N}_0)^n, |\alpha| \leqslant k \implies D^{\alpha}f \text{ je možné spojitě rozšíření spo$

 $\operatorname{Pro} T > 0 \operatorname{definujeme} C^k([0,T) \times \mathbb{R}) := \{ f : (0,T) \times \mathbb{R} | \alpha \in (\mathbb{N}_0)^2, |\alpha| \leqslant k \implies D^{\alpha} f \operatorname{lze spojitě rozšířich rozšíři$

Poznámka

Podobné prostory zavedeme podobně.

Pro omezené Ω lze zavést i tím, že $D^{\alpha}f$ jsou stejnoměrně spojité.

Nerozlišujeme mezi $D^{\alpha}f$ a jeho rozšířením na hranici.

Lemma 3.3

 $At f, \ \partial_2 f \in C([0,T) \times \mathbb{R}) \ pro \ zvolen\'e \ T > 0. \ Pak \ pro \ F(t,x) := \int_0^t f(\tau,x) d\tau \ je$

$$F \in C^1([0,T) \times \mathbb{R}) \wedge \partial_1 F(t,x) = f(t,x) \wedge \partial_2 F(t,x) = \int_0^t \partial_2 f(\tau,x) d\tau.$$

Důkaz (Náznak)

Platí $\partial_1 F(t,x) = f(t,x)$ pro $(t,x) \in (0,T) \times \mathbb{R}$, protože pro pevné $x \in \mathbb{R}$ je $\tau \mapsto f(\tau,x)$ spojité $\implies \partial_1 F_t \in C([0,T) \times \mathbb{R})$.

$$\partial_2 F(t,x) = \int_0^t \partial_2 f(\tau,x) d\tau,$$

protože derivjeme integrál dle parametru x, t je pevné. $(f(\cdot, x)$ je měřitelná ze spojitosti, $\exists x_0 \in \mathbb{R} : f(\cdot, x_0) \in L^1(0, t)$ ze spojitosti pro $t < T, \exists \partial_2 f(t, x)$ všude (tj. i skoro všude) z $\partial_2 \in C(\ldots)$, integrovatelná majoranta existuje z $|\partial_2 f(t, x)| \leq \max_{[0,t] \times [-K,K]} \partial_2 f$ pro vhodné K > 0).

Věta 3.4

Bud $u_0 \in C^2(\mathbb{R}), \ u_1 \in C^1(\mathbb{R}), \ T > 0, \ f \in C^1([0,T) \times \mathbb{R}).$ Definujeme

$$u(t,x) = u_1(t,x) + u_2(t,x),$$

kde u_1, u_2 jsou u z d'Alambertovy formule a Duhamelova principu. Pak platí $u \in C^2([0,T) \times \mathbb{R})$, $\partial_1^2 u - \partial_2^2 u = f \ v \ (0,T) \times \mathbb{R}$, $u = u_0$, $\partial_t u = u_1 \ v \ \{0\} \times \mathbb{R}$.

Důkaz

 $u_2 \in C^1([0,T) \times \mathbb{R})$ ": Ano, pokud $F(\tau,t,x) := \int_{x-t+\tau}^{x+t-\tau} f(\tau,s) ds$ splňuje $F, \partial_2 F, \partial^3 F \in C([0,T) \times \mathbb{R})$. $G(\tau,\alpha,\beta) := \int_{\alpha}^{\beta} f(\tau,s) ds$ je spojitá na $[0,T) \times \mathbb{R}^2$ z vlastností f, tedy F podmínky splňuje.

Z lemmatu tedy máme

$$u_2 \in C^1([0,T) \times \mathbb{R}), \partial u_2(t,x) = \frac{1}{2}F(t,t,x) + \frac{1}{2}\int_0^t \partial_2 F(\tau,t,x)d\tau = \frac{1}{2}\int_0^t \partial_2 F(\tau,t,x)d\tau$$

Podobně $\partial_t u_2 \in C^1([0,T) \times \mathbb{R}).$

$$\partial_t^2 u_2(t,x) = \frac{1}{2} \partial_2 F(t,t,x) + \frac{1}{2} \int_0^t \partial_2^2 F(\tau,t,x) d\tau.$$

$$\partial_2 F(\tau,t,x) = f(\tau,x+(t-\tau)) + f(\tau,x-(t-\tau))$$

$$\partial_2 = F(t,t,x) = 2f(t,x),$$

$$\partial_t^2 u_2(t,x) = f(t,x) + \frac{1}{2} \int_0^t \partial_2 f(\tau,x+(t-\tau)) - \partial_2 f(\tau,x-(t-\tau)) d\tau.$$

Existence ∂_x^2 stejně jako v předchozím. Její výpočet:

$$\partial_3^2 F(\tau, t, x) = (\partial_2 f)(\tau, x + t - \tau) - (\partial_3 f)(\tau, x - t + \tau)$$

$$\partial_x^2 u_2(t,x) = \frac{1}{2} \int_0^t \partial_3^2 F(\tau,t,x) d\tau = \frac{1}{2} \int_0^t \partial_2 f(\tau,x+t-\tau) - \partial_2 f(\tau,x-t+\tau) d\tau.$$

Tedy $\partial_t^2 u_2 - \partial_x^2 u_2 = f$ na $(0,T) \times \mathbb{R}$. $u_2 = 0$ a $\partial_t u_2 = 0$ v $\{0\} \times \mathbb{R}$.

Lemma 3.5 (O rozšířování)

 $Bud\ g:[0,+\infty)\to\mathbb{R},\ \tilde{g}\ liché\ rozšíření\ na\ \mathbb{R}.$

- Je- $li\ g(0) = 0\ a\ g \in C([0, +\infty)),\ je\ \tilde{g} \in C(\mathbb{R}).$
- $Je\text{-li } g(0) = 0 \ a \ g \in C^1([0, +\infty)), \ je \ \tilde{g} \in C^1(\mathbb{R}).$
- $Je-li\ g''(0) = g(0) = 0\ a\ g \in C^2([0, +\infty)),\ je\ \tilde{g} \in C^2(\mathbb{R}).$

Pro
$$x < 0$$
: $\tilde{g}(x) = -g(-x)$, $\lim_{x \to 0_{-}} \tilde{g}(x) = \lim_{x \to 0_{-}} -g(-x) = \lim_{y \to 0_{+}} -g(y) = 0$.

Pro
$$x < 0$$
: $\tilde{g}(x) = -g(-x)$, $\lim_{x\to 0_{-}} \tilde{g}'(x) = \lim_{x\to 0_{-}} g'(-x) = \lim_{y\to 0_{+}} g'(y)$. Tedy $\tilde{g}'_{+}(0) = \tilde{g}'_{-}(0) = \tilde{g}'(0)$.

Třetí případ je analogicky.

Poznámka (Počátečně okrajová úloha v $(0,T)\times(0,+\infty)$)

Pro dané funkce $u_0, u_1: (0, +\infty) \to \mathbb{R}, T > 0, f: [0, T) \times [0, +\infty) \to \mathbb{R}$ najděte $u: [0, T) \times [0, +\infty) \to \mathbb{R}$, které řeší $\partial_1^2 u - \partial_2^2 u = f$ v $(0, T) \times (0, +\infty)$, u = 0 v $[0, T) \times \{0\}$, $u = u_0$ a $\partial_t u = u_1$ v $\{0\} \times [0, \infty)$.

Definujeme $\tilde{u}_0, \tilde{u}_1, \tilde{f}$ jako lichá rozšíření.

$$u(t,x) := \frac{1}{2} \left(\tilde{u}_0(x+t) + \tilde{u}_0(x-t) \right) + \frac{1}{2} \int_{x-t}^{x+t} \tilde{u}_1(s) ds + \frac{1}{2} \int_0^t \int_{x-t+\tau}^{x+t-\tau} \tilde{f}(\tau,s) ds d\tau.$$

Upočítali jsme to a vyšlo to.

Věta 3.6

Buď $T>0,\ f\in C^1([0,T)\times [0,\infty)),\ u_0\in C^2([0,+\infty)),\ u_1\in C^1([0,+\infty)),\ f(t,0)=0$ $\forall t\in [0,T),\ u_0(0)=u_0''(0)=0,\ u_1(0)=0.$ Pak u definované

Důkaz

Přímočarý.

Poznámka (Počátečně okrajová úloha v $(0,T)\times(0,l)$)

Pro dané funkce $u_0, u_1 : (0, l) \to \mathbb{R}, l > 0$ a $f : (0, T) \times (0, l) \to \mathbb{R}$ najděte $u : (0, T) \times (0, l), u = u_0$ a $\partial_1 u = u_1$ v $\{0\} \times (0, l), u = 0$ v $\{0, T\} \times \{0, l\}.$

Věta 3.7

Obdobně předchozí větě, jen rozšiřujeme "liše periodicky".

 $D\mathring{u}kaz$

Obdobně předchozí větě, jen rozšiřujeme "liše periodicky".

Poznámka

Pak jsme ještě vyměnili podmínku u = 0 v $(0,T) \times \{0\}$ za $\partial_t u = 0$ v $(0,T) \times \{0\}$. Takže jsme rozšířili sudě a za cvičení vymysleli znění věty...

Definice 3.3 (Fourierova metoda (separace proměnných))

Řešení hledáme ve tvaru řady

$$u(t,x) = \sum_{k=1}^{\infty} T_k(t) \cdot X_k(x).$$

Věta 3.8

Nechť $u_0 \in C^3([0,l]), u_1 \in C^3([0,l]), l > 0 \ a \ u_0(0) = u_0(l) = u_0''(0) = u_0''(l) = u_1(0) = u_1(l) = 0.$ Pak řešení nalezené Fourierovou metodou splňuje

$$u \in C^{2}([0,+\infty)\times[0,l]), \partial_{t}^{2}u - \partial_{x}^{2}u = 0 \ v \ (0,+\infty)\times(0,l), u = 0 \ na \ (0,+\infty)\times\{0,l\}, u = u_{0}, \partial_{t}u \neq u_{1} \ v \ \{0\}\times\{0,l\}, u = u_{0}, u = u_{0}$$

□ Důkaz

Dokážeme pouze, že $u \in C^2([0,\infty) \times [0,l])$ a že řadu je možné derivovat člen po členu. Jen pro část

$$R(t,x) := \sum_{k=1}^{\infty} \sin(\frac{k\pi}{e}x) \hat{u}_{0k} \cos(\frac{k\pi}{e}t)$$

Typicka 2. der:

$$\sum_{k=1}^{\infty} \left(\frac{k\pi}{2}\right) gon_1(\frac{k\pi}{2}x) gon_2(\frac{k\pi}{2}t) \hat{u}_{0k}.$$

Pro stejnoměrnou konvergenci 2. derivace počítejme $\sum_{k=1}^{\infty} k^2 |\hat{u}_{0k}| < \infty$.

$$\hat{u}_{0k} = \frac{2}{l} \int_0^l u_0(y) \sin \frac{k\pi}{l} y dy = \underbrace{\frac{2}{l} \left[u_0(y) \right]_0^l}_{=0} + \frac{2}{l} \int_0^l u_0'(y) \cos \frac{k\pi y}{l} dy \frac{l}{k\pi} = \dots$$

$$\dots = -\frac{2}{l} \int_0^l u_0'''(y) \cos \frac{k\pi y}{2} dy \left(\frac{l}{k\pi} \right)^3$$

$$|k^2 \hat{u}_{0k}| \le \frac{1}{k} p_k := \frac{1}{k} \cdot \frac{2}{l} \left(\frac{l}{\pi}\right)^3 |\int_0^l u_0'''(y) \cos \frac{k\pi y}{l} dy|.$$

 $(||y||_2^2=\sum_{k=1}^\infty \hat g_k^2$ pro orto-normální bázi.) Parsevalova nerovnost: $u_0'''\in L^2(0,l)\implies\sum_{k=1}^\infty p_k^2<\infty.$

$$|k^2 \hat{u}_{0k}| \le \frac{1}{2} \left(\frac{1}{k^2} + p_k^2 \right) \implies \sum_{k=1}^{\infty} k^2 |\hat{u}_{0k}| < \infty.$$

Poznámka

V předchozí větě lze předpokládat, že u_0'' , $u_1' \in AC([0,l])$, u_1'' , $u_0''' \in L^2(0,l)$.

Věta 3.9 (Gauss-Green-Ostrogradsky)

 $At \ \Omega \subset \mathbb{R}^n \ otev\check{r}en\acute{a} \ omezen\acute{a} \ s \ C^1 \ hranic\acute{a} \ vn\check{e}j\check{s}\acute{i} \ norm\acute{a}lou \ \nu. \ At \ u \in C^1(\overline{\Omega}), \ u : \overline{\Omega} \to \mathbb{R}.$ $Pak \ \forall i \in [n] : \int_{\Omega} \partial_i u = \int_{\partial\Omega} u \cdot \nu_i ds. \ Pokud \ U \in C^1(\overline{\Omega}), \ U : \overline{\Omega} \to \mathbb{R}^n : \int_{\Omega} \operatorname{div} U d\lambda^n = \int_{\partial\Omega} u \cdot \nu_i ds.$ $\int_{\partial\Omega} U \cdot \nu dS.$

Věta 3.10 (Greenovy?)

 $At \ \Omega \ jako \ v \ minul\'e \ v \ \check{e} \ t \ \check{e}, \ u,v \in C^2(\overline{\Omega}), \ w \in C^1(\overline{\Omega}), \ u, \overline{v,w : \overline{\Omega} \to \mathbb{R}. \ Pak}$

$$\int_{\Omega} \Delta u w = \int_{\partial \Omega} w (\nabla u \cdot \nu) dS - \int_{\Omega} \nabla u \nabla w.$$

$$\int_{\Omega} (\Delta u)v - u(\Delta v) = \int_{\partial \Omega} v(\nabla u \cdot \nu) - u(\nabla v \cdot \nu)dS.$$

 $D\mathring{u}kaz$

Druhá rovnost plyne z první. První:

$$\operatorname{div}(\nabla u \cdot w) = \ldots = \Delta u w + \nabla u \cdot \nabla w.$$

Nyní už z GGO.

Lemma 3.11

 $Bud\ x\in\mathbb{R}^n,\ r>0,\ u\ spojit\'a\ na\ \partial U(0,r).\ Pak\ \int_{\partial U(x,1)}uds=\int_{\partial U(0,1)}u(x+rz)dS(z).\ Kde$

$$|\int_{M} f d\mu = \int_{M} f d\mu / \int_{M} 1 d\mu, \ pro \ \mu(M) \neq 0.$$

 $D\mathring{u}kaz$

Plyne z definice plošného integrálu (ukázali jsme si pouze v n=3). Převedeme na sférické souřadnice, vydělíme objemem daných koulí a vyjde to. $\ \Box$

Lemma 3.12

$$\overline{Budx \in \mathbb{R}^n, R > 0, u \in C(\mathcal{U}(x,R)). Pak \, \partial_l \left[\int_{\mathcal{U}(x,r)} dx \right] = \partial_r \left[\int_0^r \int_{\partial \mathcal{U}(x,\varrho)} udS d\varrho \right] = \int_{\partial U(x,\Omega)} udS d\varrho}.$$

 $D\mathring{u}kaz$

Prý byl někdy na cvičení.

Lemma 3.13

$$n\int_{\mathcal{U}(0,1)} 1 = \int_{\partial \mathcal{U}(0,1)} 1dS.$$

Definice 3.4

$$\alpha_n := \lambda^n(\mathcal{U}(0,1)), n\alpha_n := \int_{\partial \mathcal{U}(0,1)} dS.$$

Lemma 3.14

Buď $x \in \mathbb{R}^n$, R > 0, $u \in C^1(\mathcal{U}(x,R))$. Označme $u^x(r) = \int_{\partial \mathcal{U}(x,r)} u dS$. Pak platí

$$\partial_r u^x(r) = \iint_{\partial \mathcal{U}(x,r)} \nabla u(y) \cdot \frac{y-x}{r} dS(y), \qquad r \in (0,R).$$

Je-li navíc $u \in C^2(\mathcal{U}(x,R))$, je

$$\partial_r u^x(r) = \frac{r}{n} \left| \int_{\mathcal{U}(x,r)} \Delta u(y) d\lambda(y) \right|.$$

$$\partial_r^2 u^x(r) = \left(\frac{1}{n} - 1\right) \left| \int_{\mathcal{U}(x,r)} \Delta u(y) d\lambda(y) + \left| \int_{\partial \mathcal{U}(x,r)} \Delta u(y) dS(y), \right| r \in (0,R).$$

Důkaz

Podle lemmatu výše, derivace integrálů podle parametru a znovu tohoto lemmatu:

$$\partial_r u^x(r) = \partial_r \left(\left| \int_{\partial \mathcal{U}(0,1)} u(x+rz) dS(z) \right| = \int_{\partial \mathcal{U}(0,1)} (\nabla u)(x+rz) \cdot z ds(z) = \left| \int_{\partial \mathcal{U}(x,1)} \nabla u(y) \cdot \frac{y-x}{r} \right| dS(y) = \frac{u \in C^2}{n} \frac{1}{n\alpha_n r^{n-1}} \int_{\mathcal{U}(x,r)} \Delta u(y) d\lambda^n(y) = \frac{r}{n} \int_{\mathcal{U}(x,1)} \Delta u(y) d\lambda^n(y).$$