

Тимур Хайрулов

Бэкенд разработчик

Санкт-Петербург, Россия

☎ (+7) 950-012-70-27 | ✉ khairulov00@gmail.com | 📧 @Khairulov | 📷 KhrTim

Образование

СПбГЭТУ "ЛЭТИ"

Бакалавриат "Информационные Системы и Технологии"

Санкт-Петербург, Россия

Сен. 2018 - Июль 2023

- Учился по стипендии
- Средний балл - 4.1 из 5

Inha University

Учеба по обмену

Incheon, S.Korea

Авг. 2022 - Фев. 2023

- Средний балл - 3.9 из 4.5

Диплом по теме "Распознавание дорожной разметки и знаков методами глубокого обучения"

Санкт-Петербург

СПбГЭТУ "ЛЭТИ"

Апр. 2023 - Июль 2023

- Пишу в настоящее время, изучаю информацию

Навыки

Программирование Python, C++, Dart, SQL

Фреймворки Flutter, Qt

DevOps Git, Make, Linux

Языки English - C1

Опыт

Визуализация алгоритма Прима

Ссылка на GitHub

C++, SFML, MAKE

Апр. 2023

- Программа позволяет пользователю создать любой граф с помощью клавиатуры и мыши, а затем запустить на нем визуализацию алгоритма Прима
- Большая работа с компьютерной графикой и библиотекой SFML
- Сконфигурировал Makefile для сборки проекта
- Использовал паттерн MVP

Работа с курсом "Глубокое обучение"

Ссылка на GitHub

PYTHON, TENSORFLOW, NUMPY, PANDAS

Дек. 2022

- Изучил понятия и принципы искусственных нейронных сетей, их эволюцию, различные типы и ситуации, когда они могут быть применены
- Работал с библиотеками Tensorflow и Pytorch

Приложение Menu Management

Ссылка на веб-версию

DART, FLUTTER, FIREBASE

Янв. 2023

- Разработал кроссплатформенное CRUD-приложение, для управления ценами в меню в кафе
- Приложение позволяет создавать карточки сложных блюд и считает цену блюда в зависимости от цен на продукты
- Запустил веб-версию приложения с помощью Firebase Hosting
- Использовал Provider для управления состоянием приложения

Ascii Aritist

GitHub Link

PYTHON, PIL

Сент. 2020

- Разработал программу для преобразования изображений в Ascii-art
- Изучил принципы работы с изображениями с помощью библиотеки PIL.

СПбГЭТУ "ЛЭТИ"

Санкт-Петербург

Помощник преподавателя

Янв. 2021 - Фев. 2021

- Участвовал в создании научного роботариума для изучения автономных транспортных средств.

Внеучебная активность

Inha University

Слушатель курса VISION SYSTEMS CLASS

S.Korea

Сен. 2022 - Дек. 2023

- Приобрел знания в области обработки изображений для автономных транспортных средств
- Изучил принципы работы различных датчиков и подходы к сканированию окружающей среды
- Изучил основы работы с библиотекой OpenCV.

Inha University

Участник клуба робототехники

S.Korea

Oct. 2022 - Dec. 2023

- Приобрел опыт работы с ROS
- Изучил основы управления роботами

Награды

Тренировки по алгоритмам 3.0

Решил больше 50% задач

Санкт-Петербург, Россия

2023

- Решил 33 из 40 задач в соревновании. Занял 221 место из 2000+ участников

Дополнительно

Научные интересы	Машинное обучение, Глубокое обучение, Робототехника
Хобби	Соревновательное программирование, Игра на гитаре