



Факультет «Машиностроительные технологии»

Кафедра «Электронные технологии в

машиностроении»

Федеральное государственное бюджетное

# ОТЧЁТ

по дисплине «Научно-исследовательская работа» на тему:

«Способы автоматизации вакуумных систем»

Выполнил:
студент группы МТ11-62
Зотов М.С.

Руководитель: Колесник Л.Л.

Пиоминализа		Результат	г защиты	
Дисциплина		(нужное в	выделить)	
Научно-исследовательская работа	НЕУД	УДОВЛ	XOP	ОТЛ
Зачёт принял	(			
подпись		расши	фровка	

Москва

2021 г.

#### РЕФЕРАТ

Отчёт по дисциплине «Научно-исследовательская работа» содержит 79 страниц, 7 таблиц, 17 рисунков, список литературы из 33 источников.

АВТОМАТИЗАЦИЯ, ВАКУУМНАЯ СИСТЕМА, ПРОМЫШЛЕННЫЙ ПРОТОКОЛ, ПРОМЫШЛЕННАЯ СЕТЬ, СИСТЕМА SCADA, ТРАНСПОРТ-НЫЙ ПРОТОКОЛ, MODBUS, PROFIBUS, FIELDBUS, TCP, UDP.

Отчёт выполнен с использованием среды РТЕХ

Работа посвящена автоматизации и дистанционному управлению вакуумным оборудованием. Описывается актуальность применения дистанционного управления оборудованием. Рассмотрены различные варианты дистанционного управления. Проведён сравнительный анализ литературных источников, в которых описывались методы дистанционного управления.

Рассмотрены основные протоколы транспортного уровня, используемые для передачи данных. Приведены и проанализированы основные промышленные протоколы. Выбрано наиболее подходящее сочетание протокола транспортного уровня и промышленного протокола.

# СОДЕРЖАНИЕ

BI	зеде	НИЕ			3
1	Под	готовк	а и орган	изация поиска информационных материалов	7
	1.1	Терми	инологиче	ский словарь	7
	1.2	Сокра	щения .		10
	1.3	Поись	овые запр	осы	13
		1.3.1	Ключев	ые слова	13
		1.3.2	Разрабо	тка поисковых запросов	14
		1.3.3	Коррект	ировка поисковых запросов	15
2	Обо	снован	ие и выб	ор области и средств поиска	17
	2.1	Плани	ируемые р	езультаты поиска	17
	2.2	Облас	ти и сред	ства поиска	17
3	Кра	ткий о	бзор инфо	ормационных материалов	19
	3.1	Оценн	ка качеств	а материалов, их достоверности	19
	3.2	Кратк	ое резюме	е по каждому источнику информации. Основные	
		резулн	ьтаты, пол	ученные авторами	30
4	Сис	темати	зация и о	бобщение информации	36
	4.1	Прото	колы тран	нспортного уровня в промышленных сетях	36
		4.1.1	Уровни	модели OSI	37
		4.1.2	Транспо	ртный протокол TCP	38
			4.1.2.1	Функции ТСР	38
			4.1.2.2	Структура ТСР пакета	39
			4.1.2.3	Применение ТСР	42
		4.1.3	Протоко	ол UDP	43
			4.1.3.1	Структура UDP датаграммы	43

	4.1.4	Сравнение TCP и UDP	44
	4.1.5	Вывод	45
4.2	Истор	ия разработки промышленных протоколов	45
	4.2.1	Предыстория появления автоматизации	45
	4.2.2	Texнология Fieldbus: возникновение и требования	46
	4.2.3	Modbus	47
	4.2.4	Profibus	47
	4.2.5	Foundation Fieldbus	48
4.3	Принц	ципы работы протоколов	49
	4.3.1	Понимание термина Fieldbus	49
	4.3.2	Принцип работы промышленной сети	50
		4.3.2.1 Принцип работы промышленной автоматики .	50
		4.3.2.2 Топология сети	50
		4.3.2.3 Основные характеристики сетей	53
		4.3.2.4 Режимы обмена данными	53
	4.3.3	Modbus	54
		4.3.3.1 Краткое резюме	54
		4.3.3.2 Принцип работы	55
		4.3.3.2.1 Физический уровень	55
		4.3.3.2.2 Логический (канальный) уровень	56
		4.3.3.2.3 Modbus RTU	56
		4.3.3.2.4 Modbus TCP	58
	4.3.4	Profibus	59
		4.3.4.1 Краткое резюме	59
		4.3.4.2 Принцип работы	60
		4.3.4.2.1 Физический уровень	61
		4.3.4.2.2 Канальный уровень	61
		4.3.4.2.3 Передача сообщений	62
		4.3.4.3 Profinet	63

Список	: литер:	атуры	74
ЗАКЛЮ	очени	TE .	73
выво	ды и ғ	РЕЗУЛЬТАТЫ	71
4.8	Дальн	ейшая работа	70
4.7	Преим	лущества автоматизации	70
4.6	Приме	еры применения протокола Modbus для автоматизации	69
	4.5.3	Итог	69
	4.5.2	Profibus	68
	4.5.1	Modbus	66
4.5	Сравн	ение протоколов передачи данных промышленных сетей.	66
	4.4.4	Пример применения SCADA систем	66
	4.4.3	Структура системы	66
	4.4.2	Задачи SCADA - систем	65
	4.4.1	Что такое SCADA - система	64
4.4	SCAD	А-системы	64
	4.3.5	Foundation Fieldbus	63

#### **ВВЕДЕНИЕ**

Требование точности к продукции выдвигает критерий повторяемости на первый план. Повторяемость может быть достигнута путём автоматизации техпроцесса, исключая человеческий фактор при его проведении. С этим может справиться дистанционное автоматизированное управление, которое решает следующие проблемы:

- простой оборудования в связи с отсутствием оператора;
- уменьшение производительности в связи с необходимостью ручного управления;
- ухудшение качества продукции в связи с неточным следованиям инструкциям.

Целью работы является анализ современных протоколов передачи данных между оборудованием и системами человек-оборудование, а также выбор наиболее оптимальных для осуществления автоматизации вакуумных систем.

#### Задачи:

- составить терминологический словарь и список ключевых слов;
- сформировать поисковые запросы;
- найти литературу по данной теме и провести анализ на основе полученных данных:
  - проанализировать протоколы транспортного уровня;
  - проанализировать протоколы промышленного интернета, узнать их достоинства и недостатки;
- провести краткий обзор информационных материалов;

- систематизировать и обобщить информацию.
- сделать выводы о преимуществах автоматизации, предложить протокол, способный реализовать поставленную задачу.

# Подготовка и организация поиска информационных материалов

Определим основные термины и ключевые слова, по которым будет совершаться поиск, разработаем поисковые запросы с последующим их улучшением.

# 1.1 Терминологический словарь

- **1. Fieldbus** термин, обозначающий соединение полевых устройств (датчики, сенсоры, ПЛК) с человеко машинным интерфейсом.
- **2. Foundation Fieldbus** открытая архитектура, является цифровой, последовательной, двусторонней системой связи, которая служит в качестве базового уровня сети в заводских или фабричных системах автоматизации. Более подробно см **4.3.5. Foundation Fieldbus**.
- **3. H1** одна из реализаций протокла Foundation Fieldbus.
- **4. ModBus** открытый коммуникационный протокол, основанный на архитектуре ведущий ведомый (master-slave). Широко применяется в промышленности для организации связи между электронными устройствами.
- **5. ProfiBus Pro**cess **Fi**eld **Bus** шина полевого уровня открытая промышленная сеть, прототип которой был разработан компанией Siemens AG для своих промышленных контроллеров Simatic. Очень широко распространена в Европе, особенно в машиностроении и управлении промышленным оборудованием.
- **6. Profisafe** набор технологий для предотвращения несчастных случаев на производстве.

- **7. SCADA** Supervisory Control And Data Acquisition (диспетчерское управление и сбор данных) программный пакет, предназначенный для разработки или обеспечения работы в реальном времени систем сбора, обработки, отображения и архивирования информации об объекте мониторинга или управления. Используется везде, где требуется обеспечить контроль оператора за АСУ ТП.
- **8. АСУ ТП** Автоматизированная система управления технологическим процессом группа решений технических и программных средств, предназначенных для автоматизации управления технологическим оборудованием на промышленных предприятиях.
- 9. Автоматизация машинное производство, обычно осуществляемое под контролем компьютера и не требующее непосредственного вмешательства человека. Автоматизация особенно полезна в тех случаях, когда необходима чрезвычайная точность, а также при работе с опасными материалами, когда обеспечение безопасности человека оказывается слишком трудным и дорогостоящим.
- **10.** Датаграмма блок информации, передаваемый протоколом через сеть связи без предварительного установления соединения и создания виртуального канала. Протоколы, использующие датаграммы работают быстрее, но не гарантируют доставки сообщений получателю.
- **11. Коллизия** в терминологии компьютерных и сетевых технологий наложение двух и более кадров от станций, пытающихся передать кадр в один и тот же момент времени в среде передачи коллективного доступа.
- **12. Маркерный доступ** по сети перемещается небольшой блок данных, называемый маркер. Владение этим маркером гарантирует право передачи. Если узел, принимающий маркер, не имеет информации для отправки,

он просто переправляет маркер к следующей конечной станции. Каждая станция может удерживать маркер в течение определённого максимального времени (по умолчанию — 10 мс). Используется в топологии кольцо (см. **4.3.2.2. Топология сети**).

- **13. Октет** восемь двоичных разрядов. В русском языке октет обычно называют байтом.
- **14. Полевая шина** канал общения между контроллером и другими устройствами.
- **15. Полевой датчик** под этим термином понимается некое устройство, расположенное на удалении от системы контроля и занимающееся сбором и передачей информации.
- **16. Программируемый логический контроллер** специальная разновидность электронной вычислительной машины, чаще всего используется для автоматизации.
- 17. Протокол связи набор определённых правил или соглашений интерфейса логического уровня, который определяет обмен данными между различными устройствами. Эти правила задают единообразный способ передачи сообщений и обработки ошибок.
- 18. Сокет название программного интерфейса для обеспечения обмена данными между процессами. Процессы при таком обмене могут исполняться как на одной ЭВМ, так и на различных ЭВМ, связанных между собой сетью. Сокет абстрактный объект, представляющий конечную точку соединения.
- **19.** Сторожевой таймер аппаратно реализованная схема контроля над зависанием системы. Представляет собой таймер, который периодически сбрасывается контролируемой системой. Если сброса не произошло в течение

некоторого интервала времени, происходит принудительная перезагрузка системы.

**20.** Удалённый доступ система, позволяющая пользователю подключаться к аппаратуре, не находясь в непосредственной близости к ней.

#### 1.2 Сокращения

- **21.** ACK Acknowledgement field (поле подтверждения).
- **22. ADU** Application **D**ata Unit (пакет *Modbus* целиком с заголовками, PDU и контрольной суммой).
- **23. DA D**estination Address (адрес получателя).
- **24. DD** Device Description (описание устройства).
- 25. DDL Device Description Language (язык описания устройств).
- **26. DP D**ecentralized **P**eripherals (Децентрализованные периферийные устройства).
- **27. DU D**ata Unit (данные).
- **28.** ECE ECN-Echo (сообщает о том, что получатель поддерживает ECN).
- **29. ECN** Explicit Congestion Notification (уведомление о переполнении канала трафика без потери пакетов).
- **30. ED** End Delimeter (конечный разделитель).
- **31. FC** Function Code (код функции).
- 32. FIN Finished sending data (окончание приёма, окончание соединения).
- 33. FMS Fieldbus Message Specification (спецификация сообщений Fieldbus).

- **34. FTP** File Transfer Protocol (протокол передачи данных).
- **35. HSE** High Speed Enternet (высокоскоростной интернет). Одна из реализаций протокола Foundation Fieldbus.
- **36.** HTTP Hypertext Transfer Protocol (протокол передачи гипертекста).
- **37. IMAP** Interactive Mail Access Protocol (интерактивный протокол доступа к почте).
- **38.** LE Length of telegram (длина телеграммы).
- **39. LEr Le**ngth of telegram reserved (длина телеграммы зарезервированная для защиты).
- **40. MBAP** Modbus Application Protocol (прикладной протокол Modbus).
- **41. ММІ** Machine Man Interface (интерфейс соединения человека и машины, например экран монитора).
- **42. OSI O**pen Systems Interconnection model представляет собой концептуальную модель, которая характеризует и стандартизирует коммуникационные функции телекоммуникационной или вычислительной системы безотносительно к лежащей в ее основе внутренней структуре и технологии. Его цель взаимодействие различных систем связи со стандартными протоколами связи.
- 43. PA Process Automation (автоматизация процессов).
- 44. PDU Protocol Data Unit (элемент данных протокола).
- 45. POP Post Office Protocol (почтовый протокол).
- 46. PSH Push function (функция отправки).

- 47. RLogin Remote Login (удалённый доступ).
- **48. RST** Reset the connection (разрыв соединения).
- **49. RTU** Remote Terminal Unit, устройство связи с объектом. Используется для ввода сигналов с объекта в автоматизированную систему и вывода сигналов на объект.
- **50.** SA Source Address (адрес отправителя).
- 51. SAP Service Access Points (сервисные точки доступа, команда).
- **52. SD** Start Delimeter (стартовый разделитель).
- 53. SMTP Simple Mail Transfer Protocol (простой почтовый протокол).
- 54. SND Send Data with No acknowledge (отправка данных без уведомления).
- **55. SRD** Send and Receive Data with acknowledge (приём и отправка данных с уведомлением).
- **56.** SSH Secure Shell (безопасная оболочка).
- **57. SYN** Synchronize sequence numbers (флаг, используемый для установки соединения).
- **58.** TCP Transmission Control Protocol (протокол управления передачей) один из самых популярных протоколов транспортного уровня.
- **59. UDP** User Datagram Protocol (протокол пользовательских датаграмм).
- **60. URG** Urgent Pointer Field (поле срочности).
- 61. ПАК Программно Аппаратный Комплекс.
- 62. ПЛК Программируемый Логический Контроллер.

- 63. РСУ Распределённая Система Управления.
- 64. ЦПС Цифровые промышленные сети.

#### 1.3 Поисковые запросы

#### 1.3.1 Ключевые слова

**Ключевые слова** — это слова, отражающие содержание контента, описывают общую тему публикуемых материалов, например, статьи, диссертации, книги, материала сайта или блога.

Для систематизации и упрощения поиска сформулирован перечень ключевых слов, их синонимов и их аналогов на иностранном языке (в основном – английский). Перечень ключевых слов, используемых в данной работе, приведён в табл. 1.

Таблица 1. Перечень ключевых слов

Ключевое слово	Синонимы	Ключевые слова на иностранном языке
Управление	контроль, регулирование	control, administration
Удалённый доступ	терминальный доступ	remote access
Annovemen	компьютеризация,	automation,
Автоматизация	механизация	computerization
	вакуумная система,	vacuum unit,vacuum
Вакуумная установка	вакуумное	system, vacuum
	оборудование	equipment
Программное	программный продукт,	software
обеспечение	программный пакет	Software

Ключевое слово	Синонимы	Ключевые слова на иностранном языке
Протокол связи	обмен сообщениями, протокол передачи данных	communication protocol, messaging
Технологический процесс	технологический цикл, технологическая цепочка	technological process, technological cycle
Передача данных	обмен информацией, передача показаний	data transfer, information exchange
Программируемый логический контроллер	промышленный контролллер, блок управления	programmable logic controller, industrial controller, control block
Диспетчерское управление	управление и сбор данных, контроль, анализ данных	SCADA, supervisory control

## 1.3.2 Разработка поисковых запросов

Сформированные с целью поиска информации поисковые запросы приведены в табл.  ${f 2}$ 

Таблица 2. Поисковые запросы

Цель поиска	Поисковая конструкция, сложный запрос	Дополнительные параметры отбора
Найти информацию о способах передачи данных по сети	протоколы + передачи + данных & интернет	релевантность Google
Найти информацию о способах удалённого управления техникой	виды + удалённого + доступа   терминальный доступ	релевантность Google
Найти информацию о протоколе, который лучше всего подходит под задачи автоматизации вакуумной техники	автоматизация + вакуумной + техники   протокол + связи + электронных + устройств   modbus	релевантность Google
Найти информацию о протоколах ModBus и Profibus	modbus   profibus   протоколы	релевантность Google

### 1.3.3 Корректировка поисковых запросов

После предвариттельного поиска, была проведена корректировка поисковых запросов, представленная в табл.  $\bf 3$ 

Таблица 3. Уточнённые поисковые запросы

Цель поиска	Исходный запрос	Уточнённый запрос
-------------	-----------------	-------------------

Цель поиска	Исходный запрос	Уточнённый запрос
Найти информацию о способах передачи данных по сети	протоколы + передачи + данных & интернет	протоколы + передачи + данных   communication + protocol
Найти информацию о способах удалённого управления техникой	виды + удалённого + доступа   терминальный доступ	протоколы +  удалённого + доступа    remote + access +  protocol
Найти информацию о протоколе, который лучше всего подходит под задачи автоматизации вакуумной техники	автоматизация + вакуумной + техники   протокол + связи + электронных + устройств   modbus	automation + vacuum + system   modbus + tcp
Найти информацию о протоколах ModBus и Profibus	modbus   profibus   протоколы	(modbus & profibus)   protocols   comparison   fieldbus

# 2 Обоснование и выбор области и средств поиска

## 2.1 Планируемые результаты поиска

Найденая литература должна отвечать следующим требованиям:

- Актуальность публикации не ранее 1998 (статьи выбраны с таким разбросом, поскольку некоторые протоколы на рынке практически полвека, в связи с чем новизна для некоторых из цитируемых статей не требуется)
- Достоверность публикации, прошедшие рецензирование и опубликованные на соответствующих для этого ресурсах (научные журналы или модерируемый компетентным сообществом сайт);
- Соответствие запросу содержание публикации соответствует направлению исследования.

#### 2.2 Области и средства поиска

- 1. **Научные статьи, патенты, диссертации** наиболее обширный раздел поиска. Даты написания варьируются от 1998 до 2021 года. Весь материал изложен кратко и понятно, с сохранением основной сути статьи и цели поиска.
- 2. **Книги** много полезной информации, однако поиск затруднён в связи с обилием информации, не представляющей интереса для исследования.
- 3. **Материалы из проверенных онлайн ресурсов** материалы из таких источников, как *habr.com* и ему подобные, поскольку статья перед публикацией проходит тщательный отбор модераторами и сообществом.

Поиск источников осуществлялся с помощью поисковых систем Google, Google Scholar и ScienceDirect, так как данные системы ориентированы на по-

иск научных ресурсов больше, чем другие, что позволило быстро найти необходимую информацию и источники.

# 3 Краткий обзор информационных материалов

# 3.1 Оценка качества материалов, их достоверности

Таблица 4. Результаты поиска по запросам

Область поиска, система	Наименование материала на языке оригинала, ссылка на источник	Оценка достовер- ности	Объём, кол-во стра- ниц	Номер позиции в списке ли- тературы
Поисковая система Google Scholar	"Performance Comparison of Transport Layer Protocols" https://www.academia. edu/download/61590964/ Performance_ Comparison_of_ Transport_Layer_ Protocolsvol5- issue12-2015_20191223- 12686-v59wb2.pdf (дата обр. 10.04.2021)	International Journal of Advanced Research in Computer Science and Software Engineering	5	[1]
Поисковая система Google Scholar	"Survey on Transport Layer Protocols" https: //citeseerx.ist.psu. edu/viewdoc/download? doi=10.1.1.734. 7346&rep=rep1&type=pdf (дата обр. 10.04.2021)	International Journal of Computer Applications	6	[2]

Область поиска, система	Наименование материала на языке оригинала, ссылка на источник	Оценка достовер- ности	Объём, кол-во стра- ниц	Номер позиции в списке литературы
Поисковая система Google Scholar	"Chapter 4 - The Fundamentals in Understanding Networking Middleware" https://www. sciencedirect.com/ science/article/pii/ В9780750684552000042 (дата обр. 10.04.2021)	Elsevier Inc.	93— 190	[3]
Поисковая система Google Scholar	"Обзор протоколов Интернета вещей" http: //www.sut.ru/doci/ nauka/review/20172/1- 12.pdf (дата обр. 10.04.2021)	Информа- ционные технологии и телеком- муникации	12	[4]
Поисковая система Google Scholar	"ОБЗОР ПРОТОКОЛОВ ПЕРЕДАЧИ ДАННЫХ ПРИБОРОВ УЧЕТА ДЛЯ РОССИЙСКОГО РЫНКА" https://www.mzta.ru/ images/1085/3-6.pdf (дата обр. 11.04.2021)	ООО «Научно - техничес- кий центр МЗТА»	4	[5]

Область	Наименование материала	Оценка	Объём, кол-во	Номер позиции в
поиска,	на языке оригинала, ссылка на источник	достовер-	стра- ниц	списке
Поисковая система Google Scholar	"Краткий экскурс в историю промышленных сетей" https://cyberleninka. ru/article/n/kratkiy- ekskurs-v-istoriyu- promyshlennyh-setey (дата обр. 11.04.2021)	Компоненты и Технологии	110— 114	[6]
Поисковая система Google Scholar	"Промышленные сети: цели и средства" https: //www.cta.ru/pdf/2002- 4/promnet1_2002_4.pdf (дата обр. 10.04.2021)	Современ- ные технологии автомати- зации	6—17	[7]
Поисковая система Google Scholar	"ОБЗОР ТЕХНОЛОГИЙ В INDUSTRIAL ETHERNET" https://elibrary.ru/ item.asp?id=35627705 (дата обр. 11.04.2021)	Инноватика- 2018	532— 534	[8]

Область	Наименование материала	Оценка	Объём, кол-во	Номер позиции в
поиска,	на языке оригинала, ссылка на источник	достовер- ности	стра- ниц	списке
Поисковая система Google Scholar	"Profibus and Modbus: a comparison" https: //scadahacker.com/ library/Documents/ICS_ Protocols/Siemens%20- %20Profibus%20and% 20Modbus%20Comparison. pdf (дата обр. 11.04.2021)	Automation.	1—5	[9]
Поисковая система Google Scholar	"Advanced remote controls for rectifiers" https: //www.sciencedirect. com/science/article/ pii/S0026057609802936 (дата обр. 11.04.2021)	Metal Finishing	48—50	[10]
Поисковая система Google Scholar	"Modbus - Протокол Передачи Данных" https: //www.elibrary.ru/ item.asp?id=44684618 (дата обр. 12.04.2021)	Наука и Просвеще- ние	66—68	[11]

Область поиска, система	Наименование материала на языке оригинала, ссылка на источник	Оценка достовер- ности	Объём, кол-во стра- ниц	Номер позиции в списке литературы
Поисковая система Google	Kaк общаются машины  https: //habr.com/ru/company/ advantech/blog/450234/ (дата обр. 12.04.2021)	Advantech  IoT  (habr.com)	1	[12]
Поисковая система Google	Cucmeмы автоматизации  на основе Foundation  Fieldbus  https://habr.com/ru/  company/phoenix_  contact/blog/489256/  (дата обр. 12.04.2021)	Phoenix Contact (habr.com)	1	[13]
Поисковая система Google	Шины и протоколы в промышленной автоматике https://habr.com/ru/ post/454156/ (дата обр. 12.04.2021)	Promwad (habr.com)	1	[14]

Область поиска, система	Наименование материала на языке оригинала, ссылка на источник	Оценка достовер- ности	Объём, кол-во стра- ниц	Номер позиции в списке литературы
Поисковая система Google Scholar	"Протоколы и сети Modbus и Modbus TCP" https:// www.reallab.ru/images/ editor/downloads/ articles/Modbus.pdf (дата обр. 12.04.2021)	Современ- ные технологии автомати- зации	90—94	[15]
Поисковая система Google Scholar	"What is SCADA?" https://cds.cern.ch/ record/532624/files/ mc1i01.pdf (дата обр. 10.04.2021)	International Conference on Accelerator and Large Experimental Physics Control Systems	339— 343	[16]
Поисковая система Google Scholar	"Системы SCADA и анализ их применения" https://elibrary.ru/item.asp?id=38316519 (дата обр. 12.04.2021)	филиал ФГБОУ ВО РГУПС г. Воронеж	10—14	[17]

Область	<b>Полионородию моторию по</b>	Оценка	Объём,	Номер
	Наименование материала	·	кол-во	позиции в
поиска,	на языке оригинала, ссылка	достовер-	стра-	списке
система	на источник	ности	ниц	литературы
	"Общие принципы	Автомати-		
Поисковая	построения	зация и		
система	SCADA-систем"	управление	8	Г107
Google	http://auts.esrae.ru/	в техниче-	0	[18]
Scholar	pdf/2013/2(4)/117.pdf	ских		
	(дата обр. 10.04.2021)	системах		
Поисковая	"Что должна уметь система	Современ-		
	SCADA" https:	ные		
система	//www.cta.ru/pdf/1998-	технологии	44—46	[19]
Google	3/tools1_1998_3.pdf	автомати-		
Scholar	(дата обр. 12.04.2021)	зации		

Область поиска, система	Наименование материала на языке оригинала, ссылка на источник	Оценка достовер- ности	Объём, кол-во стра- ниц	Номер позиции в списке литературы
Поисковая система Google Scholar	"Особенности организации передачи данных между программируемыми логическими контроллерами по протоколу Modbus" https: //cyberleninka.ru/ article/n/osobennosti- organizatsii- peredachi-dannyh- mezhdu- programmiruemymi- logicheskimi- kontrollerami-po- protokolu-modbus (дата обр. 10.04.2021)	Вестник Казанского технологи- ческого универси- тета	230—234	[20]

Область поиска, система	Наименование материала на языке оригинала, ссылка на источник	Оценка достовер- ности	Объём, кол-во стра- ниц	Номер позиции в списке литературы
Поисковая система Google Scholar	"Pазработка системы автоматического управления вакуумной и газовой систем установки MBTУ-11-1MC" https://elibrary.ru/item.asp?id=41786874 (дата обр. 10.04.2021)	Будущее машино- строения России	188— 192	[21]
Поисковая система Google Scholar	"Introduction to industrial control networks" http://www.rfidblog. org.uk/Preprint- GallowayHancke- IndustrialControlSurvey. pdf (дата обр. 01.05.2012)	IEEE Communication surveys & tutorials	860— 880	[22]
Поисковая система Google Scholar	Промышленные сети:  учебное пособие  https://elar.urfu.ru/  bitstream/10995/80673/  1/978-5-7996-2963- 2_2020.pdf (дата обр.  10.04.2021)	Издательст- во Уральского универси- тета	128	[23]

Область поиска, система	Наименование материала на языке оригинала, ссылка на источник	Оценка достовер- ности	Объём, кол-во стра- ниц	Номер позиции в списке литературы
Поисковая система Google Scholar	"Design of Industrial Data Monitoring Device Using IOT through MODBUS Protocol" https: //www.researchgate. net/publication/ 344378128_Design_of_ Industrial_Data_ Monitoring_Device_ Using_IOT_through_ MODBUS_Protocol (дата обр. 10.04.2021)	International Journal of Scientific & Technology Research	77—86	[24]
Поисковая система Google Scholar	Open modbus/tcp specification http: //www.dankohn.info/ projects/Fieldpoint_ module/Open_ModbusTCP_ Standard.pdf (дата обр. 10.04.2021)	Modicon	25	[25]

Область поиска, система Поисковая система Google	Наименование материала на языке оригинала, ссылка на источник  "Fieldbus technology in industrial automation"  https: //tinyurl.com/rjr2c346	Оценка достовер- ности  Proceedings of the IEEE	Объём, кол-во стра- ниц 1073— 1101	Номер позиции в списке литературы
Scholar	(дата обр. 01.05.2012)			
Поисковая система Google	Обзор современных протоколов в системах промавтоматики https://habr.com/ru/post/473992/(дата обр. 16.04.2021)	Phoenix Contact (habr.com)	1	[27]
Поисковая система Google	Энциклопедия АСУ ТП  https://bookasutp.ru/  (дата обр. 10.04.2021)	д.т.н. Виктор Денисенко	1	[28]
Поисковая система Google	INTRODUCTION TO  PROFIBUS DP http: //www.diit.unict.it/ users/scava/dispense/ II/Profibus.pdf (дата обр. 16.05.2021)	Acromag Inc.	1	[29]

Область	Науманарачна матариа на	Оценка	Объём,	Номер
	Наименование материала	·	кол-во	позиции в
поиска,	на языке оригинала, ссылка	достовер-	стра-	списке
система	на источник	ности	ниц	литературы
	"FOUNDATION fieldbus			
Поисковая	high speed ethernet control			
система	system" http:	Г: -1.41 Т		[20]
Google	//fieldbusinc.net/	Fieldbus Inc	9	[30]
Scholar	downloads/hsepaper.pdf			
	(дата обр. 11.04.2021)			
Поисковая	The Foundation fieldbus			
	PRIMER https:	FIeldbus		
Соста	//www.fieldbusinc.com/	Inc.	36	[31]
Google Scholar	downloads/primer1_1.	IIIC.		
Scholar	pdf (дата обр. 17.04.2021)			
Поисковая	"FOUNDATION	Современ-		
	FIELDBUS или PROFIBUS	ные		
Саса	PA" https://www.cta.ru/	технологии	16—20	[32]
Google	cms/f/366625.pdf	автомати-		
Scholar	(дата обр. 10.04.2021)	зации		

# 3.2 Краткое резюме по каждому источнику информации. Основные результаты, полученные авторами

[1] — в данной работе проведён анализ протоколов, используемых для передачи данных в сети. На практике проанализированы два протокола обмена данных *установка – компьютер*, приведеных их достоинства и

недостатки при помощи диаграмм и таблиц. Сделаны выводы о возможностях применения этих протоколов в различных ситуациях.

- [2] в статье проведён подробный разбор двух популярных протоколов связи. Цель работы ознакомить читателя с ключевыми терминами и в теории разъяснить разницу между двумя протоколами. Приведены досто-инства и недостатки, а также границы применения каждого из них.
- [3] в этой главе книги сжато и понятно показывается разница между двуми доминирующими транспортными протоколами: *TCP* и *UDP*.
- [4] статья описывает различные стандарты и протоколы для связи и автоматизации. Статья включает в себя описание протоколов прикладного, транспортного, сетевого и канального уровней модели *TCP/IP*. Данная обзорная статья способствует более корректному выбору протоколов при построении сети, обнаружении и управлении устройствами, налаживания взаимодействия между объектами автоматизации.
- [5] приводится обзор широко используемых и перспективных протоколов передачи данных приборов учета, используемых в России и Европе (Modbus, DLMS/COSEM, M-BUS, IEC 61344, Euridis). В обзоре рассматриваются протоколы, отвечающие российским/европейским стандартам, и не рассматриваются частные фирменные разработки, из-за их ограниченной сферы применения.
- [6] в данной статье автор провёл анализ наиболее часто применяемых протоколов связи для автоматизации в современном мире. На примере популярных стандартных решений рассмотрена проблема практического применения промышленных сетевых технологий. Приведены виды топологий сети (общая шина, кольцо, звезда). Проведён анализ протоколов Foundation Fieldbus и Profibus.

- [7] в статье рассматриваются вопросы построения распределённых систем АСУ ТП на базе современных сетевых решений. Приведены наиболее популярные Цифровые промышленные сети (ЦПС): can, interbus, profibus, fieldbus. Рассмотрены варианты объединения частей сети, работающей по разным протоколам в одну.
- [8] в статье был проведён краткий разбор сетевых технологий промышленного интернета: *Modbus, EtherCAT, PROFINET, Powerlink* с целью ознакомления с различными технологиями.
- [9] в статье сравниваются два самых популярных в настоящее время протокола для автоматизации: *Modbus* и *Profibus*. Описаны сильные и слабые стороны технологий. Рассмотрены применения протоколов вместе и по отдельности. Сделаны выводы о сферах использования. Статья написана разработчиком стандарта *Profibus* и может несколько принижать *Modbus*.
- [10] статья сравнивает возможности таких протоколов, как *Modbus, Profibus и пр*. Сравнение выполнено в виде списков с особенностями, пре-имуществами и недостатками.
- [11] в статье рассмотрен самый распространённый не только в мире, но и в России протокол *Modbus RTU*. Приведены расшифровки аббревиатур для упрощения понимания. Описан формат передаваемого в сети пакета. Указаны достоинства и недостатки стандарта. Приведены его характеристики.
- [12] в статье разобрана реализация протокола *Modbus*, форматы данных, программное обеспечение для работы с протоколом. Приведено подробное описание работы протокола, а также примеры применения.
- [13] в статье рассказывается о системах автоматизации на основе про-

токола *Foundation Fieldbus*. Описаны возможности технологии, приведены составляющие компоненты сети. Описана топология, параметры сети и назначение каждого из компонентов системы.

- [14] в статье подробно описана работа автоматизированных объектов на аппаратной и программной части. Рассмотрены способы сбора данных и подачи команд. Проведён разбор нижнего и верхнего уровней. Приведены виды проверенных и современных протоколов.
- [15] в статье описывается протокол *Modbus*. Объяснена популярность на территории России. Описан формат передаваемого с помощью протокола пакета. Приведены отличия *Modbus TCP* от *Modbus RTU*. Указаны достоинства и недостатки протокола.
- [16] в статье расшифровывается термин *SCADA*, аппаратная и программная архитектура, способы связи между устройствами. Приведены данные по возможности масштабирования такой системы. Приведены стадии разработки программного обеспечения для автоматизации. Сделаны выводы о преимуществах таких систем с оговоркой на правильный инжиниринг.
- [17] в статье разъяснён термин *SCADA*. Приведены компоненты, входящие в SCADA систему. Выявлена целевая функция таких систем. Выполнен анализ применения систем диспетчерского управления и сбора данных для автоматизации управления техническими процессами. Выделены структурные компоненты таких систем. Приведены примеры SCADA систем.
- [18] в статье приведён набор функций, повторяющийся во всех проектах по автоматизации. Приведены достоинства внедрения SCADA систем.

- [19] в статье приводятся основные функции, которые должна выполнять SCADA система. Приводятся достоинства и недостатки совмещения функций автоматического управления и операторского интерфейса. Приведены качества, которые должны быть присущи системе.
- [20] в данной статье рассматриваются основы протокола Modbus и его базовые принципы работы, а также приводится конкретный пример работы с ним. Приводятся преимущества и недостатки протокола. Приведённые в статье таблицы упрощают понимание материала.
- [21] авторы статьи на примере похожей установки производит автоматизацию по протоколу *Modbus TCP*.
- [22] данная статья повествует небольшую историю об индустриальных сетях. Приводятся популярные протоколы индустриальных сетей. Цель статьи послужить вводом в промышленные сети и сравнить их с обычными.
- [23] учебное пособие УрФУ охватывает не только общетехнические аспекты сетей передачи данных, но и сконцентрировано на темах применения сетей в промышленной автоматизации технических систем.
- [24] в статье проектируется устройство, которое способно собирать любые данные и передавать их в сеть. Пример реализации протокола *Modbus*;
- [25] в данном материале приводится спецификация протокола *Modbus*, основные команды и принципы работы с ним. Документ составлен компанией Modicon, которая ответственна за разработку *Modbus*.
- [26] в данной статье прослеживается история зарождения Fieldbus, принципиальные стадии развития. Проанализировано и классифицировано различие протоколов.

- [27] в статье рассмотрено, какие протоколы используются в системах по всему миру. Рассмотрен протокол *Profibus*.
- [28] энциклопедия инженера автоматизации, изданная д.т.н. Виктором Денисенко (автор одной из цитируемых статей [15]);
- [29] документация по *Profibus* от одного из лидеров рынка промышленной автоматизации и интернета вещей.
- [30] описан стандарт *Foundation FieldBus* и два его подстандарта H1 и HSE. Приведено описание физического уровня коммуникации (в соответствии со стандартом *OSI\ISO*). В деталях рассказано про архитектуру протокола.
- [31] документация стандарта *Foundation Fieldbus*, созданная разработчиком этого протокола.
- [32] в статье приводится сранение двух современных протокола автоматизации: *Profibus* и *Foundation FieldBus*. Приведены сходства и различия, достонства и недостатки. Сделан вывод о выборе наилучшего протокола.

## 4 Систематизация и обобщение информации

# 4.1 Протоколы транспортного уровня в промышленных сетях

Протоколы транспортного уровня предназначены для доставки данных. При этом неважно, какие данные передаются, откуда и куда, протокол предоставляет сам механизм передачи. Блоки данных он разделяет на фрагменты, размеры которых зависят от протокола: короткие объединяет в один, а длинные разбивает. Протоколы этого уровня предназначены для взаимодействия типа точка-точка.

На рис. **1** показана структура идеальной модели *OSI*. Модель определяет различные уровни взаимодействия систем. Каждый уровень выполняет определённые функции при таком взаимодействии.

Данные	Прикладной доступ к сетевым службам
Данные	Представления представление и кодирование данных
Данные	Сеансовый Управление сеансом связи
Блоки	Транспортный безопасное и надёжное соединие точка-точка
Пакеты	Сетевой Определение пути и IP (логическая адресация)
Кадры	Канальный МАС и LLC (Физическая адресация)
Биты	Физический кабель, сигналы, бинарная передача данных

Рис. 1. Уровни модели OSI

В настоящее время двумя самыми популярными протоколами являются *TCP* и *UDP*.

## 4.1.1 Уровни модели OSI

Из рис. 1 и [2] уровни модели OSI делятся на:

- физический: предназначен непосредственно для передачи потока данных. Осуществляет передачу электрических или оптических сигналов в кабель или в радиоэфир и, соответственно, их приём и преобразование в биты данных в соответствии с методами кодирования цифровых сигналов;
- канальный: полученные с физического уровня данные проверяет на ошибки, если нужно исправляет, упаковывает во фреймы, проверяет на целостность, и отправляет на сетевой уровень;
- сетевой: определяет пути передачи данных. Отвечает за трансляцию логических адресов и имён в физические, за определение кратчайших маршрутов, коммутацию и маршрутизацию, за отслеживание неполадок и заторов в сети;
- транспортный: организует доставку данных без ошибок, потерь и дублирования (не все) в той последовательности, как они были переданы.
   Разделяет данные на фрагменты равной величины, объединяя короткие и разбивая длинные (размер фрагмента зависит от используемого протокола);
- сеансовый: управляет созданием/завершением сеанса связи, обменом информацией, синхронизацией задач, определением права на передачу данных и поддержанием сеанса в периоды неактивности приложений. Синхронизация передачи обеспечивается помещением в поток данных контрольных точек, начиная с которых возобновляется процесс при нарушении взаимодействия;

- представления: на этом уровне может осуществляться преобразование протоколов и сжатие/распаковка или кодирование/декодирование данных, а также перенаправление запросов другому сетевому ресурсу, если они не могут быть обработаны локально;
- прикладной: уровень приложений (англ. Application layer). Обеспечивает взаимодействие сети и приложений пользователя, выходящих за рамки модели OSI. На этом уровне работают изученные в работе протоколы автоматизации промышленных сетей.

## 4.1.2 Транспортный протокол ТСР

**TCP** [3] – один из основных протоколов транспортного уровня. Он обеспечивает надёжную доставку потока байтов от одного устройства к другому. *TCP* ориентирован на качество соединения, а не на скорость. В нём присутствует механизм признания (acknowledgement) и механизм предотвращения скоплений, что уменьшает передачу в то время, как сеть загружена.

Этот протокол можно назвать стабильным, поскольку он способен адаптироваться к различным ситуациям, происходящим в сети. После отправки пакета в сеть, он сохраняется в буфере и дожидается пакета, подтверждающего получение данных приёмником, что крайне важно при передаче данных с приборов.

## 4.1.2.1 Функции ТСР

- передача данных: передаёт непрерывный поток данных в форме сегментов для передачи через сеть;
- надёжная доставка: пакеты АСК (см. **4.1.2.2.** Структура ТСР пакета) помогают удостовериться в том, что пакет получен там, где необходимо;
- **управление потоком**: получатель контролирует объём полученных данных при помощи возврата "окна" с каждым пакетом АСК. В этом окне

содержится то количество данных, которое готов принять приёмник;

 мультиплексирование: возможность использовать несколько портов для одновременного обмена данными. Объединение адреса сети и хоста образует сокет.

## 4.1.2.2 Структура ТСР пакета

На рис. 2 приведена структура ТСР. Краткое резюме по полям:



Рис. 2. Структура ТСР сегмента

- порт отправителя: 16-ти битный номер, определяющий отправителя пакета;
- **порт получателя**: 16-ти битный номер, который отправитель использует для отправки пакета получателю;
- порядковый номер: в этом поле содержится первый номер байта в сегменте;
- **номер подтверждения (ACK)**: обеспечивает гарантию доставки сообщений. Например, был получен байт 2459, значит в пакете ACK будет передан следующий ожидаемый байт 2460;

- длина заголовка: число 32-х разрядных слов в заголовке;
- **резерв**: 3 6 битов, зарезервированные для дальнейшего развития протокола и установлены на значение 0;
- **контрольные биты (флаги)**: определяют использование сегмента или служат проверкой действительности для других полей:
  - NS: экспериментальный флаг, используется для защиты от случайного злонамеренного сокрытия пакетов от отправителя;
  - **CWR**: используется хостом, чтобы указать, что он получил пакет с установленным флагом ECE;
  - ECE: получатель поддерживает ECN (взаимное уведомление хоста и пира о переполнении канала без потери пакетов);
  - URG: флаг срочности используется для уведомления получателя о необходимости обработки срочных пакетов перед обработкой всех других пакетов. Получатель будет уведомлен, когда будут получены все известные срочные данные. В табл. 5 приводится отличие флагов PSH и URG;
  - ACK: используется для подтверждения успешного получения пакета;
  - PSH: используется для информирования отправителя о том, что требуется более высокая пропускная способность, поэтому, если возможно, данные должны передаваться с более высокой пропускной способностью, то есть отправленных пакетов будет больше, однако скорость обмена информацией будет быстрее (что критично для систем реального времени). В табл. 5 приводится отличие флагов *PSH* и *URG*;
  - RST: используется для сброса TCP-соединения при возникновении

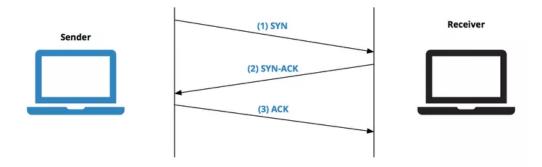


Рис. 3. Трёхстороннее рукопожатие с пакетом SYN

путаницы в порядковых номерах. В табл. 6 приведено отличие FIN от RST;

- SYN: флаг синхронизации используется в качестве первого шага в установлении трехстороннего рукопожатия между двумя хостами.
   Этот флаг должен быть установлен только для первого пакета от отправителя и получателя. На рис. 3 показан процесс трехстороннего рукопожатия;
- **FIN**: флаг завершения означает, что от отправителя больше нет данных. Следовательно, он используется в последнем пакете, отправленном отправителем. В табл. **6** приведено отличие *FIN* от *RST*;
- размер окна: в этом поле получатель указывает, сколько данных он может принять. Поле используется для управления потоком;

Таблица 5. Отличие флагов PSH и URG

PSH	URG
Все данные из буфера	Только данные, помеченные
передаются	флагом $URG$ будут переданы
отправителю/приёмнику	приёмнику (немедленно)
Данные отправляются	Данные передаются в
последовательно	случайном порядке

Таблица 6. Отличие флагов PSH и URG

FIN	RST
Аккуратно завершает соединение	Резко сообщает другой стороне общения о завершении передачи
Нет потери данных	Данные сбрасываются
Устройство, получившее этот флаг может продолжать делать	Получатель этого флага должен перестать передавать данные
запросы	поростить породивать данные

- контрольная сумма: используется для проверки правильности доставки данных, если контрольная сумма, рассчитанная получателем, не совпадает с контрольной суммой в заголовке TCP, то этот сегмент отбрасывается;
- **указатель на срочные данные**: поле указывает порядковый номер октета, которым заканчиваются важные (urgent) данные. Поле принимается во внимание только для пакетов с установленным флагом URG;
- параметры: необязательный параметр, применяемый для тестирования и увеличения пропускной способности канала;
- данные: сообщение протокола верхнего уровня.

## 4.1.2.3 Применение ТСР

Технология ТСР применяется в следующих областях [2]:

- 1. HTTP: самый распространённый протокол передачи данных по сети;
- 2. **FTP**: протокол обмена данными по сети;
- 3. ІМАР: доступ к электронной почте;

- 4. РОР: доступ к электронной почте;
- 5. **RLogin**: удалённый доступ к оборудованию;
- 6. **SMTP**: доступ к электронной почте;
- 7. SSH: создание защищённых соединений для удалённого доступа;
- 8. Modbus TCP: протокол Modbus, "завёрнутый" в оболочку TCP.

## 4.1.3 Протокол UDP

**UDP** [2] – один из основных протоколов обмена данными. Хост отправляет сообщения в форме датаграммы без предварительной установки соединения. Подходит для случаев, когда важна скорость, а не гарантия доставки.

## 4.1.3.1 Структура UDP датаграммы

На рис. 4 приведена структура UDP датаграммы. Краткое резюме по всем



Рис. 4. Структура UDP датаграммы

#### полям:

— **source port (порт отправителя)**: порт процесса, который отправляет датаграмму;

- **destination port (порт назначения)**: порт процесса, принимающего датаграмму;
- **length (длина)**: длина датаграммы (вместе с *Header*);
- **checksum (контрольная сумма)**: опциональное поле. Контрольная сумма позволяет принимающему устройству проверять целостность заголовка пакета и полезной нагрузки. Это необязательно в IPv4, но стало обязательным в IPv6;
- data (данные): передаваемые пакетом данные.

## **4.1.4** Сравнение ТСР и UDP

По теоретическим данным [2, 3] и экспериментальным данным [1], можно сделать следующие выводы:

Таблица 7. Сравнительная таблица TCP и UDP

ТСР	UDP	
Надёжное соединение без	Не гарантирует надёжность и	
перегрузки сети	порядок отправляемых пакетов	
Создание подключения		
осуществляется при помощи 3	Сразу отправляет данные [3]	
рукопожатий, см рис. 3. После		
установки соединения данные		
передаются в обе стороны [2]		
Пропускная способность [1]	Пронужная оно ообиости [1] у UDD	
(количество успешно принятых	Пропускная способность [1] у UDP	
пакетов) у TCP составила 740 kbps	составила 586 kbps	
Задержка у ТСР составила 0.059 ms	Задержка у UDP составила 0.051 ms	
[1]	[1]	

ТСР	UDP
ТСР потерял 8 пакетов [1]	UDP потерял 311 пакетов [1]
ТСР доставил 96.92% пакетов [1]	UDP доставил 74.12% пакетов [1]
ТСР применяется там, где	UDP примняется там, где время
необходима надёжность соединения	играет ключевую роль

#### 4.1.5 Вывод

После рассмотрения протоколов транспортного уровня, можно сделать вывод, что для автоматизации вакуумной установки лучше всего пойдёт TCP, поскольку в нашем случае важнее не скорость отправки и получения, а надёжность соединения.

Хочется отметить, что хоть TCP и медленнее, но он теряет гораздо меньше пакетов, доставляет куда больший процент пакетов и экономит трафик, поскольку нет необходимости в повторной отравке потерянных пакетов [2].

Как показала практика, задержки у TCP не сильно выше, чем у UDP [1].

## 4.2 История разработки промышленных протоколов

## 4.2.1 Предыстория появления автоматизации

Автоматизация подразумевает в себе соединение воедино различного оборудования. С развитием промышленности требования всё возрастали, что создало спрос на различного вида интерфейсы между измерительным прибором или устройством с системой измерения и управления. К тому же появилась необходимость записи полученных данных [10].

В течение многих лет системы обмена данными строились вокруг одного мощного вычислительного устройства, к которому шло огромное количество кабелей. Подобная структура была дорога в обслуживании и отличалась низкой степенью автоматизации.

Альтернативой стали так называемые ЦПС, которые состоят из узлов, обменивающихся данными цифровым способом. На сегодняшний момент таких систем насчитывается большое количество [7].

Уже более 30 лет широко применяется слово *FieldBus*. Обычно под этим термином понимается сеть, которая соединяет различного рода устройства (ПЛК, сенсоры) с человеко - машинным интерфейсом (ММІ). В это понятие входит множество протоколов, разнообразие которых обусловлено [26]:

- нуждой разнообразных компаний из разных областей в средстве сбора и обмена данными в промышленных сетях;
- огромному числу разнообразных сенсоров, датчиков и устройств, которые необходимо было соединить между собой.

## 4.2.2 Технология Fieldbus: возникновение и требования

Есть несколько причин возникновения концепта *FieldBus*, но их можно разделить на 2 основные группы [26]:

- 1. Потребности пользователей (предприятий):
  - 1.1. Необходимость единого стандарта;
  - 1.2. Концепт предприятия, управляемого компьютерами.
- 2. Возможности технологий:
  - 2.1. Модель OSI (см. рис. 1)
  - 2.2. Возможности микроэлектроники (внедрение "интеллекта" даже в маленькие датчики, "распределённый интеллект").

Последующее развитие индустрии показало, что пользователи выбирают открытые протоколы, поскольку в отличие от проприетарных решений они обладают следующими преимуществами [22]:

- большее число поддерживаемого оборудования;
- возможность разделить стоимость разработки протокола между компаниями, которые готовы вкладываться в разработку свободного ПО;
- качество поддержки открытого ПО обычно выше, чем у проприетарного.

#### 4.2.3 Modbus

Протокол *Modbus* RTU был разработан компанией Modicon (в настоящее время - Schneider Electric) в 1979 году для использования в ПЛК собственного производства. На текущий момент является де - факто стандартом для связи устройств промышленной сети [6, 10].

Изначально протокол работал по интерфейсу RS-232, позднее появилась реализации протокола для интерфейсов RS-485 и TCP. Протокол быстро набрал популярность, и многие производители стали внедрять его в своих устройствах.

Позже права на протокол были переданы некоммерческой организации Modbus Organization, которая до сегодняшнего дня владеет стандартом [12].

По распространённости в России конкурирует только с *Profibus* [15].

#### 4.2.4 Profibus

Если протокол *Modbus* можно назвать "дедушкой" протоколов, то *Profibus*— "молодой атлет": худой и быстрый. Он был разработан в 90-х годах прошлого века для удовлетворения всех потребностей промышленной связи как для автоматизации процессов [9].

Profibus настроен как универсальная и открытая (открыт не до конца [6]) система связи. Первоначально разработанный для обеспечения дискретного про-изводства, он расширился до автоматизации процессов и корпоративных приложений. Profibus включает в себя несколько спецификаций протокола про-мышленной шины, включая [10]:

— *Profibus-DP*;

— Profibus-PA;

— *PROFInet* и другие.

Разработавшая его компания Siemens AG до сих пор является основным разработчиком вариаций данной платформы. Несмотря на то, что стандарт позиционируется как открытый, открытыми являются только нижние уровни сетевого взаимодействия. Протоколы доступа к среде, форматы кадров, интерфейсы взаимодействия с приложениями прикладного уровня регламентируются проприетарными протоколами фирмы Siemens. Для получения доступа к ним требуется вступление в группу разработчиков стандарта *Profibus* [6].

#### 4.2.5 Foundation Fieldbus

Foundation FieldBus является цифровой системой связи, применяемой в автоматизациии наряду с такими, как *Profibus* и *Modbus*. В настоящий момент включает в себя два протокола информационного обмена между участниками сети [13]:

- H1;

— HSE.

Стандарт был разработан *American Fieldbus Foundation* в ответ на задержки по созданию международного стандарта *FieldBus* [22].

Изначально разработанный для решений низкоуровневых задач автоматизации протокол FieldBus теперь носит название Fieldbus H1 в связи с появлением таких решений, как:

— Foundation Fieldbus Safety Instrumented Functions для использования в местах, где необходима безопасность;

— Foundation Fieldbus **H**igh **S**peed **E**nternet (высокоскоростной интернет). Одна из реализаций протокола Foundation Fieldbus (HSE) для работы на высоких скоростях.

## 4.3 Принципы работы протоколов

## 4.3.1 Понимание термина Fieldbus

В дословном переводе термин *FieldBus* означает "промышленная сеть", однако это не определённый протокол передачи данных и не тип архитектуры. Под этим термином лучше всего представить сферу применения.

Промышленная сеть – это [6]:

- среда передачи данных, отвечающая жёстким и, зачастую, противоречивым требованиям;
- набор стандартных протоколов обмена данными, позволяющих связать воедино оборудование различных производителей, а также обеспечить взаимодействие нижнего и верхнего уровней

Обычно *FieldBus*— это двунаправленная цифровая сеть, используемая для контроля и автоматизации. Сеть состоит из [10]:

- человеко машинный интерфейс;
- главная контролирующая система (master);
- набор интерфейсов (slave) между датчиками, насосами, и прочим оборудованием.

Использование подобной системы способно уменьшить время простоя, заранее сообщая диагностические данные оператору.

## 4.3.2 Принцип работы промышленной сети

#### 4.3.2.1 Принцип работы промышленной автоматики

В процессе автоматизации всё делится на 2 уровня. Пример построения такой системы показан на рис. 5 [14]:

- нижний: уровень связи устройств управления и подведомственного оборудования (их ещё называют полевые устройства);
- **верхний:** панель управления оператора, через которую он может отслеживать происходящее на объекте автоматизации. Именно на верхнем уровне располагается система управления и автоматизации SCADA (см. **4.4. SCADA-системы**).

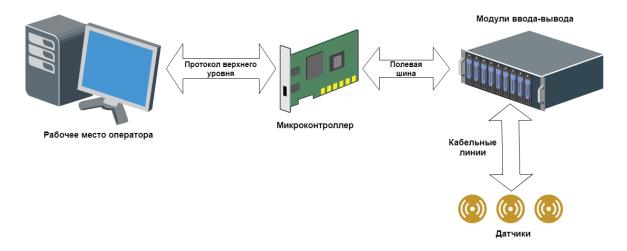


Рис. 5. Общая схема автоматизации объекта

#### 4.3.2.2 Топология сети

Существует три наиболее значимых топологии сети автоматизации [6].

- 1. Общая шина. Структура топологии приведена на рис. 6.
  - Достоинства:
    - простая;
    - недорогая;

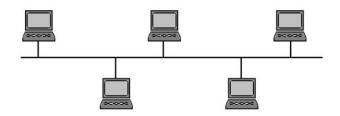


Рис. 6. Топология "общая шина"

- лёгкая в настройке;
- хорошо подходит для сильно распределённых объектов.

#### — Недостатки:

- присутствие в каждой точке сети общего трафика;
- потеря связи при одиночном обрыве канала.
- 2. Кольцо. Структура топологии приведена на рис. 7.

## — Достоинства:

- абсолютная предсказуемость трафика;
- хорошая пропускная способность.

## — Недостатки:

- высокая стоимость организации канала связи;
- нерациональное использование сетевого трафика при неправильной конфигурации;
- потеря всей синхронизации при отключении хотя бы одного из узлов.
- 3. **Звезда.** Обычно является частью большей сети. Структура топологии приведена на рис. **8**.

#### — Достоинства:

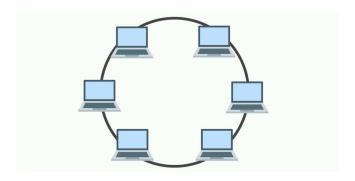


Рис. 7. Топология "кольцо"

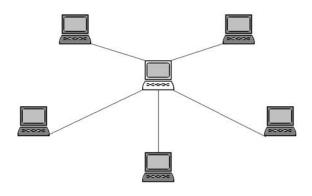


Рис. 8. Топология "звезда"

- дополнительная защита сети от выходи из строя или отключения узлов;
- простая масштабируемость;
- оптимизация трафика;
- допускаются коллизии.

## — Недостатки:

- обмен идёт через один высоконагруженный компьютер;
- потеря связи при одиночном обрыве канала;
- ограничение числа рабочих станций числом портов центрального компьютера.

#### 4.3.2.3 Основные характеристики сетей

С развитием техники стало возможным наделить "интеллектом" каждый из полевых датчиков. Каждый из узлов цепи способен [7]:

- принимать команды от других узлов сети;
- считывать данные с подключенных датчиков;
- оцифровывать полученные данные в случае их представления аналоговым способом;
- передавать информацию другим узлам сети.

#### 4.3.2.4 Режимы обмена данными

В промышленной автоматизации существует три режима обмена данными [7, 26]:

- 1. **Ведущий ведомый.** Ведущее устройство последовательно опрашивает подчинённые узлы. В зависимости от запроса ведомый узел может:
  - выполнить полученную команду;
  - передать ведущему устройству данные с подключенных к нему датчиков.

Примером таких сетей могуть быть Modbus и Profibus.

2. **Клиент - сервер.** Очень похож на предыдущий тип. Клиент запрашивает данные, а сервер их предоставляет. Функции клиента и сервера могуть быть исполнены одним устройством. Отличие от предыдущего пункта – в отличие от топологии master-slave, топология client-server позволяет серверу автоматически отправлять данные (ведомые устройства этого сделать не могут). Представитель – *Foundation FieldBus*.

- 3. **Подписка.** Узел, нуждающийся в периодическом поступлении информации, подписывается на получение её от другого узла и получает регулярную рассылку без дополнительных запросов. Есть два режима работы:
  - 3.1. Данные передаются циклически, с определённым интервалом;
  - 3.2. Данные передаются только в случае их изменения.

Примером такой сети также может быть Foundation FieldBus.

#### 4.3.3 Modbus

## 4.3.3.1 Краткое резюме

Открытый коммуникационный протокол для обмена данными между сетевыми устройствами, основанный на архитектуре ведущий - ведомый (masterslave). Обмен данными представляет собой транзакции, состоящие из запросов и ответов [4].

## Достоинства протокола [5]:

- открытость;
- простота;
- массовость;
- дешевизна;
- отсутствие необходимости в специальных интерфейсных контроллерах
   [15];
- надёжный метод контроля ошибок.

#### Недостатки протокола:

— невозможность передавать данные по мере получения, необходим постоянный опрос slave - устройств [15];

- сетевые адреса прописываются на этапе проектирования системы и не могут быть изменены [4];
- длина запроса ограничена, а данные могут быть запрошены только из последовательно расположенных регистров;
- не предусмотрен способ, с помощью которого подчиненное устройство могло бы обнаружить потерю связи с ведущим;
- соответствие регистров типам измерений и измерительным каналам не регламентировано, что может приводить к несовместимости протоколов счетчиков разных типов даже одного производителя;
- нет защиты от сторонних несканционированных команд, нельзя передавать конфиденциальные данные [11].

## 4.3.3.2 Принцип работы

## 4.3.3.2.1 Физический уровень

Протокол *Modbus* может быть использован со следующими интерфейсами:

- RS-232/422/485: последовательные интерфейсы, широко распространенные в промышленности. Интерфейсы RS-422/485 обеспечивают дальность сигнала до 1200 метров. Используются протоколы *Modbus* RTU/ASCII
- **TCP/IP**: физическим каналом передачи данных могут любые ethernet-интерфейсы. Используется протокол *Modbus TCP*.

Существует 3 разновидности протокола *Modbus* [11]:

1. *Modbus ASCII*: в котором данные кодируются символами из таблицы ASCII (рис. 1) и передаются в шестнадцатеричном формате и данный формат протокола встречается довольно редко;

- 2. *Modbus RTU*: самый распространенный вариант протокола *Modbus*, который кодирует данные в двоичном формате и разделяет пакеты с помощью временного интервала;
- 3. *Modbus TCP*: данные кодируются в двоичном формате и упаковываются в TCP пакет, для передачи по IP-сетям и предназначен для работы в локальных сетях.

На рис. **9** показан пример построения схемы контроля за неким объектом при помощи протокола *Modbus* [12].

## 4.3.3.2.2 Логический (канальный) уровень

Протокол *Modbus* предполагает 1 ведущее устройство и до 247 ведомых. Обмен данными начинается ведущим устройством. Ведомые не могут начинать передачу и обмениваться данными между собой. В любой момент времени может происходить только один акт обмена. Структуры пакетов *Modbus* при работе 3 способами приведены на рис. 10.

#### **4.3.3.2.3 Modbus RTU**

Сообщение начинает восприниматься как новое после паузы длиной в 14 бит. На рис. 11 показан формат пакета. У пакета есть следующие поля [15]:

- Адрес: содержит адрес ведомого устройства. Адрес отправляется даже при ответе на запрос мастера, тем самым всегда понятно, откуда пришёл ответ;
- Код функции: говорит модулю о том, что ему необходимо сделать;
- Данные: тут может содержаться информация о параметрах, которые используются в исполнении команд мастера или показания, передаваемые мастеру;



Рис. 9. Физический уровень протокола *Modbus* 

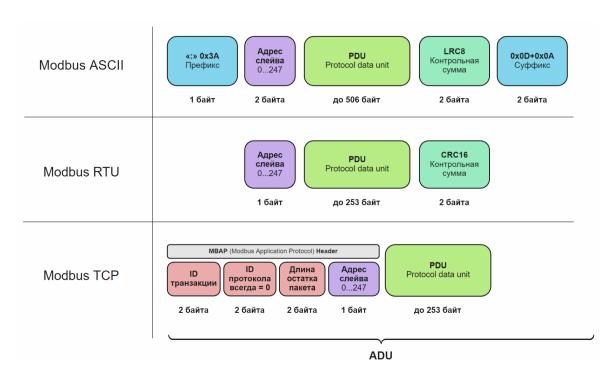


Рис. 10. Структура пакета *Modbus* 

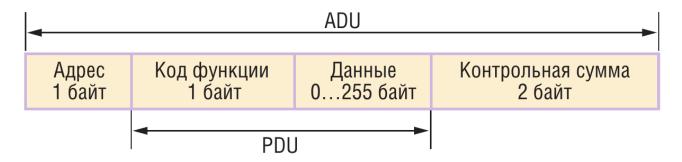


Рис. 11. Формат кадра протокола *Modbus RTU* 



Рис. 12. Формат кадра протокола *Modbus TCP* 

— Контрольная сумма: используется для проверки целостности пакета.

#### **4.3.3.2.4** Modbus TCP

Данный протокол используется для того, чтобы подключить устройства, работающие по протоколу *Modbus* к сети *Internet* [8]. То есть, в соответствии со стандартом *OSI\ISO* (см. рис. 1) на транспортном уровне используется протокол *TCP*, а на прикладном – *Modbus*. В этом случае проверка целостности пакета ложится на протокол *TCP*. Структура протокола *Modbus TCP* приведена на рис. 12. У пакета есть следующие поля [15]:

- Идентификатор обмена: используется для идентификации сообщения в случае, когда в пределах одного TCP - соединения клиент посылает серверу несколько сообщений без ожидания ответа после каждого сообщения;
- Идентификатор протокола: всегда выставлен на 0 (как и у протокола TCP);
- Длина: указывает количество следующих байтов;
- Идентификатор устройства: адрес slave устройства;
- Код функции: аналогично 4.3.3.2.3. Modbus RTU;
- Данные: аналогично **4.3.3.2.3. Modbus RTU**.

Как можно заметить,  $Modbus\ RTU$  оказывается "вшит" в пакет TCP, тем самым получается  $Modbus\ TCP$ . На рис. **13** показан принцип работы такой системы [15]:

- коды функций передаются с прикладного уровня на транспортный (*Modbus–TCP*), добавление заголовка *TCP*;
- передача на сетевой уровень, добавление блока *IP*;
- передача на канальный уровень, а затем на физический (*Ethernet*)

После прохождения через канал связи пакет начинает обратное движение согласно модели *OSI\ISO* (см. рис. 1).

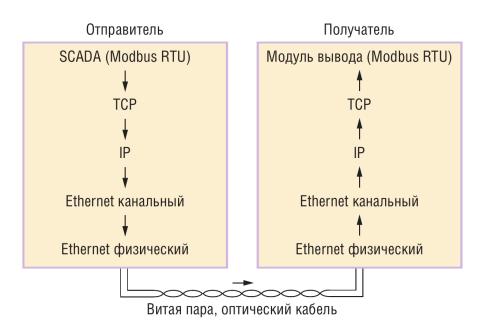


Рис. 13. Процесс передачи пакетов  $Modbus\ RTU$  по сети TCP

Более подробно о работе с протоколом *Modbus* можно узнать в документации [25].

#### 4.3.4 Profibus

## 4.3.4.1 Краткое резюме

*Profibus*— один из самых популярных и широко применяемых протоколов при автоматизации. Протокол работает по такой же системе, что и *Modbus*: master - slave.

Этот протокол используется для передачи полевых данных в системы управления технологическими процессами и обеспечивает прямое управление и

обслуживание устройств. При смене полевого устройства новое устройство автоматически берет на себя роль предыдущего устройства, что позволяет легко осуществлять смену устройств без прерывания работы системы.

Существует 3 подвида *Profibus* [6, 7, 22]:

- 1. *Profibus DP*: быстрый протокол с одним мастером. Обеспечивает высокую скорость передачи данных (до 12 Мбит/с). Отлично подходит для построения систем контроля и сбора данных с одним ведущим узлом. Работает на низком уровне;
- 2. *Profibus FMS*: предназначен для работы с системами производителей, не поддерживающих *Profibus DP* [6, 27];
- 3. *Profibus PA*: используется во взрывоопасных местах. Подключается к *Profibus DP* через разветвители.

## 4.3.4.2 Принцип работы

*Profibus* как и *Modbus* работает по протоколу master - slave. Однако, в отличие от *Modbus*, этот протокол способен работать с несколькими мастерами благодаря кольцевой топологии (см. **4.3.2.2. Топология сети**) и маркерному доступу [9].

Каждое устройство должно пройти через "инициализацию", во время которой оно подключается к сети. У каждого ведомого устройства есть "таймер отказоусточивости" — если мастер не разговариал с ним некоторое время, устройство возвращается в "спячку" и ему придётся повторить процедуру инициализации снова. В комбинации со сторожевым таймером это даёт гарантию того, что передача данных будет происходить каждый "цикл".

Цикл проходит так (см. рис. **14**): мастер А получает токен, опрашивает своих подопечных и передаёт токен дальше.

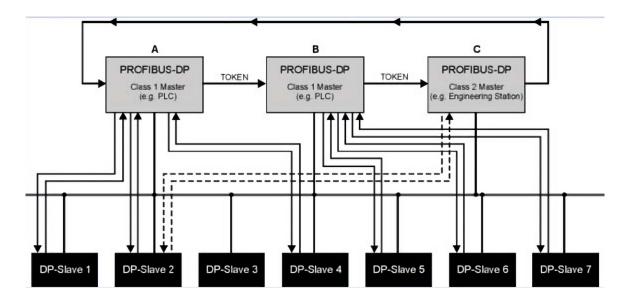


Рис. 14. Цикл Profibus

## 4.3.4.2.1 Физический уровень

На физическом уровне *Profibus* использует стандарт RS-485 при скорости передачи до 12 Мбит/с и с размерами сегментов сети до 32 устройств. Количество устройств можно увеличить с помощью повторителей интерфейса [9].

Протокол устойчив к помехам и шумам. В случае правильной установки и настройки представляет из себя сверхнадёжную систему [9].

## 4.3.4.2.2 Канальный уровень

Обеспечиваются следующие требования:

- в процессе коммуникации между ведущими устройствами необходимо обеспечить выполнение каждым из них своей задачи в течение заранее определенного интервала времени;
- взаимодействие ведущих устройств (контроллеров) с ведомыми должно происходить максимально быстро.

Используемый в протоколе метод передачи маркера по кольцу показан на рис. **14**.



Рис. 15. Структура телеграммы *Profibus* 

#### 4.3.4.2.3 Передача сообщений

У *Profibus* есть два типа сервисов передачи сообщений [28]:

- 1. **SRD**: позволяет отправить и получить данные в одном цикле обмена. Этот способ обмена наиболее распространен в *Profibus* и очень удобен при работе с устройствами ввода-вывода, поскольку в одном цикле можно и отправить и получить данные;
- 2. **SND**: используется, когда надо отправить данные одновременно группе ведомых устройств (многоабонентский режим) или всем ведомым устройствам (широковещательный режим). При этом ведомые устройства не отправляют свои уведомления мастеру.

Пакет данных в *Profibus* называется телеграмма. Её структура приведена на рис. **15** Расшифровка полей телеграммы [28, 29]:

- SD: стартовый разделитель. Используется для указания начала телеграммы и ее формата;
- LE: длина передаваемых данных (DA+SA+FC+DSAP+SSAP+DU);
- LEr: повторение поля LE с целью его резервирования;
- **DA:** адрес устройства-получателя телеграммы;
- **SA:** адрес отправителя;
- **FC:** код типа телеграммы (запрос, уведомление, ответ, диагностические данные, тип устройства мастер или ведомый, приоритет, уведомление);

- DSAP: устройство-получатель использует это поле, чтобы определить, какой тип сервиса нужно выполнить;
- **SSAP:** СОМ порт отправителя;
- **DU:** данные длиной от 1 до 244 байт;
- **FCS:** контрольная сумма телеграммы (сумма значений полей DA+SA+ FC+DU, по модулю 255);
- **ED:** признак конца.

#### **4.3.4.3** Profinet

Как и у *Modbus*, у *Profibus* есть аналог для работы с сетью. Только в отличие от инкапсулирования обычного пакета в *TCP*, *Profinet* – протокол, который был разработан для того, чтобы использовать все преимущества сети *Ethernet* (включая такую функцию, как *Profisafe*) [9].

Более подробно с протоколами семейства *Profibus* можно ознакомиться в документации стандарта [29].

#### 4.3.5 Foundation Fieldbus

Один из самых молодых протоколов, появился в 1995 как результат консорциума крупных производителей в ответ на задержки в разработке единого стандарта "полевой шины" [22].

Многим этот протокол схож с *Profibus PA* [7]:

- работа во взрывоопасных зонах;
- передача сигнала вместе с питанием.

Foundation FieldBus – двухуровневый сетевой протокол, который [6]:

— объединяет компьютеры верхнего уровня;

- объединяет датчики, контроллеры, исполнительные механизмы.
   К самым главным преимуществам стандарта можно отнести [7, 31]:
- Foundation FieldBus открытый протокол, для связи и создания приложений контроля;
- протокол делает ставку на распределённый интеллект, а не на центральный аппарат. *Foundation FieldBus* ориентирован на обеспечение одноранговой связи между узлами без центрального ведущего устройства. Этот подход даёт возможность реализовать системы управления, распределенные не только физически, но и логически, что во многих случаях позволяет повысить надежность и живучесть автоматизированной системы;
- все устройства, работающие по протоколу *Foundation FieldBus*, должны работать между собой вне зависимости от производителя без дополнительных ухищрений;
- существует специальный язык описания оконечных устройств (DDL), позволяющий легко расширять сеть. Достаточно физически подключить новое устройство, и оно тут же самоопределится на основании заложенного описания DD, после чего все функциональные возможности нового узла становятся доступными в сети.

Однако, у протокола есть и существенный недостаток:

— малая распространённость в России, где конкурируют только *Modbus* и *Profibus*.

## 4.4 **SCADA-системы**

#### 4.4.1 Что такое SCADA - система

SCADA – Supervisory Control And Data Acquisition (диспетчерское управление и сбор данных) — программный пакет, предназначенный для разработки

или обеспечения работы в реальном времени систем сбора, обработки, отображения и архивирования информации об объекте мониторинга или управления. Используется везде, где требуется обеспечить контроль оператора за АСУ ТП [16].

Понятие SCADA - система включает в себя [17]:

- комплекс программ разработки ПО для обеспечения систем автоматизации;
- Программно Аппаратный Комплекс (ПАК) систем управления процессом, который осуществляет контроль и сбор данных.

#### 4.4.2 Задачи SCADA - систем

Современная SCADA - система должна решать такие задачи, как [16, 17, 18]:

- обмен данными с контроллерами, платами вывода и прочими устройствами (желательно в реальном времени);
- обработка полученной информации;
- отображение информации на Machine Man Interface (интерфейс соединения человека и машины, например экран монитора) (MMI);
- ведение базы данных;
- аварийная сигнализация и управление тревожными сообщениями;
- связь с приложениями во внешней среде;
- автоматическое управление и корректирование в связи с изменением условий процесса;
- обеспечение оператора языком программирования для составления запросов к оборудованию;

— иметь в себе драйвера всех подключаемых устройств.

## 4.4.3 Структура системы

Структуру современной SCADA - системы можно описать так (см. рис. **16**): оборудование/датчики передают данные на ПЛК, которые отправляют данные оператору на MMI (**M**achine **M**an Interface (интерфейс соединения человека и машины, например - экран монитора)).

#### 4.4.4 Пример применения SCADA систем

SCADA - системы применяются во всех отраслях промышленности. На рис. **17** показана SCADA - система компании Advantech.

# 4.5 Сравнение протоколов передачи данных промышленных сетей

В **4.3.3. Modbus**, **4.3.4. Profibus** и **4.3.5. Foundation Fieldbus** были рассмотрены 3 протокола передачи данных для промышленных сетей.

Сравнение будет проводиться только среди *Modbus* и *Profibus*, поскольку хоть *Foundation FieldBus* и является самым популярным протоколом с открытым стандартом и множеством возможностей, она не так широко распространена в мире и России, нет достаточной поддержки оборудования [6, 32].

#### 4.5.1 Modbus

Особенности:

- 3 разновидности: TCP, TRU и ACII;
- имеется контрольная сумма для проверки целостности;
- технология master slave, только одно ведущее звено;

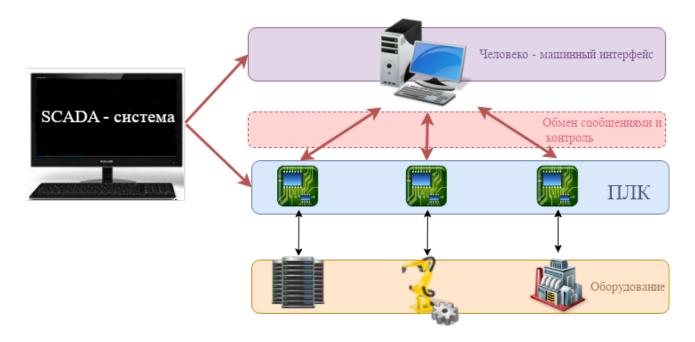


Рис. 16. Топология SCADA - системы

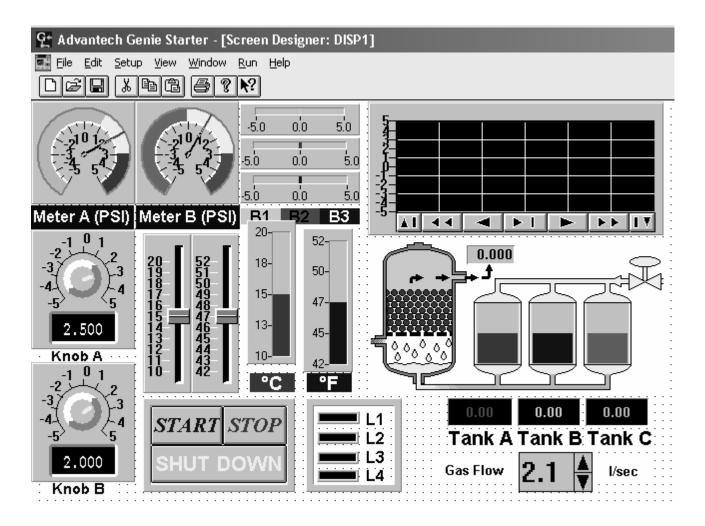


Рис. 17. SCADA - система Advantech Genie

— максимум 32 устройства в сети (64 с повторителями).
Достоинства [10]:
— хорошая документация;
— открытость;
— большое число поддерживаемых устройств.
Недостатки:
<ul> <li>нет возможности диагностировать проблемы с устройствами, если такие случаются;</li> </ul>
<ul> <li>некоторые производители могут добавить "от себя" и весь смысл стан- дартизации теряется.</li> </ul>
4.5.2 Profibus
Особенности:
<ul> <li>— может иметь несколько ведущих звеньев, передающих важность при по- мощи маркера (см. 4.3.4.2. Принцип работы);</li> </ul>
— имеется контрольная сумма для проверки целостности;
— технология master - slave;
<ul><li>— технология master - slave;</li><li>— максимум 127 устройств;</li></ul>
<ul><li>— максимум 127 устройств;</li><li>— все устройства проходят сертификацию, поэтому совместимы без допол-</li></ul>

- поддержка нескольких ведущих звеньев;
- простая масштабируемость и лёгкое добавление новых устройств.

#### Недостатки:

- стандарт открыт не полностью (см. [23]);
- сложнее в освоении, чем *Modbus*;
- в СНГ *Modbus* более популярен.

#### 4.5.3 Итог

Несмотря на все достоинства протокола *Profibus*, описанные в [9], выбор пал на протокол *Modbus TCP* в связи с:

- 1. Простой документацией;
- 2. Полной открытостью;
- 3. Наличием в современных средах разработки поддержки протокола *TCP* (что облегчает работу с протоколом *Modbus TCP*);
- 4. Оборудованием ОВЕН, работающем по протоколу *Modbus*.

## 4.6 Примеры применения протокола Modbus для

#### автоматизации

Протокол применятся в разнообразных сферах деятельности человека:

- 1. Передача показаний приборов учёта [5];
- Автоматизация вакуумной установки [21]. Исследование показало, что автоматизация установки минимизирует количество ошибок оператора, тем самым повышается надёжность процесса и облегчается работа оператора;

3. Мониторинг теплиц, мониторинг системы нагрева воды солнечной энергией [12].

## 4.7 Преимущества автоматизации

К преимуществам автоматизации можно отнести:

- уменьшение количества ошибок оператора;
- упрощение контроля за процессом;
- повышение надёжности процесса.

## 4.8 Дальнейшая работа

На основе проведённой научной работы и выбора протоколов передачи данных для автоматизации технологического процесса необходимо изучить одну из современных сред разработки, которая позволяет использовать все возможности протоколов *Modbus* и *TCP*.

## выводы и результаты

1.	Был составлен терминологический словарь, сформированы поисковые за-
	просы и найдена литература по промышленным протоколам и автомати-
	зации;
2.	В результате проведённого литературного обзора были изучены два са-
	мых популярных сетевых протокола обмена данными:
	— TCP;
	— UDP.
	Был выбран протокол $TCP$ , поскольку он:
	— ориентирован на качество соединения, а не на скорость;
	— проверяет пакеты на целостность;
	— имеет задержку передачи данных не сильно ниже, чем у <i>UDP</i> , кото-
	рый славится своей быстротой;
	<ul> <li>не нагружает канал, поскольку отправляет новый пакет только после</li> </ul>
	подтверждения получения предыдущего.
	подтверждения полутения предвідущего.
3.	Были проанализированы три протокола промышленных сетей:
	— Modbus;
	— Profibus;
	— Foundation FieldBus.
	По результатам анализа всех трёх протоколов был выбран <i>Modbus</i> , по-
	скольку он:
	— прост в освоении;

- проверен временем и поддерживается большим числом производителей;
- является полностью открытым стандартом (в отличие от *Profibus*);
- является наиболее распространённым (в странах СНГ протокол *Foundation Fieldbus*, несмотря на свои преимущества, не используется).
- 4. Сделаны выводы о преимуществах автоматизации:
  - уменьшение количества ошибок оператора;
  - упрощение контроля за процессом;
  - повышение надёжности процесса.
- 5. Была начата разработка собственной системы управление и контроля SCADA.

#### ЗАКЛЮЧЕНИЕ

Технологии плотно вошли во все сферы нашей жизни. Не обходится без них и промышленность: благодаря наработкам *IT*-индустрии мы имеем огромное количество протоколов обмена данными между устройствами и большое число промышленных протоколов, среди которых можно выделить три самых популярных:

- 1. Modbus;
- 2. Profibus;
- 3. Foundation FieldBus.

Промышленные протоколы используются при построении SCADA-систем для контроля за процессом производства. Эти системы помогают избежать таких недостатков ручного управления, как:

- простой оборудования в связи с отсутствием оператора;
- уменьшение производительности в связи с необходимостью ручного управления;
- ухудшение качества продукции в связи с неточным следованиям инструкциям.

По результатам работы, проделанной в дисциплине «Научно-исследовательская работа», была начата разработка собственной SCADA-системы при помощи библиотек Qt.

## Список литературы

## Научные статьи

- 1. Hussein Wheeb A. Performance Comparison of Transport Layer Protocols // International Journal of Advanced Research in Computer Science and Software Engineering. 2015. 12 янв. Т. 5, № 12. С. 5. ISSN 22776451, 2277128X. URL: https://www.academia.edu/download/61590964/ Performance\_Comparison\_of\_Transport\_Layer\_Protocols-\_vol5-issue12-2015\_20191223-12686-v59wb2.pdf (дата обр. 10.04.2021).
- 2. *Kumar S.*, *Rai S.* Survey on Transport Layer Protocols: TCP & UDP // International Journal of Computer Applications. 2012. 1 мая. Т. 46, № 7. С. 6. URL: https://citeseerx.ist.psu.edu/viewdoc/download?doi=10. 1.1.734.7346&rep=rep1&type=pdf (дата обр. 10.04.2021).
- 4. *Москаленко Т. А.*, *Киричек Р. В.*, *Кучерявый А. Е.* Обзор протоколов Интернета вещей // Информационные технологии и телекоммуникации. 2017. Т. 5, № 2. С. 12. URL: http://www.sut.ru/doci/nauka/review/20172/1-12.pdf (дата обр. 10.04.2021).
- 5. Борисов Г. Б. ОБЗОР ПРОТОКОЛОВ ПЕРЕДАЧИ ДАННЫХ ПРИБОРОВ УЧЕТА ДЛЯ РОССИЙСКОГО РЫНКА // ООО «Научно-технический центр МЗТА». 2016. 11 янв. С. 4. URL: https://www.mzta.ru/images/1085/3-6.pdf (дата обр. 11.04.2021).
- 6. Сергей Г. Краткий экскурс в историю промышленных сетей // Компоненты и Технологии. 2001. № 12. С. 110—114. ISSN 2079-6811. URL: https://cyberleninka.ru/article/n/kratkiy-ekskurs-v-istoriyu-promyshlennyh-setey (дата обр. 11.04.2021).

- 7. *Кругляк К*. Промышленные сети: цели и средства // Современные технологии автоматизации. 2002. № 4. С. 6—17. URL: https://www.cta.ru/pdf/2002-4/promnet1\_2002\_4.pdf (дата обр. 10.04.2021).
- 8. *Юшин О. Е., Кудрявцев Д. Н., Концов А. В.* ОБЗОР ТЕХНОЛОГИЙ В INDUSTRIAL ETHERNET // Инноватика-2018. 2018. С. 532—534. URL: https://elibrary.ru/item.asp?id=35627705 (дата обр. 11.04.2021).
- 9. Powell J., Eng P. Profibus and Modbus: a comparison // Automation. com. 2013. C. 1—5. URL: https://scadahacker.com/library/Documents/ ICS\_Protocols/Siemens%20-%20Profibus%20and%20Modbus%20Comparison.pdf (дата обр. 11.04.2021).
- 10. *Gorp P. van.* Advanced remote controls for rectifiers: A comparison of features among Modbus, Profibus, and conventional control systems // Metal Finishing. 2009. 1 июня. Т. 107, № 6. С. 48—50. ISSN 0026-0576. DOI: 10.1016/S0026-0576(09)80293-6. URL: https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S0026057609802936 (дата обр. 11.04.2021).
- 11. *Евдокимов Д. А., Ярыш Р. Ф.* Modbus Протокол Передачи Данных //. Наука и Просвещение, 2021. С. 66—68. URL: https://www.elibrary.ru/item.asp?id=44684618 (дата обр. 12.04.2021).
- 15. Денисенко В. Протоколы и сети Modbus и Modbus TCP // Современные технологии автоматизации. 2010. Т. 4. С. 90—94. URL: https://www.reallab.ru/images/editor/downloads/articles/Modbus.pdf (дата обр. 12.04.2021).
- 16. Daneels A., Salter W. What is SCADA? // (International Conference on Accelerator and Large Experimental Physics Control Systems). Trieste, Italy: CERN, 1999. С. 339—343. URL: https://cds.cern.ch/record/532624/files/mc1i01.pdf (дата обр. 10.04.2021).

- 17. Гордиенко Е. П., Гордиенко С. Н. Системы SCADA и анализ их применения //. филиал ФГБОУ ВО РГУПС г. Воронеж, 2019. С. 10—14. URL: https://elibrary.ru/item.asp?id=38316519 (дата обр. 12.04.2021).
- 18. Общие принципы построения SCADA-систем / А. Г. Сальный, В. Н. Кухаренко, А. Б. Николаев, А. В. Остроух // Автоматизация и управление в технических системах. 2013. № 2. С. 8. URL: http://auts.esrae.ru/pdf/2013/2(4)/117.pdf (дата обр. 10.04.2021); Publisher: Общество с ограниченной ответственностью Научно-инновационный центр.
- 19. *Локотков А.* Что должна уметь система SCADA // Современные технологии автоматизации. 1998. № 3. С. 44—46. URL: https://www.cta.ru/pdf/1998-3/tools1\_1998\_3.pdf (дата обр. 12.04.2021).
- 20. Гайнуллина А., Байтимиров Д. Особенности организации передачи данных между программируемыми логическими контроллерами по протоколу Modbus // Вестник Казанского технологического университета. 2013. Т. 16, № 23. С. 230—234. ISSN 1998-7072. URL: https://cyberleninkru/article/n/osobennosti-organizatsii-peredachi-dannyh-mezhdu-programmiruemymi logicheskimi kontrollerami po protokolu modbus (дата обр. 10.04.2021).
- 21. Голованов Д. А., Прохоров Е. П., Моисеев К. М. Разработка системы автоматического управления вакуумной и газовой систем установки МВТУ-11-1МС // Будущее машиностроения России. 2017. С. 188—192. URL: https://elibrary.ru/item.asp?id=41786874 (дата обр. 10.04.2021).
- 22. Galloway B., Hancke G. P. Introduction to industrial control networks // IEEE Communications surveys & tutorials. 2012. Т. 15, № 2. С. 860— 880. URL: http://www.rfidblog.org.uk/Preprint-GallowayHancke-IndustrialControlSurvey.pdf (дата обр. 01.05.2012); ISBN: 1553-877X Publisher: IEEE.

- 24. Design of Industrial Data Monitoring Device Using IOT through MODBUS Protocol / S. A, M. Gunasekar, K. N, T. K.S, S. S. // International Journal of Scientific & Technology Research. 2020. 1 янв. Т. 09. С. 77— 86. ISSN 2277-8616. URL: https://www.researchgate.net/publication/344378128\_Design\_of\_Industrial\_Data\_Monitoring\_Device Using IOT through MODBUS Protocol (дата обр. 10.04.2021).
- 26. *Thomesse J.-P.* Fieldbus technology in industrial automation // Proceedings of the IEEE. 2005. Т. 93, № 6. С. 1073—1101. DOI: 10.1109/ JPROC.2005.849724. URL: https://tinyurl.com/rjr2c346 (дата обр. 01.05.2012); ISBN: 0018-9219 Publisher: IEEE.
- 30. Vincent S. J. FOUNDATION fieldbus high speed ethernet control system // Fieldbus Inc. 2001. С. 9. URL: http://fieldbusinc.net/downloads/hsepaper.pdf (дата обр. 11.04.2021).
- 32. *Гупта А.*, *Каро Р.* FOUNDATION FIELDBUS или PROFIBUS PA // Современные технологии автоматизации. 1999. С. 16—20. URL: https://www.cta.ru/cms/f/366625.pdf (дата обр. 10.04.2021).

## Онлайн-издания

- 12. Advantech. Как общаются машины: протокол Modbus. 06.05.2019. URL: https://habr.com/ru/company/advantech/blog/450234/ (дата обр. 12.04.2021).
- 13. Contact P. Системы автоматизации на основе Foundation Fieldbus. 20.02.2020. URL: https://habr.com/ru/company/phoenix\_contact/blog/489256/ (дата обр. 12.04.2021).
- 14. *Promwad*. Шины и протоколы в промышленной автоматике: как всё это работает. 30.05.2019. URL: https://habr.com/ru/post/454156/ (дата обр. 12.04.2021).

27. *Promwad*. Обзор современных протоколов в системах промавтоматики. — 31.10.2019. — URL: https://habr.com/ru/post/473992/ (дата обр. 16.04.2021).

## Разделы книг

3. Noergaard T. Chapter 4 - The Fundamentals in Understanding Networking Middleware // Demystifying Embedded Systems Middleware / под ред. Т. Noergaard. — Burlington: Newnes, 01.01.2010. — С. 93—190. — ISBN 978-0-7506-8455-2. — DOI: 10.1016/B978-0-7506-8455-2.00004-2. — URL: https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/B9780750684552000042 (дата обр. 10.04.2021).

## Книги

- 23. Титаев А. А. Промышленные сети: учебное пособие. Издательство Уральского университета, 2020. 128 с. ISBN 978-5-7996-2985-4. URL: https://elar.urfu.ru/bitstream/10995/80673/1/978-5-7996-2963-2 2020.pdf (дата обр. 10.04.2021).
- 28. Денисенко В. Энциклопедия АСУ ТП. reallab.ru, 2015. URL: https://bookasutp.ru/ (дата обр. 10.04.2021).
- 33. Индивидуальный лабораторный практикум. Часть 1 / А. Беликов [и др.]; под ред. Ю. Панфилова. Издательство МГТУ им. Н.Э. Баумана, 2018. 80 с. (Дата обр. 10.04.2021).

## Документация

25. Swales A. Open modbus/tcp specification. — 1999. — URL: http://www.dankohn.info/projects/Fieldpoint\_module/Open\_ModbusTCP\_Standard.pdf (дата обр. 10.04.2021).

- 29. ACROMAG. INTRODUCTION TO PROFIBUS DP. 2002. URL: http://www.diit.unict.it/users/scava/dispense/II/Profibus.pdf (дата обр. 16.05.2021).
- 31. The Foundation fieldbus PRIMER. 14.06.2001. URL: https://www.fieldbusinc.com/downloads/primer1\_1.pdf (дата обр. 17.04.2021).