

1 復習

M を C^∞ 多様体, $\chi(M)$ を M のベクトル場全体とする.

定義 1.1 (Riemann 多様体). (M, g) が Riemann 多様体であるとは任意の $p \in M$ にたいして

$$g_p : T_p M \times T_p M \rightarrow \mathbb{R} \text{ が内積}$$

であって任意の $X, Y \in \chi(M)$ にたいして

$$g : M \ni p \mapsto g_p(X_p, Y_p) \in \mathbb{R}$$

が C^∞ 関数であるもの. g を M の Riemann 計量という.

定義 1.2 (パラコンパクト). 位相空間 X が任意の開被覆が局所有限な細分を持つときパラコンパクトという.

定義 1.3 (細分). 位相空間 X の開被覆 $\{U_i\}$ にたいして開被覆 $\{V_j\}$ が細分であるとは任意の i にたいして $V_j \subset U_i$ となる j が存在すること.

定義 1.4 (局所有限). 位相空間 X の開被覆 $\{U_i\}$ にたいして任意の $x \in X$ にたいしてある $U_i \ni x$ が存在して $\#\{j \mid U_j \cap U_i \neq \emptyset\} < \infty$ となるとき局所有限という.

定義 1.5 (1 の分解). 位相空間 X の開被覆 $\{U_i\}$ にたいして $f_i : M \rightarrow [0, 1]$ が C^∞ 関数の集合 $\{f_i\}$ で

$$\text{ある } j \text{ にたいして } \text{supp } f_i := \overline{\{x \mid f_i(x) \neq 0\}} \subset U_j, \quad \sum_i f_i = 1$$

となるとき $\{f_i\}$ を $\{U_i\}$ に従属する 1 の分割という.

定理 1.6. M が Hausdorff パラコンパクトなら 1 の分解が存在し, M の Riemann 計量 g が存在する.

以下 M は Hausdorff パラコンパクトな C^∞ 多様体とする.

定義 1.7 (接続). M 上の接続

$$\nabla : \chi(M) \times \chi(M) \ni (X, Y) \mapsto \nabla_X Y \in \chi(M)$$

とは次を満たす写像. $\nabla_X Y$ を Y の X による共変微分という.

- $\nabla_X(Y + Z) = \nabla_X Y + \nabla_X Z$
- $\nabla_X(fY) = (Xf)Y + f\nabla_X Y$ for $f \in C^\infty(M)$
- $\nabla_{X+Y}Z = \nabla_X Z + \nabla_Y Z$
- $\nabla_{fX}Y = f\nabla_X Y$

$\nabla_X Y = 0$ のとき Y は X に沿って平行という.

定義 1.8 (ねじれ率テンソル). M 上の接続 ∇ に対して $T(X, Y) = \nabla_X Y - \nabla_Y X - [X, Y]$ をねじれ率テンソルという. $T : \chi(M) \times \chi(M) \rightarrow \chi(M)$.

定義 1.9 (Riemann 接続). Riemann 多様体 (M, g) にたいして次を満たす接続 ∇ を Riemann 接続とう.

計量的 任意の $X, Y, Z \in \chi(M)$ にたいして

$$Xg(Y, Z) = g(\nabla_X Y, Z) + g(Y, \nabla_X Z).$$

対称的 $T=0$.

一つ目の条件は曲線 $C = \{ p(t) \}$ に対して Y, Z が平行なら $\nabla_{\dot{p}(t)} Y = \nabla_{\dot{p}(t)} Z = 0$ なので

$$\frac{d}{dt}g(Y, Z) = g(\nabla_{\dot{p}(t)} Y, Z) + g(Y, \nabla_{\dot{p}(t)} Z) = 0.$$

つまり $g(Y, Z)$ は不変であることを示す.

定義 1.10 (双対接続). (M, g) の Riemann 接続 ∇ にたいして次を満たす接続 ∇^* を g に関する ∇ の双対 affine 接続という. 任意の $X, Y, Z \in \chi(M)$ にたいして

$$Xg(Y, Z) = g(\nabla_X Y, Z) + g(Y, \nabla_X^* Z).$$

定理 1.11. (M, g) の Riemann 接続 ∇ に対して双対接続 ∇^* は一意に存在する.

(存在) 局所座標 (U_i, x^1, \dots, x^n) をとる.

$$\begin{aligned}\partial_i &:= \frac{\partial}{\partial x^i} \\ \nabla_{\partial_i} \partial_j &:= \Gamma_{ij}^s \partial_s \\ g_{jk} &:= g(\partial_j, \partial_k) \\ \nabla_{\partial_i}^* \partial_k &:= z_{ik}^s \partial_s\end{aligned}$$

とする.

$$\begin{aligned}\partial_i g_{jk} &= \partial_i g(\partial_j, \partial_k) = g(\nabla_{\partial_i} \partial_j, \partial_k) + g(\partial_j, \nabla_{\partial_i}^* \partial_k) \\ &= g(\Gamma_{ij}^s \partial_s, \partial_k) + g(\partial_j, z_{ik}^s \partial_s) = \Gamma_{ij}^s g(\partial_s, \partial_k) + z_{ik}^s g(\partial_j, \partial_s) \\ &= \Gamma_{ij}^s g_{sk} + z_{ik}^s g_{js}.\end{aligned}$$

$g_{js} g^{ju} = \delta_s^u$ より

$$z_{ik}^u = (\partial_i g_{jk} g^{ju} - \Gamma_{ij}^s g_{sk}) g^{ju}.$$

局所的に定義した z_{ik}^u で張り合わせられることを確認する (略).

(一意性)

補題 1. $X \in \chi(M)$ について任意の $Y \in \chi(M)$ にたいして $g(X, Y) = 0$ なら $X = 0$.

局所的に $X = x^i \partial_i, Y = \partial_j$ として $g(X, Y) = x^i g_{ij} = 0$ より $x^i = 0$.

別の $\tilde{\nabla}^*$ が存在したとすると

$$g(Y, \nabla_X^* Z) = Xg(Y, Z) - g(\nabla_X Y, Z) = g(Y, \tilde{\nabla}_X^* Z).$$

よって $\nabla_X^* Z = \tilde{\nabla}_X^* Z$.

定義 1.12 (双対構造). (M, g, ∇, ∇^*) を M の双対構造という.

- $(\nabla^*)^* = \nabla$.

•

$$\begin{aligned}\nabla \text{ が Riemann 接続} &\iff Xg(Y, Z) = g(\nabla_X Y, Z) + g(Y, \nabla_X Z) \text{ かつ } T = 0 \\ &\iff \nabla^* = \nabla \text{ かつ } T = 0.\end{aligned}$$

∇, ∇^* は一般には計量的とは限らない.

補題 2. $\bar{\nabla} := (\nabla + \nabla^*)/2$ は計量的.

(証明)

$$\begin{aligned}Xg(Y, Z) &= g(\nabla_X Y, Z) + g(Y, \nabla_X^* Z) \\ &\quad + \\ Xg(Z, Y) &= g(\nabla_X Z, Y) + g(Z, \nabla_X^* Y) \\ &\quad \parallel \\ 2Xg(Y, Z) &= g((\nabla_X + \nabla_X^*)Y, Z) + g(Y, (\nabla_X + \nabla_X^*)Z).\end{aligned}$$

よって

$$Xg(Y, Z) = g(\bar{\nabla}_X Y, Z) + g(Y, \bar{\nabla}_X Z).$$

定理 1.13. 曲線 $C = \{p(t) \mid a \leq t \leq b\}$ に沿った ∇, ∇^* に関する平行移動 Π_C, Π_C^* について任意の $v, w \in T_{p(a)}M$ にたいし

$$g_{p(b)}(\Pi_C v, \Pi_C^* w) = g_{p(a)}(v, w).$$

つまり片方を ∇ に関して、もう片方を ∇^* に関して接ベクトルを平行移動するとその内積は保存される.

(証明) Y, Z を C に沿って ∇ 平行, ∇^* 平行なベクトル場とする. つまり $\nabla_{\frac{d}{dt}} Y = \nabla_{\frac{d}{dt}}^* Z = 0$. よって

$$\frac{d}{dt}g(Y, Z) = g(\nabla_{\frac{d}{dt}} Y, Z) + g(Y, \nabla_{\frac{d}{dt}}^* Z) = 0.$$

定義 1.14 (曲率). 任意の $X, Y \in \chi(M)$ にたいして曲率 R を $R(X, Y) := [\nabla_X, \nabla_Y] - \nabla_{[X, Y]}$ で定義する.

定理 1.15. ∇ 曲率 $R = 0$ である必要十分条件は ∇^* 曲率 $R^* = 0$.

(証明)

$$\begin{aligned}[X, Y]g(Z, W) &= g(\nabla_{[X, Y]} Z, W) + g(Z, \nabla_{[X, Y]}^* W) \\ &\quad \parallel \\ XYg(Z, W) - YXg(Z, W) &= X(g(\nabla_Y Z, W) + g(Z, \nabla_Y^* W)) - Y(g(\nabla_X Z, W) + g(Z, \nabla_X^* W)) \\ &= g(\nabla_X \nabla_Y Z, W) + g(\nabla_Y Z, \nabla_X^* W) + (g(\nabla_X Z, \nabla_Y^* W) + g(Z, \nabla_X^* \nabla_Y^* W) \\ &\quad - g(\nabla_Y \nabla_X Z, W) - g(\nabla_X Z, \nabla_Y^* W) - g(\nabla_Y Z, \nabla_X^* W) - g(Z, \nabla_Y^* \nabla_X^* W)) \\ &= g([\nabla_X, \nabla_Y] Z, W) + g(Z, [\nabla_X^*, \nabla_Y^*] W)\end{aligned}$$

よって

$$g(R(X, Y, Z), W) = -g(Z, R^*(X, Y, W)).$$

よって $R = 0 \iff R^* = 0$.

定義 1.16 (計量の共変微分).

$$(\nabla g)(X, Y, Z) := Xg(Y, Z) - g(\nabla_X Y, Z) - g(Y, \nabla_X Z).$$

定理 1.17. ∇, ∇^* を双対な接続とすると、次のうち 2 条件が成り立つと残りの 2 条件も成り立つ。

- (1) $T_{\nabla} = 0$.
- (2) $T_{\nabla^*} = 0$.
- (3) $(\nabla g)(X, Y, Z)$ は X, Y, Z について対称.
- (4) $\bar{\nabla} := (\nabla + \nabla^*)/2$ が Riemann 接続.

(証明) $(\nabla g)(X, Y, Z)$ は Y, Z について対称なのは明らか.

$Xg(Y, Z) = g(\nabla_X Y, Z) + g(Y, \nabla_X^* Z)$ より

$$\begin{aligned} (\nabla g)(X, Y, Z) &= g(\nabla_X Y, Z) + g(Y, \nabla_X^* Z) - g(\nabla_X Y, Z) - g(Y, \nabla_X Z) \\ &= g(Y, (\nabla_X^* - \nabla_X)Z). \end{aligned}$$

よって

$$\begin{aligned} g(T_{\nabla^*}(X, Y), Z) - g(T_{\nabla}(X, Y), Z) &= g(\nabla_X^* Y - \nabla_Y^* X - [X, Y], Z) - g(\nabla_X Y - \nabla_Y X - [X, Y], Z) \\ &= g((\nabla_X^* - \nabla_X)Y, Z) - g((\nabla_Y^* - \nabla_Y)X, Z) \\ &= (\nabla g)(X, Y, Z) - (\nabla g)(Y, X, Z). \end{aligned}$$

これにより

- (1), (2) が成立. $\rightarrow (\nabla g)(X, Y, Z) = (\nabla g)(Y, X, Z) \rightarrow (3)$.
 $\bar{\nabla}$ は計量的かつ

$$T_{\bar{\nabla}} = ((\nabla_X + \nabla_X^*)/2)Y - ((\nabla_Y + \nabla_Y^*)/2)X - [X, Y] = (T_{\nabla} + T_{\nabla^*})/2 = 0.$$

よって (4) が成り立つ.

- (1), (3) が成立. $\rightarrow g(T_{\nabla^*}(X, Y), Z) = (\nabla g)(X, Y, Z) - (\nabla g)(Y, X, Z) = 0$. よって $T_{\nabla^*} = 0$ で (2) が成立.
- (2), (3) が成立. $\rightarrow -g(T_{\nabla}(X, Y), Z) = 0 \rightarrow T_{\nabla} = 0$.
- (1), (4) が成立. $\rightarrow T_{\nabla} = T_{\bar{\nabla}} = 0 \rightarrow T_{\nabla^*} = 0$ で (2) が成立. よって (3) が成立.
- (2), (4) が成立. 同様.
- (3), (4) が成立. $\rightarrow g(T_{\nabla^*}(X, Y), Z) = g(T(X, Y), Z)$. $T_{\bar{\nabla}} = (T_{\nabla} + T_{\nabla^*})/2 = 0$ より $g(T_{\nabla}(X, Y) + T_{\nabla^*}(X, Y), Z) = 0$ よって $T_{\nabla}(X, Y) = T_{\nabla^*}(X, Y) = 0$.

定義 1.18 (双対平坦). 双対構造をもつ多様体 (M, g, ∇, ∇^*) について $T_{\nabla} = T_{\nabla^*} = 0, R_{\nabla} = 0$ のとき M を双対平坦という.

(注意) このとき $R_{\nabla^*} = 0$.

$(U, x^1, \dots, x^n), (V, y^1, \dots, y^n)$ をそれぞれ ∇, ∇^* に関する affine 座標近傍とする. affine 近傍同士は affine 変換の自由度のみあった (定理 3.5.2). 座標をうまくとることで次のようにできる.

定理 1.19. 双対平坦な多様体 (M, g, ∇, ∇^*) について

$$g\left(\frac{\partial}{\partial x^i}, \frac{\partial}{\partial y^j}\right) = \delta_{ij}$$

となる局所 ∇ affine 座標系, 局所 ∇^* affine 座標系の組 $\{(x^i), (y^j)\}$ をとれる.

(証明) 点 $p_0 \in M$ で ∇ に関する affine 座標近傍 (U, x^i) , ∇^* に関する affine 座標近傍 (V, η^j) をとる. つまり

$$\nabla_X \left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right) = 0, \quad \nabla_X^* \left(\frac{\partial}{\partial \eta^j} \right) = 0.$$

$$a_{ij} := g_p \left(\left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right)_p, \left(\frac{\partial}{\partial \eta^j} \right)_p \right), \quad A := (a_{ij})$$

として $y^i := \sum_j a_{ij} \eta^j$ とする. affine 座標系の affine 変換なので y^i は affine 座標系.

$$\frac{\partial}{\partial \eta^j} = \sum_k a_{kj} \frac{\partial}{\partial y^k}$$

なので

$$\frac{\partial}{\partial y^k} = (A^{-1})_{jk} \frac{\partial}{\partial \eta^j}.$$

よって

$$g_p \left(\frac{\partial}{\partial x^i}, \frac{\partial}{\partial y^k} \right) = (A^{-1})_{jk} g \left(\frac{\partial}{\partial x^i}, \frac{\partial}{\partial \eta^j} \right) = (A^{-1})_{jk} A_{ij} = \delta_{jk}.$$

あとはこの座標系のまわりでも恒等的に成り立つことを確認する. x^i, y^j が affine 座標系なので任意の $X \in \chi(M)$ にたいして

$$Xg(\partial_{x^i}, \partial_{y^j}) = g(\nabla_X \left(\frac{\partial}{\partial x^i} \right), \frac{\partial}{\partial y^j}) + g\left(\frac{\partial}{\partial x^i}, \nabla_X^* \left(\frac{\partial}{\partial y^j} \right) \right) = 0$$

となり $g(\partial_{x^i}, \partial_{y^j}) = \delta_{jk}$ は p の近傍で成り立つ.