

· Single point of failure : 단일 장애점.

→ 하나 죽으면 시스템 전체가 죽을 때.  
↑ 이 경우.

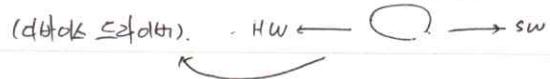
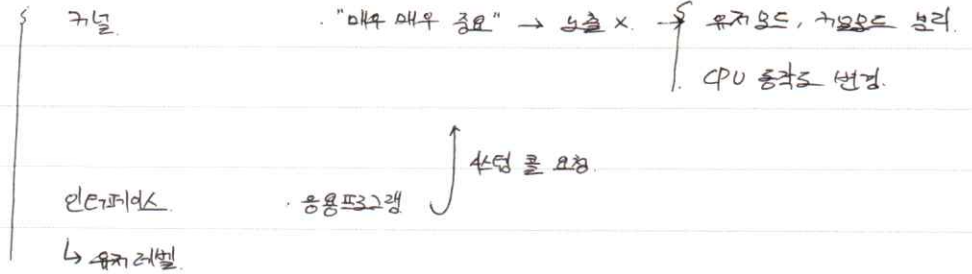
· Optimal function : 임베디드 ... 장치 제어, 작동.

· 실시간 운영체제 (RT OS) → "실시간" ≠ 느리면 된다.

→ 정해진 시간 내 처리가 보장됨.

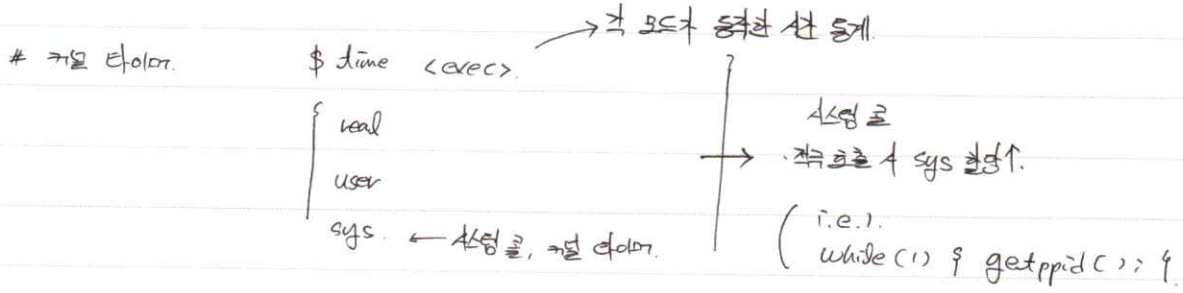
→ 좀 더 처리가 보장된 OS.

# 구조 2 (+1).



### # System Call

- 실행 시 유저 모드 ↔ 커널 모드 전환.
- API의 호출 → ~~호출~~ Syscall 호출.



# strace  
 strace <options> <exec>  
 -o <filename>  
 -T : syscall 별 소요 시간...

# ldd  
 ldd <exec> : 어떤 라이브러리를 사용하는지??  
 · libc.so.6 : 표준 C 라이브러리 ... 대부분 호출.  
 printf → (libc → write).  
 "libc가 write 호출..."

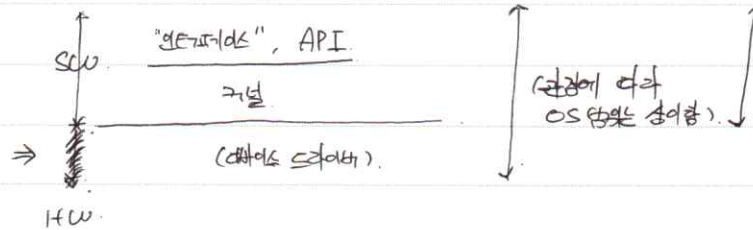
# objdump3 libcd write 분석.

- 이진물의 코드 확인 -

- syscall 호출: "CPU 클럭이 변경된다"

"CPU 레벨에서 명령어 호출"

# 디바이스 드라이버.

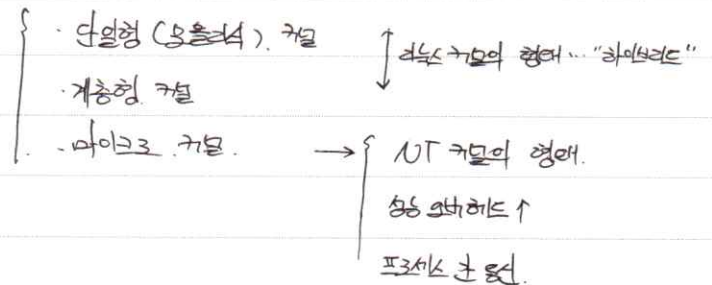


• 일반적으로 - OS에서 드라이버 함수 정의.

↓  
(HW 인터페이스 정의)↓  
HW 인터페이스 대응

# 커널의 구조.

- 모듈: 코어, 객체 모듈.



# 가상화.

- 시스템 ↔ 앱 간 인터페이스.

i.e.

JVM.

Python Runtime.

↔ Virtualization. HW를 SW로 구현.

가상머신 SW를 SW로 구현.  
(가상).