

Aprendizaje automático

Cuestionario 2

Alejandro García Montoro
agarciamontoro@correo.ugr.es

13 de mayo de 2016

1. Ejercicios

Ejercicio 1. Sean x e y dos vectores de observaciones de tamaño N . Sea

$$\text{cov}(x, y) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})$$

la covarianza de dichos vectores, donde \bar{z} representa el valor medio de los elementos de z . Considere ahora una matriz X cuyas columnas representan vectores de observaciones. La matriz de covarianzas asociada a la matriz X es el conjunto de covarianzas definidas por cada dos de sus vectores columnas. Defina la expresión matricial que expresa la matriz $\text{cov}(X)$ en función de la matriz X .

Solución. ss

Ejercicio 2. Considerar la matriz hat definida en regresión, $H = X(X^T X)^{-1} X^T$, donde X es una matriz $N \times (d+1)$ y $X^T X$ es invertible.

1. Mostrar que H es simétrica
2. Mostrar que $H^K = H$ para cualquier entero K .

Solución. d

Ejercicio 3. Resolver el siguiente problema: Encontrar el punto (x_0, y_0) sobre la línea $ax + by + d = 0$ que este más cerca del punto (x_1, y_1) .

Consideremos el problema de optimización lineal con restricciones definido por

$$\min_z \{c^T z\} \text{ sujeto a } Az \leq b$$

donde c y b son vectores y A es una matriz.

1. Para un conjunto de datos linealmente separable mostrar que para algún w se debe de verificar la condición $y_n w^T x_n > 0$ para todo (x_n, y_n) del conjunto.
2. Formular un problema de programación lineal que resuelva el problema de la búsqueda del hiperplano separador. Es decir, identifique quiénes son A , z , b y c para este caso.

Solución. d

Ejercicio 4. Probar que en el caso general de funciones con ruido se verifica que $\mathbb{E}_{\mathcal{D}}[E_{out}] = \sigma^2 + \mathbf{bias} + \mathbf{var}$ —ver transparencias de clase—.

Solución. cd

Ejercicio 5.

Consideremos las mismas condiciones generales del enunciado del ejercicio 2 del apartado de Regresión de la relación de ejercicios 2. Considerar ahora $\sigma = 0,1$ y $d = 8$, ¿cuál es el más pequeño tamaño muestral que resultará en un valor esperado de E_{in} mayor de 0,008?

Solución. b

Ejercicio 6. En regresión logística mostrar que

$$\nabla E_{in}(w) = -\frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \frac{y_n x_n}{1 + e^{y_n w^T x_n}} = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N -y_n x_n \sigma(-y_n w^T x_n)$$

Argumentar que un ejemplo mal clasificado contribuye al gradiente más que un ejemplo bien clasificado.

Solución. c

Ejercicio 7. Definamos el error en un punto (x_n, y_n) por

$$e_n(w) = \max(0, -y_n w^T x_n)$$

Argumentar que el algoritmo PLA puede interpretarse como SGD sobre e_n con tasa de aprendizaje $\nu = 1$.

Solución. asdffg

Ejercicio 8. El ruido determinista depende de \mathcal{H} , ya que algunos modelos aproximan mejor f que otros.

1. Suponer que \mathcal{H} es fija y que incrementamos la complejidad de f .
2. Suponer que f es fija y decrementamos la complejidad de \mathcal{H}

Contestar para ambos escenarios: ¿En general subirá o bajará el ruido determinista? ¿La tendencia a sobreajustar será mayor o menor? Ayuda: analizar los detalles que influyen en el sobreajuste.

Solución. dfasdf

Ejercicio 9. La técnica de regularización de Tikhonov es bastante general al usar la condición

$$w^T \Gamma^T \Gamma w \leq C$$

que define relaciones entre las w_i —la matriz Γ_i se denomina regularizador de Tikhonov—.

1. Calcular Γ cuando $\sum_{q=0}^Q w_q^2 \leq C$
2. Calcular Γ cuando $(\sum_{q=0}^Q w_q)^2 \leq C$

Argumentar si el estudio de los regularizadores de Tikhonov puede hacerse a través de las propiedades algebraicas de las matrices Γ .

2. Bonus

Bonus 1. Considerar la matriz $H = X(X^T X)^{-1} X^T$. Sea X una matriz $N \times (d+1)$ y $X^T X$ invertible. Mostrar que $\text{traza}(H) = d+1$, donde traza significa la suma de los elementos de la diagonal principal. (+1 punto)