

1 Loi normale $X = (X_1, \dots, X_n)$

— Notation : $X \hookrightarrow \mathcal{N}^n(\mu, \Sigma)$

— Densité :

$$f(x_1, \dots, x_n) = \frac{\sqrt{\det(\Sigma^{-1})}}{(2\pi)^{n/2}} \exp\left(-\frac{1}{2}Q(x_1, \dots, x_n)\right)$$

avec $Q(x_1, \dots, x_n) = {}^t(x - \mu)\Sigma^{-1}(x - \mu)$

— Determination de μ : C'est la solution du système $\overrightarrow{\text{grad}}(Q)$.

— Determination de $\Sigma^{-1} = (C_{ij})$: On a : $C_{ij} = \frac{1}{2} \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j}$

— Determination de k : $k = \frac{\sqrt{\det(\Sigma^{-1})}}{(2\pi)^{n/2}}$

— Fonction génératrice des moments :

$$\begin{aligned} m_X(t) &= E(e^{tX}) = E(e^{t_1 X_1 + \dots + t_n X_n}) = \int_{\mathbb{R}} \dots \int_{\mathbb{R}} e^{t_1 X_1 + \dots + t_n X_n} f(x_1, \dots, x_n) dx_1 \dots dx_n \\ &= \exp\left(t\mu + \frac{1}{2} t \Sigma t\right) \\ &\stackrel{n=1}{=} \exp\left(t\mu + \frac{1}{2} t^2 \sigma^2\right), \text{ Cas unidimensionnel} \end{aligned}$$

— Fonction caractéristique :

$$\begin{aligned} \varphi_X(t) &= E(e^{itX}) = E(e^{i(t_1 X_1 + \dots + t_n X_n)}) = \int_{\mathbb{R}} \dots \int_{\mathbb{R}} e^{i(t_1 X_1 + \dots + t_n X_n)} f(x_1, \dots, x_n) dx_1 \dots dx_n \\ &= \exp\left(it\mu - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n C_{ij} t_i t_j\right), \text{ avec } \Sigma = (C_{ij}) \\ &\stackrel{n=1}{=} \exp\left(it\mu - \frac{1}{2} t^2 \sigma^2\right), \text{ Cas unidimensionnel} \end{aligned}$$

— Moments :

$$\begin{aligned} E(X_1^{h_1} \dots X_n^{h_n}) &= \frac{\partial^{h_1 + \dots + h_n} m_X(t)}{\partial^{h_1} t_1 \dots \partial^{h_n} t_n}(0, \dots, 0) \\ i^{h_1 + \dots + h_n} E(X_1^{h_1} \dots X_n^{h_n}) &= \frac{\partial^{h_1 + \dots + h_n} \varphi_X(t)}{\partial^{h_1} t_1 \dots \partial^{h_n} t_n}(0, \dots, 0) \end{aligned}$$

(Voir aussi les différentes lois de probabilités dans le cours ...)

2 Autres formules

— Coefficient de corrélation linéaire : $\rho = \frac{\text{Cov}(X, Y)}{\sqrt{V(X) V(Y)}}$.

— L'espérance mathématique est linéaire : $E(x + a y) = E(x) + a E(y)$ et $E(a) = a$.