

MACHINE 기계 학습 LEARNING

1장. Intro

1.1.1 기계 학습의 정의

■ 학습이란?〈표준국어대사전〉

"경험의 결과로 나타나는, 비교적 지속적인 행동<mark>의 변화나 그 잠재력의 변화. 또는 지식을 습득하는</mark> 과정[국립국어원2017]"

■ 기계 학습이란?

■ 인공지능 초창기 사무엘의 정의

"Programming computers to learn from experience should eventually eliminate the need for much of this detailed programming effort. 컴퓨터가 경험을 통해 학습할 수 있도록 프로그래밍할 수 있다면, 세세하게 프로그래밍해야 하는 번거로움에서 벗어날 수 있다[Samuel1959]."

1.1.1 기계 학습의 정의

■ 기계 학습이란?

■ 현대적 정의

"A computer program is said to learn from experience E with respect to some class of tasks T and performance measure P, if its performance at tasks in T, as measured by P, improves with experience E. 어떤 컴퓨터 프로그램이 T라는 작업을 수행한다. 이 프로그램의 성능을 P라는 척도로 평가했을 때 경험 E를 통해 성능이 개선된다면 이 프로그램은 학습을 한다고 말할 수 있다[Mitchell1997(2쪽)]."

"Programming computers to optimize a performance criterion using example data or past experience 사례 데이터, 즉 과거 경험을 이용하여 성능 기준을 최적화하도록 프로그래밍하는 작업[Alpaydin2010]"

"Computational methods using experience to improve performance or to make accurate predictions 성능을 개선하거나 정확하게 예측하기 위해 경험을 이용하는 계산학 방법들[Mohri2012]"

1.1.2 지식기반 방식에서 기계 학습으로의 대전환

■ 인공지능의 탄생

- 컴퓨터의 뛰어난 능력
 - 사람이 어려워하는 일을 아주 쉽게 함
 - 80932.46789076*0.39001324**와 같은 곱셈을 고속으로 수행(현재는 초당 수십억개**)
 - 복잡한 함수의 미분과 적분 척척
- 컴퓨터에 대한 기대감 (컴퓨터의 능력 과신)
 - 사람이 쉽게 하는 일, 예를 들어 고양이/개 구별하는 일도 잘 하지 않을까
 - 1950년대에 인공지능이라는 분야 등장

■ 초창기는 지식기반 방식이 주류

■ 예) "구멍이 2개이고 중간 부분이 홀쭉하며, 맨 위와 아래가 둥근 모양이라면 8이다"

규칙기반의 방법(Rule Based)

1.1.2 지식기반 방식에서 기계 학습으로의 대전환

■ 큰 깨달음

- 지식기반의 한계
- 단추를 "가운데 구멍이 몇 개 있는 물체"라고 규정하면 많은 오류 발생



그림 1-2 인식 시스템이 대처해야 하는 심한 변화 양상(8과 단추라는 패턴을 어떻게 기술할 것인가?)

■ 사람은 변화가 심한 장면을 아주 쉽게 인식하지만, 왜 그렇게 인식하는지 서술하지는 못함

그럼 사람은 어떻게 가능할까?

1.1.2 지식기반 방식에서 기계 학습으로의 대전환

■ 인공지능의 주도권 전환

- 지식기반 → 기계 학습
- 기계 학습: 데이터 중심 접근방식



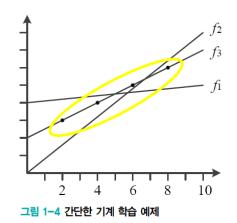




그림 1-3 기계 학습으로 만든 최첨단 인공지능 제품들

■ 간단한 기계 학습 예제

- 가로축은 시간, 세로축은 이동체의 위치
- 특정 시간 별 이동체의 위치를 관측한 4개의 점이 사전에 획득한 데이터



■ 예측^{prediction} 문제

- 임의의 시간이 주어지면 이때 이동체의 위치는?
- 회귀regression 문제와 분류classification 문제로 나뉨
 - 회귀는 목표치가 실수, 분류는 부류값 ([그림 1-4]는 회귀 문제)

■ 훈련집합

- 가로축은 특징, 세로축은 목표치
- 관측한 4개의 점이 훈련집합을 구성함

훈련집합:
$$\mathbb{X} = \{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_n\}, \quad \mathbb{Y} = \{y_1, y_2, \dots, y_n\}$$
 (1.1)

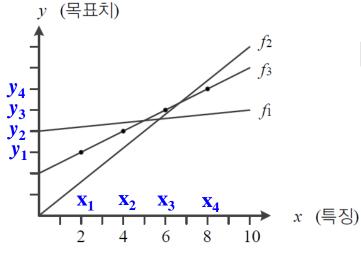


그림 1-4 간단한 기계 학습 예제

[그림 1-4] 예제의 훈련집합

$$X = \{ \mathbf{x}_1 = (2.0), \mathbf{x}_2 = (4.0), \mathbf{x}_3 = (6.0), \mathbf{x}_4 = (8.0) \}$$

 $Y = \{ y_1 = 3.0, y_2 = 4.0, y_3 = 5.0, y_4 = 6.0 \}$

■ 데이터를 어떻게 모델링할 것인가

- 는대중으로 보면 직선을 이루므로 직선을 선택하자 → 모델로 직선을 선택한 셈
- 직선 모델의 수식
 - 2개의 매개변수 w와 b

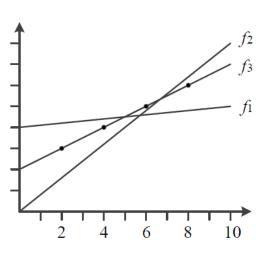
$$y = \underline{w}x + \underline{b}$$

(1.2)

■ 기계 학습은

- 가장 정확하게 예측할 수 있는, 즉 최적의 매개변수를 찾는 작업
- 처음에는 최적값을 모르므로 임의의 값에서 시작하고, 점점 성능을 개선하여 최적에 도달
- [그림 1-4]의 예에서는 f_1 에서 시작하여 $f_1 \rightarrow f_2 \rightarrow f_3$
 - 최적인 f₃은 w=0.5와 b=2.0





- 학습을 마치면,
 - 예측에 사용
 - 예) 10.0 순간의 이동체 위치를 알고자 하면, $f_3(10.0)=0.5*10.0+2.0=7.0$ 이라 예측함
- 기계 학습의 궁극적인 목표
 - 훈련집합에 없는 새로운 샘플에 대한 오류를 최소화 (새로운 샘플 집합: 테스트 집합)
 - 테스트 집합에 대한 높은 성능을 <mark>일반화</mark>generalization 능력이라 부름

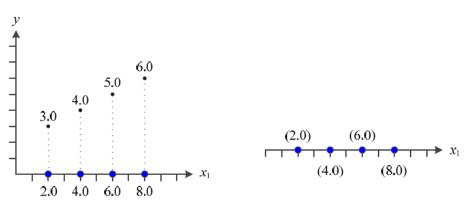
1.1.4 사람의 학습과 기계 학습

표 1-1 사람의 학습과 기계 학습의 비교

기준	시람의 학습	기계 학습
학습 과정	능동 적	수동적
데이터 형식	자연에 존재하는 그대로	일정한 형식에 맞추어 사람이 준비함
동시에 학습 가능한 과업 수	자연스럽게 여러 과업을 학습	하나의 과업만 가능
학습 원리에 대한 지식	매우 제한적으로 알려져 있음	모든 과정이 밝혀져 있음
수학 의존도	매우 낮음	매우 높음
성능 평가	경우에 따라 객관적이거나 주관적	객관적(수치로 평가, 예를 들어 정확률 99.8%)
역사	수백만 년	60년 가량

1.2.1 1차원과 2차원 특징 공간

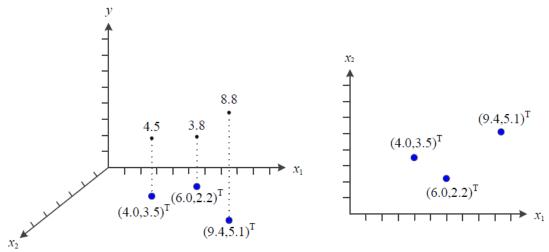
■ 1차원 특징 공간



(a) 1차원 특징 공간(왼쪽: 특징과 목푯값을 축으로 표시, 오른쪽: 특징만 축으로 표시)

■ 2차원 특징 공간 ——

- 특징 벡터 표기
 - $\mathbf{x} = (x_1, x_2)^{\mathrm{T}}$
- 예시
 - x=(몸무게,키)^T, y=장타율
 - x=(체온,두통)^T, y=감기 여부



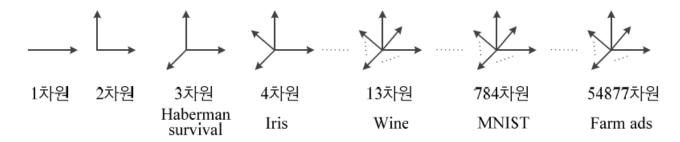
(b) 2차원 특징 공간(왼쪽: 특징 벡터와 목푯값을 축으로 표시, 오른쪽: 특징 벡터만 축으로 표시)

그림 1-5 특징 공간과 데이터의 표현

X는 입력 V는 출력, V는 차원수에서 배제

1.2.2 다차원 특징 공간

■ 다차원 특징 공간 예제



Haberman survival: $\mathbf{x} = (\text{나이}, \ \text{수술년도}, \ \text{양성 림프샘 개수})^T$

 $Iris: \mathbf{x} = (꽃받침 길이, 꽃받침 너비, 꽃잎 길이,꽃잎 너비)^T$

Wine: $\mathbf{x} = (\text{Alcohol, Malic acid, Ash, Alcalinity of ash, Magnesium, Total phenols, Flavanoids, Nonflavanoid phenols Proanthocyanins, Color intensity, Hue, OD280 / OD315 of diluted wines, Proline)^T$

MNIST: $\mathbf{x} = ($ 화소1, 화소2,…, 화소784 $)^{\mathrm{T}}$

Farm ads: $\mathbf{x} = (단어1, 단어2, \dots, 단어54877)^{\mathrm{T}}$

그림 1-6 다차원 특징 공간

1.2.2 다차원 특징 공간

- d-차원 데이터
 - 특징 벡터 표기: **x**=(x₁,x₂, ...,x_d)^T
- d-차원 데이터를 위한학습 모델
 - 직선 모델을 사용하는 경우 매개변수 수=d+1

$$y = w_1 x_1 + w_2 x_2 + \dots + w_d x_d + b \tag{1.3}$$

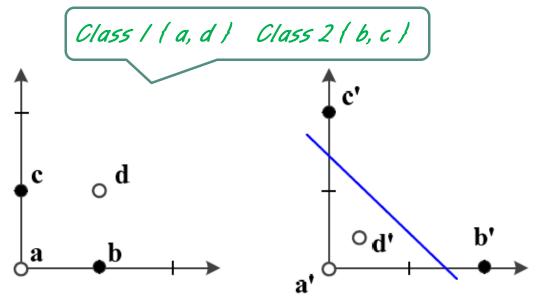
- 2차 곡선 모델을 사용하면 매개변수 수가 크게 증가
 - 매개변수 $+d^2+d+1$
 - 예) Iris 데이터: d=4이므로 21개의 매개변수
 - 예) MNIST 데이터: d=784이므로 615,441개의 매개변수

$$y = \underline{w_1}x_1^2 + \underline{w_2}x_2^2 + \dots + \underline{w_d}x_d^2 + \underline{w_{d+1}}x_1x_2 + \dots + \underline{w_d}x_{d-1}x_d + \underline{w_{d^2+1}}x_1 + \dots + \underline{w_d}x_{d^2+d}x_d + \underline{b}$$
 (1.5)

기계학습은 무엇은 찾기 위한 것인가? 6 와 Wi, i=1,23,...

1.2.3 특징 공간 변환과 표현 학습

- 선형 분리 불가능linearly non-separable 한 원래 특징 공간 ([그림 1-7(a)])
 - 직선 모델을 적용하면 75% 정확률이 한계



(a) 원래 특징 공간

그림 1-7 특징 공간 변환

(b) 분류에 더 유리하도록 변환된 새로운 특징 공간

1.2.3 특징 공간 변환과 표현 학습

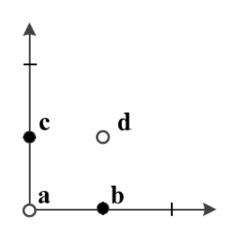
■ 식 (1.6)으로 변환된 새로운 특징 공간 ([그림 1-7(b)])

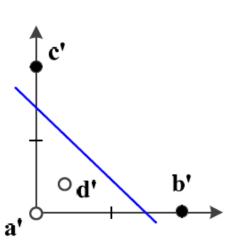
직선 모델로 100% 정확률

원래 특징 벡터
$$\mathbf{x} = (x_1, x_2)^{\mathrm{T}} \rightarrow \text{ 변환된 특징 벡터 } \mathbf{x}' = \left(\frac{x_1}{2x_1x_2 + 0.5}, \frac{x_2}{2x_1x_2 + 0.5}\right)^{\mathrm{T}}$$
 (1.6) $\mathbf{a} = (0,0)^{\mathrm{T}} \rightarrow \mathbf{a}' = (0,0)^{\mathrm{T}}$ $\mathbf{b} = (1,0)^{\mathrm{T}} \rightarrow \mathbf{b}' = (2,0)^{\mathrm{T}}$

$$\mathbf{c} = (0,1)^{\mathrm{T}} \rightarrow \mathbf{c}' = (0,2)^{\mathrm{T}}$$

$$\mathbf{d} = (1,1)^{\mathrm{T}} \rightarrow \mathbf{d}' = (0.4,0.4)^{\mathrm{T}}$$





1.2.3 특징 공간 변환과 표현 학습

- 차원에 대한 몇 가지 설명
 - 차원에 무관하게 수식 적용 가능함
 - 예) 두 점 $\mathbf{a} = (a_1, a_2, \dots, a_d)^{\mathrm{T}}$ 와 $\mathbf{b} = (b_1, b_2, \dots, b_d)^{\mathrm{T}}$ 사이의 거리는 모든 \mathbf{d} (차원수) 에 대해 성립

$$dist(\mathbf{a}, \mathbf{b}) = \sqrt{\sum_{i=1}^{d} (a_i - b_i)^2}$$
 (1.7)

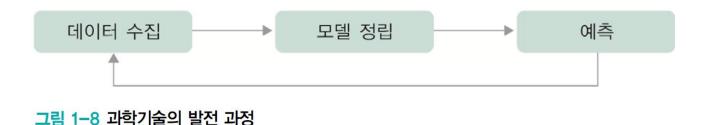
- 보통 2~3차원의 저차원에서 식을 고안한 다음 고차원으로 확장 적용
- 차원의 저주 (Curse of Dimensionality)

저주를 지할 방법은?

- 차원이 높아짐에 따라 발생하는 현실적인 문제들
- 예) d=4인 Iris 데이터에서 축마다 100개 구간으로 나누면 총 1004=1억 개의 칸
- 예) d=784인 MNIST 샘플의 화소가 0과 1값을 가진다면 2⁷⁸⁴개의 칸. 이 거대한 공간에 고작 6만 개의 샘플을 흩뿌린 매우 희소한 분포

1.3 데이터에 대한 이해

■ 과학 기술의 발전 과정



■ 기계 학습

- 기계 학습이 푸는 문제는 훨씬 복잡함
 - 예) [그림 1-2]의 '8' 숫자 패턴과 '단추' 패턴의 다양한 변화 양상
- 단순한 수학 공식으로 표현 불가능함
- 우선 충분한 데이터를 확보
- 기계학습 알고리즘을 활용하여 자동으로 모델을 찾아내는 과정이 필요

1.3.1 데이터 생성 과정

- 데이터 생성 과정을 완전히 아는 인위적 상황의 예제
 - 예) 두 개 주사위를 던져 나온 눈의 합을 x라 할 때, y=(x-7)²+1 점을 받는 게임
 - 이런 상황을 '데이터 생성 과정을 완전히 알고 있다'고 말함
 - x를 알면 정확히 y를 예측할 수 있음
 - \triangleright 실제 주사위를 던져 $\mathbb{X} = \{3,10,8,5\}$ 를 얻었다면, $\mathbb{Y} = \{17,10,2,5\}$
 - x의 발생 확률 P(x)를 정확히 알 수 있음
 - P(x)를 알고 있으므로, 새로운 데이터 생성 가능

하지만 비현실적인 예시

- [그림 1-6]과 같은 실제 기계 학습 문제
 - 데이터 생성 과정을 알 수 없음
 - 단지 주어진 훈련집합 ※, ※로 예측 모델 또는 생성 모델을 근사 추정할 수 있을 뿐

1.3.2 데이터베이스의 중요성

■ 데이터베이스의 품질



- 주어진 응용에 맞는 충분히 다양한 데이터를 충분한 양만큼 수집 → 추정 정확도 높아짐
- 예) 정면 얼굴만 가진 데이터베이스로 학습하고 나면, 기운 얼굴은 매우 낮은 성능
- →주어진 응용 환경을 자세히 살핀 다음 그에 맞는 데이터베이스 확보는 아주 중요함

■ 아주 많은 공개 데이터베이스

- 기계 학습의 초파리로 여겨지는 3가지 데이터베이스: Iris, MNIST, ImageNet
- <u>AI-Hub (aihub.or.Kr)</u> (한국지능정보사회진흥원에서 약 5년간 1조원? 정부지원금으로 수집한 한국형 공개 데이터)



1.3.3 데이터베이스 크기와 기계 학습 성능

■ 데이터베이스의 왜소한 크기

예) MNIST: 28*28 흑백 비트맵이라면 서로 다른 총 샘플 수는 2⁷⁸⁴가지이지만,
 MNIST는 고작 6만 개 샘플

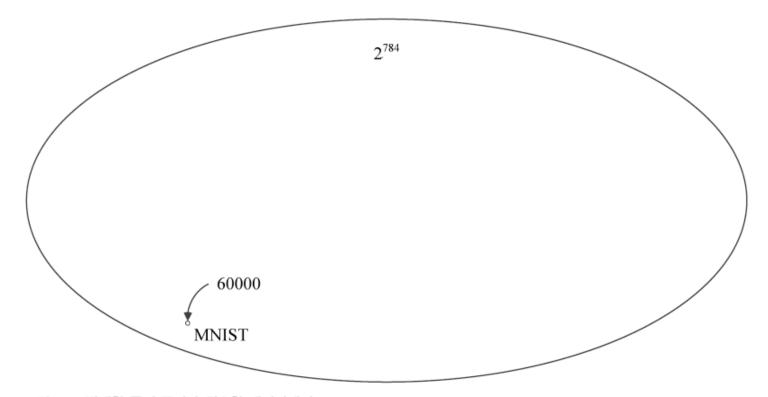
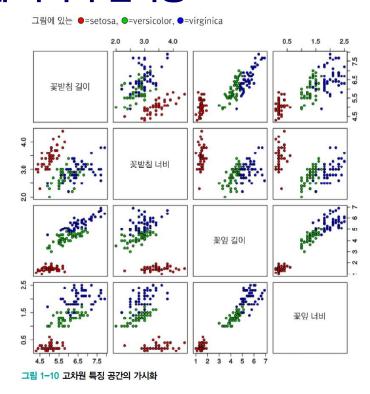


그림 1-9 방대한 특징 공간과 희소한 데이터베이스

1.3.4 데이터 가시화

- 4차원 이상의 초공간은 한꺼번에 가시화 불가능
- 여러 가지 가시화 기법
 - 2개씩 조합하여 여러 개의 그래프 그림



■ 고차원 공간을 저차원으로 변환하는 기법들(정보의 손실 불가피):

예, 주성분 분석(principal component analysis, PCA): 변수 간의 상관관계가 있는 다차원의 데이터를 효율적으로 저차원의 데이터로 요약하는 방법

▋ 선형 회귀 문제

■ [그림 1-4]: 식 (1.2)의 직선 모델을 사용하므로 두 개의 매개변수 $\Theta = (w, b)^{T}$

$$y = wx + b \tag{1.2}$$

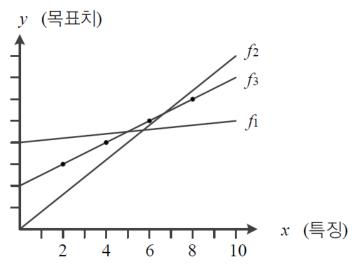


그림 1-4 간단한 기계 학습 예제

- 목적 함수objective function (또는 비용 함수cost function)
 - 식 (1.8)은 선형 회귀를 위한 목적 함수
 - $f_{\Theta}(\mathbf{x}_i)$ 는 예측함수의 출력, y_i 는 예측함수가 맞추어야 하는 목푯값이므로 $f_{\Theta}(\mathbf{x}_i)$ - y_i 는 오차
 - 식 (1.8)을 평균제곱오차MSE(mean squared error)라 부름

$$J(\Theta) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (f_{\Theta}(\mathbf{x}_i) - y_i)^2$$

$$(1.8)$$

- 처음에는 최적 매개변수 값을 알 수 없으므로 난수로 $\Theta_1 = (w_1, b_1)^{\mathrm{T}}$ 설정 $\rightarrow \Theta_2 = (w_2, b_2)^{\mathrm{T}}$ 로 개선 $\rightarrow \Theta_3 = (w_3, b_3)^{\mathrm{T}}$ 로 개선 $\rightarrow \Theta_3$ 는 최적해 $\widehat{\Theta}$
 - $O[\Pi] J(\Theta_1) > J(\Theta_2) > J(\Theta_3)$

■ [예제 1-1]

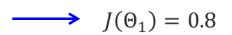
■ 훈련집합

$$X = \{x_1 = (2.0), x_2 = (4.0), x_3 = (6.0), x_4 = (8.0)\},\$$

 $Y = \{y_1 = 3.0, y_2 = 4.0, y_3 = 5.0, y_4 = 6.0\}$

• 초기 직선의 매개변수 $\Theta_1 = (0.1,4.0)^T$ 라 가정

$$\mathbf{x}_{1}, \mathbf{y}_{1} \rightarrow (f_{\Theta_{1}}(2.0) - 3.0)^{2} = ((0.1 * 2.0 + 4.0) - 3.0)^{2} = 1.44$$
 $\mathbf{x}_{2}, \mathbf{y}_{2} \rightarrow (f_{\Theta_{1}}(4.0) - 4.0)^{2} = ((0.1 * 4.0 + 4.0) - 4.0)^{2} = 0.16$
 $\mathbf{x}_{3}, \mathbf{y}_{3} \rightarrow (f_{\Theta_{1}}(6.0) - 5.0)^{2} = ((0.1 * 6.0 + 4.0) - 5.0)^{2} = 0.16$
 $\mathbf{x}_{4}, \mathbf{y}_{4} \rightarrow (f_{\Theta_{1}}(8.0) - 6.0)^{2} = ((0.1 * 8.0 + 4.0) - 6.0)^{2} = 1.44$



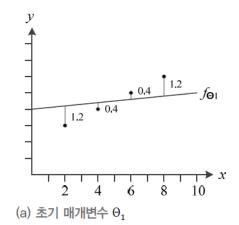


그림 1-11 기계 학습에서 목적함수의 역할

[예제 1-1] 훈련집합

• Θ_1 을 개선하여 $\Theta_2 = (0.8,0.0)^T$ 가 되었다고 가정

$$\mathbf{x}_{1}, \mathbf{y}_{1} \rightarrow (f_{\Theta_{2}}(2.0) - 3.0)^{2} = ((0.8 * 2.0 + 0.0) - 3.0)^{2} = 1.96$$
 $\mathbf{x}_{2}, \mathbf{y}_{2} \rightarrow (f_{\Theta_{2}}(4.0) - 4.0)^{2} = ((0.8 * 4.0 + 0.0) - 4.0)^{2} = 0.64$
 $\mathbf{x}_{3}, \mathbf{y}_{3} \rightarrow (f_{\Theta_{2}}(6.0) - 5.0)^{2} = ((0.8 * 6.0 + 0.0) - 5.0)^{2} = 0.04$
 $\mathbf{x}_{4}, \mathbf{y}_{4} \rightarrow (f_{\Theta_{2}}(8.0) - 6.0)^{2} = ((0.8 * 8.0 + 0.0) - 6.0)^{2} = 0.16$

$$\longrightarrow J(\Theta_2) = 0.7$$

- Θ_2 를 개선하여 $\Theta_3 = (0.5, 2.0)^T$ 가 되었다고 가정
- 이때 $J(\Theta_3) = 0.0$ 이 되어 Θ_3 은 최적값 $\widehat{\Theta}$ 이 됨

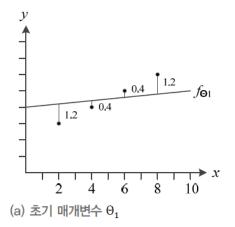
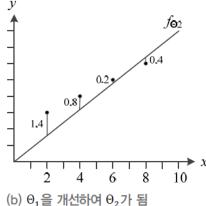
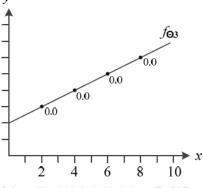


그림 1-11 기계 학습에서 목적함수의 역할







(c) Θ_2 를 개선하여 최적의 Θ_3 을 찾음

■ 기계 학습이 할 일을 공식화하면,

```
\widehat{\Theta} = \underset{\Theta}{\operatorname{argmin}} J(\Theta) \tag{1.9}
```

- 기계 학습은 작은 개선을 반복하여 최적해를 찾아가는 *수치적 방법*으로 식 (1.9)를 품
- 알고리즘 형식으로 쓰면,

```
      알고리즘 1-1 기계 학습 알고리즘

      입력: 훈련집합 ※와 ※

      출력: 최적의 매개변수 ⑥

      1
      난수를 생성하여 초기 해 Θ₁을 설정한다.

      2
      t=1

      3
      while (J(Θt)가 0.0에 충분히 가깝지 않음) // 수렴 여부 검사

      4
      J(Θt)가 작아지는 방향 ΔΘt를 구한다. // ΔΘt는 주로 미분을 사용하여 구함

      5
      Θt+1 = Θt + ΔΘt

      6
      t=t+1

      7
      Θ = Θt
```

■ 좀더 현실적인 상황

- 지금까지는 데이터가 선형을 이루는 아주 단순한 상황을 고려함
- 실제 세계는 선형이 아니며 잡음이 섞임 → 비선형 모델이 필요

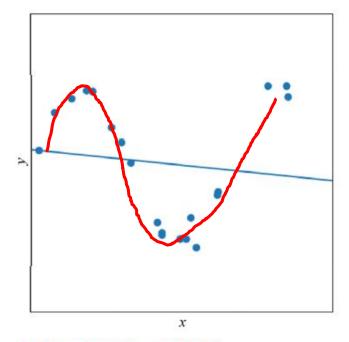


그림 1-12 선형 모델의 한계