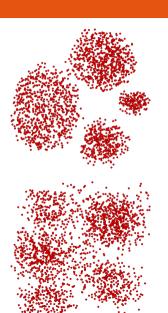
Agrupamiento

Tipos de algoritmos de agrupamiento

- ► Basados en particiones
- Jerárquicos
- ► Espectrales
- ► Basados en densidad
- Probabilísticos



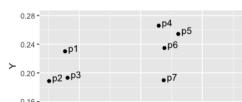
Un continuo de particiones de los datos

Se particiona el dataset desde K=1 hasta K=n

** ¿Cuál es la mejor partición?

Algoritmos:

- Aglomerativo
- Divisivo

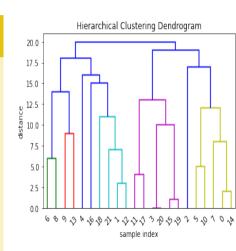




Dendrograma

Representación gráfica de un agrupamiento jerárquico

- ► Cada nodo, es un conjunto de ejemplos (clúster)
- ► Los clústeres se van uniendo/separando según criterios de distancia
- La longitud de las líneas verticales indica la distancia entre los clústeres que se unen/separan



División

Partiendo de K=1, se va dividiendo (en dos) iterativamente un clúster hasta K=n, de manera voraz

- 0. Al principio, sólo existe un clúster ($\mathcal{K}=1$) con todos los ejemplos
- 1. Tras la primera división, existen $\mathcal{K}=2$ clústeres (se reparten entre los dos todos los ejemplos)

...

i. Tras la i-ésima división, existen $\mathcal{K}=i+1$ clústeres

...

n-1. El algoritmo acaba cuando K=n (se divide el único clúster que no es unitario y cada ejemplo tiene su propio clúster)

Tres cuestiones

A medida que avanza el algoritmo...

¿qué clúster se debe dividir en cada paso?

Al final del algoritmo, si queremos un partición concreta, ¿con qué partición nos quedamos?



Tres cuestiones

A medida que avanza el algoritmo...

¿qué clúster se debe dividir en cada paso?

Al final del algoritmo, si queremos un partición concreta, ¿con qué partición nos quedamos?



Tres cuestiones

A medida que avanza el algoritmo...

¿qué clúster se debe dividir en cada paso? ¿cómo se divide el clúster seleccionado?

Al final del algoritmo, si queremos un partición concreta, ¿con qué partición nos quedamos?



Primera cuestión

A medida que avanza el algoritmo...

¿qué clúster se debe dividir en cada paso?

El clúster, S_K^* , con mayor disimilitud intraclúster:

$$S_K^* = \operatorname*{argmáx}_{S_K} d(S_K)$$

Primera cuestión

A medida que avanza el algoritmo...

¿qué clúster se debe dividir en cada paso?

El clúster, S_K^* , con mayor disimilitud intraclúster:

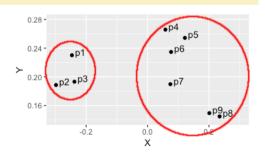
$$S_K^* = rg \max_{S_K} d(S_K)$$

¿cómo se mide la disimilitud intraclúster?

Criterios de división

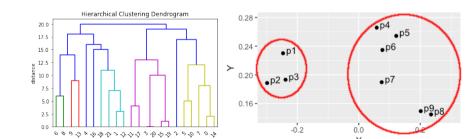
$$d(S_K) = \max_{x_i, x_j \in S_K} d(x_i, x_j)$$

Diámetro



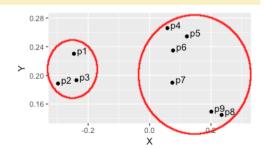
$$d(S_K) = \max_{x_i, x_j \in S_K} d(x_i, x_j)$$

Diámetro



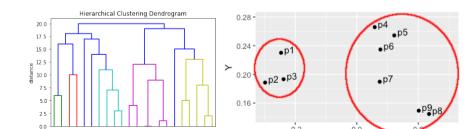
$$d(S_K) = \frac{1}{|S_K|^2} \sum_{x_i \in S_K} \sum_{x_j \in S_K} d(x_i, x_j)$$

Disimilitud media



$$d(S_K) = \frac{1}{|S_K|^2} \sum_{x_i \in S_K} \sum_{x_i \in S_K} d(x_i, x_j)$$

Disimilitud media



Segunda cuestión

A medida que avanza el algoritmo, una vez se ha elegido un clúster a dividir...

¿cómo se divide el clúster seleccionado?

La mejor separación del conjunto de datos:

$$\{S_{\mathcal{A}}^*, S_{\mathcal{B}}^*\} = \underset{S_{\mathcal{A}}, S_{\mathcal{B}} \subset S_{\mathcal{K}}}{\mathsf{max}} \underset{\mathsf{Sep}(S_{\mathcal{A}}, S_{\mathcal{B}})}{\mathsf{sep}(S_{\mathcal{A}}, S_{\mathcal{B}})$$

Segunda cuestión

A medida que avanza el algoritmo, una vez se ha elegido un clúster a dividir...

La mejor separación del conjunto de datos:

$$\{S_A^*, S_B^*\} = \arg\max_{S_A, S_B \subset S_K} sep(S_A, S_B)$$

¿cómo se encuentra la mejor separación o división?

Agrupamiento Jerárquico Divisivo

Criterios de división

K-means

Aplicar el popular algoritmo K-means con K=2

Agrupamiento Jerárquico Divisivo

Criterios de división

K-means

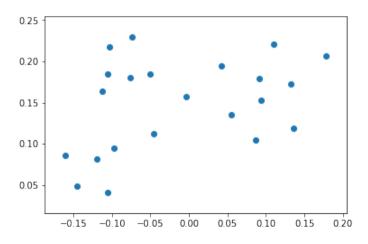
Aplicar el popular algoritmo K-means con K=2

Técnica de Macnaughton-Smith

- ▶ Elegir el ejemplo x que en media está más lejano del resto del clúster, S_K
- ► Ir añadiendo casos \mathbf{x}^* $\mathbf{x}^* = \operatorname{argmáx}_{x_i \in S_B} \left(\frac{1}{|S_B| 1} \sum_{x_{i'} \in S_B: x_i \neq x_{i'}} d(x_i, x_{i'}) \frac{1}{|S_A|} \sum_{x_j \in S_A} d(x_i, x_j) \right)$
- ► Hasta que el valor de la función argmax sea inferior a 0

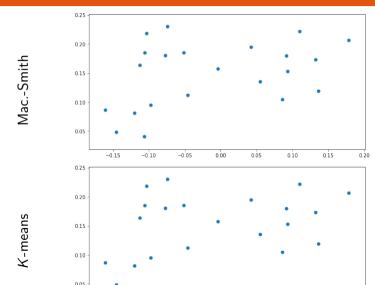
Técnica de Macnaughton-Smith

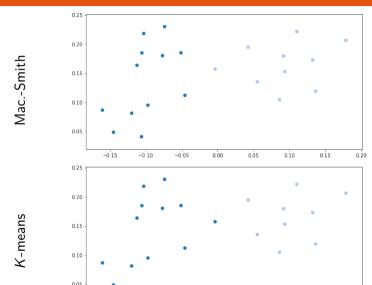
- ▶ Elegir el ejemplo x que en media está más lejano del resto del clúster, S_K
- ► Ir añadiendo casos \mathbf{x}^* $\mathbf{x}^* = \operatorname{argmáx}_{x_i \in S_B} \left(\frac{1}{|S_B| 1} \sum_{x_{i'} \in S_B: x_i \neq x_{i'}} d(x_i, x_{i'}) \frac{1}{|S_A|} \sum_{x_j \in S_A} d(x_i, x_j) \right)$
- ► Hasta que el valor de la función argmax sea inferior a 0



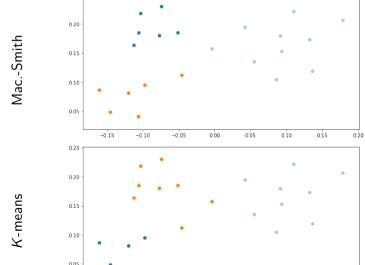


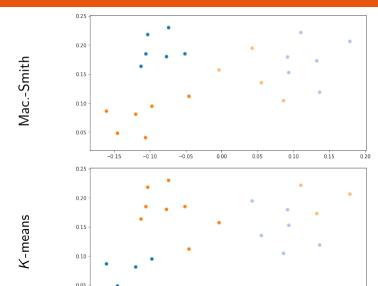


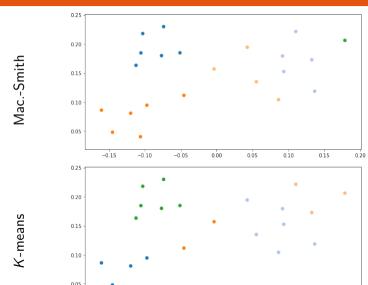


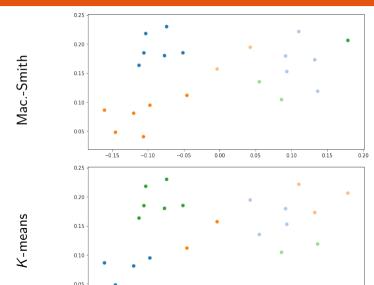


0.25 0.20 0.15

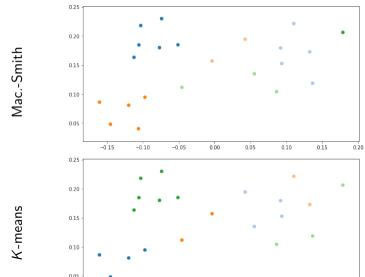






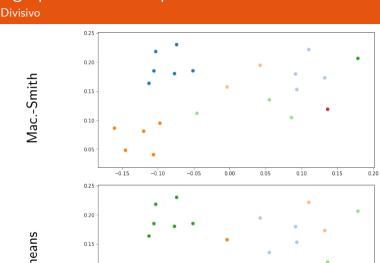


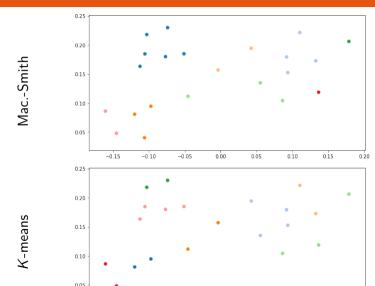




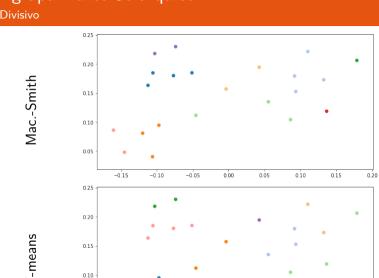
0.10

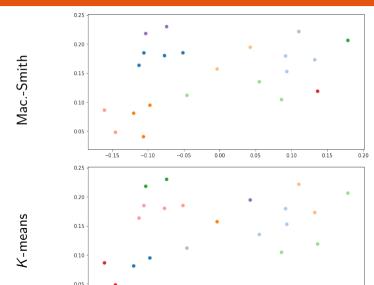
0.05





0.05

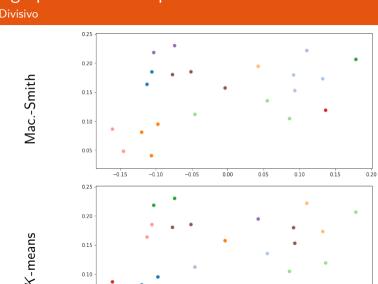


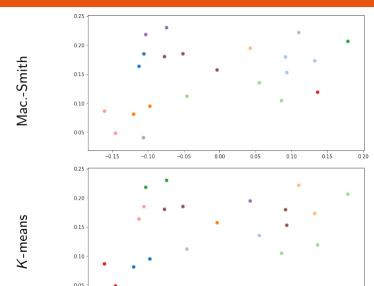


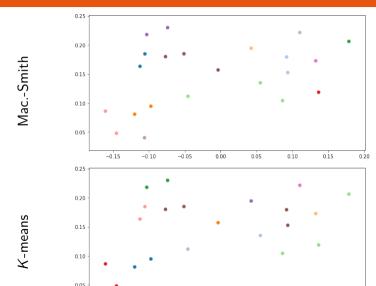
0.05

0.25 0.20 Mac.-Smith 0.15 0.10 -0.05 -0.15 -0.05 0.00 0.05 0.10 0.15 -0.10 0.20 0.25 0.20 0.15 0.10

0.05







0.05

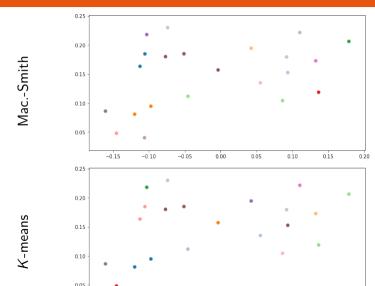
0.25 0.20 Mac.-Smith 0.15 0.10 -0.05 -0.15 -0.05 0.00 0.05 0.10 0.15 -0.10 0.20 0.25 0.20 0.15 0.10

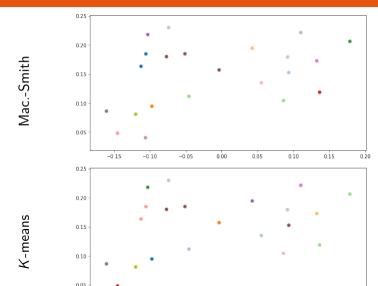
0.05

0.25 0.20 Mac.-Smith 0.15 0.10 -0.05 -0.15 -0.05 0.00 0.05 0.10 0.15 -0.10 0.20 0.25 0.20 0.15 0.10 -

0.05

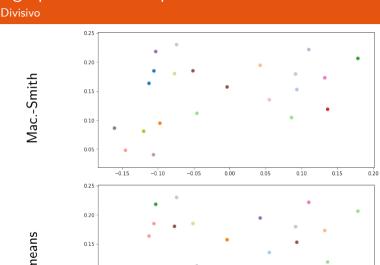
0.25 0.20 Mac.-Smith 0.15 0.10 -0.05 -0.15 -0.05 0.00 0.05 0.10 0.15 -0.10 0.20 0.25 0.20 0.15 0.10

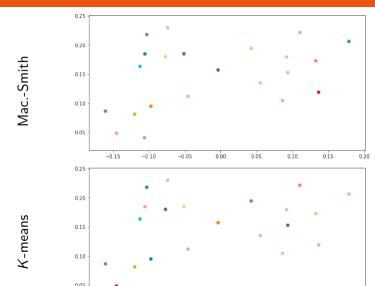




0.10 -

0.05





Ventajas

- ► Intuitivo
- ► Funciona con clústeres de diferente tamaño
- ► Diferentes criterios y maneras de dividir
- ▶ Puede funcionar con diferentes medidas de distancia

Desventajas

- ► Muy lento
- Problemas al lidiar con clústeres de diferente densidad
- Dos decisiones de división

Desventajas

- ► Muy lento
- Problemas al lidiar con clústeres de diferente densidad
- Dos decisiones de división
- ► ¿Qué partición elegir?
 - ► Número de clústeres concreto (fijando K)
 - ► Máxima distancia en la unión de clústeres

