

Olá

Sistema de Interpolação por Eliminação Gaussiana

Interpolação Polinomial

Dado um conjunto de Keyframes $k = \{(t_1, v_1), (t_2, v_2), \dots, (t_n, v_n)\}$ devemos encontrar um polinômio $P^n(t) = b_0 + b_1 * t + b_2 * t^2 + \dots + b_n * t^n$.

Para isto, utilizaremos o sistema linear:

$$\begin{bmatrix} b_0 + b_1 * t_1 + b_2 * t_1^2 + \dots + b_n * t_1^n = v_0 \\ b_0 + b_1 * t_2 + b_2 * t_2^2 + \dots + b_n * t_2^n = v_2 \\ \vdots \\ b_0 + b_1 * t_n + b_2 * t_n^2 + \dots + b_n * t_n^n = v_n \end{bmatrix}$$

Encontramos a matriz:

$$\begin{vmatrix} 1 & t_1 & t_1^2 & \cdots & t_1^n & v_1 \\ 1 & t_2 & t_2^2 & \cdots & t_2^n & v_2 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & t_n & t_n^2 & \cdots & t_n^n & v_n \end{vmatrix}$$

Resolvendo o sistema por Eliminação de Gauss, obtemos os coeficientes do polinômio centradro em x=0.

Obtendo Valores

- Salvar vetor de valores do sistema Polinomial.
- Valor do KeyFramming gerado apartir de um produtório do vetor solução do sistema.

Desempenho

- Solução O(n³)
- KeyFramming O(n)