בחינת גמר - "משוואות דיפרנציאליות רגילות 2" - 20599 סמסטר 2017 מועד 91 - 24.8.2017

מבנה הבחינה: בבחינה שש שאלות. עליכם לענות על חמש מתוכן. משקל כל שאלה 20 נקודות.

כל חומר עזר מותר בשימוש.

ענו על חמש מתוך שש השאלות הבאות:

שאלה 1 (20 נקודות)

:מטרים, אין , x'=A(t)x , $n\times n$ מסדר מסדר של יסודית יסודית שמתקיים $\Phi(t)$

$$\left|\Phi(t)\Phi^{-1}(s)\right| \leq M$$

 $\int\limits_0^\infty \left|B(t)\right| dt$ כך שהאינטגרל , $\left[0,\infty\right)$ -ביפה האיפה מסדר מסדר מטריציונית פונקציה פונקציה פונקציה אינטגרל $n\times n$

 $.\left[\,0,\infty\,\right)\,$ -ב חסום $x'=\left(\,A(t)+B(t)\,\right)x\,$ של פתרון כי כל הוכיחו הוא סופי. הוכיחו

פתרון

: נרשום כך

$$x' = A(t)x + f(x,t)$$

f(x,t) = B(t)x כך ש

לפי וריאציית הקבועים נקבל

$$\varphi(t) = \Phi(t)\Phi^{-1}(t_1)\varphi(t_1) + \int_{t_1}^t \Phi(t)\Phi^{-1}(s)f(s,\varphi(s))ds$$

$$|\varphi(t)| \leq |\Phi(t)\Phi^{-1}(t_1)||\varphi(t_1)| + \int_{t_1}^t |\Phi(t)\Phi^{-1}(s)||B(S)\varphi(s)|ds$$

$$|\varphi(t)| \leq M|\varphi(t_1)| + \int_{t_1}^t M|B(s)||\varphi(s)|ds$$

מאי שוויון גרונוול נקבל

$$|\varphi(t)| \le M |\varphi(t_1)| e^{M\int_{t_1}^{t} |B(s)|ds} < \infty$$

בפרט התנאי אומר שהפתרון חסום לכל $t \geq t_1 \geq 0$. לכן הוא מוגדר עבור כל קטע סופי ולכן מוגדר על כל הישר (מסקנה 2.3.2).

שאלה 2 (20 נקודות)

נתבונן במשוואה $V:\mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ גזירה ברציפות, גזירה ברציפות, גירה ברציפות, גירה ל $f:\mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$, גאירה ברציפות, גירה ברציפות, אולכל שלכל שלכל ל

$$gradV(x) \cdot f(x) \le 0$$

 $\omega(\varphi)$ הוא פתרון אז V קבועה על פתרון של המשוואה, אז פתרון הוא הוכיחו הוכיחו

פתרון

. פתרון של המשוואה $\varphi(t,x_0)$ יהי

 $\lim_{t \to \infty} g(t) = L$ נסמן (במובן הרחב) לכן $g'(t) \le 0$ לכן ש- $g'(t) \le 0$ מהנתון נובע ש- $g(t) = V(\varphi(t))$

, V מרציפות . $\varphi(t_n) \underset{n \to \infty}{\to} p$ -ש כך שי עולה ל- ∞ עולה ל- t_n אז קיימת סדרה אז קיימת עולה ל- $p \in \omega(\varphi)$

$$g(t_n) \underset{n \to \infty}{\longrightarrow} L$$
 מצד שני $g(t_n) = g(\varphi(t_n)) \underset{n \to \infty}{\longrightarrow} g(p)$

. הדרושה המסקנה ומכאן לכל (פע) וזה נכון לכל , g(p)=L לכן לכן

שאלה 3 (20 נקודות)

סופי או אינסופי.

א. הוכיחו כי למשוואה

$$\ddot{x} + (2x^2 + \dot{x}^2 - 1)\dot{x} + x = 0$$

יש פתרון מחזורי (לא קבוע).

המערכת המערכת ($\sin t, \cos t$) הוא פתרון ב. ב. ודאו כי

$$\dot{x} = y$$

$$\dot{y} = -(x^2 + y^2 - 1)y - x$$

מצאו את הכופלים האופייניים של המערכת הלינארית המתאימה וחיקרו את היציבות המסלולית של הפתרון הזה.

פתרון

א. נעבור למערכת

$$\begin{cases} x' = y \\ y' = (1 - 2x^2 - y^2)y - x \end{cases}$$

נעבור לקואורדינאטות קוטבית ונקבל

$$rr' = xx' + yy' = -(2x^2 + y^2 - 1)y^2$$

: נקבל את אי השוויונות הבאים

$$2x^{2} + y^{2} - 1 \le 2(x^{2} + y^{2}) - 1 = 2r^{2} - 1$$
$$2x^{2} + y^{2} - 1 \ge (x^{2} + y^{2}) - 1 = r^{2} - 1$$

$$2x^2 + y^2 - 1 < -\frac{1}{2}$$
עבור $r < \frac{1}{2}$ עבור $r < \frac{1}{2}$

. מרחק. ביחס למרחק ולכן הנגזרת ולכן ולכן $rr' \geq \frac{1}{2}y^2 \geq 0$ כלומר

$$2x^2 + y^2 - 1 > 3$$
 עבור $r > 2$ נקבל ע

. מלומר ביחס למרחק. ולכן הנגזרת ולכן $rr' \leq -3y^2 \leq 0$ כלומר כלומר

. זו. בטבעת שמתחיל בנקודה כלשהי בטבעת $\frac{1}{2} < r < 2$ נשאר בטבעת לכן לכן לכן כל

וזהו תחום שבו הפתרונות שעוברים דרכו נשארים בתוכו.

כמו כן, נקודת שיווי משקל היחידה היא הראשית. ולכן בטבעת זו אין נקודות שיווי משקל.

ממשפט פואנקרה בנדיקסון נקבל שקיים למערכת פתרון מחזורי, כלומר למשוואה יש פתרון מחזורי.

 2π ב. הצבה ישירה מראה שזהו פתרון בעל מחזור

. נעבור למערכת מטריצה כמובן שהיא $A(t) = D_x f(p(t))$ כאשר כאשר x' = A(t)x שהיא כמובן מטריצה מחזורית.

$$D_{x}f = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -2xy - 1 & -x^{2} - 3y^{2} + 1 \end{pmatrix}$$

נציב ונקבל

$$A(t) = D_x f(p(t)) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -2\sin t \cos t - 1 & -\cos^2 t - 3\sin^2 t + 1 \end{pmatrix}$$

וקבלנו ש

$$tr(A(t)) = -\cos^2 t - 3\sin^2 t + 1 = -2\sin^2 t$$

 $\mu_{\!\scriptscriptstyle 1}=\!1$ ממיד מהם מחפשים שלוקה, מכיוון פלוקה את מחפשים אנו אנו בעצם אנו אנו

נקבל ש ליניארית ולכן
$$\mu_2 = e^{\int\limits_0^{2\pi} -2\sin^2sds} = e^{-2\pi} < 1$$
 נקבל ש

אסימפטוטית ולכן המערכת המקורית יציבה מסלולית עם פאזה אסימפטוטית.

שאלה 4 (20 נקודות)

נתבונן במערכת

$$x' = -x^3 + 2y^2 e^{y^2}$$
$$y' = -2xy$$

. העזרו בפונקציה מהצורה עד כדי להראות כי פתרון כדי להראות כי $V=x^2+h(y)$ המערכת בפונקציה מיציבות אסימפטוטית בדרך אחרת.

פתרון

$$\stackrel{ullet}{V}(x) \leq 0$$
 שמקיימת $V(x) = x^2 + h(y)$ שנקציה

נחשב

$$V(x) = 2xx' + h'(y)y' = -2x^4 + 2xy^2e^{y^2} - 2xyh'(y)$$

$$h'(y) = ye^{y^2}$$
 מתבקש לדרוש $h(y) = \frac{1}{2}e^{y^2}$

$$V(x) = x^2 + \frac{1}{2}e^{y^2}$$
 נקבל את הפונקציה

המקיימת

$$V(x) = 2xx' + h'(y) = -2x^4 \le 0$$

פונקצית ליאפונוב שרציפה בסגור של התחום V

כמו כן אם $V(\varphi(t)) \leq V(\varphi(0))$ אז א $V(\varphi(t)) \leq 0$ כמו כן ש- מכיוון של המערכת, אז מכיוון של המערכת, אז מכיוון ש- ס

$$S = \left\{ (x,y) \middle| \dot{V}(x,y) = -2x^4 = 0 \right\}$$
 ביר ע חסום. כמו כמו כן $\varphi(t)$ חסום כלומר $\varphi(t)$ ביר ע $x^2 + \frac{1}{2}e^{y^2} \le K$

 $x'=2y^2e^{y^2}>0$ (אם אינה בראשית הצירים) מקיים בנקודת מקיים בנקודת אינה אינה בראשית הצירים) אינה אינווריאנטיות של פתרון האינווריאנטיות של S כוללת במסקנה.

שאלה 5 (20 נקודות)

. רציפה g(t) - רציפה k קבוע היובי ו- ku'' + g(t)u = 0 רציפה נתבונן

אז (a,b) אורשים בקטע n+1 שורשיל שיש לו לא טריוויאלי שתרון א פתרון א למשוואה א.

$$\sup_{(a,b)} g(t) > \left(\frac{n\pi}{b-a}\right)^2 k$$

ב. הראו כי אם

$$\inf_{(a,b)} g(t) > \left(\frac{n\pi}{b-a}\right)^2 k$$

(a,b) אז לכל פתרון לא טריוויאלי של המשוואה יש לפחות n

פתרון

א. נסמן ב- φ את פתרון המשוואה הנתונה שלו יש לפחות n+1 שורשים

(*)
$$u'' + \frac{g(t)}{k}u = 0$$
 ונתבונן במשוואה

.וו הוא משוואה בתרון של משוואה ϕ

$$\sup_{(a,b)}g(t)\leq \left(\frac{n\pi}{b-a}\right)^2k$$
 נניח כי
$$\sup_{(a,b)}\frac{g(t)}{k}\leq \left(\frac{n\pi}{b-a}\right)^2$$
 שזה שקול לכך ש

.(*) שולטת על משוואה (**) $u'' + \left(\frac{\pi n}{b-a}\right)^2 u = 0$ אז המשוואה

הפתוח פעמים בקטע n-1 הוא מתאפס הוא זו . הוא משוואה $u=\sin\biggl(\dfrac{\pi n}{b-a}(t-a)\biggr)$

רכך בסתירה לפן פעמים בקטע n שולטת על (*) הוא צריך להתאפס לפn שלמשוואה (*) שולטת על (**) שורשים. n+1 שורשים.

$$\inf_{(a,b)} g(t) > \left(\frac{n\pi}{b-a}\right)^2 k$$
 ב. אם מתקיים

$$\inf_{(a,b)} \frac{g(t)}{k} > \left(\frac{n\pi}{b-a}\right)^2$$
 ששקול לכך ש

.(*) משוואה על ידי משוואה (**) $u'' + \left(\frac{\pi n}{b-a}\right)^2 u = 0$ אז המשוואה (*).

למשוואה זו קיים הפתרון [a,b], הוא מתאפס [a,b], הוא הפתרון [a,b], ולכן הפתרון קיים הפתרון [a,b], ולכן המשוואה הנתונה של לפחות [a,b], שורשים בקטע המשוואה הנתונה של המשוואה הנתונה המשוואה הנתונה של המשוואה הנתונה של המשוואה הנתונה של המשוואה הנתונה המשוואה הנתונה של המשוואה המשוואה הנתונה של המשוואה המשוואה המשוואה הנתונה של המשוואה הנתונה של המשוואה הנתונה של המשוואה המשוואה המשוואה הנתונה של המשוואה המשוואה המשוואה הנתונה של המשוואה הנתונה של המשוואה הנתונה של המשוואה הנתונה של המשוואה המשוואה המשוואה המשוואה המשוואה הנתונה של המשוואה המשווא המשווא המשוואה המשווא המשוואה המשווא המשוואה המשווא המ

ולכן גם למשוואה הנתונה.

שאלה 6 (20 נקודות)

$$z^2w'' + 4zw' + (2+z^2)w = 0$$
 נתונה המשוואה

- א. הראו ש-0 היא נקודה סינגולרית רגולרית של המשוואה. מצאו את משוואת האינדקס ואת שורשיה.
 - ב. מצאו פתרון טורי אחד סביב 0.
- ג. מצאו בעזרת שיטת פרובניוס או בדרך אחרת, פתרון שני, בלתי תלוי לינארית בפתרון שמצאתם בסעיף הקודם.

פתרון

א. נחלק את המשוואה ונקבל

$$w'' + \frac{4}{z}w' + (\frac{2}{z^2} + 1)w = 0$$

$$p(z) = \frac{4}{z}$$
, $q(z) = \frac{2}{z^2} + 1$ קבלנו

כלומר z=0 נקודה סינגולרית רגולרית, נחשב

$$\lim_{z \to 0} zp(z) = 4 = p_0$$

$$\lim_{z \to 0} z^2 q(z) = 2 = q_0$$

ולכן משוואת האינדקס היא:

$$r(r-1)+4r+2=0$$

 $r^2+3r+2=0$

, $r_1 = -1$, $r_2 = -2$ וקבלנו

לכן יש לנו שני פתרונות בתייל והם:

$$w_1(z) = z^{-1} \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n = \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^{n-1}$$

$$w_2(z) = \sum_{n=0}^{\infty} b_n z^{n-2} + Cw_1(z) \ln|z|$$

$$w(z) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^{n+r}$$
 ב. נמצא את הפתרון הכללי

נחשב נגזרות

$$\begin{split} w_1'(z) &= \sum_{n=0}^{\infty} (n+r) a_n z^{n+r-1} = \sum_{n=-1}^{\infty} (n+r+1) a_{n+1} z^{n+r} \\ w_1''(z) &= \sum_{n=0}^{\infty} (n+r) (n+r-1) a_n z^{n+r-2} = \sum_{n=-1}^{\infty} (n+r+1) (n+r) a_{n+1} z^{n+r-1} \end{split}$$

$$z^2w'' + 4zw' + (2+z^2)w = 0$$

נציב במד"ר המקורית

נקבל

$$\sum_{n=-1}^{\infty} (n+r+1)(n+r)a_{n+1}z^{n+r+1} + \sum_{n=-1}^{\infty} 4(n+r+1)a_{n+1}z^{n+r+1} + \sum_{n=0}^{\infty} 2a_nz^{n+r} + \sum_{n=0}^{\infty} a_nz^{n+r+2} = 0$$

נסדר בעזרת הזזת אינדקס והוצאת איברים, נקבל

$$\sum_{n=-1}^{\infty} (n+r+1)(n+r)a_{n+1}z^{n+r+1} + \sum_{n=-1}^{\infty} 4(n+r+1)a_{n+1}z^{n+r+1} + \sum_{n=-1}^{\infty} 2a_{n+1}z^{n+r+1} + \sum_{n=1}^{\infty} a_{n-1}z^{n+r+1} = 0$$

$$\sum_{n=-1}^{\infty} (n+r+2)(n+r+3)a_{n+1}z^{n+r+1} + \sum_{n=1}^{\infty} a_{n-1}z^{n+r+1} = 0$$

עבור $r_i = -1$ נקבל כמובן

$$\sum_{n=-1}^{\infty} (n+1)(n+2)a_{n+1}z^{n} + \sum_{n=1}^{\infty} a_{n-1}z^{n} = 0$$

$$\sum_{n=0}^{\infty} (n+1)(n+2)a_{n+1}z^n + \sum_{n=1}^{\infty} a_{n-1}z^n = 0$$

$$a_1 + \sum_{n=1}^{\infty} (n+1)(n+2)a_{n+1}z^n + \sum_{n=1}^{\infty} a_{n-1}z^n = 0$$

 $a_1 = 0$ לכן, $a_1 = 0$ לכן

$$a_{n+1}=-rac{1}{(n+1)(n+2)}a_{n-1}$$

$$a_{2k+1}=0 \qquad \qquad ,k\geq 0 \quad$$
מכאן, לכל

$$a_{n+1} = -\frac{1}{(n+1)(n+2)} a_{n-1}$$

$$a_2 = -\frac{1}{2 \cdot 3} a_0, \quad a_4 = -\frac{1}{4 \cdot 5} a_2 = (-1)^2 \frac{1}{2 \cdot 3 \cdot 4 \cdot 5} a_0 = (-1)^2 \frac{1}{5!} a_0, \dots, a_{2k} = (-1)^k \frac{1}{(2k+1)!} a_0$$

ואם ניקח $a_0 = 1$ נקבל

$$w_1(z) = z^{-1} \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^n = \sum_{n=0}^{\infty} a_n z^{n-1} = \sum_{k=0}^{\infty} a_{2k} z^{2k-1} = \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{1}{(2k+1)!} z^{2k-1} = \frac{1}{z^2} \sum_{k=0}^{\infty} (-1)^k \frac{1}{(2k+1)!} z^{2k+1}$$

$$w_1(z) = \frac{\sin z}{z^2}$$
 -ש

את הפתרון השני אפשר למצוא בשיטת פרובניוס או בשיטת הורדת סדר. נפעל בעזרת הורדת סדר.

נרשום

$$w = w_1 y$$
, $w' = w_1 y' + w_1' y$, $w'' = w_1 y'' + 2w_1' y' + w_1'' y$

נציב במשוואה

$$z^{2}(w_{1}y'' + 2w_{1}'y' + w_{1}''y) + 4z(w_{1}y' + w_{1}'y) + (2+z^{2})w_{1}y = 0$$

$$z^{2}w_{1}y'' + (2z^{2}w_{1}' + 4zw_{1})y' + (z^{2}w_{1}'' + 4zw_{1}' + (2+z^{2})w_{1})y = 0$$

$$z^{2}w_{1}y'' + (2z^{2}w_{1}' + 4zw_{1})y' = 0$$

$$y'' + (2\frac{w_{1}'}{w_{1}} + \frac{4}{z})y' = 0$$

$$\frac{y''}{y'} = -2\frac{w_{1}'}{w_{1}} - \frac{4}{z}$$

$$\ln|y'| = -2\ln|w_{1}| - 4\ln|z| + const$$

נבחר את הקבוע להיות 0, ונקבל

$$y' = \frac{1}{w_1^2 z^4} = \frac{1}{\sin^2 z}$$
$$y = -\cot z$$
$$w = w_1 y = -\frac{\sin z}{z^2} \cot z = -\frac{\cos z}{z^2}$$

$$w_2(z) = \frac{\cos z}{z^2}$$
וקיבלנו פתרון שני